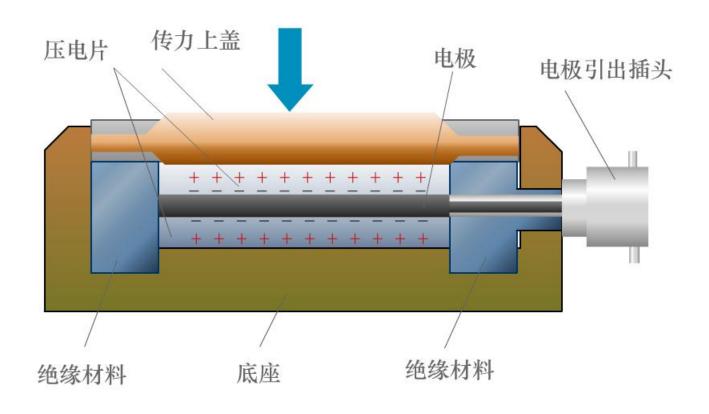


第七章 压电式传感器

- ◆ 压电效应(转换)--定性和定量 ***
- ◆ 几种压电材料及其机理(<u>石英</u>、压电 陶瓷、高分子材料)
- ◆ 常用测量电路
- ◆ 应用实例



压电测力传感器

压电效应 (转换)

- 压电效应—定性
 - 某些电介质,当沿着一定方向对其施力而使它变形时,内部就产生极 化现象,同时在它的两个表面上便产生符号相反的电荷,当外力去掉 后,又重新恢复到不带电状态。
 - 压电材料受力变形,在表面产生电荷——正压电效应
 - 压电材料<u>通电压</u>,<u>材料变形</u>——逆压电效应

压电效应 (转换)

压电效应—定量(数学模型)压电转换

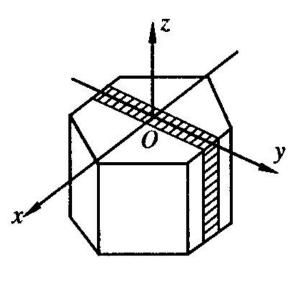
意 电 效 应 一 定 量 (数学模型) 压电转换 输出
$$\mathbf{q} = \begin{bmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \end{bmatrix} = \mathbf{D} \times \mathbf{\sigma} = \begin{bmatrix} d_{11} & d_{12} & d_{13} & d_{14} & d_{15} & d_{16} \\ d_{21} & d_{22} & d_{23} & d_{24} & d_{25} & d_{26} \\ d_{31} & d_{32} & d_{33} & d_{34} & d_{35} & d_{36} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} \sigma_1 \\ \sigma_2 \\ \sigma_3 \\ \sigma_4 \\ \sigma_5 \\ \sigma_6 \end{bmatrix}$$

- 分析对象: 压电材料微单元—六面体
- 输入: 微单元上的作用力—材料力学六应力(三正应力、三剪切应力)
- 输出:端面电荷—成对端面上的电荷(前后、左右、上下端面)
- 微单元压电转换—<u>压电系数矩阵</u> $\tilde{q}_i = d_{ij}\sigma_i$
- 实际应用中:输入为单一应力,输出为该应力作用后的某对端面电量。 其中: i=1,2,3表示晶体极化方向,指的是与产生电荷的面垂直的方向; j=1, 2, 3, 4, 5, 6表示受力方向, 1~3表示x, y. z向受力, 4~6表示剪切力方 ÍП

压电材料的其他主要特性参数

- 压电常数的<u>温度稳定性</u>: 压电材料开始丧失压电特性的温度称为<u>居里</u> 点温度,选材时,居里点越?越好。 ■
- 在压电效应中, <u>机械耦合系数</u>等于转换输出能量(如电能)与输入的能量(如机械能)之比的平方根; 它是衡量压电材料<u>机电能量转换效率的一个重要参数。</u>
- 压电材料的<u>绝缘电阻</u>将减少电荷泄漏,从而改善压电传感器的低频特性。
- 压电材料的<u>弹性常数</u>、 刚度决定着压电器件的固有频率和动态特性。
- 对于一定形状、尺寸的压电元件,其固有电容与<u>介电常数</u>有关; 而固有电容又影响着压电传感器的频率下限。





■ 晶体结构: 六方晶体系, 化学式为SiO₂。

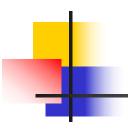
■ 定义:

- X: 两<u>相邻(非平行)</u>柱面内夹角等分线,垂 直此轴压电效应最强。称为电轴。
- y:垂直于平行柱面,在电场作用下变形最大, 称为机械轴。
- Z: 无压电效应,中心轴,也称光轴。

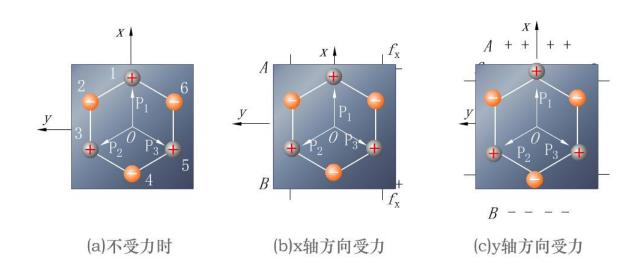
■ 特性:

- 在多个方向上均可能产生压电效应
- 根据不同应用,对压电材料采取不同切片方式
 - 沿yoz平面切片
 - 在垂直于x轴的两端面上镀电极膜 ???
 - 微单元压电效应: $q_1 = d_{11}\sigma_1$

电偶极距???

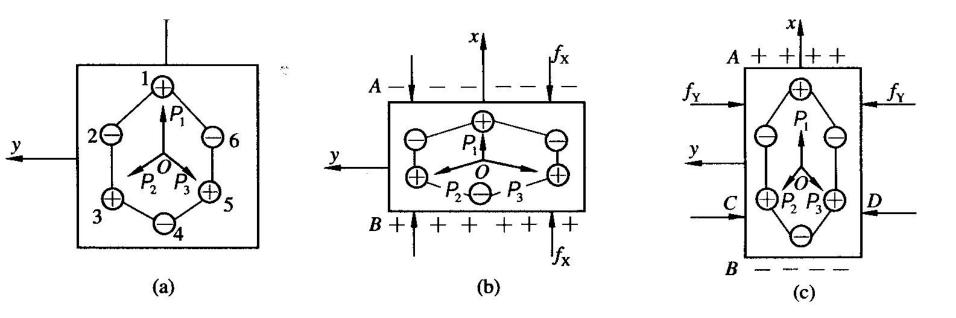


石英压电机理:晶体受力变形后,晶体内的电偶极距在<u>某一方</u> <u>向</u>上不再平衡,在该<u>方向上</u>产生电荷,产生<u>电荷分布</u>与<u>总电偶</u> <u>极距方向相反</u>。



石英晶体压电模型

东方仿真COPYRIGHT

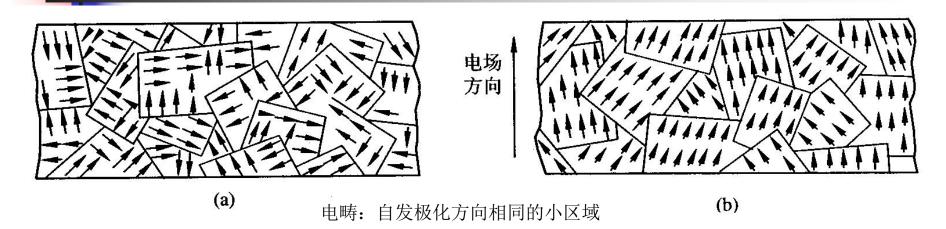


- 当石英晶体<u>未受外力作用</u>时,正、负离子正好分布在正六边形的顶角上,形成三个互成120°夹角的电偶极矩 \mathbf{P}_1 、 \mathbf{P}_2 、 \mathbf{P}_3 , \mathbf{P}_1 + \mathbf{P}_2 + \mathbf{P}_3 =0,所以晶体表面不产生电荷,即呈中
- 当晶体受到<u>沿y轴方向的压力作用</u>时,在x轴上出现电荷,它的极性为x轴正向为负电荷。 在y轴方向上不出现电荷。 ■
- 如果<u>沿z轴方向施加作用力</u>,因为晶体在x方向和y方向所产生的形变完全相同,所以正负电荷重心保持重合,电偶极矩矢量和等于零。这表明沿z轴方向施加作用力,晶体不会产生压电效应。 ■

・ 结论:
$$d_{12} = -d_{11};$$

$$d_{25} = -d_{41};$$
 电偶极距规律?
$$d_{26} = -2d_{11};$$

压电陶瓷的压电机理



极化现象: 压电陶瓷由无数细微的电畴组成,极化前,这些电畴因<u>自发极</u> <u>化</u>,方向<u>呈任意排列</u>; 在一定温度下<u>经强直流电场2²3小时极化</u>后,各微 单元电畴呈同一方向排列。

压电机理: 极化后的压电陶瓷,其内部仍<u>存在同向排列的电畴</u>,受外力作用后,<u>电畴的界限发生移动</u>,电极距失衡,呈现压电效应。

压电陶瓷的压电机理

压电晶体与压电陶瓷的比较:

- 相同点: 都是具有压电效应的压电材料。
- 不同点:

一 压电陶瓷:

优点: 压电常数大, 易于成型, 成本低

缺点: 压电常数稳定性低, 居里点低

一 石英:

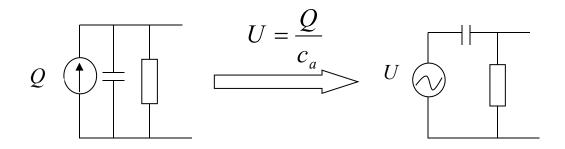
优点: 压电常数稳定性高, 居里点高, 机

械强度高,绝缘性能好

缺点: 价格昂贵

压电式传感器的等效电路

■ 压电式传感器是有源器件;聚集正负电荷的两表面够成电容。



压电传感器: 电荷源

输出电流恒定、两端电压在变

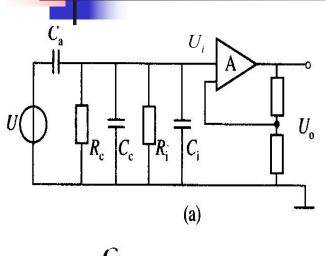
压电传感器: 电压源

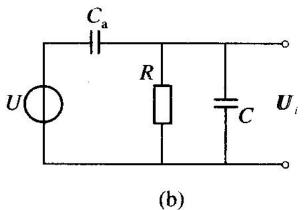
输出电压恒定、流经电流在变

压电式传感器的测量电路

- 压电式传感器的特点:高阻抗,低能量。
- 接入高输入阻抗前置放大器的作用:把传感器的高输出阻抗 变换为低输出阻抗。
- 压电式传感器的输出可以是电压信号,也可以是电荷信号。
 - 电压放大器
 - 电荷放大器

电压放大器





$$Q = dF$$

$$U = \frac{Q}{C_a}$$

$$U = \frac{dF}{C_a}$$

$$V = \frac{dF}{C_a}$$

$$V = \frac{dF}{C_a}$$

$$V = \frac{dF}{C_a}$$

$$V = \frac{dF}{1 + j\omega R(C + C_a)}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{1 + j\omega R(C + C_a)}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

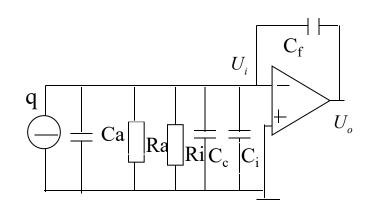
$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V = \frac{dF_m \omega R}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 (C + C_a)^2}}$$

$$V =$$

结论:不能放大压电传感器静态受力的输出信号;任何低于截止频率的压电信号,衰减很严重(见课本)

电荷放大器



■ 运算放大器输入阻抗很高,传感器绝缘电阻也很高,故可近似 $R_a = \infty$ R_i 并将反馈电容折算 到输入端

$$\dot{U}_o = -A \cdot \dot{U}_i = -A \cdot \frac{q}{C_a + C_c + C_i + (1 + A)C_F}$$

$$\approx -\frac{q}{C_F}$$

- •输出电压与<u>电缆电容C_c无关</u>,且<u>ω的影响不明</u> 显(由于作了简化假设,表达式上是无关的)
- ■与q成正比,<u>呈线性输出特性</u>
- ■这些优点使得压电传感器<u>基本上都用电荷放大</u> 器作为转换电路。

压电式传感器的应用

■ 压电式测力传感器

