Laboratório de Sistemas Operacionais

Prof. André Leon S. Gradvohl, Dr. gradvohl@ft.unicamp.br

31 de Março de 2019

Conteúdo

1 Introdução		rodução	2
2	Inte	eração com o Sistema Operacional	4
	2.1	Interagindo com o sistema operacional	4
	2.2	Exercício	4
	2.3	Obtendo informações sobre processos	4
	2.4	Exercício	5
3	Obtendo informações sobre os processos		
	3.1	Obtendo informações sobre o processo, via programa	6
	3.2	Exercício	8
4	Tratamento de Sinais		
	4.1	Exercício	10
5	Disparando vários processos		
	5.1	Exercício	12
	5.2	Criando processos zumbis	12
	5.3	Exercício	13
	5.4	Processos pai e filho diferentes	13
	5.5	Exercício	16
6	Con	npartilhamento de memória	17
	6.1	Primitivas para compartilhamento de memória	17
	6.2	Exercício	20
7	Programação Multithread		
	7.1	Exercício	23
8	Problema do Produtor-Consumidor		
	8.1	Problema do Produtor-Consumidor com <i>multithreads</i> e semáforos	24
	8.2	Exercício	27

Introdução

O objetivo deste texto é descrever os exercícios usados no laboratório da disciplina Sistemas Operacionais. Essa disciplina é oferecida na Faculdade de Tecnologia da Universidade Estadual de Campinas (FT/UNICAMP) para os cursos Bacharelado em Sistemas de Informação e Tecnologia em Análise e Desenvolvimento de Sistemas.

Esse material pode ser utilizado por qualquer pessoa, de qualquer curso ou instituição, desde que respeitadas as condições da licença CC-BY-4.0, descrita na página 28. Informações de como obter o material também estão nessa página.

Supõe-se que o sistema operacional utilizado será o Linux. Portanto, todos os comandos descritos neste texto são para o Linux. Recomenda-se que o leitor navegue sequencialmente pelo texto. Assim, terá melhor aproveitamento do laboratório.

Alguns comandos básicos para o sistema Linux estão na Tabela 1.1 a seguir:

Tabela 1.1: Lista de comandos comuns no Linux.

Comando	Significado
ls	Lista os arquivos locais.
cddir	Muda para o diretório dir.
gedit arquivo&	Abre o arquivo no editor de textos e libera o terminal para outros comandos.
unzip arq.zip	Descompacta o arquivo arq.zip.

Todos os comandos que serão utilizados nesse tutorial serão executados no interpretador da linha de comandos (*shell*), também chamado de terminal.

Há ainda algumas dicas de teclas para os usuários iniciantes no *bash* (o interpretador de comandos padrão no Linux). Elas estão resumidas na Tabela 1.2 a seguir.

Tabela 1.2: Teclas úteis no bash.

Tecla	Significado
\uparrow	Repete o último comando.
$\overline{\downarrow}$	Repete o próximo comando.
Ctrl + c	Envia um sinal de término para o processo.
$\stackrel{\longleftarrow}{\longrightarrow}$	Completa o nome do comando ou do arquivo.
Esc + d	Apaga a próxima palavra a frente do cursor.
Ctrl + k	Apaga do cursor até o final da linha.
Ctrl + a ou Home	Navega para o início da linha.
Ctrl + e ou End	Navega para o final da linha.
Ctrl + ←	Navega para a palavra anterior o cursor.
$Ctrl$ + \longrightarrow	Navega para a próxima palavra a frente do cursor.

Interação com o Sistema Operacional

2.1 Interagindo com o sistema operacional

O comando básico para obter informações sobre o sistema operacional é o

```
uname -a
```

Observe a saída desse comando:

```
Linux grid1.cna.unicamp.br 2.4.20-8 #1 Thu Mar 13 17:18:24 EST 2003 i686 \hookrightarrow athlon i386 GNU/Linux
```

Entre as informações presentes na saída desse comando estão:

- o nome do sistema operacional;
- o nome da máquina;
- · versão do kernel;
- plataforma de hardware.

2.2 Exercício

Utilize o comando uname -a em sua máquina e tente identificar a saída do comando.

2.3 Obtendo informações sobre processos

Existem dois comandos para obtenção de informações sobre processos: ps e top.

O comando **ps** informa o status dos processos de forma sucinta. As informações que o comando **ps** apresenta são:

- PID: identificador do processo;
- TTY: terminal onde o processo está sendo executado;
- TIME: tempo de processamento;
- CMD: comando instanciado.

O comando top é um pouco mais poderoso, pois reporta mais informações. Entre tais informações estão:

- tempo em que o sistema está no ar;
- · carga média do sistema;
- informações da CPU:
 - porcentagem de tempo dedicada aos processos do usuário;
 - porcentagem de tempo dedicada aos processos do sistema;
 - porcentagem de tempo sem processamento (idle).
- informações sobre a memória:
 - memória total;
 - memória livre;
 - memória compartilhada;
- informações sobre os processos:
 - PID: identificador do processo;
 - USER: nome do usuário;
 - PRI: prioridade;
 - SIZE: tamanho do processo em kbytes;
 - RSS: tamanho total de memória física do processo;
 - SHARE: tamanho total de memória compartilhada;
 - STAT: estado do processo, que pode ser S (sleeping) ou R (running).

2.4 Exercício

Utilize o comando top em sua máquina e tente identificar as informações providas pelo comando.

Obtendo informações sobre os processos

Neste capítulo, vamos verificar como obter informações sobre o próprio processo a partir dele mesmo.

3.1 Obtendo informações sobre o processo, via programa

É possível construir programas que interajam com o sistema operacional e obtenham algumas informações. Observe o código do programa a seguir:

```
Programa para capturar informacoes sobre um processo.
  Desenvolvido por:
    Prof. Andre Leon S. Gradvohl, Dr.
 * Ultima atualizacao:
    26/11/2003
 * Para compilar:
    gcc infoProcesso.c -o infoProcesso
#include <sys/utsname.h>// Cabecalho de Biblioteca
#include <unistd.h>
                    // Cabecalho de Biblioteca
#define Kbyte 1024.
#define Mbyte 1048576. //(1024 Kbytes)
#define Nelem 3
int main(void)
  pid_t idProcesso;
 pid_t idProcessoPai;
uid_t idUsuario;
  gid_t idGrupo;
  long memTotal;
  long memDisp;
  int tamPagina;
  double carga[Nelem];
  char dirTrabalho[100];
  char str[30];
  int n:
  int politicaEscalonamento;
```

```
struct utsname info;
puts("Programa para captura de informacoes sobre o processo.");
// Captura o id desse processo.
idProcesso = getpid();
// Captura o id do processo pai.
idProcessoPai = getppid();
// Captura o id do usuario
idUsuario = getuid();
// Captura o id do grupo
idGrupo = getgid();
// Captura o diretorio de trabalho desse processo
getcwd(dirTrabalho, 99);
puts("Informacoes sobre o processo:");
printf("\t0 identificador do meu processo e: %d\n", idProcesso);
printf("\t0 identificador do meu processo pai e: %d\n", idProcessoPai);
printf("\t0 identificador de usuario desse processo e: %d\n", idUsuario);
printf("\t0 identificador de grupo desse processo e: %d\n", idGrupo);
printf("\t0 diretorio de trabalho eh: %s\n", dirTrabalho);
// Captura o tamanho da pagina
tamPagina = getpagesize();
/* Captura a quantidade de paginas de memoria a multiplica pelo
   tamanho da pagina */
memTotal = sysconf(_SC_PHYS_PAGES) * tamPagina;
  Captura a quantidade de paginas de memoria disponiveis e
   a multiplica pelo tamanho da pagina */
memDisp = sysconf( SC AVPHYS PAGES) * tamPagina;
puts("Informacoes sobre a memoria:");
printf("\t0 tamanho da pagina e: %d (%.0f Kbytes)\n",
       tamPagina, tamPagina/Kbyte);
printf("\t0 tamanho total da memoria: %ld (%f Mbytes)\n",
       memTotal, memTotal/Mbyte);
printf("\t0 tamanho de memoria disponivel: %ld (%f Mbytes)\n",
       memDisp, memDisp/Mbyte);
// Captura a media de carga do sistema: numero de processos/tempo
n = getloadavg(carga, Nelem);
if (\tilde{n} > -1)
  printf("Media de carga: \n");
  printf("\t no ultimo minuto: %f\n", carga[0]);
  printf("\t nos ultimos 5 minutos:%f\n",carga[1]);
  printf("\t nos ultimos 15 minutos:%f\n",carga[2]);
// Captura a politica de escalonamento utilizada pelo SO
politicaEscalonamento = sched_getscheduler(idProcesso);
puts("A politica de escalonamento:");
switch(politicaEscalonamento)
  case SCHED_FIFO: puts("\tPolitica FIFO");
    break:
  case SCHED_RR: puts("\tPolitica RoundRobin");
    break:
  case SCHED_OTHER: puts("\tPolitica default");
    break;
  default: puts("Erro!");
}
// Captura informacoes sobre o sistema
```

```
uname(&info);

printf("Informacoes do sistema:\n");
printf("\tNome do S.O.: %s\n",info.sysname);
printf("\tRelease do S.O.: %s\n",info.release);
printf("\tVersao do S.O.: %s\n",info.version);
printf("\tHardware: %s\n",info.machine);
printf("\tNome do host:%s\n",info.nodename);

puts("Digite algo e tecle <enter> para encerrar.");
scanf("%s",str);
return 1;
}
```

3.2 Exercício

Compile o programa anterior e execute-o.

Antes de compilar o programa, mude para o diretório onde se encontra o arquivo infoProcesso. c, com o seguinte comando:

```
cd Processos
```

Para compilar o programa utilize o comando a seguir:

```
gcc infoProcesso.c -o infoProcesso
```

Tratamento de Sinais

Sinais são usados para notificar um processo ou segmento de um evento particular. Pode-se comparar o tratamento de sinais com interrupções de hardware, que ocorrem quando um subsistema de hardware, por exemplo uma interface de E/S de disco, gera uma interrupção para o processador quando a E/S é concluída.

Este evento, por sua vez, faz com que o processador chame um tratador de interrupções. Assim, o processamento subsequente pode ser feito no sistema operacional com base na fonte e da causa da interrupção.

Observe como isso pode ser feito no programa sinais. c a seguir

```
Programa para exemplificar o tratamento de sinais.
  Desenvolvido por Prof. Andre Leon S. Gradvohl, Dr.
 * Atualizado em: 03/08/2011
#include <signal.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
void trataSinal(int numSinal)
  switch(numSinal)
    case SIGINT:
         fprintf(stderr, "Tentou usar o Ctrl-C\n");
         break;
    case SIGHUP:
      fprintf(stderr, "Recebi um sinal HUP\n");
fprintf(stderr, "Agora ignorando o SIGHUP\n");
       /* SIG_IGN e usado para ignorar signais. SIGKILL e SIGSTOP * nao podem ser ignorados.
      signal(SIGHUP, SIG_IGN);
    case SIGQUIT:
       fprintf(stderr, "Recebi um sinal de termino!\n Adeus!\n");
      exit(0);
}
int main()
  //Registrando os sinais.
  signal(SIGINT, trataSinal);
signal(SIGHUP, trataSinal);
```

```
signal(SIGQUIT, trataSinal);

fprintf(stderr, "use o comando 'kill -HUP %d' ou \n", getpid());
fprintf(stderr, "'kill -QUIT %d' para encerrar o processo\n", getpid());

while(1)
{
   puts(".");
   sleep(2);
}
return 0;
}
```

4.1 Exercício

Antes de compilar o programa, mude para o diretório onde se encontra o arquivo sinais.c, com o seguinte comando:

```
cd ../Sinais
```

Agora para compilar o programa utilize o comando a seguir:

```
gcc sinais.c -o sinais.o
```

Depois de compilado, será necessário abrir uma segunda janela do terminal. Na primeira janela, você executará o programa ./sinais.o.

Depois que o programa entrar em execução, tente pressionar as teclas Ctrl + c para ver se o programa termina.

Para encerrar de fato o programa, na segunda janela, utilize o comando kill para enviar um sinal de término para o programa. Para isso, utilize o comando a seguir:

```
kill -QUIT <pid>
```

onde <pid> é o identificador do processo na primeira janela.

Importante: para saber o identificador do processo . /sinais que está em execução na primeira janela, use o comando a seguir:

```
ps -ef | grep sinais.o
```

Disparando vários processos

A primitiva fork() é utilizada para, a partir de um processo, criar outro processo com as mesmas características do primeiro. Na verdade, a primitiva fork() faz uma cópia do processo pai em um processo filho, fazendo com que ambos continuem a sua execução do ponto imediatamente posterior à primitiva fork().

A primitiva fork() tem três saídas distintas:

- -1 se houve problemas (nesse caso o filho não é criado);
- 0, para o processo filho;
- identificador do filho, para o processo pai.

Observe o programa a seguir e tente entender o funcionamento da primitiva fork().

```
* Programa para ilustrar a criacao de um processo filho
 * a partir do processo pai.
 * Desenvolvido por:
     Prof. Andre Leon S. Gradvohl, Dr.
 * Ultima atualizacao:
     26/11/2003
 * Para compilar:
    gcc PaiFilho.c -o PaiFilho
#include <stdio.h>
#include <svs/types.h>
#include <unistd.h>
int main(void)
  int pid;
  int paiPid;
int ret;
  int i=0;
  pid = getpid();
  printf("Pronto para o fork. Meu id e:%d\n",pid);
  sleep(1);
  ret = fork();
  if (ret < 0) // Problemas no fork</pre>
   perror("Impossivel fazer o fork!\n");
   return 1;
```

```
if (ret == 0) // Se verdade, sou o processo filho
{
  pid = getpid();
  paiPid = getppid();
  printf("Sou o processo filho!\n");
  printf("\tMeu id e: %d.\n",pid);
  printf("\to id do meu Pai e: %d\n", paiPid);
  return 0;
}
else // Senao sou o processo pai
{
  pid = getpid();
  printf("Sou o processo Pai!\n");
  printf("\to id do meu filho e: %d\n", ret);
  return 0;
}
```

5.1 Exercício

Compile o programa anterior e execute-o.

Antes de compilar o programa, mude para o diretório onde se encontra o arquivo PaiFilho.c, com o seguinte comando:

```
cd../Processos
```

Para compilar o programa utilize o comando a seguir:

```
gcc PaiFilho.c -o PaiFilho
```

5.2 Criando processos zumbis

Um processo zumbi é o processo que já terminou sua execução, mas que ainda está na tabela de processos por algum motivo. Um desses motivos é que, por algum *bug* no sistema operacional, a tabela de processos ainda não foi atualizada, eliminando o identificador do processo.

A princípio, um processo zumbi não é um problema sério para o sistema operacional. No entanto, a presença de zumbis pode indicar *bugs* no sistema ou problemas de segurança do tipo *Denial of service*.

No exemplo a seguir, vamos forçar a criação de processos zumbis.

```
/**
 * Programa exemplo para ilustrar a existencia de processos zumbis.

* Desenvolvido por:
 * Prof. Andre Leon S. Gradvohl, Dr.

* Ultima atualizacao:
 * 02/04/2019

* Para compilar:
 * gcc zumbi.c -o zumbi.o

*/
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
```

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
#include <unistd.h>
#include <errno.h>
int main ()
  pid_t pidFilho;
  // Executa um fork() para criar um processo filho.
  pidFilho = fork ();
  if (pidFilho > 0) {
     // Processo Pai vai dormir por 30 segundos e
     // sair, sem uma chamada para o wait.
    fprintf(stderr, "Processo Pai. PID: %d dormindo 30 segundos\n", getpid());
fprintf(stderr, "Em outra janela, execute o comando a seguir:\n\t");
fprintf(stderr, "top -p %d -p %d\n", getpid(), pidFilho);
     sleep(30);
     exit(0);
  else if (pidFilho == 0) {
   // Processo Filho vai sair imediatamente
     fprintf(stderr, "Processo Filho. PID: %d\n", getpid());
  else if (pidFilho == -1)
  { // Erro no fork() perror("Falha no fork().");
     exit(1);
  else // Isso nao deve acontecer.
     fprintf(stderr, "Valor de retorno %d da chamada ao fork() desconhecido.",
             pidFilho);
     exit(2);
  return 0;
```

5.3 Exercício

Antes de compilar o programa zumbi.c, abra uma outra janela do terminal. Você precisará executar o comando top na segunda janela, enquanto o programa é executado na primeira.

Compile o programa zumbi. c com o seguinte comando:

```
gcc zumbi.c -o zumbi.o
```

Agora, execute o programa . / zumbi . o em uma janela e na outra execute o comando a seguir:

```
top -p <id_pai> -p <id_filho>
```

Os valores para <id_pai> e <id_filho> serão fornecidos pelo programa zumbi.o.

5.4 Processos pai e filho diferentes

A princípio, a primitiva fork () cria um processo filho exatamente igual ao seu processo pai. Entretanto, cada um deles fica em um espaço de memória diferente.

Contudo, há situações em que é necessário que cada processo – pai e filho – execute códigos diferentes. No exemplo a seguir, ilustra-se a primitiva execvp() para executar programas diferentes a partir de um determinado processo.

A primitiva execvp() faz parte de uma família de primitivas que substitui a imagem do processo atual por uma nova. A imagem de um processo são os códigos (programa) que aquele processo executa e os respectivos dados.

```
A sintaxe da primitiva execvp() é a seguinte:
int execvp(const char *file, char *const argv[]);
onde:
```

- O valor de retorno é sempre -1. Mas, se isso acontecer, significa que houve um erro na execução da primitiva;
- file é nome do programa;
- argv[] é um vetor de *strings* com os argumentos do programa. Importante: a primeira posição do vetor argv deve ter o caminho completo para o programa e última posição do vetor deve ter valor NULL.

O exemplo a seguir ilustra o programa que representa os processos pai e filho.

pai.c

```
Programa exemplo para ilustrar a criacao de processos filhos
   a partir de processos pais. Alem da criacao, os processos filhos
  assumirao processos diferentes dos processos pais.
 * Desenvolvido por:
     Prof. Andre Leon S. Gradvohl, Dr.
 * Ultima atualizacao:
     02/04/2019
 * Para compilar:
     gcc pai.c -o pai.o
 * Observação: precisa que o programa filho.c esteja compilado.
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
int main(void)
          filho; // Identificador do procesos filho.
statusFilho;// Status de saida do filho.
  pid_t filho;
  int
               // Identificador do filho que sera retornado pelo wait.
  pid_t c;
  char *args[3];
                       // Lista de argumentos para o processo filho.
  // Define os argumentos para o programa filho.
args[0] = "./filho.o"; // Nome do programa filho.
args[1] = "2"; // Argumentos para o programa filho.
                            // Indica o fim dos argumentos para o programa.
  args[2] = NULL;
```

```
filho = fork(); // Cria o processo filho atraves da primitiva fork().
if (filho == 0) // Se o processo filho foi criado, este if sera verdadeiro
  printf("PID do filho = %ld\n", (long) getpid());
   ^{st} Substitui a imagem do filho pela imagem do programa
   * "filho.o", com os respectivos argumentos.
  execvp(args[0], args);
   * Se o processo filho alcanca este ponto,
        entao a primitiva execvp falhou.
  fprintf(stderr, "O processo filho nao pode executar a primitiva execvp.\n
  exit(1);
else // O processo pai entrara neste else.
  if (filho == (pid_t)(-1))
    fprintf(stderr, "Fork falhou.\n");
    exit(1);
  else
    printf("Esperando o filho terminar!\n");
    c = wait(&statusFilho); //Esperando o filho terminar.
printf("Pai: filho (%ld) terminou com status = %d\n", (long) c,

    statusFilho);
  }
return 0;
```

filho.c

```
Programa exemplo para ilustrar a criacao de processos filhos
 * a partir de processos pais. Alem da criacao, os processos filhos * assumirao processos diferentes dos processos pais.
 * Desenvolvido por:
     Prof. Andre Leon S. Gradvohl, Dr.
 * Ultima atualizacao:
     02/04/2019
 * Para compilar:
     gcc filho.c -o filho.o
 * Observação: precisa que o programa pai.c esteja compilado.
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
int main(int argc, char* argv[])
   unsigned int tempo=0;
   printf("Sou o novo processo filho.\n");
printf("\tMeu id: %d. Id do processo pai: %d\n",
             getpid(), getppid());
```

5.5 Exercício

Compile os programas pai.c e filho.c separadamente com os seguintes comandos:

```
gcc pai.c -o pai.o
gcc filho.c -o filho.o
```

Agora execute o programa ./pai.o e veja o resultado.

Compartilhamento de memória

Conforme discutido em sala de aula, é possível fazer com que dois ou mais processos compartilhem memória. Essa é uma forma para fazer com que dois processos possam se comunicar.

6.1 Primitivas para compartilhamento de memória

As primitivas usadas para fazer o compartilhamento e acesso são:

- shmget: retorna o identificador do segmento de memória compartilhado;
- shmat: anexa o segmento de memória compartilhado ao espaço de endereçamento do processo:
- shmdt: desanexa o segmento de memória compartilhado ao espaço de endereçamento do processo.

Observe o que os programas a seguir fazem. O primeiro é o programa shm_serv.c que disponibiliza um segmento de memória. O segundo é o programa shm_cli.c que acessa o segmento compartilhado.

shm_serv.c

```
/**
 * Programa desenvolvido para ilustrar o compartilhamento de
 * memoria principal entre processos.
 *
 * Baseado no programa shm_server.c disponivel em
 * http://www.cs.cf.ac.uk/Dave/C de David Marshall.
 *
 * Atualizado em: 15/12/2003
 */
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

// Definicao do Tamanho do segmento compartilhado
#define TamSegCompart 27

// Definicao do identificador do segmento compartilhado.
```

```
#define IDSegCompart 5678
int main(void)
char c;
int shmid;
key_t key;
 char *shm, *s;
 // Criando/Atribuindo o ID do Segmento Compartilhado
key = IDSegCompart;
/* Criando o segmento.
* 0666 -> Permissao para leitura e escrita,
 * para usuario, grupo e outros
 shmid = shmget(key, TamSegCompart, IPC_CREAT | 0666);
 if (shmid < 0)
   perror("Erro no shmget");
   return 1;
/* Vinculando o segmento ao espaco de enderecamento * Note que o segundo parametro e NULL. Isso significa
 * que a primitiva shmat vai encontrar um endereco nao
 * usado para vincular o segmento. Essa e a melhor forma.
 shm = shmat(shmid, NULL, 0);
 if (shm == (char *) -1)
 `perror("Erro no shmat");
 return 1;
s = shm;
*s = 0; // NULL
/* Aguarda ate que o outro processo coloque um "*"
   primeira posicao do segmento de memoria
   compartilhado
while (*shm != '*')
   sleep(1);
 /* Desvincula o segmento compartilhado */
 if (shmdt(shm))
   perror("Erro na shmdt");
   return 1;
return 0;
```

shm_cli.c

```
* Programa desenvolvido para ilustrar o compartilhamento de
 * memoria principal entre processos.
* Baseado no programa shm_client.c disponivel em
* http://www.cs.cf.ac.uk/Dave/C de David Marshall.
 * Atualizado em: 15/12/2003
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
// Definicao do Tamanho do segmento compartilhado
#define TamSegCompart
                       27
// Definicao do identificador do segmento compartilhado.
#define IDSegCompart 5678
int main(void)
    int shmid;
   key_t key;
char *shm, *s;
 // Criando/Atribuindo o ID do Segmento Compartilhado
 key = IDSegCompart;
 // Localizando o segmento.
 shmid = shmget(key, TamSegCompart, 0666);
 if (shmid < 0)
 perror("Erro no shmget");
 return 1;
 /* Vinculando o segmento ao espaco de enderecamento
 * Note que o segundo parametro e NULL. Isso significa
  * que a primitiva shmat vai encontrar um endereco nao
  * usado para vincular o segmento. Essa e a melhor forma.
 shm = shmat(shmid, NULL, 0);
 if (shm == (char *) -1)
 perror("Erro no shmat");
 return 1;
 // Lendo o que o outro processo deixou na memoria
 for (s = shm; *s != 0 /*NULL*/; s++)
     putchar(*s);
 putchar('\n');
  * Escrevendo '*' na primeira posicao de memoria
   para notificar que ja leu o segmento.
 *shm = '*';
/* Desvincula o segmento compartilhado */
if (shmdt(shm))
  perror("Erro na shmdt");
  return 1;
return 0;
```

6.2 Exercício

Compile ambos os programas e, em seguida, execute em uma janela o programa shm_serv.o e em outra janela o programa shm_cli.o.

Antes de compilar o programa, mude para o diretório onde se encontram os arquivos shm_serv.c e shm_cli.c, com o seguinte comando:

```
cd ../CompartMem
```

Para compilar o programa utilize as linhas de comando a seguir:

```
gcc shm_serv.c -o shm_serv
gcc shm_cli.c -o shm_cli
```

Agora, em uma das janela execute primeiro o programa ./shm_serv.o e, depois, na segunda janela execute o programa ./shm_cli.o. Veja o resultado.

Programação Multithread

Uma outra forma de fazer duas ou mais tarefas ao mesmo tempo é utilizado *multithreads*. Conforme já discutido em sala de aula, *multithreads* são diferentes linhas de execução em um processo.

Existem algumas bibliotecas para trabalhar com *multithreads*. Por exemplo, a POSIX *Threads* (PThreads) – que utilizaremos neste tutorial – e a OpenMP, cujo paradigma é diferente da PThreads. Neste tutorial, serão utilizadas as seguintes primitivas da biblioteca PThreads:

- pthread_create(): responsável pela criação de uma thread.
- pthread_exit(): responsável por retornar um valor de uma thread.
- pthread_join(): adiciona uma barreira para aguardar por uma segunda thread;
- pthread_self(): obtém o identificador da thread.

Para ilustrar observe o programa thrd.c a seguir. Ele dispara duas *threads* que "dormem" um tempo aleatório.

thrd.c

```
/**
  * Este e um programa simples para exemplificar a utilizacao
  * de Threads.
  *
  * Desenvolvido por: Prof. M.Sc. Andre Leon S. Gradvohl
  * E-mail: andre_gradvohl@yahoo.com
  *
  *Outros arquivos necessarios para a execucao desse
  * programa sao:
  * - funcoes.h
  * - funcoes.c
  *
  * Ultima atualizacao: 14/Fev/2003
  */

/* Inclusao de cabecalhos*/
#include <stdio.h>
#include <unistd.h> // Cabecalho para a funcao sleep
#include <pthread.h> // Cabecalho para a funcao sleep
#include "funcoes.h" // Cabecalho para a funcoes que serao os threads.

pthread_t meutid;  /* Variavel que armazena o id do thread principal */
pthread_t outrosTIDs[2]; /* Vetor que armazena o id dos outros threads */
```

```
int main( void )
meutid = pthread_self(); // Funcao que captura o id do thread.
printf ("Meu Thread ID = %ld\n", meutid);
printf("Disparando Thread Func1");
^{*} A funcao a seguir cria um thread (linha de execucao) para a funcao "func1
  O prototipo da funcao e:
    "thread" e o identificador do thread que se quer criar.
     "attr" sao os atributos do Thread (Geralmente NULL).
     "start_routine" e a funcao onde estao os threads.
     "arg" sao os parametros da "start_routine".
* A funcao retorna
pthread_create(&outrosTIDs[0], NULL, sub_a, NULL);
printf("(id = %ld)\n", outrosTIDs[0]);
printf("Disparando Thread Func2");
* A funcao a seguir cria um thread (linha de execucao) para a funcao "func2
pthread_create(&outrosTIDs[1], NULL, sub_b, NULL);
printf("(id = %ld)\n", outrosTIDs[1]);
printf("Aguardando finalizacao dos Threads id=%ld e id=%ld\n",
        outrosTIDs[0], outrosTIDs[1]);
^{\ast} A funcao a seguir bloqueia o processo ate que o thread indicado termine.
  O prototipo da funcao e:
     int pthread_join(pthread_t thread, void **value_ptr);
* Onde:
     "thread" e o identificador do thread que se espera terminar.
     "value_ptr" e o valor de retorno da funcao
* A funcao retorna 0 se funcionou corretamente e um valor
* diferente de 0 para indicar erro.
pthread_join(outrosTIDs[1], NULL); pthread_join(outrosTIDs[0], NULL); printf("Threads id=%ld e id=%ld finalizados\n", outrosTIDs[0], outrosTIDs \hookrightarrow [1]);
return 1;
```

A definição das funções chamadas pelo programa principal estão no arquivo a seguir.

funcoes.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <pthread.h>
#include "funcoes.h" // Cabecalho que contem o prototipo dessas funcoes

void *sub_a(void *arg)
{
   register int i=0;
   register int tempoEspera;
   for (i=0;i<30;i+=2)</pre>
```

```
{
    tempoEspera =(rand() % 3)+1; //tempo aleatorio 1, 2 ou 3 seg.
    printf("\ni = %d. Tempo de Espera: %d\n",i, tempoEspera);
    sleep(tempoEspera); //Dorme um tempo.
}

pthread_exit(NULL);

void *sub_b(void *arg)
{
    register int j=1;
    register int tempoEspera;

    for (j=1;j<30;j+=2)
    {
        tempoEspera =(rand() % 3)+1; //tempo aleatorio 1, 2 ou 3 seg.
        printf("\njota = %d. Tempo de Espera: %d\n",j, tempoEspera);
        sleep(tempoEspera); //Dorme um tempo.
}

pthread_exit(NULL);
}</pre>
```

7.1 Exercício

Compile e execute o programa anterior. Antes de compilar o programa, mude para o diretório onde se encontram os arquivos funcoes.c e thrd.c, com o seguinte comando:

```
cd ../Thread
```

Para compilar, utilize a seguinte linha de comando:

```
gcc -lpthread funcoes.c thrd.c -o thrd
```

Observação: a chave -lpthread indica que será usada a biblioteca pthread para Linux.

Problema do Produtor-Consumidor

Um dos problemas discutidos em sala de aula é o do produtor-consumidor. Em linhas gerais, existem dois processos, um produtor e um consumidor, que competem pelo uso de um recurso (no caso um *buffer*).

O produtor gera dados e os armazena no *buffer*. O consumidor, por sua vez, lê dados do buffer e os utiliza. A região crítica é o *buffer*, pois apenas um dos processos deve estar utilizando o *buffer* a cada instante. O sistema operacional deve prover meios de garantir essa exclusão mútua.

8.1 Problema do Produtor-Consumidor com *multithreads* e semáforos

Para resolver o problema do Produtor-Consumidor com multithread serão criados três semáforos mutex, vazio e cheio, conforme a solução vista em sala de aula.

Observe as primitivas para inicializar semáforos (sem_init), executar o *up* (sem_wait) e o *down* (sem_post).

Com base nessa explicação, observe o programa a seguir:

```
* Programa desenvolvido para ilustrar a solucao do problema do
  produtor/consumidor com o uso de threads e semaforos.
  Comentado por Prof. Andre Leon S. Gradvohl, Dr.
 * Atualizado em: 03/08/2011
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>
#include <unistd.h>
#define N 20
#define VEZES 60
struct timespec t;
sem_t mutex, vazio, cheio;
//vazio: semaforo utilizado pra controlar os sinais relativos as posicoes
   \hookrightarrow vazias no buffer
//cheio: semaforo utilizado pra controlar os sinais relativos as posicoes
```

```
//mutex: semaforo binario utilizado p/ garantir exclusao mutua na regiao
   int buffer[N], proxPosCheia, proxPosVazia, cont;
//buffer: utilizado para armazenar os dados produzidos pelo produtor e

→ consumidos pelo consumidor

//proxPosCheia: proxima posicao cheia
//proxPosVazia: proxima posicao vazia
//cont: usado para controlar a quantidade de dados presentes no buffer
void *produtor(void *);
void *consumidor(void *);
int main(void)
         //Seta a semente da funcao geradora de numeros aleatorios
        srand(time(NULL));
        cont = 0;
        proxPosCheia = 0;
        proxPosVazia = 0;
         /*Inicializa os semaforos
         10 parametro: variavel semaforo
        20 parametro: indica se um semaforo sera compartilhado entre as

    → threads de um processo ou entre processos

                        o valor 0 indica q/ o semaforo sera compartilhado entre

→ as threads de um processo (digit o comando)

                        "man sem_init" no shell do linux p/ ver os detalhes)
         30 parametro: valor inicial do semaforo
        sem_init(&mutex, 0 , 1);
        sem_init(&vazio, 0, N);
sem_init(&cheio, 0, 0);
        pthread t thd0, thd1;
        Incializa as threads
         10 parametro: variavel thread
        20 parametro: indica se uma thread e "joinable", ou seja, se a thread

→ nao sera finalizada ate chegar a uma chamada de funcao

        pthread_join().
3o parametro: indica o nome do metodo que ira compor o trecho de

→ codigo q/ sera executado pela thread

        40 parametro: utilizado qdo se necessita passar algum paramentro a 

→ thread. Pode se passar quaisquer tipos de dados,
                        inclusive uma estrutura de dados qdo houver a
                            → necessidade de passar mais de um parametro.
                        (dentro do metodo chamado realiza-se um cast p/

    → recuperar os dados)

        pthread_create(&thd0, 0, (void *) produtor, NULL);
        pthread_create(&thd1, 0, (void *) consumidor, NULL);
        //Esses dois metodos indicam q/ a tread nao sera finalizada ate
            → ocorrer a chamada dos mesmos (como mencionado anteriormente)
        pthread_join(thd0,0);
        pthread_join(thd1,0);
        printf("\n");
        exit(0);
}
// Metodo que produz os itens q/ serao inseridos no buffer (numeros
   int produz_item()
        int val;
        val = rand() \% 100;
        printf("\nProduzindo item: %d", val);
        return val;
```

```
// Metodo utilizado p/ mostra o valor q foi consumido (meramente implementado
   \hookrightarrow p/ fins didaticos)
void consome_item(int item)
        printf("\nCosumindo item: %d", item);
//Metodo que a realiza a insercao do dado no buffer
void insere_item(int val)
        if(cont < N)
                buffer[proxPosVazia] = val;
                // A utilizacao da divisao em modulo implementa um

→ comportamento circular da utilizacao do buffer

                // ou seja, qdo o contador chegar no valor de N (N % N = 0) o
                       valor da variavel voltara ao inicio do buffer
                proxPosVazia = (proxPosVazia + 1) % N;
                cont = cont + 1;
                if(cont == N)
                        printf("\n######### Buffer completo
                           }
// Metodo que realiza a retirada do dado do buffer
int remove_item()
        int val;
        if(cont > 0)
                val = buffer[proxPosCheia];
                proxPosCheia = (proxPosCheia + 1) % N;
                cont = cont - 1;
                return val;
        }
void *produtor(void *p_arg)
{
        int item;
        register int i=0;
        while(i++<VEZES)</pre>
        {
                item = produz_item();
                // sem_wait (realiza o down no semaforo (ver pag. 81 do livro

→ Sistemas Operacionais - 2a edicao - Tanenbaum ))
                // sem_post (realiza o up no semaforo)
                sem wait(&vazio);
                sem_wait(&mutex);
                insere_item(item);
                sem_post(&mutex);
                sem_post(&cheio);
                sleep(item%2);
        }
void *consumidor(void *p_arg)
        int item;
        register int i=0;
        while(i++<VEZES)</pre>
                sem_wait(&cheio);
                sem_wait(&mutex);
```

```
item = remove_item();
sem_post(&mutex);
sem_post(&vazio);
consome_item(item);
sleep(item%3);
}
```

8.2 Exercício

Antes de compilar o programa, mude para o diretório onde se encontra o arquivo principal.c, com o seguinte comando:

```
cd ../ProdCons
```

Compile o programa anterior com a seguinte linha de comando:

```
gcc -lpthread prod_cons.c -o prod_cons.o
```

Agora execute o programa ./prod_cons.o e veja o resultado.

Licença de uso

This work is licensed under a Creative Commons "Attribution 4.0 International" license.



Essa licença permite que o usuário copie e redistribua o material em qualquer meio ou formato. Permite ainda que o usuário remixe, transforme, e use o material para complementar outros materiais para qualquer propósito, mesmo os comerciais.

Detalhes sobre a licença estão disponíveis no site a seguir:

https://creativecommons.org/licenses/by/4.0

Todos os códigos fontes na linguagem C utilizados neste texto, bem como o *script* para a instalação dos códigos fontes, os arquivos compactados e o código fonte em ETEX deste texto estão disponíveis no site do GitHub e indexados no site do Zenodo conforme os endereços a seguir.

GitHub: https://github.com/gradvohl/laboratorioSO

DOI: https://doi.org/10.5281/zenodo.2620612

Para citar este texto, use as informações a seguir:

Gradvohl, A. L. S. Laboratório de Sistemas Operacionais. Zenodo. Disponível em http://doi.org/10.5281/zenodo.2620612, 2019.