# Практическое задание 3

## Задание 1.

Процессор:

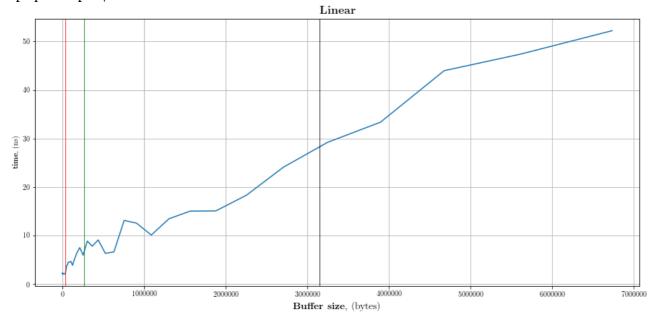
Model name: Intel(R) Core(TM) i5-4210U CPU @

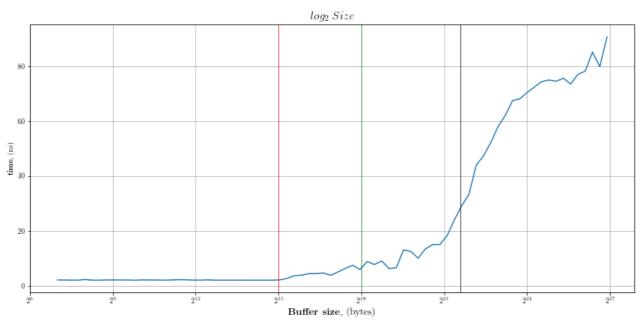
1.70GHz

CPU max MHz: 2700,0000 CPU min MHz: 800,0000

L1d cache: 32K L1i cache: 32K L2 cache: 256K L3 cache: 3072K

#### График обращений к кэшам:





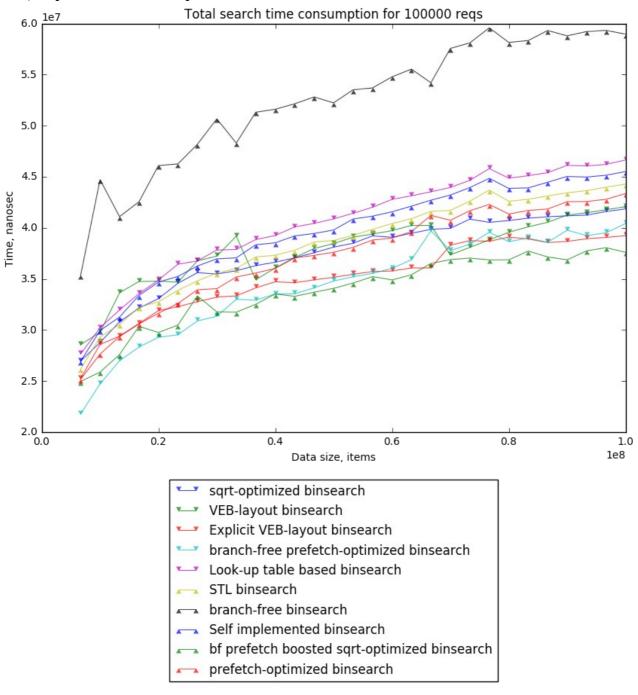
## Времена обращения:

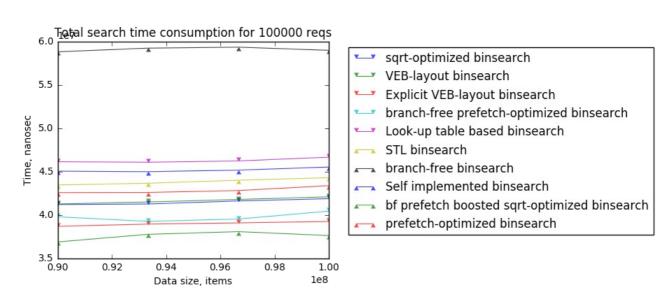
L1 cache: 2 ns L2 cache: 4.7 ns L3 cache: 12 ns RAM: 25+ ns Мне не удалось найти в спецификации подробной информации о времени доступа к различным кэшам, зато я случайно нашёл аналогичную утилиту в репозитории Линуса Topвальдса (https://github.com/torvalds/test-tlb), оставив только рандомный доступ к участкам памяти, я получил следующий вывод:

```
4k:
  1.89ns (~4.5 cycles)
8k:
  1.89ns (~4.5 cycles)
16k:
  1.90ns (~4.6 cycles)
32k:
  1.91ns (~4.6 cycles)
64k:
  4.57ns (~11.0 cycles)
128k:
  4.57ns (~11.0 cycles)
256k:
  7.89ns (~18.9 cycles)
512k:
 14.54ns (~34.9 cycles)
1M:
 15.48ns (~37.1 cycles)
2M:
 25.04ns (~60.1 cycles)
4M:
 51.57ns (~123.8 cycles)
6M:
 67.95ns (~163.1 cycles)
: M8
 73.22ns (~175.7 cycles)
16M:
 83.00ns (~199.2 cycles)
32M:
 83.34ns (~200.0 cycles)
64M:
 86.29ns (~207.1 cycles)
128M:
 90.07ns (~216.2 cycles)
256M:
 94.00ns (~225.6 cycles)
```

Средние значения примерно равны в выводах двух программ. В исходниках добавлен iPython Notebook для получения графиков.

Задание 2. Общее время на 100000 запросов:





Реализованы implicit и explicit версии VEB layout.

VEB строится рекурсивно: для одного объекта это он сам, для дерева отрезается часть (h/2) и на нём проводится рекурсивная организация veb-layout, оставшаяся часть (bottom) подвешивается как поддеревья к элементам верхнего (top) дерева.

Implicit версия поддерживает вспомогательные массивы для формулы навигации (в зависимости от глубины).

В Explicit версии узлы хранят указатели на дочерние элементы (слева и справа).

Также добавлен LUT поиск (look-up table), где изначально строятся "фолды" по префиксу объектов (N bit), которые задают границы для поиска объекта.

Добавлены branch-free версии для обычного и prefetch поисков. Оптимизация состоит в том, что минимизируется ошибка предсказания ветки в if (за счёт тернарного оператора и сдвига только одной переменной (поиск происходит через точку начала и длину)). ВF версия prefetch показывает себя лучше большинства алгоритмов.

Для эксперимента я модифицировал sqrt-onmuмизированный поиск для использования branch-free prefetch бин. поиска после попадания в "фолд". Такой подход показал себя очень хорошо, этот алгоритм выигрывает даже у explicit VEB. Вероятно, это можно объяснить, что он использует преимущества sqrt (помещение выборки в кэш) на первом этапе, а на втором помимо этого и branch-free оптимизации подгружает в кэш более высокого уровня следующий mid-элемент.

Время работы sqrt-бинпоиска лучше других на больших объёмах данных, так как его вспомогательный массив помещается в кэш, когда все другие поиски обращаются к RAM, ра счёт чего получается выигрыш в производительности.

Prefetch лучше справляется на средних объёмах, так как заранее компенсирует обращение к RAM/более высокоуровневым кэшам обычного бинпоиска.

На малых объёмах стандартный бинпоиск работатет лучше всего, так как большинство оптимизаций рассчитано на большие объёмы данных (малые тут 10, 100, 1000 элементов).

# Задание 3.

Имплементированы bjkst, loglog, hyperloglog.

# Оценки сложности

```
BJKST:
```

```
т – размер пространства элементов
```

Память:

$$O(\log m + 1/\epsilon^2 \cdot (\log(1/\epsilon) + \log\log m))$$

Добавление элемента:

$$O(\log m + \log (1/\epsilon))$$
 [amortized]

#### LogLog:

Память:

$$m \log \log (n/m) (1 + o(1))$$

Добавление элемента:

O(1)

Подсчёт:

*O*(*m*)

т – число регистров

### HyperLogLog:

Память:

$$O(\epsilon^{-2}\log\log n + \log n)$$

Добавление элемента:

O(1)

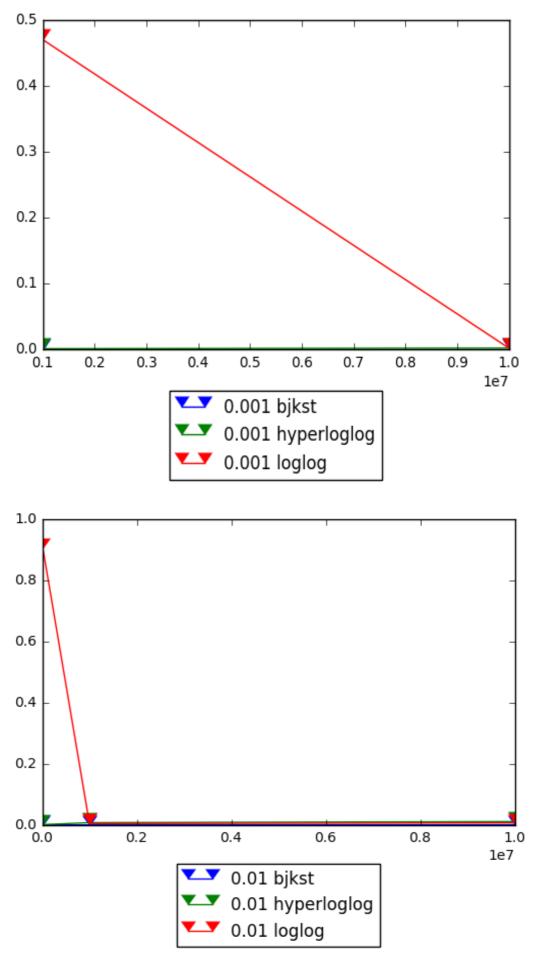
(с учётом того, что размер вывода хэш-функции фиксирован)

Подсчёт:

O(m)

т – число регистров

# Точность:



Видно, что loglog работает плохо при точности (0.01) и малом количестве объектов, однако быстро улучшает значение с ростом количества объектов.

BJKST не ошибается на небольших значениях количества объектов.

HyperLogLog хорошо показывает себя при всех параметрах, но видно, что ошибка растёт с ростом количества объектов.

Использованные хэш-функции: murmurhash3, jenkins hash.

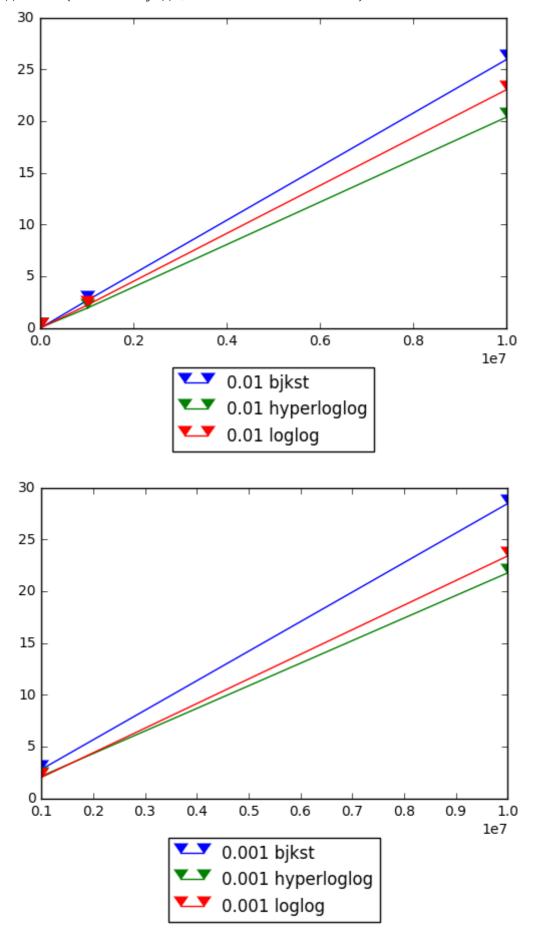
В случае использования последнего в силу его детерменированности ошибка колеблется мало, но достаточно велика для loglog алгоритма.

В случае использования murmurhash3 ошибка loglog варьировалась разительно для разного количества различных элементов.

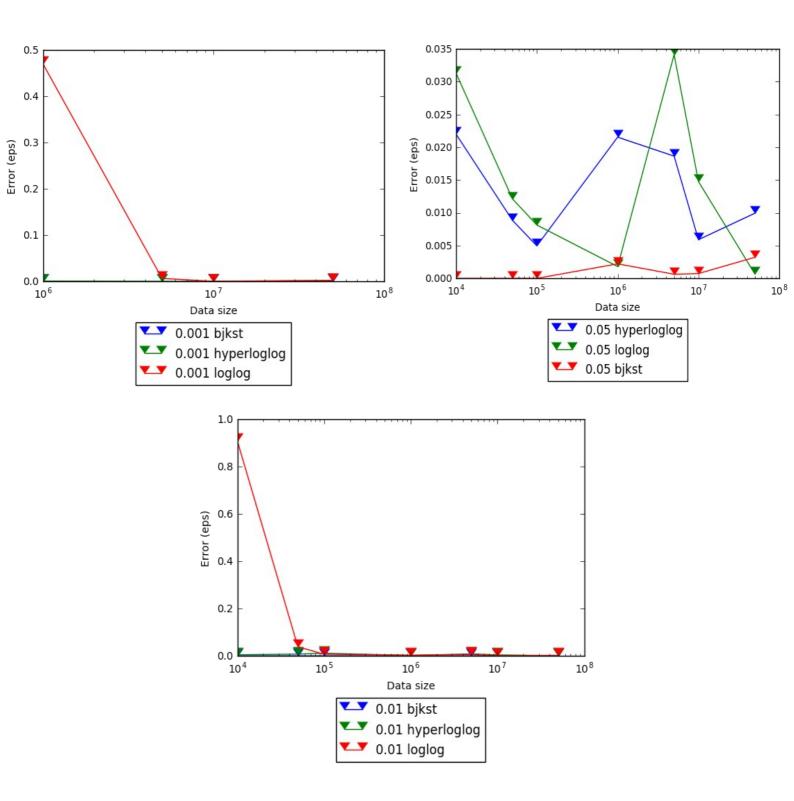
В силу скорости работы алгоритма murmurhash3 он даёт самые быстрые результаты (можно также попробовать использовать CityHash128, который должен быть ещё быстрее). Сравнение скоростей хэшей можно увидеть в следующей таблице (датасет размера 216553)

Hash	Lowercase		m UUID Numbe	
Murmur	145 ns	259 n	s 92	ns
	6 col	lis 5 c	ollis 0	collis
FNV-1a	152 ns	504 n	s 86	ns
	4 col	lis 4 c	ollis 0	collis
FNV-1	184 ns	730 n	s 92	ns
	1 col	lis 5 c	ollis 0	collis•
DBJ2a	158 ns	443 n	s 91	ns
	5 col	lis 6 c	ollis 0	collis
DJB2	156 ns	437 n	s 93	ns
	7 col	lis 6 c	ollis 0	collis
SDBM	148 ns	484 n	s 90	ns
	4 col	lis 6 c	ollis 0	collis**
SuperFastHash	164 ns	344 n	s 118	ns
·	85 col	lis 4 c	ollis 18742	collis
CRC32	250 ns	946 n	s 130	ns
	2 col	lis 0 c	ollis 0	collis

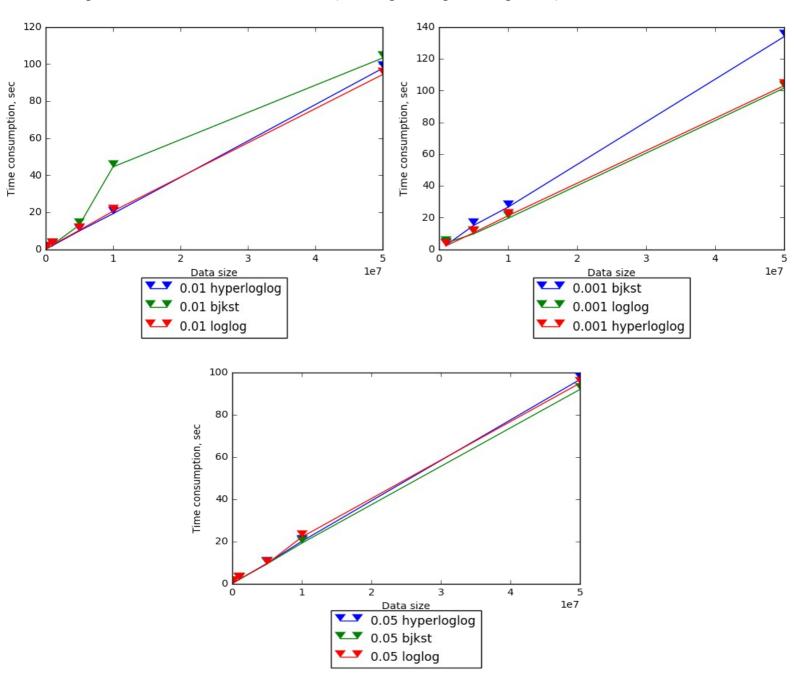
Время работы: Наибольшее время работы при одинаковых хэш-функциях у меня показал *bjkst* на больших объёмах данных. (ось Y – секунды, X – количество объектов)



Также я добавил *median trick* для минимизации ошибки (реакция на параметр errorProbability (delta)), который уменьшает выдаваемую ошибку в  $O(e^{\log(1/d)})$  раз за счёт увеличения количества счётчиков (и кратного роста использования памяти), а затем из K счётчиков берётся медианный, тем самым и уменьшается погрешность, результаты работы при delta=0.01:



### Время с использованием median trick (виден кратный рост по времени):



Также наблюдается кратный рост использования памяти:

без увеличения количества счётчиков: 628384

с увеличением количества счётчиков: 2926796