

# SLAMWARE

模块化自主定位导航解决方案 BREAKOUT 用户手册



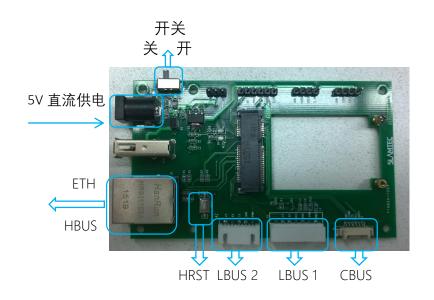
# 目录

| 日茅 | 目录1           |  |  |  |
|----|---------------|--|--|--|
| 1. | 简介            |  |  |  |
|    | 妾口框图及使用方法     |  |  |  |
|    |               |  |  |  |
|    | 特性            |  |  |  |
| Ē  | 最大额定值<br>电气特性 |  |  |  |
| 3. | 接口            |  |  |  |
| Ē  | ] 脚定义         |  |  |  |
| 4. | 机械设计          |  |  |  |
| 5. | 联系我们          |  |  |  |
| 6. | 修订历史          |  |  |  |
| 附表 | ₹             |  |  |  |
| F  | 图表索引          |  |  |  |

SLAMWARE CORE BREAKOUT 是 SLAMTEC 为 SLAMWARE CORE 设计的接口扩展板。它可以提供 SLAMWARE CORE MODULE 的 I/O,包含 ETH, LBUS,CBUS。

### 接口框图及使用方法

下图描述了 SLAMWARE CORE BREAKOUT 的连线结构示意图。此扩展板只需要单一的 5V 直流供电即可。模块内部其余部件所需要的供电均可由模块内部的电源网络产生。



图表 1-1 SLAMWARE BREAKOUT 接口示意图

#### 主要运行接口:

- o LBUS RPLIDAR 通信接口(串口)
- o CBUS 低速控制总线接口(串口)
- o HBUS 高速控制总线接口(以太网)

#### 其他:

HRST 开关(硬复位)



### 最大额定值

| 项目              | 范围                           |
|-----------------|------------------------------|
| 供电电压            | -0.5V ~+6.0V                 |
| 针脚电压            | -0.3V ~V <sub>sc</sub> +0.3V |
| 工作温度以及保存温度 (TA) | -20°C ~+65°C                 |

图表 2-1 SLAMWARE BREAKOUT 最大额定值

### 电气特性

TA=20°C

| 符号                   | 参数        | 最小值.             | 典型值. | 最大值.             | 単位 |
|----------------------|-----------|------------------|------|------------------|----|
| $V_{DD}$             | 系统额定工作电压  | 4.75             | 5    | 5.25             | V  |
| I <sub>DD</sub>      | 系统电流消耗    | -                | TBD  | TBD              | mA |
| $V_{\text{DD\_IO}}$  | 数字接口电压范围  | 2.9              | 3.3  | 3.8              | V  |
| $I_{DD\_IO}$         | 数字接口电流消耗  | -                | -    | TBD              | mA |
| $V_{DIL}$            | 数字输入低电平   | -                | -    | $0.2*V_{DD\_IO}$ | V  |
| $V_{DIH}$            | 数字输入高电平   | $0.8*V_{DD\_IO}$ | -    | -                | V  |
| $V_{DOL}$            | 数字输出低电平   | -                | -    | $0.2*V_{DD\_IO}$ | V  |
| $V_{DOH}$            | 数字输出高电平   | $0.8*V_{DD\_IO}$ | -    | -                | V  |
| I <sub>STANDBY</sub> | 电流消耗@关机模式 | -                | -    | TBD              | mA |

图表 2-2 SLAMWARE BREAKOUT 电气特性



SLAMWARE CORE BREAKOUT 包括电源, LBUS, CBUS, ETH 等接口。ETH 为标准接口, 电源, LBUS, CBUS 的使用定义如下:

### 引脚定义

○ 电源:(内正外负)

GND — VCC :

| 编号 | 名字  | 描述         |
|----|-----|------------|
| 1  | VCC | 模块系统供电。+5V |
| 2  | GND | 模块系统地线。    |

图表 3-1 SLAMWARE BREAKOUT 电源引脚定义

#### o LBUS:

| 编号 | 名字    | 描述                         |
|----|-------|----------------------------|
| 1  | VMOTO | RPLIDAR 电机供电。+5V           |
| 2  | LPWM  | RPLIDAR 电机 PWM 调速信号 , 高有效。 |
| 3  | GND   | RPLIDAR 电机地线。              |
| 4  | VCC   | RPLIDAR 测距核心供电。+5V         |
| 5  | LRX   | RPLIDAR 测距核心数据输入。          |
| 6  | LTX   | RPLIDAR 测距核心数据输出。          |
| 7  | GND   | RPLIDAR 测距核心地线。            |

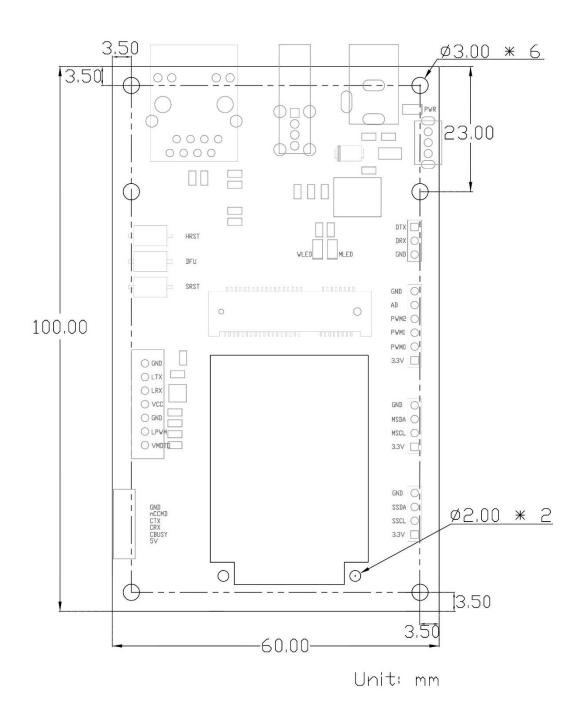
图表 3-2 SLAMWARE BREAKOUT LBUS 引脚定义

#### o CBUS:

| 编号 | 名字    | 描述            |
|----|-------|---------------|
| 1  | 5V    | 控制总线电源输出。     |
| 2  | CBUSY | 控制总线忙指示信号。    |
| 3  | CRX   | 控制总线数据输出信号。   |
| 4  | CTX   | 控制总线数据输入信号。   |
| 5  | nCCMD | 控制总线指令中断请求信号。 |
| 6  | GND   | 控制总线系统地线。     |

图表 3-3 SLAMWARE BREAKOUT CBUS 引脚定义

#### SLAMWARE CORE BREAKOUT 的机械外形结构如下图所示。



图表 4-1 SLAMWARE BREAKOUT 的机械外观

# 5. 联系我们



本产品由 SLAMTEC 设计和生产, 我们的主页是:

http://www.slamtec.com

如果您有任何问题和建议,请通过以下邮件地址和我们联系:

support@slamtec.com

# 6. 修订历史



| 日期         | 版本  | 描述                      |
|------------|-----|-------------------------|
| 2015-6-30  | 0.1 | 最初版本                    |
| 2015-12-30 | 0.2 | 移除 RoboPeak 的 logo,润色文字 |
| 2016-05-25 | 1.8 | 更新文档模板                  |

# 附录



## 图表索引

| 图表 1-1 SLAMWARE BREAKOUT 接口示意图     | 3 |
|------------------------------------|---|
| 图表 2-1 SLAMWARE BREAKOUT 最大额定值     |   |
| 图表 2-2 SLAMWARE BREAKOUT 电气特性      | 4 |
| 图表 3-1 SLAMWARE BREAKOUT 电源引脚定义    | 5 |
| 图表 3-2 SLAMWARE BREAKOUT LBUS 引脚定义 | 5 |
| 图表 3-3 SLAMWARE BREAKOUT CBUS 引脚定义 | 5 |
| 图表 4-1 SLAMWARE BREAKOUT 的机械外观     | 6 |