# Высшая Школа Экономики (национальный исследовательский университет)

## Лабораторная работа Оптика

## Геометрическая оптика

## Содержание

1	Och	ювы теории и постановка эксперимента	2
	1.1	Тонкая положительная линза	2
	1.2	Метод Аббе	3
	1.3	Система линз	
	1.4	Угловое увеличение телескопа	7
2	Рез	ультаты измерений и обработка данных	8
	2.1	Тонкая положительная линза	8
	2.2	Метод Аббе	8
	2.3	Система линз	9
	2.4	Угловое увеличение телескопа	10
3	Оце	енка погрешностей	10
4	Вы	воды	11

#### Аннотация

В лабораторной работе экспериментально исследованы различные методы определения фокусных расстояний линз и систем линз: с помощью зеркала, экрана и метода Аббе, а также рассмторена простейшая модель телескопа труба Кеплера и измерено его угловое увеличение. Полученные данные сопоставлены с теоретическими расчётами.

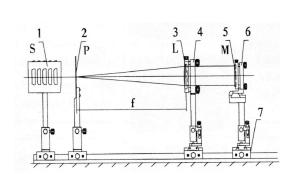
## 1 Основы теории и постановка эксперимента

#### 1.1 Тонкая положительная линза

В рамках настоящей задачи целью является экспериментальное определение фокусного расстояния собирающей линзы двумя независимыми методами.

#### Способ с использованием зеркала

Первый из них основан на использовании плоского зеркала и реализует принцип, при котором лучи, прошедшие через линзу, отражаются и снова проходят через ту же линзу, формируя изображение объекта в его первоначальной плоскости. На рисунке ниже представлена схема проведения этого эксперимента.



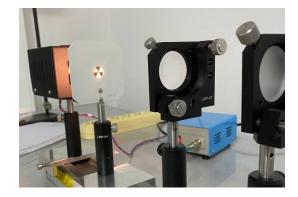


Рис. 1: Схема расположения оптических элементов в опыте по определению фокусного расстояния линзы с использованием плоского зеркала. На рисунке изображены следующие элементы: 1 – осветитель S, 2 – объект P (LMP-141), 3 – собирающая линза L (f=150 мм), 4, 6 – двухосевой держатель оптических элементов (LMP-07), 5 – плоское зеркало M.

Предмет, используемый в эксперименте сделан, таким образом, что его перевернутое изображение полностью дополняет его до окружности, поэтому линза выставлялась таким образом, чтобы система изображение-предмет были максимально близки к кругу. Затем, чтобы избежать лишней случайной погрешности, связанной с тем, что можно было неровно поставить линзу и т.д. линза и предмет поворачивались на 180° и эксперимент повторялся Фокусное расстояние находилось по формуле

$$f = x_2 - x_1 \tag{1}$$

где  $x_2$  - положение линзы, а  $x_1$  - положение предмета

#### Способ с использованием экрана

Рассмотрим ситуацию, представленную на рисунке 2, то есть мы зафиксировали некое расстояние L между предметом и экраном и хотим найти при каких значениях расстояния от предмета до линзы x мы будем иметь четкое изображение предмета на экране. Для этого запишем уравнение тонкой линзы:

$$\frac{1}{x} + \frac{1}{L - x} = \frac{1}{f}$$

Выразим из него возможные значения x:

$$x_{1,2} = \frac{L \pm \sqrt{L^2 - 4Lf}}{2}$$

То есть, при условии, что L > 4f мы будем иметь четкое изображение предмета на экране, при двух положениях линзы, тогда измерив разницу  $|x_1 - x_2| = l$  и расстояние от предмета до экрана L мы можем вычислить фокус линзы по формуле:

$$f = \frac{L^2 - l^2}{4L} \tag{2}$$

На рисунке ниже представлена схема экспериментальной установки:

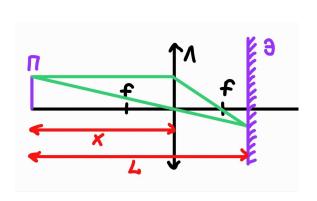


Рис. 2: Изображение предмета на экране

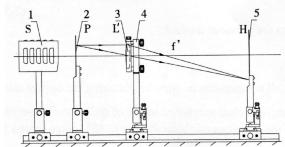


Рис. 3: Схема расположения оптических элементов в опыте по определению фокусного расстояния линзы с использованием экрана. Все элементы алогичны с прошлым экспериментом, за исключением замены зеркала на экран

В процессе работы фиксировалось какое-то расстояние L, затем "на глаз" находились два положения максимальной четкости, фиксировалась разница расстояний и затем по формуле  $\,^2$  вычислялся фокус. Для избежания излишней случайности экспермента, после этого линза и экран поворачивались на  $180^\circ$  и процедура повторялась. Так как определение максимальной четкости - достаточно субъективно, то для усреднения эксперимент проводился на трех разных расстояниях L

## 1.2 Метод Аббе

Фокусное расстояние любой (в том числе толстой) положительной линзы можно определить по методу Аббе.

Пусть предмет, линейный размер которого равен y, находится на расстоянии  $x_1$  от главного фокуса F положительной оптической системы. Изображение предмета имеет размер  $y_1$ . Тогда линейное увеличение  $\beta_1$  определяется выражением:

$$\beta_1 = \frac{y_1}{y} = \frac{f}{x_1}.$$

Если теперь отодвинуть предмет от линзы на расстояние  $\Delta x$ , то линейное увеличение  $\beta_2$  станет:

$$\beta_2 = \frac{y_2}{y} = \frac{f}{x_2},$$

где  $x_2 = x_1 + \Delta x$ .

Подставляя значения  $\beta_1$  и  $\beta_2$ , можно выразить фокусное расстояние линзы через:

$$f = \frac{\Delta x}{\frac{1}{\beta_2} - \frac{1}{\beta_1}}$$
 (3)

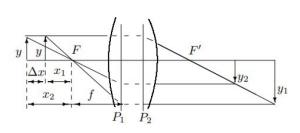


Рис. 4: Измерение фокусного расстояния оптической системы по методу Аббе

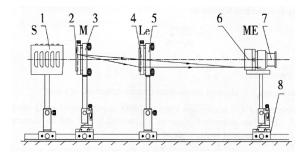


Рис. 5: Схема расположения оптических элементов в опыте по определению фокусного расстояния линзы с помощью метода Аббе.

В этом эксперименте для определения фокусного расстояния положительной линзы, мы измеряли линейное увличение системы в двух положениях предмета и расстояния между этими двумя положениями, для лучшего усреднения, эксперимент проводился трижды для различных  $\Delta x$ 

#### 1.3 Система линз

Геометрическую оптику можно описывать не только с помощью представлений о лучах и законах преломления, но и в более формализованном виде — через матричный (или ABCD) подход.

В этом случае каждый оптический элемент описывается  $2\times 2$  матрицей, преобразующей вектор, содержащий положение y и угол наклона y' светового луча. В общем виде это записывается так:

$$\begin{bmatrix} y_2 \\ y_2' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_1' \end{bmatrix}$$

Рассмотрим этот подход подробнее, чтобы получить аналитическое выражение для фокусного расстояния системы, состоящей из двух тонких линз, расположенных на конечном расстоянии друг от друга.

#### Свободное распространение

Для свободного распространения луча на расстояние d, луч перемещается по прямой, поэтому угол не меняется:

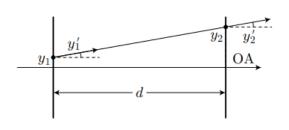
$$y_2' = y_1'$$

Координата меняется линейно:

$$y_2 = y_1 + dy_1'$$

Поэтому получаем матрицу:

$$M_{\text{free}} = \begin{bmatrix} 1 & d \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \tag{4}$$



 $y_{1,2}$   $y_{1}$   $y_{2}$   $y_{2}$   $y_{2}$   $y_{3}$   $y_{4}$   $y_{5}$   $y_{6}$   $y_{7}$   $y_{7}$   $y_{8}$   $y_{7}$   $y_{8}$   $y_$ 

Рис. 6: Свободное перемещение

Рис. 7: Тонкая линза.

#### Тонкая линза

Поскольку линза тонкая, луч не распространяется на каком-либо расстоянии. Луч непрерывен, поэтому

$$y_2 = y_1$$

Поэтому A=1, а B=0. Однако луч изменяет направление движения, то есть угол, возпользуемся формулой тонкой линзы:

$$\frac{1}{d_o} + \frac{1}{d_i} = \frac{1}{f}$$

Из геометрии:

$$y_1' = \frac{y_1}{d_o}, \quad y_2' = -\frac{y_1}{d_i} \Rightarrow y_2' = -y_1\left(\frac{1}{d_i}\right) = y_1\left(\frac{1}{f} - \frac{1}{d_o}\right) = -\frac{y_1}{f} + y_1'$$

Тогда находим коэффициенты C, D:

$$M_{\rm lens} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{1}{f} & 1 \end{bmatrix} \tag{5}$$

Фокусное расстояние системы двух линз

Для того, чтобы найти итоговую ABCD матрицу системы нужно перемножить их в обратном порядке. Для нашего случая:

$$M = M_{f_2} \cdot M_l \cdot M_{f_1}$$

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{1}{f_2} & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & l \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{1}{f_1} & 1 \end{pmatrix}$$

Если мы найдем коэффициент C этой матрицы, то можем найти эффективное фокусное расстояние нашей системы двух линз, приняв ее за тонкую линзу с ABCD матрицей  $M_{lens}$ 

Перемножаем матрицы и получаем результат:

$$\left| \frac{1}{f} = \frac{1}{f_1} + \frac{1}{f_2} - \frac{l}{f_1 f_2} \right| \tag{6}$$

#### Экспериментальное определение

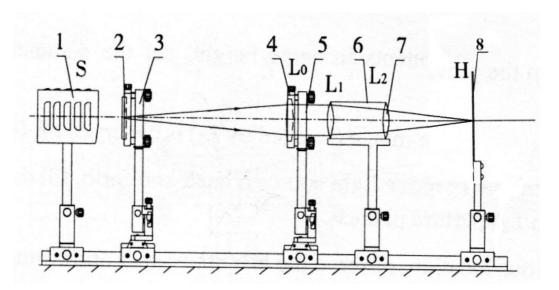


Рис. 8: Схема расположения оптических элементов в опыте по определению фокусного расстояния оптической системы с помощью метода Аббе. На рисунке изображены следующие элементы: 1 – осветитель S, 2 – слайд с линейкой (Millimetre Ruler), 3 – держатель бипризм (LMP-41), 4 – линза  $L_0$  (f=150 мм); 5 – двухосевой держатель оптических элементов (LMP- 07), 6 – оптическая система, состоящая из линз  $L_1$  (f=190 мм) и  $L_2$  (f=300 мм); 7 – держатель группы линз (LMP-28), 8 – экран H (LMP-13).

В представленном эксперименте линза  $L_0$  устанавливалась на фокусном расстояни от объекта, с помощью метода с зеркалом. Затем мы устанавливали систему линз  $L_1-L_2$  и с помощью перемещения экрана находили расположение заданей фокальной плоскости системы, поворачивая систему на  $180^{\circ}$ , находили вторую фокальную плоскость.

И затем с помощью метода Аббе находили фокусное расстояние системы. Которое можно сравнить с теоретическим результатом, вычисленным по формуле

### 1.4 Угловое увеличение телескопа

Астрономическая зрительная труба (труба Кеплера) состоит из двух линз: объектива и окуляра. Объектив формирует действительное изображение удалённого предмета, которое далее рассматривается через окуляр. В случае наблюдения бесконечно удалённых объектов изображение, формируемое объективом, располагается в его фокальной плоскости. Для минимизации напряжения глаза предполагается, что глаз аккомодирован на бесконечность, то есть мнимое изображение, формируемое окуляром, также должно быть на бесконечности. Таким образом, фокальная плоскость объектива совпадает с фокальной плоскостью окуляра, и система называется афокальной.

В афокальной системе параллельный пучок лучей, входящий в объектив, выходит из окуляра также параллельным, но с другим углом наклона. Это изменение угла определяет **угловое увеличение телескопа**, которое определяется как отношение углов, под которыми наблюдаются изображение и объект:

$$\gamma = \frac{\tan \varphi_2}{\tan \varphi_1},$$

где  $\varphi_1$  — угол, под которым объект виден невооружённым глазом, а  $\varphi_2$  — угол, под которым виден тот же объект через телескоп.

Для параксильных лучей (малые углы) можно использовать приближение  $\tan \varphi \approx \varphi$ , тогда:

$$\gamma = \frac{\varphi_2}{\varphi_1}.$$

Из геометрии прохождения пучков через систему линз следует, что:

$$\left[\gamma = \frac{f_1}{f_2}\right]$$

гле.

- $f_1$  фокусное расстояние объектива ( $f_1 = 225$  мм),
- $f_2$  фокусное расстояние окуляра ( $f_2 = 190$  мм).

Увеличение можно также выразить через отношение диаметров пучков:

$$\gamma = \frac{D_1}{D_2},$$

где  $D_1$  — диаметр светового пучка, прошедшего через объектив, а  $D_2$  — диаметр изображения этого пучка в окуляре.

Таким образом, угловое увеличение телескопа можно определить тремя способами:

- 1. путём измерения фокусных расстояний объектива и окуляра;
- 2. через углы зрения с и без телескопа;

3. по измерению диаметров входного и выходного пучков.

В эксперименты мы будем считать количество линий на линейке, попадающее в трубу и находить увеличение по формуле:

$$\gamma = \frac{N_1}{N_2} \tag{7}$$

## 2 Результаты измерений и обработка данных

#### 2.1 Тонкая положительная линза

Находим фокусные расстояния с помощью формул 1 и 2

Таблица 1: Метод с зеркалом

Таблица 2: Метод с экраном

L, mm	l, mm	f, mm
$719 \pm 2$	$124 \pm 15$	$174 \pm 1$
$719 \pm 2$	$113 \pm 15$	$175 \pm 1$
$919 \pm 2$	$428 \pm 15$	$180 \pm 4$
$919 \pm 2$	$430 \pm 15$	$180 \pm 4$
$1219 \pm 2$	$766 \pm 15$	$184 \pm 5$
$1219 \pm 2$	$768 \pm 15$	$184 \pm 5$

Метод с зеркалом:  $f_{mir} = 150 \pm 3$  мм

Метод с зеркалом:  $f_{scr} = 180 \pm 4$  мм

Эталонное значение фокусного расстояние  $f_{th}=150$  мм. Поэтому можно сделать вывод, что первый метод показал себя значительно лучше.

Первый метод показал себя очень достойно, это произошло потому что предмет был подобран идеально для этого эксперимента - очень легко совместить две части окружности очень точно - эксперимент очень удобный и простой в дальнейшем в эксперименте 3 и 4 использовался этот метод, когда надо было найти фокусное расстояние какой-то линзы.

Второй метод показал себя очень плохо, разница от эталонного значения - большая, так еще и не попадает в границы погрешности. Это говорит либо о несостоятельности метода (что не так, поскольку теоретически метод вполне рабочий), либо о наличии систематической погрешности (более вероятно), которую я не учел. Это может быть связано с неправильным определением контрастности изображения, поскольку это довольно субъективный параметр, когда мы определяем его на глаз, может быть связано с неправильным положением линзы, в чем я сомневаюсь, так как эксперимент повторялся 6 раз и линза доставалась 6 раз. Мне довольно трудно понять из-за чего эксперимент не удался.

#### 2.2 Метод Аббе

Таблица 3: Метод Аббе

$\beta_1$	$\beta_2$	$\Delta x$ , mm	f, mm
$4.0 \pm 0.5$	$6.5 \pm 0.5$	$4\pm 2$	$42 \pm 25$
$4.0 \pm 0.5$	$6.0 \pm 0.5$	$2\pm 2$	$24 \pm 26$
$4.0 \pm 0.5$	$7.5 \pm 0.5$	$9 \pm 2$	$77 \pm 28$

Метод Аббе: 
$$f_{ab} = 48 \pm 26$$
 мм

Эталонное значение фокусного расстояние  $f_{th} = 34$  мм.

Метод Аббе показал наибольшую погрешность из всех методов, особенно в этой конфигурации, это связано с тем, что необходимо передвигать линзу на маленькое расстояние, поэтому относительная погрешность  $\Delta x$  очень большая, так же мне показалась очень неудобным микроскоп, который мы использовали для опеределения увеличения, в дальнейшем будем использовать экран и линейку и метод покажет себя значительно лучше.

Ответ попадает в границы погрешности, что радует, метод Аббе, является не самым точным, но его главное приемущество, что он работает не только для тонких линз, поэтому в дальнейшем он будет использован для поиска фокусного расстояния системы из двух линз.

#### 2.3 Система линз

В эксперименте зафиксировалось расстояние l=40 мм между линзами и больше не менялось. Затем были найдены фокальные плоскости системы. После этого было найдено фокусное расстояние - экспериментальное значение сравнили с теоретическим посчитанным по формуле 6

Таблица 4: **Поиск фокальных плоскостей** 

Таблица 5: **Поиск фокусных расстояний** 

$x_1, MM$	$x_2$ , MM	f, mm
$742 \pm 2$	$846 \pm 2$	$104 \pm 3$ (задняя)
$742 \pm 2$	$898 \pm 2$	$156 \pm 3 \; ($ передняя $)$

$eta_1$	$eta_2$	$\Delta x$ , MM	f, mm
$1.8 \pm 0.2$	$2.6 \pm 0.2$	$2.2 \pm 2$	$129 \pm 25$
$1 \pm 0.2$	$1.8 \pm 0.2$	$5.3 \pm 2$	$119 \pm 7$

Задняя фокальная плоскость:  $x_b = 104 \pm 3$  мм

Передняя фокальная плоскость:  $x_f = 156 \pm 3$  мм

Фокусное расстояние:  $f_{exp} = 124 \pm 18$  мм

$$\frac{1}{f} = \frac{1}{f_1} + \frac{1}{f_2} - \frac{l}{f_1 f_2} = \frac{1}{190} + \frac{1}{300} - \frac{40}{190 \cdot 300}$$
 
$$\boxed{f_{th} = 127 \text{ mm}}$$

В ходе данного эксперимента метод Аббе показал себя еще лучше, поскольку можно было совершать большие перемещения и метод определения увеличения был точнее и удобнее. Погрешность можно было бы уменьшить еще сильнее, если бы во время эксперимента я сделал больше точек или просто в первом опыте сделал  $\Delta x$  не таким маленьким.

Построим оптическую схему системы двух линз:

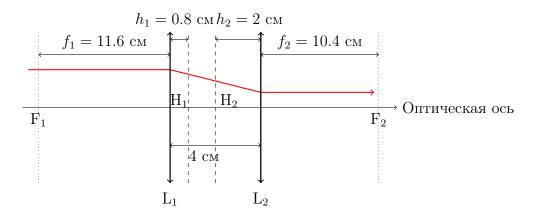


Рис. 9: Схема двухлинзовой оптической системы

### 2.4 Угловое увеличение телескопа

Таблица 6: Угловое увеличение телескопа

$$\begin{array}{|c|c|c|c|c|} \hline N_1 & N_2 & \gamma \\ \hline 10.5 \pm 0.5 & 8 \pm 0.5 & 1.3 \pm 0.1 \\ \hline \gamma_N = 1.3 \pm 0.1 \\ \hline \end{array}$$

$$\gamma_f = \frac{f_1}{f_2} = \frac{225}{190} \approx 1.2$$

Полученные значения согласуются между собой и имеют хоршую точность. Что говорит о корректности представлении о работе трубы Кеплера. Однако увеличение в 1.3 раза для телескопа, наверное, совсем малое, поэтому для лучшего эффекта стоит увеличить (на сколько это возможно) фокусное расстояние объектива и уменьшить (на сколько это возможно) фокусное расстояние окуляра. Так у нас получится собрать, действительно неплохую и очень простую в конструкции модель телескопа.

## 3 Оценка погрешностей

Оценка погрешностей была произведена с помощью программы «Wolfram Mathematica», ноутбук с кодом можно найти на https://github.com/grass73/hse\_lab\_optics в файле «HSE\_lab\_optics\_1.nb»

Метод с зеркалом

Из формулы 1:

$$\Delta f = \sqrt{(\Delta x_1)^2 + (\Delta x_2)^2}$$

Метод с экраном

Из формулы 2:

$$\Delta f = \sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial L} \cdot \Delta L\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial l} \cdot \Delta l\right)^2} = \sqrt{\left(\frac{L^2 + l^2}{4L^2} \cdot \Delta L\right)^2 + \left(\frac{l}{2L} \cdot \Delta l\right)^2}$$

**Метод Аббе** Из формулы 3:

$$\Delta f = \sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial \beta_1} \cdot \Delta \beta_1\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial \beta_2} \cdot \Delta \beta_2\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial (\Delta x)} \cdot \Delta (\Delta x)\right)^2}$$

Угловое увеличение

Из формулы 7:

$$\Delta \gamma = \sqrt{\left(\frac{1}{N_2} \Delta N_1\right)^2 + \left(\frac{N_1}{N_2^2} \Delta N_2\right)^2}$$

## 4 Выводы

Метод с зеркалом показал наименьшую погрешность и наиболее точное определение фокусного расстояния. Метод с экраном оказался менее точным из-за субъективности оценки резкости изображения. Метод Аббе продемонстрировал высокую погрешность при малых смещениях, но подтвердил применимость к более сложным системам. Угловое увеличение трубы Кеплера определено с хорошей сходимостью между теоретическим и экспериментальным значениями. Общие результаты соответствуют ожиданиям геометрической оптики.

Возможная модификация: В школьные годы мне очень нравились задачи по типу «В архивах лорда Снеллиуса», например такая - задача о оптическом черном ящике. Можно воссоздать ее экспериментально, с помощью литографии изготовить объект определенной формы, дать неизвестную линзу или систему линз - задача студентов восстановить, как можно больше информации: фокусные расстояния, геометрические параметры объекта и т. д.. Однако экспериментально - эта задача не настолько интересная, как теоретически, да и смысла большого в ней нет, мне просто кажется, что это довольно весело.

## Список литературы

- [1] Методическое пособие к лабораторной работе «Изучение центрированных оптических систем». НИУ ВШЭ, Факультет физики, 2025.
- [2] Сивухин Д.В. Общий курс физики. Т. IV. Оптика. М.: Наука, 1980.
- [3] Daniel A. Steck, *Classical and Modern Optics*, available online at http://steck.us/teaching (revision 1.8.5, 25 May 2024).
- [4] AndreyWinter, Оптика в техническом зрении. Лекция 2: Аберрации // Habr.com. URL: https://habr.com/ru/articles/758558/ (дата публикации: 02.09.2023).