lab3.md 2024-12-29

# 1. Постановка задачи

Необходимо реализовать метод обратных итераций с исчерпыванием определения пары со вторым минимальным по модулю собственным значением симметричной матрицы простой структуры

Для решения линейной системы уравнений использовать метод Халецкого

### 2. Теоретическая часть

Данная задача преполагает использование алгоритма обратных итераций с исчерпыванием, то есть нахождение второго минимального по модулю собственного значения. Этот алгоритм использует знание, которое нужно получить с помощью обычного метода обратных итераций

Описание и формулы данных алгоритмов:

#### 2.3. Метод обратных итераций

Если матрица A невырожденная, то наибольшее по модулю собственное значение матрицы  $A^{(-1)}$  будет равно  $1/\lambda_1$ . Итерационная схема (2.1.2), примененная к матрице  $A^{(-1)}$ , имеет вид

$$\begin{cases} v^{(k)} = x^{(k)} / \|x^{(k)}\| \\ x^{(k+1)} = A^{-1} v^{(k)} \iff A x^{(k+1)} = v^{(k)}, \end{cases} k = 0, 1, 2, \dots$$
 (2.3.1)

причем  $\alpha^{(k)} = v^{(k)^T} x^{(k+1)} \to 1/\lambda_1$ ,  $v^{(k)} \to \pm x_1$  при  $k \to \infty$ . На каждом итерационном шаге вектор  $x^{(k+1)}$  находится как решение системы линейных уравнений  $Ax^{(k+1)} = v^{(k)}$ .

**Замечание 1.** Скорость сходимости итерационного процесса (с8) зависит от отношения  $\left| \frac{\lambda_1}{\lambda_2} \right|$ :

$$\alpha^{(k)} = \frac{1}{\lambda_{1}} \left[ 1 + O\left( \left| \frac{\lambda_{1}}{\lambda_{2}} \right|^{2k} \right) \right],$$

$$v^{(k)} = \left( \frac{\lambda_{1}}{|\lambda_{1}|} \right)^{k} \frac{\xi_{1}}{|\xi_{1}|} \left[ x_{1} + O\left( \left| \frac{\lambda_{1}}{\lambda_{2}} \right|^{k} \right) \right] \rightarrow \pm x_{1}.$$

$$(2.3.2)$$

### 2.4. Метод обратных итераций с исчерпыванием

Если пара  $(\lambda_1, x_1)$  найдена, то следующую пару  $(\lambda_2, x_2)$  можно найти, применяя итерационный процесс (2.1.2) к матрице  $B = A^{-1}(E - x_1x_1^T)$ :

lab3.md 2024-12-29

$$\begin{cases} v^{(k)} = x^{(k)} / \|x^{(k)}\| \\ Ax^{(k+1)} = (E - x_1 x_1^T) v^{(k)}, \end{cases} k = 0, 1, 2, \dots$$
 при этом  $v^{(k)} \to \pm x_2, \ \alpha^{(k)} = v^{(k)^T} x^{(k+1)} \to 1 / \lambda_2$  при  $k \to \infty$ .

**Замечание 3.** Если для решения системы уравнений с матрицей A применяется один из методов LU-разложения матрицы A, то один раз найденное LU-разложение используется и для определения пары  $(\lambda_1, x_1)$ , и для определения пары  $(\lambda_2, x_2)$ .

Таким образом:

Для начала необходимо составить квадратную симметричную матрицу размерности N, имеющую заранее известные собственные значения, для этого можно взять матрицу

$$A = H \Lambda H^T$$
, где $H = E - 2\omega\omega^T, \ \Lambda = diag(\lambda_i),$ 

 $\omega$  — случайный пронормированный вектор

Далее идет основная часть алгоритма:

Находим собственную пару  $(\lambda_1, g_1)$  с помощью метода обратных итераций, описанного выше.

Случайно генерируем и нормализуем вектор  $x^{(0)}$ , после чего запускаем итерационный процесс нашего метода, с помощью которого находим

$$u^{(k)}pprox g_2, \ \sigma^{(k)}pprox \lambda_2,$$

где k — количество итераций

# 3. Алгоритм

- Функция TEST\_generate\_householder\_mat() генерирует вышеупомянутую матрицу А
- Функция inverse\_iteration() это реализация алгоритма обратных итераций, для нахождения первой минимальной собственной пары
- Функция inverse\_iteration\_with\_shift\_one() это реализация алгоритма обратных итераций с исчерпыванием, для нахождения второй минимальной собственной пары
- Функция TEST() нужна для тестирования случайно сгенерированных матриц и оценки погрешностей вычислений

# 4. Тестирование

№ теста	Размерность системы N	Диапазон значений λ	ε Точность	Ср. оценка точности собств. значений	Ср. оценка точности собств. векторов	Средняя мера точности r	Среднее число итераций
------------	--------------------------	---------------------------	---------------	--	--	----------------------------------	------------------------------

lab3.md 2024-12-29

№ теста	Размерность системы N	Диапазон значений λ	ε Точность	Ср. оценка точности собств. значений	Ср. оценка точности собств. векторов	Средняя мера точности r	Среднее число итераций
1	10	2	1e-10	4.145e-05	9.471e-02	2.168e-07	50.2
2	10	2	1e-13	5.757e-14	7.720e-07	9.982e-08	94.3
3	10	50	1e-10	5.632e-08	6.510e-05	8.566e-04	22.7
4	10	50	1e-13	3.069e-09	2.728e-05	1.091e-06	88.0
5	30	2	1e-10	1.042e-04	7.598e-02	4.715e-07	40.8
6	30	2	1e-13	2.921e-09	4.432e-04	5.491e-09	152.8
7	30	50	1e-10	6.597e-04	7.450e-02	4.891e-05	64.8
8	30	50	1e-13	7.897e-12	3.309e-06	1.262e-06	91.9
9	50	2	1e-10	2.171e-11	2.147e-05	6.566e-07	50.8
10	50	2	1e-13	7.924e-13	1.558e-06	1.888e-08	75.4
11	50	50	1e-10	2.321e-08	3.903e-04	4.606e-05	52.8
12	50	50	1e-13	1.579e-12	2.407e-06	1.085e-06	64.3