$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} H & S1 & S2 & DOC & DS \\ P.HH & p.HS1 & p.HS2 & p.HD0C & p.HDS \\ S1 & p.S1H & p.S1S1 & p.S1S2 & p.S1D0C & p.S1DS \\ 0 & 0 & p.S2S2 & p.S2D0C & p.S2DS \\ 0 & 0 & 0 & 1.0 & 0 \\ DS & 0 & 0 & 0 & 1.0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} H & S1 & S2 & D & trDS \\ P.HH & p.HS1 & p.HS2 & p.HD & p.HDS \\ S1 & p.S1H & p.S1S1 & p.S1S2 & p.S1D & p.S1DS \\ 0 & 0 & p.S2S2 & p.S2D & p.S2DS \\ 0 & 0 & 0 & 1.0 & 0 \\ trDS & 0 & 0 & 0 & 0.0 & 0.0 \end{bmatrix}$$