Autosimilarité, cônes asymptotiques et SBE.

Gabriel Pallier

Université Paris-Sud, Orsay, France

26 février 2018 Laboratoire de mathématique Jean Leray, Séminaire des doctorants (extrait)

$$X = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & x & z \\ 0 & 1 & y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}_{x,y,z \in \mathbf{R}} \quad d = \inf \left\{ \begin{array}{c} \mathsf{longueur}(\gamma) : \\ \gamma'(t) \in \mathsf{ker}(-xdy + dz) \end{array} \right\}$$

$$X = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & x & z \\ 0 & 1 & y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}_{x,y,z \in \mathbf{R}} \quad d = \inf \left\{ \begin{array}{c} \mathsf{longueur} (\gamma) : \\ \gamma'(t) \in \mathsf{ker} (-xdy + dz) \end{array} \right\}$$
$$\delta^{\lambda}(x,y,z) = (e^{\lambda}x, e^{\lambda}y, e^{2\lambda}z).$$

Je suis un espace métrique homéomorphe à \mathbf{R}^3 , on m'appelle (X,d). Mon groupe d'isométries est transitif, et pour tout $\lambda \in \mathbf{R}$, une application δ^λ me dilate : $d(\delta^\lambda(u),\delta^\lambda(v))=e^\lambda d(u,v)$ pour tous mes u,v. Suis-je \mathbf{R}^3 normé? Non.

$$X = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & x & z \\ 0 & 1 & y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}_{x,y,z \in \mathbf{R}} \quad d = \inf \left\{ \begin{array}{c} \mathsf{longueur} (\gamma) : \\ \gamma'(t) \in \mathsf{ker} (-xdy + dz) \end{array} \right\}$$
$$\delta^{\lambda}(x,y,z) = (e^{\lambda}x, e^{\lambda}y, e^{2\lambda}z).$$

▶ d est invariante à gauche sur X (le groupe d'Heisenberg) : distance de Carnot-Carathéodory (CC).

$$X = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & x & z \\ 0 & 1 & y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}_{x,y,z \in \mathbf{R}} \quad d = \inf \left\{ \begin{array}{c} \mathsf{longueur} (\gamma) : \\ \gamma'(t) \in \mathsf{ker} (-xdy + dz) \end{array} \right\}$$
$$\delta^{\lambda}(x,y,z) = (e^{\lambda}x, e^{\lambda}y, e^{2\lambda}z).$$

- ▶ d est invariante à gauche sur X (le groupe d'Heisenberg) : distance de Carnot-Carathéodory (CC).
- ▶ La dimension de Hausdorff de (X, d) est 4.

$$X = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & x & z \\ 0 & 1 & y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}_{x,y,z \in \mathbf{R}} \quad d = \inf \left\{ \begin{array}{c} \mathsf{longueur} (\gamma) : \\ \gamma'(t) \in \mathsf{ker} (-xdy + dz) \end{array} \right\}$$
$$\delta^{\lambda}(x,y,z) = (e^{\lambda}x, e^{\lambda}y, e^{2\lambda}z).$$

- ▶ d est invariante à gauche sur X (le groupe d'Heisenberg) : distance de Carnot-Carathéodory (CC).
- ▶ La dimension de Hausdorff de (X, d) est 4.
- ▶ Plus général : $\mathfrak g$ algèbre de Lie nilpotente, δ dérivation de $\mathfrak g$ telle que $\mathfrak g_1=\ker(\delta-1)$ engendre $\mathfrak g$. Norme sur $\mathfrak g_1 \leadsto$ distance CC sur G.

$$X = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & x & z \\ 0 & 1 & y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}_{x,y,z \in \mathbf{R}} \quad d = \inf \left\{ \begin{array}{c} \operatorname{longueur}(\gamma) : \\ \gamma'(t) \in \ker(-xdy + dz) \end{array} \right\}$$
$$\delta^{\lambda}(x,y,z) = (e^{\lambda}x, e^{\lambda}y, e^{2\lambda}z).$$

- ▶ d est invariante à gauche sur X (le groupe d'Heisenberg) : distance de Carnot-Carathéodory (CC).
- ▶ La dimension de Hausdorff de (X, d) est 4.
- ▶ Plus général : $\mathfrak g$ algèbre de Lie nilpotente, δ dérivation de $\mathfrak g$ telle que $\mathfrak g_1 = \ker(\delta 1)$ engendre $\mathfrak g$. Norme sur $\mathfrak g_1 \rightsquigarrow$ distance CC sur G.
- ► Seuls exemples géodésiques, loc. compacts, homogènes (Le Donne, 2013). En dim 3 : **R**³ ou le groupe d'Heisenberg.

Soit ${\mathcal X}$ l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

Soit ${\mathcal X}$ l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

 $\mathbf{R} \curvearrowright \mathcal{X} \text{ par } \lambda.(X,d) = (X,e^{-\lambda}d).$

Soit $\mathcal X$ l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

 $\mathbf{R} \curvearrowright \mathcal{X}$ par $\lambda.(X,d) = (X,e^{-\lambda}d)$. Points fixes : espaces λ -autosimilaires, $\forall \lambda$.

Soit \mathcal{X} l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

 $\mathbf{R} \curvearrowright \mathcal{X}$ par $\lambda.(X,d) = (X,e^{-\lambda}d)$. Points fixes : espaces λ -autosimilaires, $\forall \lambda$.

Peut-on donner un sens à une « limite » des λX quand $\lambda \to +\infty$?

Soit \mathcal{X} l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

 $\mathbf{R} \curvearrowright \mathcal{X}$ par $\lambda.(X,d) = (X,e^{-\lambda}d)$. Points fixes : espaces λ -autosimilaires, $\forall \lambda$.

Peut-on donner un sens à une « limite » des $\lambda.X$ quand $\lambda \to +\infty$? Exemple de comportement attendu : $\lambda.(\mathbf{Z}^n, d_{\text{mot}}) \to (\mathbf{R}^n, \|\cdot\|)$.

Soit \mathcal{X} l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

 $\mathbf{R} \curvearrowright \mathcal{X}$ par $\lambda.(X,d) = (X,e^{-\lambda}d)$. Points fixes : espaces λ -autosimilaires, $\forall \lambda$.

Peut-on donner un sens à une « limite » des $\lambda.X$ quand $\lambda \to +\infty$? Exemple de comportement attendu : $\lambda.(\mathbf{Z}^n, d_{\mathsf{mot}}) \to (\mathbf{R}^n, \|\cdot\|)$.

Définition

Soit \mathcal{X} l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

 $\mathbf{R} \curvearrowright \mathcal{X}$ par $\lambda.(X,d) = (X,e^{-\lambda}d)$. Points fixes : espaces λ -autosimilaires, $\forall \lambda$.

Peut-on donner un sens à une « limite » des $\lambda.X$ quand $\lambda \to +\infty$? Exemple de comportement attendu : $\lambda.(\mathbf{Z}^n, d_{\mathsf{mot}}) \to (\mathbf{R}^n, \|\cdot\|)$.

Définition

1.
$$d_j(\phi_j(o_\infty), o_j) \to 0$$

Soit \mathcal{X} l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

 $\mathbf{R} \curvearrowright \mathcal{X}$ par $\lambda.(X,d) = (X,e^{-\lambda}d)$. Points fixes : espaces λ -autosimilaires, $\forall \lambda$.

Peut-on donner un sens à une « limite » des $\lambda.X$ quand $\lambda \to +\infty$? Exemple de comportement attendu : $\lambda.(\mathbf{Z}^n, d_{\mathsf{mot}}) \to (\mathbf{R}^n, \|\cdot\|)$.

Définition

- 1. $d_j(\phi_j(o_\infty), o_j) \to 0$
- 2. $\forall R > 0$, $\sup_{|x|,|y| \leq R} |d_j(\phi_j(x),\phi_j(y)) d_\infty(x,y)| \to 0$

Soit \mathcal{X} l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

 $\mathbf{R} \curvearrowright \mathcal{X}$ par $\lambda.(X,d) = (X,e^{-\lambda}d)$. Points fixes : espaces λ -autosimilaires, $\forall \lambda$.

Peut-on donner un sens à une « limite » des $\lambda.X$ quand $\lambda \to +\infty$? Exemple de comportement attendu : $\lambda.(\mathbf{Z}^n, d_{\mathsf{mot}}) \to (\mathbf{R}^n, \|\cdot\|)$.

Définition

- 1. $d_j(\phi_j(o_\infty), o_j) \to 0$
- 2. $\forall R > 0$, $\sup_{|x|,|y| \leq R} |d_j(\phi_j(x),\phi_j(y)) d_\infty(x,y)| \to 0$
- 3. $\forall R' > 0, \sup_{|x|_j, |y|_j < R'} d_j(x, \phi_j(B_\infty(R'))) \to 0.$

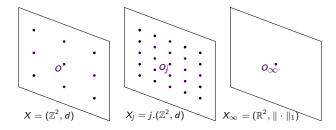
Soit \mathcal{X} l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

 $\mathbf{R} \curvearrowright \mathcal{X}$ par $\lambda.(X,d) = (X,e^{-\lambda}d)$. Points fixes : espaces λ -autosimilaires, $\forall \lambda$.

Peut-on donner un sens à une « limite » des $\lambda.X$ quand $\lambda \to +\infty$? Exemple de comportement attendu : $\lambda.(\mathbf{Z}^n, d_{\mathsf{mot}}) \to (\mathbf{R}^n, \|\cdot\|)$.

Définition

- 1. $d_j(\phi_j(o_\infty), o_j) \rightarrow 0$
- 2. $\forall R > 0$, $\sup_{|x|,|y| \leq R} |d_j(\phi_j(x),\phi_j(y)) d_\infty(x,y)| \to 0$
- 3. $\forall R' > 0, \sup_{|x|_i, |y|_i < R'} d_j(x, \phi_j(B_\infty(R'))) \to 0.$



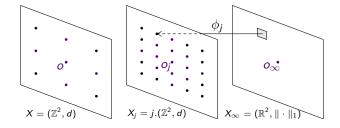
Soit \mathcal{X} l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

 $\mathbf{R} \curvearrowright \mathcal{X}$ par $\lambda.(X,d) = (X,e^{-\lambda}d)$. Points fixes : espaces λ -autosimilaires, $\forall \lambda$.

Peut-on donner un sens à une « limite » des $\lambda.X$ quand $\lambda \to +\infty$? Exemple de comportement attendu : $\lambda.(\mathbf{Z}^n, d_{\mathsf{mot}}) \to (\mathbf{R}^n, \|\cdot\|)$.

Définition

- 1. $d_j(\phi_j(o_\infty), o_j) \rightarrow 0$
- 2. $\forall R > 0$, $\sup_{|x|,|y| \leq R} |d_j(\phi_j(x),\phi_j(y)) d_\infty(x,y)| \to 0$
- 3. $\forall R' > 0, \sup_{|x|_i, |y|_i < R'} d_j(x, \phi_j(B_\infty(R'))) \to 0.$



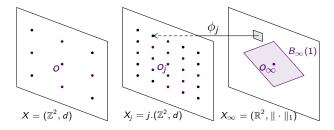
Soit \mathcal{X} l'ensemble des espaces métriques pointés (mod. isométrie).

 $\mathbf{R} \curvearrowright \mathcal{X}$ par $\lambda.(X,d) = (X,e^{-\lambda}d)$. Points fixes : espaces λ -autosimilaires, $\forall \lambda$.

Peut-on donner un sens à une « limite » des $\lambda.X$ quand $\lambda \to +\infty$? Exemple de comportement attendu : $\lambda.(\mathbf{Z}^n, d_{\mathsf{mot}}) \to (\mathbf{R}^n, \|\cdot\|)$.

Définition

- 1. $d_j(\phi_j(o_\infty), o_j) \rightarrow 0$
- 2. $\forall R > 0$, $\sup_{|x|,|y| \leq R} |d_j(\phi_j(x),\phi_j(y)) d_\infty(x,y)| \to 0$
- 3. $\forall R' > 0, \sup_{|x|_i, |y|_i < R'} d_j(x, \phi_j(B_\infty(R'))) \to 0.$



Soit $\Gamma = \langle S \rangle$ un groupe de type fini

Soit $\Gamma=\langle S \rangle$ un groupe de type fini à croissance polynomiale, c'est-à-dire $\exists n \in \mathbb{N}, \ \sharp \left\{ \gamma_1 \cdots \gamma_r : \gamma_i \in S \right\} = O(r^n).$

Soit $\Gamma = \langle S \rangle$ un groupe de type fini à croissance polynomiale, c'est-à-dire

$$\exists n \in \mathbb{N}, \ \sharp \{\gamma_1 \cdots \gamma_r : \gamma_i \in S\} = O(r^n).$$

Gromov observe que l'hypothèse garantit $\exists (\lambda_j), \exists Y, \lambda_j \to +\infty, \lambda_j.\Gamma \to Y$. De plus

Soit $\Gamma = \langle S \rangle$ un groupe de type fini à croissance polynomiale, c'est-à-dire

$$\exists n \in \mathbb{N}, \ \sharp \{\gamma_1 \cdots \gamma_r : \gamma_i \in S\} = O(r^n).$$

Gromov observe que l'hypothèse garantit $\exists (\lambda_j), \exists Y, \lambda_j \to +\infty, \lambda_j.\Gamma \to Y$. De plus

Soit $\Gamma = \langle S \rangle$ un groupe de type fini à croissance polynomiale, c'est-à-dire

$$\exists n \in \mathbb{N}, \ \sharp \{\gamma_1 \cdots \gamma_r : \gamma_i \in S\} = O(r^n).$$

Gromov observe que l'hypothèse garantit $\exists (\lambda_j), \exists Y, \lambda_j \to +\infty, \lambda_j.\Gamma \to Y$. De plus

▶ Y est loc. compacte, connexe, homogène, de dim. finie.

Soit $\Gamma = \langle S \rangle$ un groupe de type fini à croissance polynomiale, c'est-à-dire

$$\exists n \in \mathbb{N}, \ \sharp \{\gamma_1 \cdots \gamma_r : \gamma_i \in S\} = O(r^n).$$

Gromov observe que l'hypothèse garantit $\exists (\lambda_i), \exists Y, \lambda_i \to +\infty, \lambda_i.\Gamma \to Y$. De plus

- ▶ Y est loc. compacte, connexe, homogène, de dim. finie.
- ▶ L = Isom(Y) a la structure d'un groupe de Lie, $\#\pi_0 L < \infty$.

Soit $\Gamma = \langle S \rangle$ un groupe de type fini à croissance polynomiale, c'est-à-dire

$$\exists n \in \mathbb{N}, \ \sharp \{\gamma_1 \cdots \gamma_r : \gamma_i \in S\} = O(r^n).$$

Gromov observe que l'hypothèse garantit $\exists (\lambda_i), \exists Y, \lambda_i \to +\infty, \lambda_i.\Gamma \to Y$. De plus

- ▶ Y est loc. compacte, connexe, homogène, de dim. finie.
- ▶ L = Isom(Y) a la structure d'un groupe de Lie, $\#\pi_0 L < \infty$.

Théorème (Gromov 1980)

Sous ces hypothèses, Γ possède un sous-groupe nilpotent de type fini.

Soit $\Gamma = \langle S \rangle$ un groupe de type fini à croissance polynomiale, c'est-à-dire

$$\exists n \in \mathbb{N}, \ \sharp \{\gamma_1 \cdots \gamma_r : \gamma_i \in S\} = O(r^n).$$

Gromov observe que l'hypothèse garantit $\exists (\lambda_i), \exists Y, \ \lambda_i \to +\infty, \ \lambda_i.\Gamma \to Y$. De plus

- ▶ Y est loc. compacte, connexe, homogène, de dim. finie.
- ▶ L = Isom(Y) a la structure d'un groupe de Lie, $\#\pi_0 L < \infty$.

Théorème (Gromov 1980)

Sous ces hypothèses, Γ possède un sous-groupe nilpotent de type fini.

A l'époque cette conclusion était connue sous des hypothèses supplémentaires : parmi les groupes résolubles (Milnor-Wolf), parmi les groupes linéaires (D'après l'alternative de Tits et Milnor-Wolf). Les observations précédentes permettent d'amorcer la preuve de Gromov.

Soit Γ un groupe nilpotent de type fini. Pour simplifier : Γ sans torsion.

Soit Γ un groupe nilpotent de type fini. Pour simplifier : Γ sans torsion.

► Γ se plonge dans un groupe de Lie nilpotent simplement connexe *G* (Mal'cev 1949).

Soit Γ un groupe nilpotent de type fini. Pour simplifier : Γ sans torsion.

- Γ se plonge dans un groupe de Lie nilpotent simplement connexe G (Mal'cev 1949).
- $\mathfrak{g} = \text{Lie}(G)$ est une déformation de l'algèbre de Carnot graduée

$$\operatorname{\sf gr}(\mathfrak{g}) = \bigoplus_{i>0} \mathfrak{g}^i/\mathfrak{g}^{i+1}.$$

avec le crochet $[\overline{x}, \overline{y}]_{gr} = [x, y] \mod \mathfrak{g}^{i+j+1}$ pour $x \in \mathfrak{g}^i$, $y \in \mathfrak{g}^j$.

Soit Γ un groupe nilpotent de type fini. Pour simplifier : Γ sans torsion.

- Γ se plonge dans un groupe de Lie nilpotent simplement connexe G (Mal'cev 1949).
- $\mathfrak{g} = \text{Lie}(G)$ est une déformation de l'algèbre de Carnot graduée

$$\operatorname{\mathsf{gr}}(\mathfrak{g}) = \bigoplus_{i>0} \mathfrak{g}^i/\mathfrak{g}^{i+1}.$$

avec le crochet $[\overline{x}, \overline{y}]_{gr} = [x, y] \mod \mathfrak{g}^{i+j+1}$ pour $x \in \mathfrak{g}^i$, $y \in \mathfrak{g}^j$.

► Soit N le groupe de Lie dont l'algèbre de Lie est gr(g). A la différence de G, N peut toujours être muni de distances CC, pour lesquelles il est autosimilaire.

Théorème (Pansu, 1982)

 Γ admet pour cône asymptotique N avec une distance CC (explicite pour des distances invariantes à gauche explicites sur Γ).

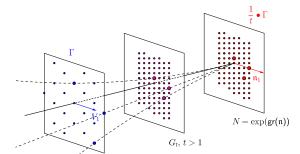
Soit Γ un groupe nilpotent de type fini. Pour simplifier : Γ sans torsion.

- ► Γ se plonge dans un groupe de Lie nilpotent simplement connexe *G* (Mal'cev 1949).
- ightharpoonup g = Lie(G) est une déformation de l'algèbre de Carnot graduée

$$\operatorname{gr}(\mathfrak{g}) = \bigoplus_{i>0} \mathfrak{g}^i/\mathfrak{g}^{i+1}.$$

avec le crochet $[\overline{x}, \overline{y}]_{gr} = [x, y] \mod \mathfrak{g}^{i+j+1}$ pour $x \in \mathfrak{g}^i$, $y \in \mathfrak{g}^j$.

► Soit N le groupe de Lie dont l'algèbre de Lie est gr(g). A la différence de G, N peut toujours être muni de distances CC, pour lesquelles il est autosimilaire.



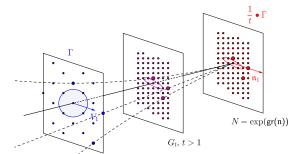
Soit Γ un groupe nilpotent de type fini. Pour simplifier : Γ sans torsion.

- ▶ Γ se plonge dans un groupe de Lie nilpotent simplement connexe G (Mal'cev 1949).
- ightharpoonup g = Lie(G) est une déformation de l'algèbre de Carnot graduée

$$\operatorname{\sf gr}(\mathfrak{g}) = \bigoplus_{i>0} \mathfrak{g}^i/\mathfrak{g}^{i+1}.$$

avec le crochet $[\overline{x}, \overline{y}]_{gr} = [x, y] \mod \mathfrak{g}^{i+j+1}$ pour $x \in \mathfrak{g}^i$, $y \in \mathfrak{g}^j$.

► Soit N le groupe de Lie dont l'algèbre de Lie est gr(g). A la différence de G, N peut toujours être muni de distances CC, pour lesquelles il est autosimilaire.



Définition

Soient X et Y deux espaces métriques. $f: X \to Y$ est un homéomorphisme bilipschitzien s'il existe $\underline{\lambda}, \overline{\lambda} \in \mathbf{R}_{>0}$ telles que pour tous $x, x' \in X$ et $y \in Y$,

$$\begin{cases} \underline{\lambda}d(x,x') \leqslant d(f(x),f(x')) \leqslant \overline{\lambda}d(x,x'). \\ y \in f(X) \end{cases}$$

Définition

Soient X et Y deux espaces métriques. $f: X \to Y$ est un homéomorphisme bilipschitzien s'il existe $\underline{\lambda}, \overline{\lambda} \in \mathbf{R}_{>0}$ telles que pour tous $x, x' \in X$ et $y \in Y$,

$$\begin{cases} \underline{\lambda}d(x,x') \leqslant d(f(x),f(x')) \leqslant \overline{\lambda}d(x,x'). \\ y \in f(X) \end{cases}$$

C'est une isométrie si de plus $\underline{\lambda} = \overline{\lambda} = 1$.

Définition

Soient X et Y deux espaces métriques. $f: X \to Y$ est une quasi-isométrie s'il existe $\gamma \in \mathbf{R}_{\geqslant 0}$, $\underline{\lambda}, \overline{\lambda} \in \mathbf{R}_{> 0}$ tel que pour tous $x, x' \in X$ et $y \in Y$,

$$\begin{cases} \underline{\lambda}d(x,x') - \gamma \leqslant d(f(x),f(x')) \leqslant \overline{\lambda}d(x,x') + \gamma. \\ d(y,f(X)) \leqslant \gamma. \end{cases}$$

Definition (Cornulier 2011, 2016)

Soient X et Y deux espaces métriques. $f: X \to Y$ est une équivalence bilipschitzienne à grande échelle (SBE) s'il existe $u(r) \ll r$, $\overline{\lambda}$, $\overline{\lambda} \in \mathbf{R}_{>0}$ telles que pour tous $x, x' \in X$ et $y \in Y$,

$$\begin{cases} \underline{\lambda}d(x,x') - u(|x| + |x'|) \leqslant d(f(x),f(x')) \leqslant \overline{\lambda}d(x,x') + u(|x| + |x'|). \\ d(y,f(X)) \leqslant u(|y|). \end{cases}$$

Definition (Cornulier 2011, 2016)

Soient X et Y deux espaces métriques. $f: X \to Y$ est une équivalence bilipschitzienne à grande échelle (SBE) s'il existe $u(r) \ll r$, $\overline{\lambda}$, $\overline{\lambda} \in \mathbf{R}_{>0}$ telles que pour tous $x, x' \in X$ et $y \in Y$,

$$\begin{cases} \underline{\lambda}d(x,x') - u(|x| + |x'|) \leqslant d(f(x),f(x')) \leqslant \overline{\lambda}d(x,x') + u(|x| + |x'|). \\ d(y,f(X)) \leqslant u(|y|). \end{cases}$$

Definition (Cornulier 2011, 2016)

Soient X et Y deux espaces métriques. $f: X \to Y$ est une équivalence bilipschitzienne à grande échelle (SBE) s'il existe $u(r) \ll r$, $\overline{\lambda}$, $\overline{\lambda} \in \mathbf{R}_{>0}$ telles que pour tous $x, x' \in X$ et $y \in Y$,

$$\begin{cases} \underline{\lambda}d(x,x') - u(|x| + |x'|) \leqslant d(f(x),f(x')) \leqslant \overline{\lambda}d(x,x') + u(|x| + |x'|). \\ d(y,f(X)) \leqslant u(|y|). \end{cases}$$

Propriété fondamentale

 $f: X \to Y$ induit un homéomorphisme bilipschitzien $\mathsf{Cone}(f) : \mathsf{Cone}(X) \to \mathsf{Cone}(Y)$.

Definition (Cornulier 2011, 2016)

Soient X et Y deux espaces métriques. $f: X \to Y$ est une équivalence bilipschitzienne à grande échelle (SBE) s'il existe $u(r) \ll r$, $\overline{\lambda}$, $\overline{\lambda} \in \mathbf{R}_{>0}$ telles que pour tous $x, x' \in X$ et $y \in Y$,

$$\begin{cases} \underline{\lambda}d(x,x') - u(|x| + |x'|) \leqslant d(f(x),f(x')) \leqslant \overline{\lambda}d(x,x') + u(|x| + |x'|). \\ d(y,f(X)) \leqslant u(|y|). \end{cases}$$

Propriété fondamentale

 $f: X \to Y$ induit un homéomorphisme bilipschitzien $Cone(f): Cone(X) \to Cone(Y)$.

De nos jours, le point de vue sur les cônes asymptotique est différent, il faudrait préciser la propriété. Il faut juste retenir que si X et Y sont SBE alors leurs cônes asymptotiques sont bilipschitziennement homéomorphess.

Soit $\mathfrak g$ une algèbre de Lie nilpotente, $L:\mathfrak g\to\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ un isomorphisme linéaire respectant les filtrations centrales descendantes.

Soit $\mathfrak g$ une algèbre de Lie nilpotente, $L:\mathfrak g\to\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ un isomorphisme linéaire respectant les filtrations centrales descendantes. Sur $\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ il y a :

Soit $\mathfrak g$ une algèbre de Lie nilpotente, $L:\mathfrak g\to\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ un isomorphisme linéaire respectant les filtrations centrales descendantes. Sur $\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ il y a :

▶ Deux structures d'algèbre de Lie : le crochet gradué $[x,y]_{gr}$, et $\{x,y\} = L[L^{-1}x,L^{-1}y]$.

Soit $\mathfrak g$ une algèbre de Lie nilpotente, $L:\mathfrak g\to\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ un isomorphisme linéaire respectant les filtrations centrales descendantes. Sur $\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ il y a :

- ▶ Deux structures d'algèbre de Lie : le crochet gradué $[x,y]_{gr}$, et $\{x,y\} = L\left[L^{-1}x,L^{-1}y\right]$.
- ▶ Deux structures de groupe de Lie (via la série de Campbell-Hausdorff) : $(x, y) \mapsto x \bullet y$ et $(x, y) \mapsto x \star y$. Remarque : $(-x) \circ x = (-x) \star x = 0$.

Soit $\mathfrak g$ une algèbre de Lie nilpotente, $L:\mathfrak g\to\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ un isomorphisme linéaire respectant les filtrations centrales descendantes. Sur $\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ il y a :

- ▶ Deux structures d'algèbre de Lie : le crochet gradué $[x,y]_{gr}$, et $\{x,y\} = L\left[L^{-1}x,L^{-1}y\right]$.
- ▶ Deux structures de groupe de Lie (via la série de Campbell-Hausdorff) : $(x, y) \mapsto x \bullet y$ et $(x, y) \mapsto x \star y$. Remarque : $(-x) \circ x = (-x) \star x = 0$.
- ▶ Une norme, dite homogène : $|x| = \sup_i |x_i|$ si $x = \sum_i x_i$, $x_i \in \mathfrak{g}^i/\mathfrak{g}^{i+1}$.

Soit $\mathfrak g$ une algèbre de Lie nilpotente, $L:\mathfrak g\to\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ un isomorphisme linéaire respectant les filtrations centrales descendantes. Sur $\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ il y a :

- ▶ Deux structures d'algèbre de Lie : le crochet gradué $[x,y]_{gr}$, et $\{x,y\} = L\left[L^{-1}x,L^{-1}y\right]$.
- ▶ Deux structures de groupe de Lie (via la série de Campbell-Hausdorff) : $(x, y) \mapsto x \bullet y$ et $(x, y) \mapsto x \star y$. Remarque : $(-x) \circ x = (-x) \star x = 0$.
- ▶ Une norme, dite homogène : $|x| = \sup_i |x_i|$ si $x = \sum x_i$, $x_i \in \mathfrak{g}^i/\mathfrak{g}^{i+1}$.

Théorème (Guivarc'h 1973)

Si d est une distance invariante à gauche pour \circ ou \star , propre et géodésique, alors il existe $c \ge 1$ tel que $\frac{1}{c}|x| \le d(0,x) \le c|x|$.

Soit $\mathfrak g$ une algèbre de Lie nilpotente, $L:\mathfrak g\to\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ un isomorphisme linéaire respectant les filtrations centrales descendantes. Sur $\operatorname{gr}(\mathfrak g)$ il y a :

- ▶ Deux structures d'algèbre de Lie : le crochet gradué $[x,y]_{gr}$, et $\{x,y\} = L\left[L^{-1}x,L^{-1}y\right]$.
- ▶ Deux structures de groupe de Lie (via la série de Campbell-Hausdorff) : $(x, y) \mapsto x \bullet y$ et $(x, y) \mapsto x \star y$. Remarque : $(-x) \circ x = (-x) \star x = 0$.
- ▶ Une norme, dite homogène : $|x| = \sup_i |x_i|$ si $x = \sum x_i, x_i \in \mathfrak{g}^i/\mathfrak{g}^{i+1}$.

Théorème (Guivarc'h 1973)

Si d est une distance invariante à gauche pour \circ ou \star , propre et géodésique, alors il existe $c\geqslant 1$ tel que $\frac{1}{c}|x|\leqslant d(0,x)\leqslant c|x|$.

Théorème (Goodman 1977 - Cornulier 2011, 2016 γ explicite) Il existe $\gamma \in (0,1)$ tel que $|x \circ y - x \star y| = O((|x| \lor |y|)^{\gamma})$.

Soit g une algèbre de Lie nilpotente, $L: \mathfrak{g} \to \operatorname{gr}(\mathfrak{g})$ un isomorphisme linéaire respectant les filtrations centrales descendantes. Sur $gr(\mathfrak{g})$ il y a :

- ▶ Deux structures d'algèbre de Lie : le crochet gradué $[x, y]_{gr}$, et $\{x,y\} = L[L^{-1}x, L^{-1}y].$
- Deux structures de groupe de Lie (via la série de Campbell-Hausdorff) : $(x, y) \mapsto x \bullet y$ et $(x, y) \mapsto x \star y$. Remarque : $(-x)\circ x=(-x)\star x=0.$
- ▶ Une norme, dite homogène : $|x| = \sup_i |x_i|$ si $x = \sum_i x_i, x_i \in \mathfrak{g}^i/\mathfrak{g}^{i+1}$.

Théorème (Guivarc'h 1973)

Si d est une distance invariante à gauche pour \circ ou \star , propre et géodésique, alors il existe $c \ge 1$ tel que $\frac{1}{c}|x| \le d(0,x) \le c|x|$.

Théorème (Goodman 1977 - Cornulier 2011, 2016 γ explicite) If existe $\gamma \in (0,1)$ tel que $|x \circ y - x \star y| = O((|x| \vee |y|)^{\gamma})$. Exercice : le vérifier quand $g^3 = 0$, puis $g^4 = 0$; combien vaut γ ?

7 / 11

La proximité à grande échelle des structures d'algèbre de Lie entraı̂ne une proximité des structures métriques des groupes correspondants :

La proximité à grande échelle des structures d'algèbre de Lie entraı̂ne une proximité des structures métriques des groupes correspondants :

Théorème (Cornulier)

Soient d_{\circ} et d_{\star} deux distances \circ et \star -invariantes, propres et géodésques sur $gr(\mathfrak{g})$. Alors $id: (gr(\mathfrak{g}), \circ) \to (gr(\mathfrak{g}), \star)$ est $O(r^{\gamma})$ -SBE, avec γ explicite.

Théorème (Cornulier)

Soient d_{\circ} et d_{\star} deux distances \circ et \star -invariantes, propres et géodésques sur $gr(\mathfrak{g})$. Alors $id: (gr(\mathfrak{g}), \circ) \to (gr(\mathfrak{g}), \star)$ est $O(r^{\gamma})$ -SBE, avec γ explicite.

Ceci implique une variante du th. de Pansu en prenant pour d_{\star} une distance CC.

Théorème (Cornulier)

Soient d_{\circ} et d_{\star} deux distances \circ et \star -invariantes, propres et géodésques sur $gr(\mathfrak{g})$. Alors $id: (gr(\mathfrak{g}), \circ) \to (gr(\mathfrak{g}), \star)$ est $O(r^{\gamma})$ -SBE, avec γ explicite.

Ceci implique une variante du th. de Pansu en prenant pour d_{\star} une distance CC.

Démonstration.

$$d_{\circ}(x,y) = d(0,-x \circ y)$$
 (inv. à gauche)

Théorème (Cornulier)

Soient d_{\circ} et d_{\star} deux distances \circ et \star -invariantes, propres et géodésques sur $gr(\mathfrak{g})$. Alors $id: (gr(\mathfrak{g}), \circ) \to (gr(\mathfrak{g}), \star)$ est $O(r^{\gamma})$ -SBE, avec γ explicite.

Ceci implique une variante du th. de Pansu en prenant pour d_{\star} une distance CC.

Démonstration.

$$d_{\circ}(x,y) = d(0,-x\circ y)$$
 (inv. à gauche)
 $\leqslant c|-x\circ y|$ (Guivarc'h)

Théorème (Cornulier)

Soient d_{\circ} et d_{\star} deux distances \circ et \star -invariantes, propres et géodésques sur $gr(\mathfrak{g})$. Alors $id: (gr(\mathfrak{g}), \circ) \to (gr(\mathfrak{g}), \star)$ est $O(r^{\gamma})$ -SBE, avec γ explicite.

Ceci implique une variante du th. de Pansu en prenant pour d_{\star} une distance CC.

Démonstration.

$$\begin{array}{l} d_{\circ}(x,y) = d(0,-x\circ y) & \text{(inv. à gauche)} \\ \leqslant c|-x\circ y| & \text{(Guivarc'h)} \\ \leqslant c|-x\star y|+c|(-x\star y)-(-x\circ y)| & \text{(inég. \triangle)} \end{array}$$

Théorème (Cornulier)

Soient d_{\circ} et d_{\star} deux distances \circ et \star -invariantes, propres et géodésques sur $gr(\mathfrak{g})$. Alors $id: (gr(\mathfrak{g}), \circ) \to (gr(\mathfrak{g}), \star)$ est $O(r^{\gamma})$ -SBE, avec γ explicite.

Ceci implique une variante du th. de Pansu en prenant pour d_{\star} une distance CC.

Démonstration.

$$\begin{split} d_{\circ}(x,y) &= d(0,-x\circ y) & \text{(inv. à gauche)} \\ &\leqslant c|-x\circ y| & \text{(Guivarc'h)} \\ &\leqslant c|-x\star y|+c|(-x\star y)-(-x\circ y)| & \text{(inég. \triangle)} \\ &\leqslant c^2d_{\star}(x,y)+O(|x|^{\gamma}\vee|x|^{\gamma}) & \text{(Guivarc'h + Goodman)} \end{split}$$

Théorème (Cornulier)

Soient d_{\circ} et d_{\star} deux distances \circ et \star -invariantes, propres et géodésques sur $gr(\mathfrak{g})$. Alors $id: (gr(\mathfrak{g}), \circ) \to (gr(\mathfrak{g}), \star)$ est $O(r^{\gamma})$ -SBE, avec γ explicite.

Ceci implique une variante du th. de Pansu en prenant pour d_{\star} une distance CC.

Démonstration.

$$\begin{split} d_\circ(x,y) &= d(0,-x\circ y) & \text{(inv. à gauche)} \\ &\leqslant c|-x\circ y| & \text{(Guivarc'h)} \\ &\leqslant c|-x\star y|+c|(-x\star y)-(-x\circ y)| & \text{(inég. \triangle)} \\ &\leqslant c^2d_\star(x,y)+O(|x|^\gamma\vee|x|^\gamma) & \text{(Guivarc'h + Goodman)} \\ &\leqslant c^2d_\star(x,y)+O(d_\star(0,x)^\gamma\vee d_\star(0,y)^\gamma), \end{split}$$

Théorème (Cornulier)

Soient d_{\circ} et d_{\star} deux distances \circ et \star -invariantes, propres et géodésques sur $gr(\mathfrak{g})$. Alors $id: (gr(\mathfrak{g}), \circ) \to (gr(\mathfrak{g}), \star)$ est $O(r^{\gamma})$ -SBE, avec γ explicite.

Ceci implique une variante du th. de Pansu en prenant pour d_{\star} une distance CC.

Démonstration.

Pour tous $x, y \in gr(\mathfrak{g})$,

$$\begin{split} d_{\circ}(x,y) &= d(0,-x\circ y) & \text{(inv. à gauche)} \\ &\leqslant c|-x\circ y| & \text{(Guivarc'h)} \\ &\leqslant c|-x\star y|+c|(-x\star y)-(-x\circ y)| & \text{(inég. \triangle)} \\ &\leqslant c^2d_{\star}(x,y)+O(|x|^{\gamma}\vee|x|^{\gamma}) & \text{(Guivarc'h + Goodman)} \\ &\leqslant c^2d_{\star}(x,y)+O(d_{\star}(0,x)^{\gamma}\vee d_{\star}(0,y)^{\gamma}), \end{split}$$

et de même $d_{\star}(x,y) \leqslant c^2 d_{\circ}(x,y) + O(|x|^{\gamma} \vee |x|^{\gamma}).$

Pour quoi faire?

La variante faible du théorème de Pansu, combinée aux autres outils, suffit par exemple pour démontrer le résultat suivant :

Proposition

Soit Γ un groupe de type fini quasiisométrique à \mathbf{Z}^n . Alors Γ a un sous-groupe d'indice fini isomorphe à \mathbf{Z}^n .

Démonstration.

« Avoir une croissance polynomiale de degré n » est un invariant de quasiisométrie. D'après le théorème de Gromov on peut supposer Γ nilpotent (soit $\mathfrak g$ le gradué associé). Soit Y le cône asymptotique. D'après Guivarc'h (aussi démontré par Bass), $\sum_i i \dim(\mathfrak g^i/\mathfrak g^{i+1}) = n$. Mais d'autre part $n = \dim \operatorname{top}(Y) = \sum_i \dim(\mathfrak g^i/\mathfrak g^{i+1}) = n$. Donc les termes de la somme sont nuls pour i > 1.

Commentaire

La proposition ne vaut plus telle quelle pour les groupes nilpotents (il y a des réseaux non commensurables / formes rationnelles distinctes de \mathfrak{g}).

► Les groupes de type fini à croissance assez lente (polynômiale) ont des cônes asymptotiques Gromov-Hausdorff.

- ► Les groupes de type fini à croissance assez lente (polynômiale) ont des cônes asymptotiques Gromov-Hausdorff.
- ▶ Ces cônes asymptotiques sont λ -autosimilaires pour tout λ , ce sont des groupes nilpotents gradués avec des distances CC (Pansu).

- ► Les groupes de type fini à croissance assez lente (polynômiale) ont des cônes asymptotiques Gromov-Hausdorff.
- ▶ Ces cônes asymptotiques sont λ -autosimilaires pour tout λ , ce sont des groupes nilpotents gradués avec des distances CC (Pansu).
- ► Finalement, ces groupes ne sont pas exactement autosimilaires, mais ils sont « asymptotiquement autosimilaires ».

- ► Les groupes de type fini à croissance assez lente (polynômiale) ont des cônes asymptotiques Gromov-Hausdorff.
- ▶ Ces cônes asymptotiques sont λ -autosimilaires pour tout λ , ce sont des groupes nilpotents gradués avec des distances CC (Pansu).
- ► Finalement, ces groupes ne sont pas exactement autosimilaires, mais ils sont « asymptotiquement autosimilaires ».
- ▶ Deux groupes de Lie nilpotents de type fini (resp. de Lie connexe) ont des cônes asymptotiques bilipchitiziennement homéomorphes si et seulement si ils sont SBE (quantitativement, par les estimées de Guivarc'h-Goodman-Cornulier).

- ► Les groupes de type fini à croissance assez lente (polynômiale) ont des cônes asymptotiques Gromov-Hausdorff.
- ▶ Ces cônes asymptotiques sont λ -autosimilaires pour tout λ , ce sont des groupes nilpotents gradués avec des distances CC (Pansu).
- ► Finalement, ces groupes ne sont pas exactement autosimilaires, mais ils sont « asymptotiquement autosimilaires ».
- ▶ Deux groupes de Lie nilpotents de type fini (resp. de Lie connexe) ont des cônes asymptotiques bilipchitiziennement homéomorphes si et seulement si ils sont SBE (quantitativement, par les estimées de Guivarc'h-Goodman-Cornulier).
- ► C'est une question ouverte de savoir si deux groupes nilpotents de type fini, quasiisométriques, sont réseaux dans des groupes de Lie nilpotents isomorphes. Invariants connus : gr(g) (Pansu 1989), nombres de Betti et anneau de cohomologie (Shalom 2004, Sauer 2006).

Bibliographie I



Y. Guivarc'h, *Croissance polynomiale et période des fonctions harmoniques*, Bull. SMF, 1973.



R. Goodman, *Filtrations and asymptotic automorphisms of nilpotent Lie groups*, J. Differential Geometry, 1977.



M. Gromov, *Groups of polynomial growth and expanding maps*, Pub. math. IHES, 1981.



P. Pansu, *Croissance des boules et des géodésiques fermées dans les nilvariétés*, Erg. theory and Dyn. Systems, 1982.



M. Bridson et S. Gersten, the optimal isoperimetric inequality for torus bundles over the circle, Quart. J. Math. Oxford Ser. (2), 1996.



Y. Cornulier, Asymptotic cones of Lie groups and Cone equivalences, 2011.



Y. Cornulier, *SBE of nilpotent and hyperbolic groups*, arXiv :1702.06618, 2017.