Flujos: Network Flow

MSc Edson Ticona Zegarra

Taller avanzado 2025

Contenido

Flujos

Teorema Max-Flow Min-Cut

▶ Dado un grafo dirigido con pesos que representan la capacidad de cada arco, y un par de vértices s y t, de origen y de destino respectivamente, se busca hallar la mayor cantidad de volumen que puede pasar por el grafo

- ▶ Dado un grafo dirigido con pesos que representan la capacidad de cada arco, y un par de vértices s y t, de origen y de destino respectivamente, se busca hallar la mayor cantidad de volumen que puede pasar por el grafo
- ► Todas las capacidades son no negativas, $c(u, v) \ge 0$ y si existe una arista (u, v) entonces no existe una arista (u, v)

- Dado un grafo dirigido con pesos que representan la capacidad de cada arco, y un par de vértices s y t, de origen y de destino respectivamente, se busca hallar la mayor cantidad de volumen que puede pasar por el grafo
- ► Todas las capacidades son no negativas, $c(u, v) \ge 0$ y si existe una arista (u, v) entonces no existe una arista (u, v)
- Para todo vértice v, se asume que existe un camino de s a v y de v a t

- ▶ Dado un grafo dirigido con pesos que representan la capacidad de cada arco, y un par de vértices s y t, de origen y de destino respectivamente, se busca hallar la mayor cantidad de volumen que puede pasar por el grafo
- ► Todas las capacidades son no negativas, $c(u, v) \ge 0$ y si existe una arista (u, v) entonces no existe una arista (u, v)
- Para todo vértice v, se asume que existe un camino de s a v y de v a t
- Para todo vértice $v \in V$ excepto s y t, la cantidad de flujo entrante es igual a la cantidad de flujo saliente. Es decir hay una **conservación de flujo**

► Es un método genérico que incrementa iterativamente el flujo, comenzando en 0

- ► Es un método genérico que incrementa iterativamente el flujo, comenzando en 0
- ► En cada iteración incrementa el flujo buscando un augmenting path ("camino de aumento") en una red residual asociada G_f.

Grafo Residual

 \blacktriangleright La red residual G_f representa que tanto el flujo puede cambiar en G

Grafo Residual

- ▶ La red residual G_f representa que tanto el flujo puede cambiar en G
- ▶ Dado un arco (u, v), la capacidad residual está dada por $c_f(u, v) = c(u, v) f(u, v)$

Grafo Residual

- ▶ La red residual G_f representa que tanto el flujo puede cambiar en G
- ▶ Dado un arco (u, v), la capacidad residual está dada por $c_f(u, v) = c(u, v) f(u, v)$
- Formalmente:

$$c_f(u,v) = \begin{cases} c(u,v) - f(u,v) & \text{si } (u,v) \in E \\ f(v,u) & \text{si } (v,u) \in E \\ 0 & \text{caso contrario.} \end{cases}$$

Augmenting Path

▶ Un augmenting path es un camino desde s hasta t en la red residual G_f

```
while Exista un augmenting path en la red residual do
   c_f(p) = min\{c_f(e) : e \in p\}
   for (u, v) \in p do
       if (u, v) \in E(G) then
        (u,v).f \leftarrow (u,v).f + c_f(p)
        end
        else
        | (v,u).f \leftarrow (v,u).f - c_f(p)
       end
   end
end
```

Edmonds-Karp

 Se calcula el camino mínimo considerando el menor número de aristas y no el peso de estas

Edmonds-Karp

- Se calcula el camino mínimo considerando el menor número de aristas y no el peso de estas
- ► Complejidad: $O(VE^2)$

Edmonds-Karp

Es similar a Edmonds-Karp pero Dinic es más eficiente.

- Es similar a Edmonds-Karp pero Dinic es más eficiente.
- \blacktriangleright Se crea un grafo de niveles G_L al recorrer G_f con un BFS

- Es similar a Edmonds-Karp pero Dinic es más eficiente.
- \blacktriangleright Se crea un grafo de niveles G_L al recorrer G_f con un BFS
- ► En el grafo de niveles *G_L* se busca un *blocking flows* (flujos bloqueante). Un *blocking flow* es aquel que no permite enviar más flujo de *s* a *t*

- Es similar a Edmonds-Karp pero Dinic es más eficiente.
- \blacktriangleright Se crea un grafo de niveles G_L al recorrer G_f con un BFS
- ► En el grafo de niveles *G_L* se busca un *blocking flows* (flujos bloqueante). Un *blocking flow* es aquel que no permite enviar más flujo de *s* a *t*
- ▶ Para ello se utiliza un DFS en el grafo de niveles G_L

- Es similar a Edmonds-Karp pero Dinic es más eficiente.
- \blacktriangleright Se crea un grafo de niveles G_L al recorrer G_f con un BFS
- ► En el grafo de niveles *G_L* se busca un *blocking flows* (flujos bloqueante). Un *blocking flow* es aquel que no permite enviar más flujo de *s* a *t*
- ightharpoonup Para ello se utiliza un DFS en el grafo de niveles G_L
- ► Complejidad: $O(V^2E)$

Dinitz

```
while Exista un augmenting path en la red residual sin considerar pesos do  | G_L \leftarrow BFS(G_f)   | f' \leftarrow DFS(G_L) / * \text{ blocking flow } */  Aumentar el flujo en f' end
```

Contenido

Flujos

Teorema Max-Flow Min-Cut

Cuando hablamos de problemas de optimización, el concepto de dualidad señala que un problema puede ser entendido de dos maneras: como una maximización o como una minimización

- Cuando hablamos de problemas de optimización, el concepto de dualidad señala que un problema puede ser entendido de dos maneras: como una maximización o como una minimización
- Si existe dualidad entonces llamamos a uno de ellos como el problema primal y al otro como el problema dual

- Cuando hablamos de problemas de optimización, el concepto de dualidad señala que un problema puede ser entendido de dos maneras: como una maximización o como una minimización
- Si existe dualidad entonces llamamos a uno de ellos como el problema primal y al otro como el problema dual
- Entonces, si el problema primal es un problema de maximización, el dual será un problema de minimización

- Cuando hablamos de problemas de optimización, el concepto de dualidad señala que un problema puede ser entendido de dos maneras: como una maximización o como una minimización
- Si existe dualidad entonces llamamos a uno de ellos como el problema primal y al otro como el problema dual
- Entonces, si el problema primal es un problema de maximización, el dual será un problema de minimización
- ► Si se dice que existe una dualidad fuerte, entonces la solución del dual es también la solución del primal

► El problema del corte mínimo, o *minimum cut* es aquel en el cual se busca una partición tal que la suma de los pesos de las aristas que cortan dicha partición es mínima

- ► El problema del corte mínimo, o *minimum cut* es aquel en el cual se busca una partición tal que la suma de los pesos de las aristas que cortan dicha partición es mínima
- ► Formalmente, si V_1 y V_2 son particiones de V, entonces se busca min $\sum_e w_e$ tal que e = (u, v); $u \in V_1$ y $v \in V_2$

- ► El problema del corte mínimo, o *minimum cut* es aquel en el cual se busca una partición tal que la suma de los pesos de las aristas que cortan dicha partición es mínima
- ► Formalmente, si V_1 y V_2 son particiones de V, entonces se busca min $\sum_e w_e$ tal que e = (u, v); $u \in V_1$ y $v \in V_2$
- ► El problema del flujo máximo es el *dual* del problema del corte mínimo, en particular existe una *dualidad fuerte*

▶ Para hallar el corte mínimo, al finalizar la ejecución del algoritmo de fluxjo máximo, se puede recorrer el grafo residual G_f desde s. Todos los vértices que pueden ser alcanzados desde s forman parte de la primera partición, los vértices restantes pertenecen a la otra partición

- ▶ Para hallar el corte mínimo, al finalizar la ejecución del algoritmo de fluxjo máximo, se puede recorrer el grafo residual G_f desde s. Todos los vértices que pueden ser alcanzados desde s forman parte de la primera partición, los vértices restantes pertenecen a la otra partición
- ► El valor del corte mínimo (suma de pesos de las aristas de van de una partición a otra) es igual al valor del flujo máximo

Contenido

Flujos

Teorema Max-Flow Min-Cur

Emparejamiento

ightharpoonup Se conoce como *emparejamiento* o *matching* a un conjunto $M \subseteq E$