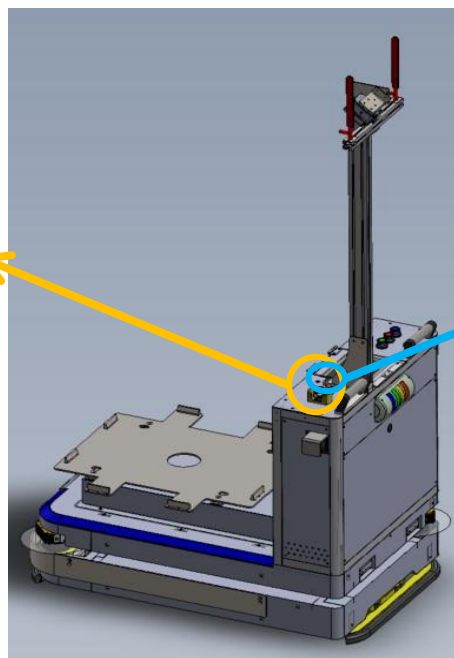
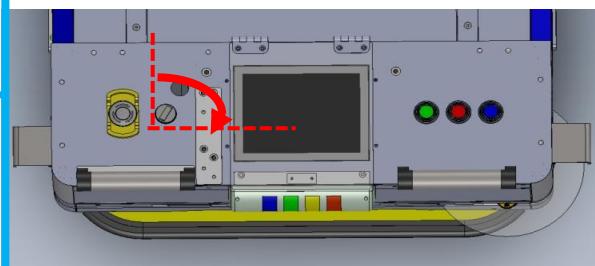


AGV 當機處理_1_將 AGV 拖離，避免擋道

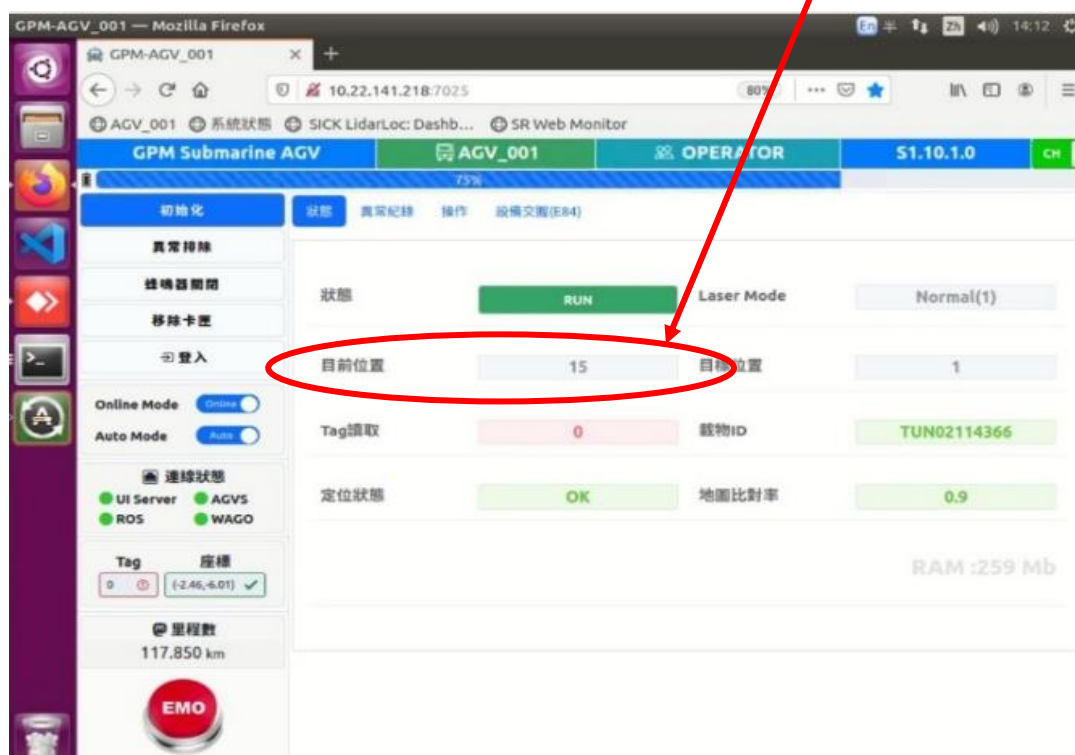
1. 按下 EMO



2. 解除 車輪煞車

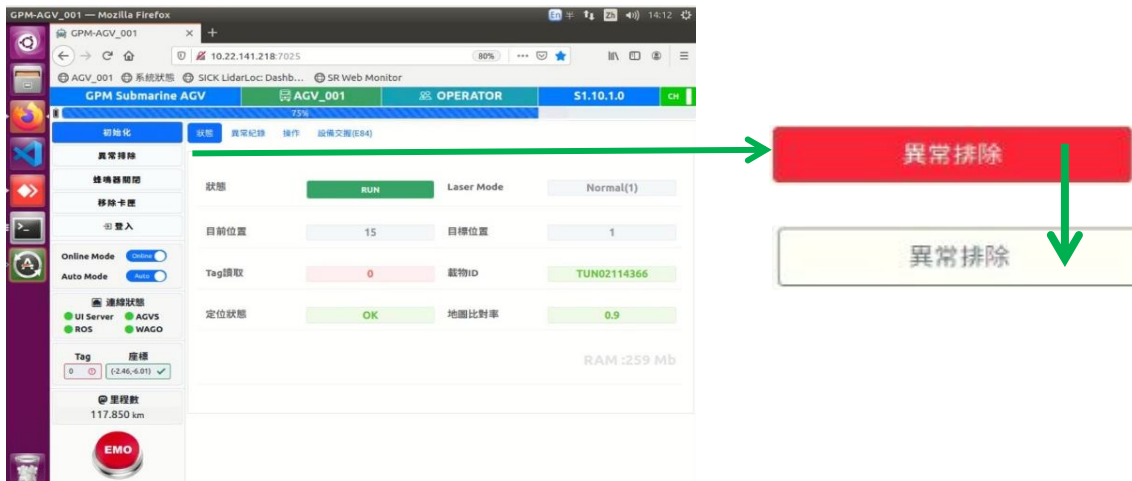


3. 將AGV拖到可上線之Tag點(觀察Tag當前位置)

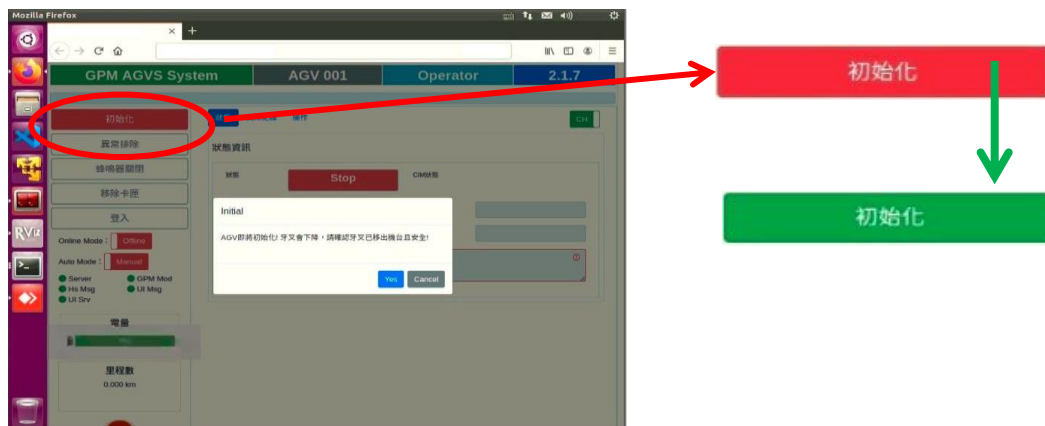


AGV 當機處理_1_2將 AGV 拖離，避免擋道

4. 將 AGV 異常復歸



5. 將 AGV 初始化



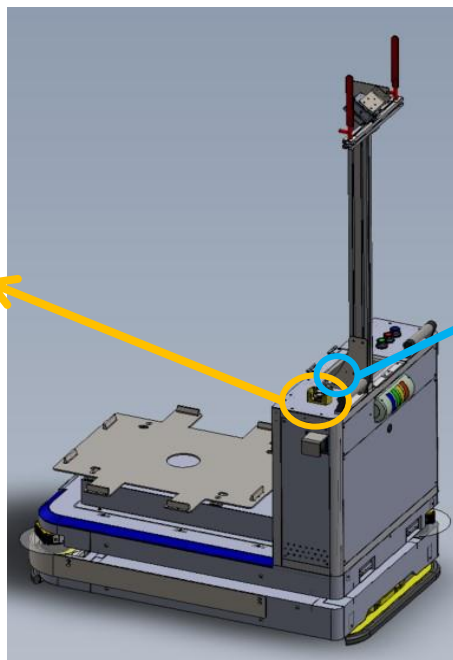
6. 若AGV仍無動作，請回到步驟1,2將AGV解煞車後推到維修點

AGV 當機處理_2_取消 派車任務 至派車電腦, 取消 派車任務

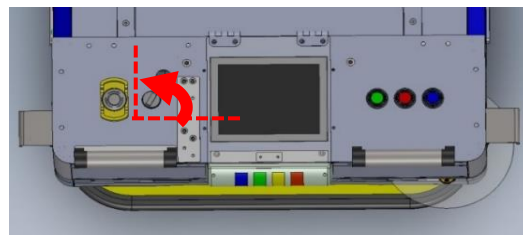


AGV 當機處理_3_復原 AGV , 並關機

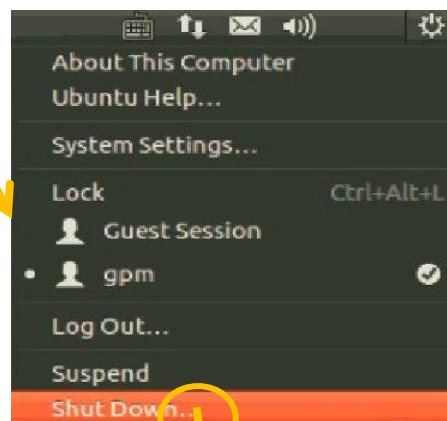
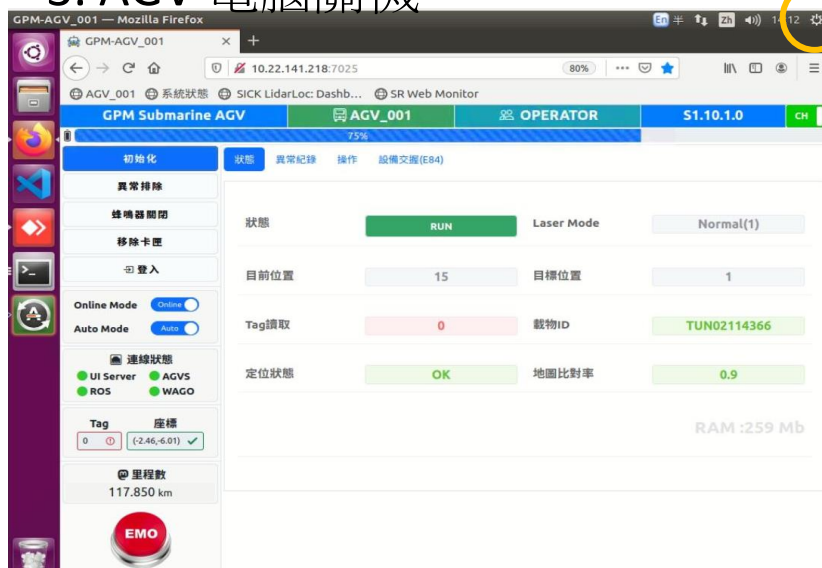
1. 回復 EMO



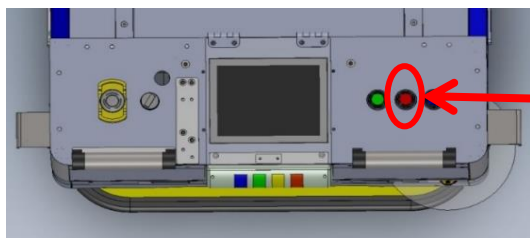
2. 回復 車輪煞車



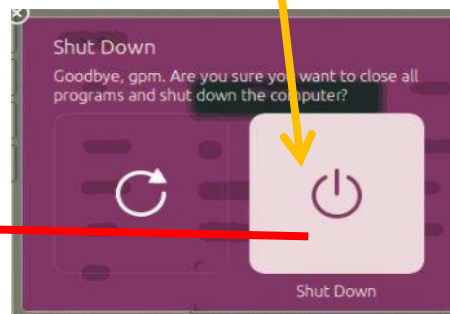
3. AGV 電腦關機



4. AGV 關機

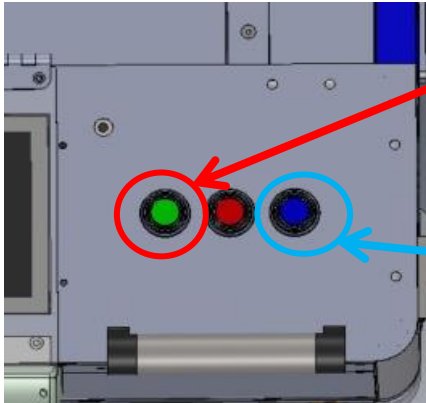


注意:
需待電腦關機完成
才可關電源



AGV 當機處理_4_AGV 重新開機

1. AGV 重新開機



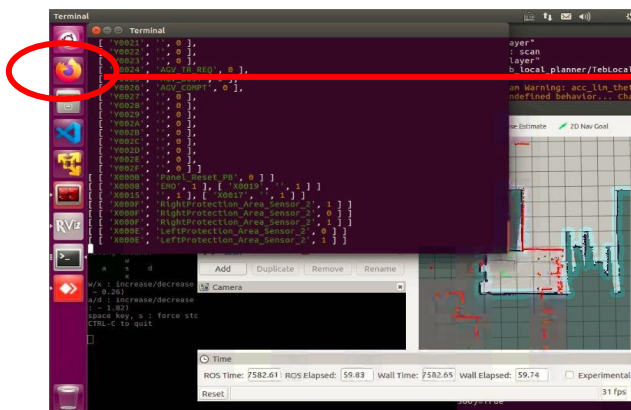
電源開啟: 按下按鈕 3~5秒, 進行開機動作

注意:

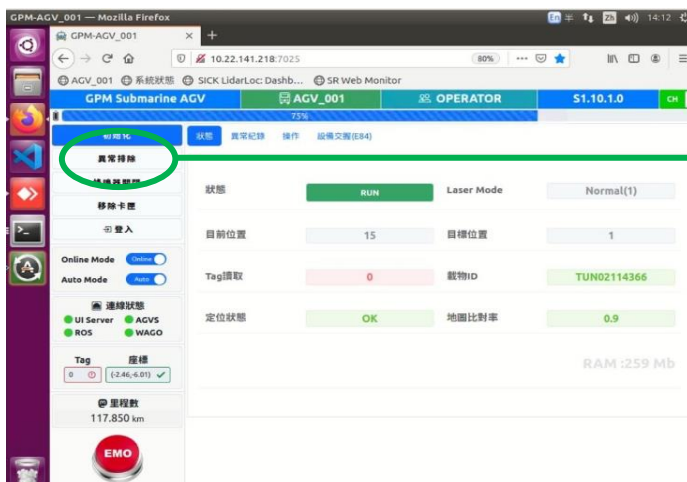
電腦關機後, 需等 1分鐘後, 才可重開機

異常清除: 開機後, 請按此按鈕
清除 硬體異常 (安全模組)

2. 靜待 AGV 重開機完成, 並開啟 "主操作畫面"



3. 異常復歸

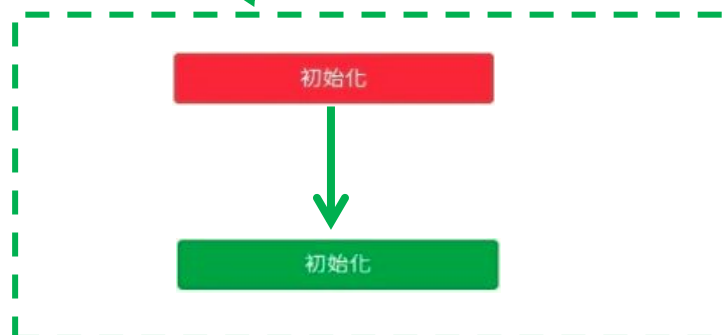
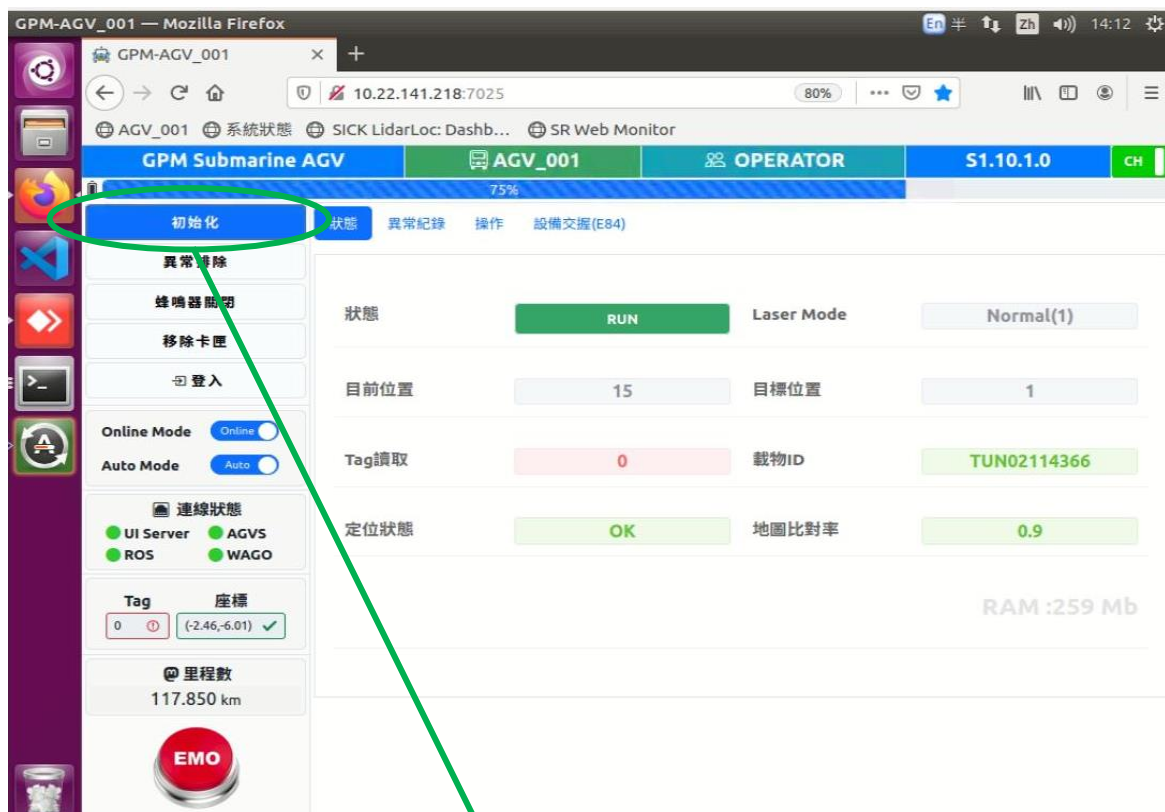


異常排除

異常排除

AGV 當機處理_5_AGV 重新開機 - 初始化

1. 初始化

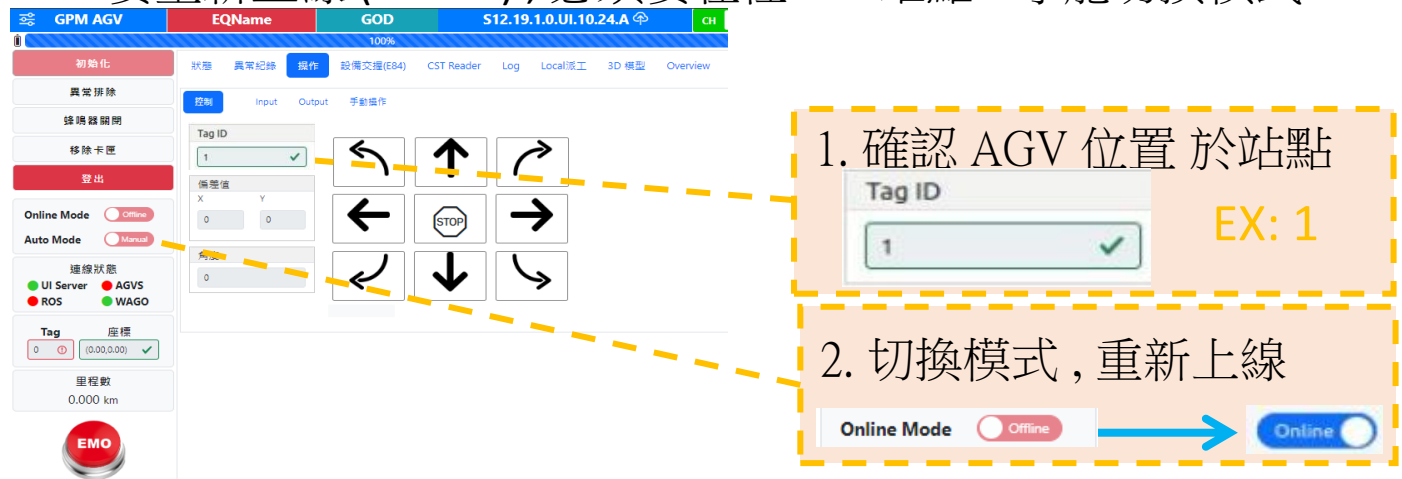


AGV 當機處理_6_AGV_模式切換

1. 模式切換 (①Manual → Auto / ②Offline → Online)



AGV 要重新上線 (Online), 必須要在任一 "站點" 才能切換模式



注意:

△ 若AGV 不在 "站點" 上, 請用 控制 的方式操作 AGV 到任一站點, 不可用 "EMO + 解煞車" 的方式移動

△若要用 "EMO + 解煞車" 的方式移動 AGV
請人力將AGV拉回 充電站, 再將AGV 斷電重開

AGV 當機處理_7_AGV_連線確認

1. 從 "派車電腦" 看 連線狀態 (確認是否 連線 成功?)

應用程式 系統狀態 AGV_1 狀態 AGV_2 狀態 警報

GPM
GALLANT PRECISION MACHINING CO., LTD.

狀態 任務 地圖 警報 資料 設置

● 離線 ● 跑貨 ● 當機 ● 閒置 ● 充電

ID	名稱	AGV 狀態				Task 狀態				操作
1	AGV_1	狀態	閒置 (Idle)	本庫		任務		起點		連線
		電池	100%	位置	11	狀態		終點		任務
	訊息									

2. 連線成功後, 即可重新下 任務 派工