

Tema 2 - Bazele Electrotehnicii

Grecu Andrei - George

email: andrei.g.grecu@gmail.com

315CA

Anul I

Facultatea de Automatică și Calculatoare
Universitatea Politehnica din București

09.06.2019

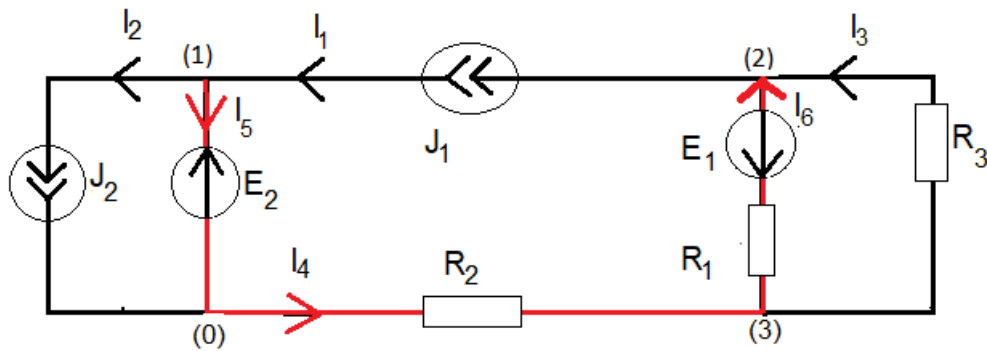
Cuprins

1	Rezolvarea circuitelor de curent alternativ	2
1.1	Modificarea circuitului din Tema 1	2
1.2	Trecerea în complex	4
1.3	Rezolvarea circuitului	5
1.4	Verificarea bilanțului de puteri în complex	9
1.5	Trecerea curentului prin bobina înapoi în timp	10
1.6	Rezultatele obținute	12
2	Circuitul în regim tranzitoriu	13
2.1	Formularea problemei	13
2.2	Rezolvarea circuitului pentru $t \rightarrow \infty$	15
2.3	Rezolvarea circuitului pentru $t > 0$	16
2.4	Verificarea condițiilor inițiale și finale și trasarea graficului	18
3	Calculul și reprezentarea unui câmp electric	21
3.1	Alegerea și calcularea campului	21
3.2	Reprezentarea spectrului lui \overline{D}	22
3.3	Reprezentarea echivalențelor lui $ \overline{D} $	24
4	Bibliografie	26

1 Rezolvarea circuitelor de curent alternativ

1.1 Modificarea circuitului din Tema 1

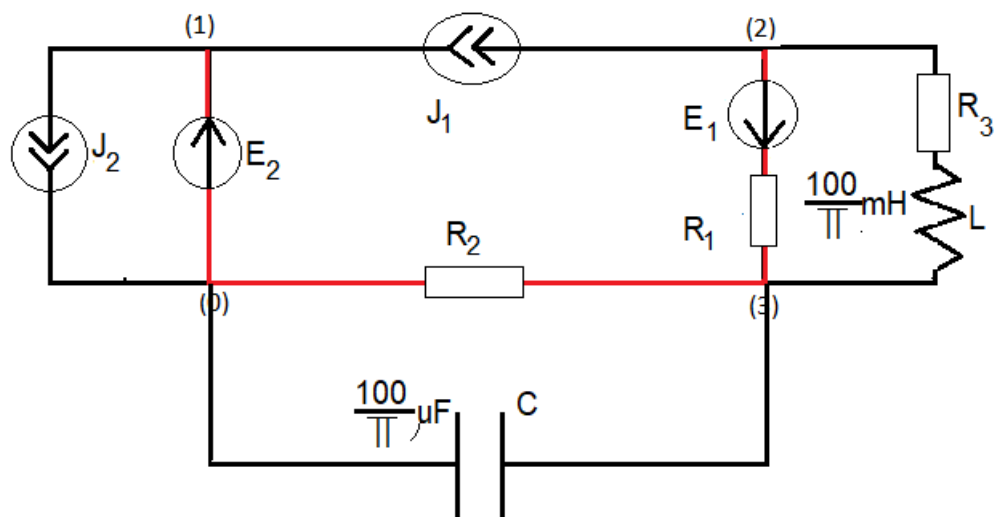
Fie circuitul rezolvat în cadrul temei precedente:



Circuitul modelat la Tema 1

În acest circuit se va plasa un condensator cu $C = R_2 \frac{100}{\pi} \mu F = \frac{100}{\pi} \mu F$ în paralel cu rezistorul R_1 și o bobina cu $L = R_3 \frac{100}{\pi} mH = \frac{100}{\pi} mH$ în serie cu rezistorul R_3 . Se va considera latura 03 ca fiind cea care conține condensatorul. Va rezulta circuitul:

Circuitul căruia i s-au adăugat bobina și condensatorul

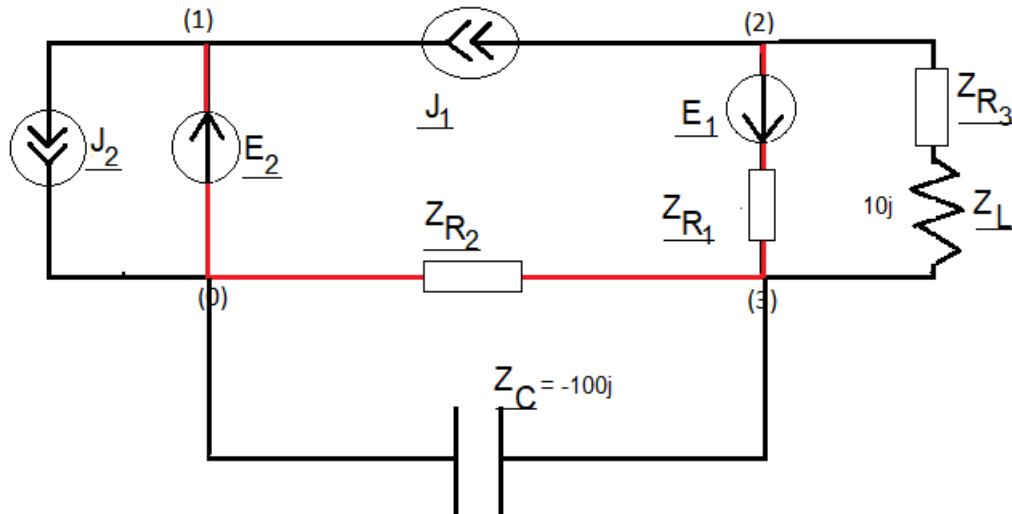


Noile valori ale t.e.m si c.e.m vor fi:

$$\begin{aligned}
 e_1(t) &= \sqrt{2} \sin(100\pi t) \\
 e_2(t) &= \sqrt{2} \sin(100\pi t + \frac{\pi}{2}) \\
 i_1(t) &= 5\sqrt{2} \sin(100\pi t) \\
 i_2(t) &= 3\sqrt{2} \sin(100\pi t + \frac{\pi}{2})
 \end{aligned}$$

1.2 Trecerea în complex

Se va trece circuitul de mai sus în complex:



Circuitul trecut în complex

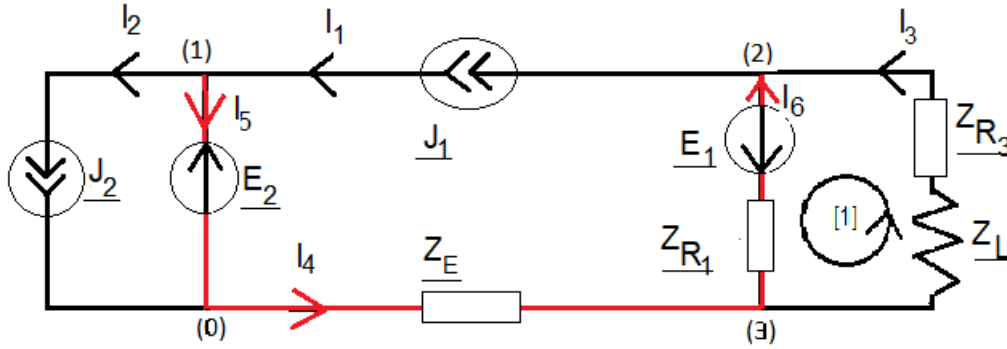
Valorile complexe ale elementelor de circuit vor fi:

$$\begin{aligned}
 \underline{E}_1 &= 1 \\
 \underline{E}_2 &= j \\
 \underline{I}_1 &= 5 \\
 \underline{I}_2 &= 3j \\
 \underline{Z}_{R1} &= 1 \\
 \underline{Z}_{R2} &= 1 \\
 \underline{Z}_{R3} &= 1 \\
 \underline{Z}_L &= 10j \\
 \underline{Z}_C &= -100j
 \end{aligned}$$

1.3 Rezolvarea circuitului

Pentru ușurarea calculelor se va echivala rezistențele în paralel, \underline{Z}_C și \underline{Z}_{R_2} , care va avea $\underline{Z}_E = -100 * j / (1 - 100 * j)$, și se va folosi metoda curenților pe coarde pe noul circuit. Astfel, se consideră cunoscute impedanțele complexe \underline{Z}_{R_1} , \underline{Z}_{R_2} , \underline{Z}_{R_3} , \underline{Z}_L , \underline{Z}_C , tensiunile electromotoare \underline{E}_1 , \underline{E}_2 și curenții prin sursele de curent: \underline{I}_1 , \underline{I}_2 . Teorema a doua a lui Kirchhoff se va aplica în următoarea bucle (ce va fi parcurse în sensurile în care sunt scrise muchiile):

$$[1] = \{2, 3\}$$



În bucla [3]: $(\underline{Z}_L + \underline{Z}_{R_3})\underline{I}_3 - \underline{Z}_{R_1}\underline{I}_6 = \underline{E}_1$

În continuare, se va scrie teorema I a lui Kirchhoff în nodurile (2):

În nodul (2): $\underline{I}_6 = \underline{I}_1 - \underline{I}_3$

Se va înlocui \underline{I}_6 în relația buclei [3].

Așadar, $\underline{I}_3 * (10 * j + 2) = 6$

Se formează sistemul:

```
function Elth_2_1()
    Z_l = 10i;
    Z_c = -100i;
    Z_e = (1 * Z_c) / (Z_c); % (Zr2 * Z_c) / (Zr2 + Z_c)

    A = [10i+2];
    b = [6];
    sol = A \ b;

    % sol(1) = I_3

    printf('I_3 = %f %fi\n\n', sol(1), sol(1)/1i);
```

Acest sistem se poate reprezenta sub forma matriceala astfel:

$$(10j + 1) (\underline{I_3}) = (6)$$

Sistemul se va rezolva în *Octave* și are următoarea soluție:

$$(\underline{I_3}) = (0,115385 - 0,576923j)$$

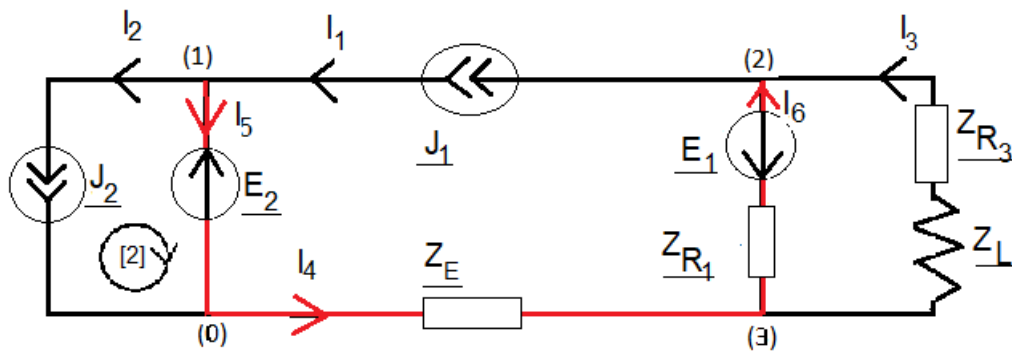
Acum, pentru a se determina și ceilalți curenți se va aplica teorema I a lui Kirchhoff în nodurile (1), (0) și (2):

$$\begin{aligned} \text{În nodul (2), relația a fost deja scrisă ca fiind } \underline{I_6} &= \underline{I_1} - \underline{I_3} \Rightarrow \\ \underline{I_6} &= 5 - \underline{I_3} = 5 - 0,115385 + 0,576923j \Rightarrow \\ \underline{I_6} &= 4,884615 + 0,576923j \end{aligned}$$

$$\text{În nodul (1): } \underline{I_5} = \underline{I_1} - \underline{I_2} \Rightarrow \underline{I_5} = 5 - 3j$$

În nodul (0): $\underline{I}_4 = \underline{I}_5 + \underline{I}_2 = \underline{I}_2 + \underline{I}_1 - \underline{I}_2 = \underline{I}_1 \Rightarrow \underline{I}_4 = 5$

Pentru a determina \underline{U}_2 se va aplica teorema Kirchhoff II în bucla:
 $[2] = \{1, 0\}$



În bucla $[2]$: $\underline{U}_2 - \underline{E}_2 = 0 \Leftrightarrow \underline{U}_2 = \underline{E}_2 \Leftrightarrow \underline{U}_2 = j$

Acesta este codul cu ajutorul căruia au fost calculate și celelalte necunoscute:

```
% se vor genera vectorul curenților de pe laturile generatoare și
% vectorul tensiunilor la bornele surselor:
% I_gen = [I_1 I_2 I_5 I_6]
% I_cons = [I_3 I_4 I_6]
I_gen = zeros(4, 1);
I_cons = zeros(3, 1);

I_gen(1) = 5;
I_gen(2) = 3i;
I_gen(3) = I_gen(1) - I_gen(2); % i5 = i1 - i2
I_cons(2) = I_gen(1); % i4 = i1
I_cons(1) = sol(1); % i3 = solutie
I_gen(4) = I_gen(1) - I_cons(1); % i6 = i1 - i3
I_cons(3) = I_gen(4); % i6 = i1 - i3
U_5 = i; % u5 = E_2
U_2 = i; % u5 = E_2
U_4 = I_cons(2) * Z_e; % U4 = I4 * Z_e
U_6 = 1 + I_cons(3) * 1; % E_1 + i6 * Zr1
U_3 = U_6;
U_1 = U_6 + U_4 + U_5;

% se afiseaza rezultatele
printf('I_1 = %f + %fi\n', I_gen(1), I_gen(1)/1i);
printf('I_2 = %f + %fi\n', I_gen(2), I_gen(2)/1i);
printf('I_5 = %f %fi\n', I_gen(3), I_gen(3)/1i);
printf('I_6 = %f + %fi\n', I_gen(4), I_gen(4)/1i);
printf('I_3 = %f %fi\n', I_cons(1), I_cons(1)/1i);
printf('I_4 = %f + %fi\n', I_cons(2), I_cons(2)/1i);
printf('U_5 = %f + %fi\n', U_5, U_5/1i);
printf('U_2 = %f + %fi\n', U_2, U_2/1i);
printf('U_4 = %f + %fi\n', U_4, U_4/1i);
printf('U_6 = %f + %fi\n', U_6, U_6/1i);
printf('U_3 = %f + %fi\n', U_3, U_3/1i);
printf('U_1 = %f + %fi\n\n', U_1, U_1/1i);
```

1.4 Verificarea bilanțului de puteri în complex

Se vor calcula, pe rand, bilanțurile puterilor generată și absorbită după formulele $S_{gen} = \sum(U_{gen} * I_{gen}) + \sum(E * I_{gen})$, respectiv $S_{cons} = \sum(|I_{cons}^2| * Z)$, unde:

$$S_c = |I_3|^2 * Z_{R3} + |I_4|^2 * Z_E + |I_6|^2 * Z_{R1}$$

$$S_g = \underline{I_5} * \underline{E_2} + \underline{I_6} * \underline{E_1} + \underline{I_2} * \underline{U_5} - \underline{I_1} * \underline{U_1}$$

Aplicând formulele de mai sus se obține ca:

$$S_{gen} = S_{cons} = 49,538462 + 2.307692j$$

```
% se vor calcula puterile consumate si generate pentru circuit
S_gen = - I_gen(3)*U_5 - 1 * I_gen(4) - I_gen(2) * U_5 + I_gen(1) * U_1;
S_cons = abs(I_cons(1))^2*(1+10i) + abs(I_cons(2))^2*Z_e + abs(I_cons(3))^2*1;

printf('S_gen = %f + %fi\n', S_gen, S_gen/1i);
printf('S_cons = %f + %fi\n\n', S_cons, S_cons/1i);
```

Bilanțul de puteri este corect, deci circuitul a fost rezolvat corect.

1.5 Trecerea curentului prin bobina înapoi în timp

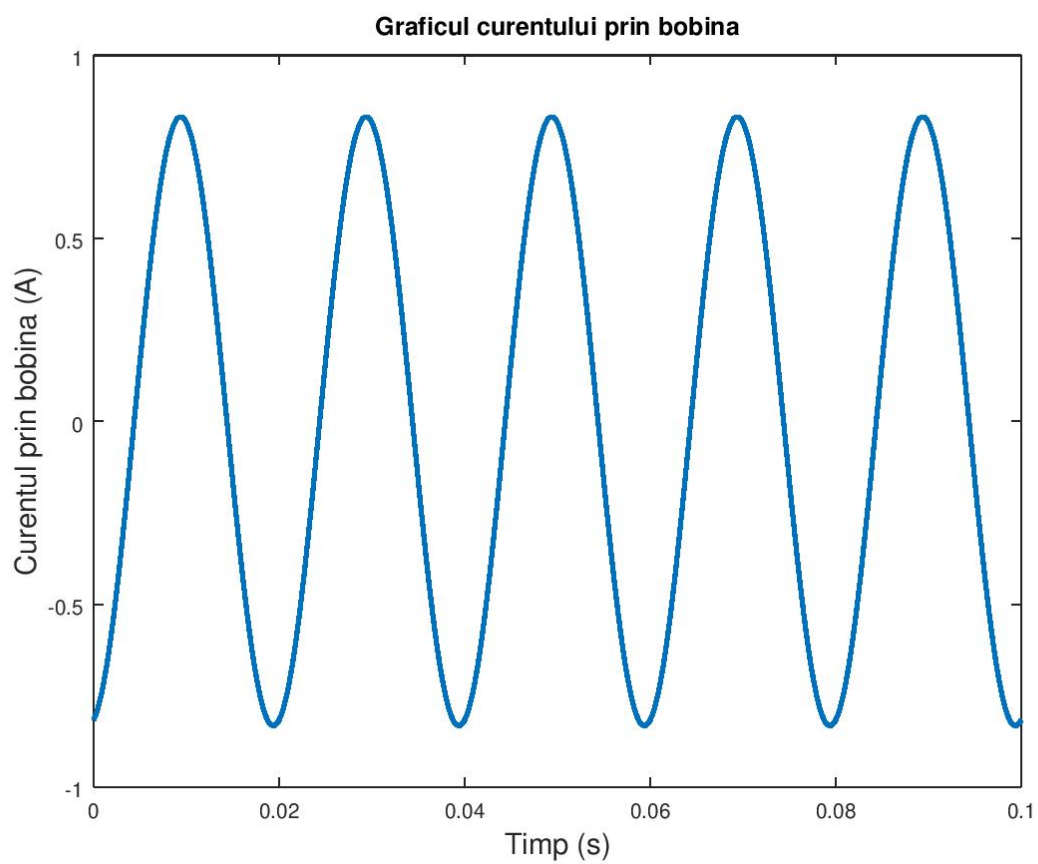
Curentul prin bobina în complex este $\underline{I}_L = \underline{I}_3 = 0,115385 - 0,576923j$. Deci $r = |\underline{I}_L| = \sqrt{0,115385^2 + 0,576923^2} = 0,588348$, iar defazajul $\varphi = \arctan \frac{-0,576923}{0,115385} = -1,373401$.

```
% i_L trecut in timp va fi:
r=abs(sol(1));
phi=angle(sol(1));
t = [0:0.0001:0.1];
for i = 1:length(t)
    i_L(i) = r * sqrt(2) * sin(100 * pi * t(i) + phi);
endfor

% se traseaza graficul lui i_L(t)
plot(t, i_L, 'LineWidth', 2);
xlabel('Timp (s)', 'FontSize', 14);
ylabel('Curentul prin bobina (A)', 'FontSize', 14);
title('Graficul curentului prin bobina', 'FontSize', 12);

printf('r = %f\n', r);
printf('phi = %f\n', phi);
```

Prin urmare, $i_L(t) = r\sqrt{2}\sin(100\pi t + \varphi) = 0.832236\sin(100\pi t - 1.373401)$.
În continuare se va trasa graficul acestui curent:



1.6 Rezultatele obtinute

Rezultatele obținute la rularea codurilor de mai sus sunt:

```
I_3 = 0.115385 -0.576923i
I_1 = 5.000000 + 0.000000i
I_2 = 0.000000 + 3.000000i
I_5 = 5.000000 -3.000000i
I_6 = 4.884615 + 0.576923i
I_3 = 0.115385 -0.576923i
I_4 = 5.000000 + 0.000000i
U_5 = 0.000000 + 1.000000i
U_2 = 0.000000 + 1.000000i
U_4 = 5.000000 + 0.000000i
U_6 = 5.884615 + 0.576923i
U_3 = 5.884615 + 0.576923i
U_1 = 10.884615 + 1.576923i

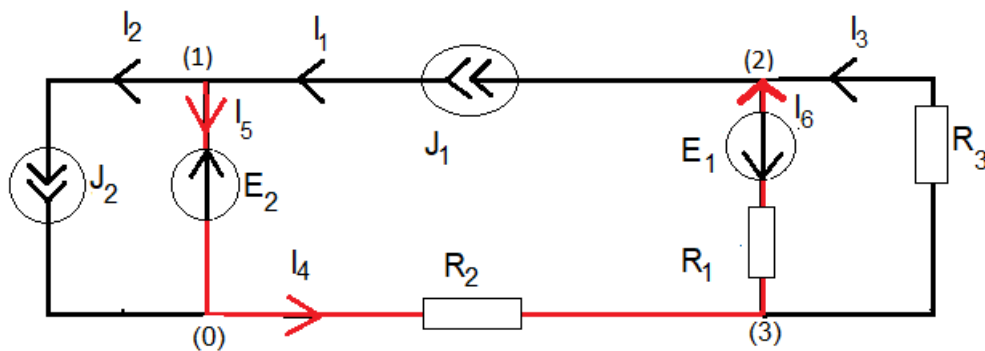
S_gen = 49.538462 + 2.307692i
S_cons = 49.538462 + 2.307692i

r = 0.588348
phi = -1.373401
```

2 Circuitul în regim tranzitoriu

2.1 Formularea problemei

Se va păstra circuitul modelat la exercițiul precedent. Pentru momentul de timp 0_- se va pasiviza circuitul, înlocuindu-se bobina cu un conductor ideal și condensatorul cu un izolator perfect:



Așadar, $u_C(0_-) = 2$, iar $i_L(0_-) = 3$. Rezolvarea acestui circuit este copy-paste din Tema 1.

În graful din Fig. 2.1 există 2 n_{sic} (Număr de surse ideale de curent) și 1 n_{sit} (Număr de surse ideale de tensiune)

Metode

Metodă	Număr de ecuații
Kirchhoff clasic	$2 * L = 4$
Kirchhoff în curenți	$L - N + 1 = 3$
Kirchhoff în tensiuni	$N - 1 = 4$
Curenți de coarde	$L - N + 1 - n_{sic} = 1$
Tensiuni în ramuri	$N - 1 - n_{sit} = 2$

Conform tabelului de mai sus, alegem metoda curenților de coarde ca fiind cea mai eficientă.

Acum, de la graful, care va avea doar elementele de circuit și valorile corespunzătoare, trebuie să aflăm graful intensităților și cel al tensiunilor.

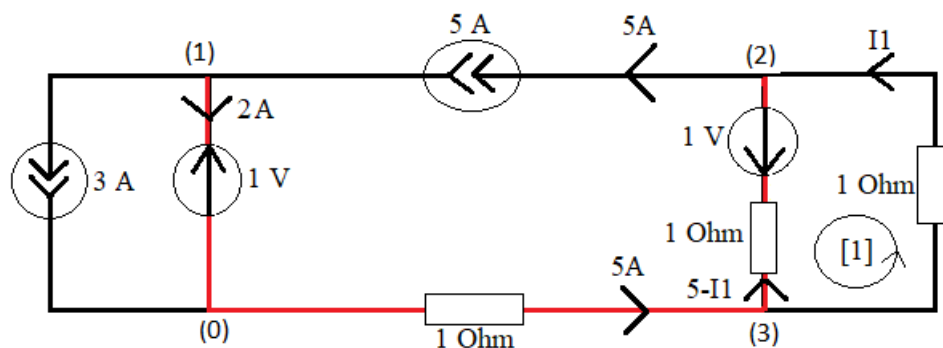


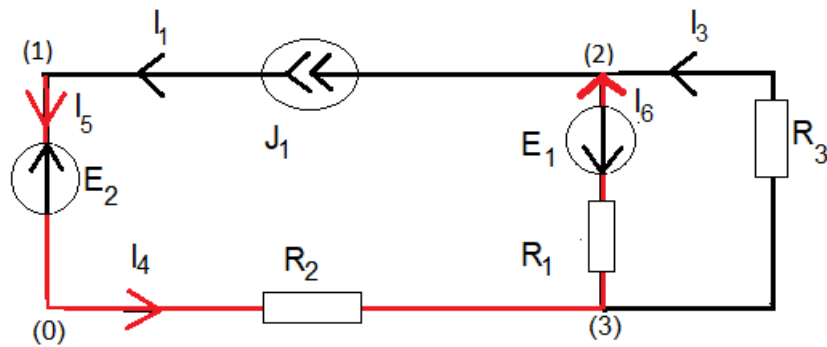
Figure 1: Circuitul

Se aplică metoda de calcul aleasă, grafului din Fig. 1, pe bucla B_1 și se scrie ecuația corespunzătoare pentru a afla necunoscuta (I_1).

$$\begin{aligned}
 I_1 - 5 + I_1 - 1 &= 0 \\
 2 * I_1 &= 6 \\
 I_1 &= 3
 \end{aligned}$$

2.2 Rezolvarea circuitului pentru $t \rightarrow \infty$

Dacă la momentul $t = 0$ defectul constă în ruperea laturii $1 - 0$, circuitul rămas va arăta astfel, condensatorul devenind în același timp izolator perfect, iar bobina conductor perfect (pentru o mai bună analogie cu circuitul inițial se va pastra numerotarea inițială a nodurilor rămase):



Astfel, se află valorile pentru $U_{\text{inf}} = 2$ și calculând în cea mai din dreapta buclă a circuitului, $I_{L\text{inf}} = 3$.

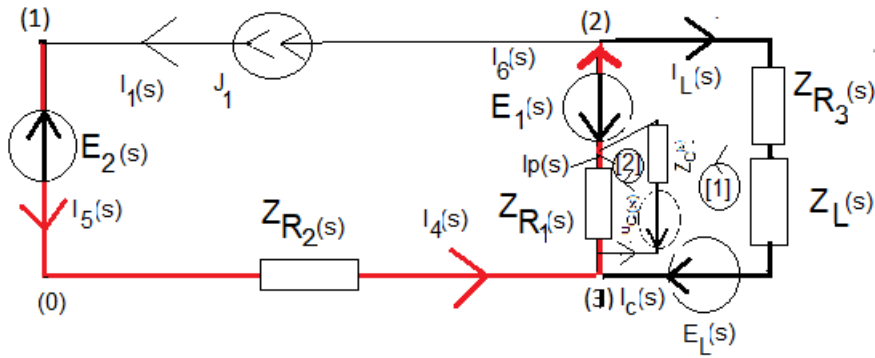
2.3 Rezolvarea circuitului pentru $t > 0$

La momentul $t = 0$ defectul constă în ruperea laturii 1–0, circuitul rămas va arată astfel (pentru o mai bună analogie cu circuitul inițial se va pastra numerotarea inițială a nodurilor rămase).

Aplicând acestui circuit transformata Laplace, bobina se va transforma într-un rezistor cu o sursă reală de tensiune de rezistență $Z_L(s) = sL = \frac{s}{10\pi}$ și tensiune electromotoare $E_L = Li_L(0_-) = 3L = \frac{3s}{10\pi}$, iar condensatorul va deveni o sursă reală de tensiune de rezistență internă $Z_{RC}(s) = \frac{1}{sC} = \frac{10000\pi}{s}$ și tensiune electromotoare $u_C(s) = \frac{u_C(0_-)}{s} = \frac{5}{s}$. Va rezulta următorul circuit, în care se vor alege bucele:

[1]: {2, 3}

[2]



Se va aplica teorema a doua a lui Kirchhoff:

În bucla [1]: $E_L(s) - E_1(s) = I_p(s) * Z_{R1} + I_L(s) * (Z_L + Z_3(s))$

În bucla [2]: $I_p(s) * Z_{R1} - I_L(s) * (Z_L + Z_3(s)) = E_c(s)$

Aplicând prima teorema a lui Kirchhoff:

În nodul (2): $I_L(s) - I_6(s) = 5/s$

Și mai avem : $I_c(s) + I_p(s) = I_6(s)$

În consecința, va rezulta un sistem și se va rezolva simbolic în *Octave*, în funcție de s .

```
function Elth()
    pkg load symbolic;
    syms s
    A = sym(zeros(4,4));
    % x = [i_c, i_L, i_6, i_p]
    A(1,:) = [0, 1, -1, 0];
    A(2,:) = [1, 0, -1, 1];
    A(3,:) = [-10000*pi/s, 0, 0, 1];
    A(4,:) = [0, (s/10*pi + 1), 0, 1];
    b = [-5/s; 0; 2/s; -1/s + 3/(10*pi)];

    sol = simplify(A\b);
    % sol(2) = I_L(s)
    disp(sol);
```

Rulând acest cod, se obține necunoscuta principală a sistemului anterior în funcție de s :

$$\frac{-7100s + (s + 10000\pi)(339s - 3550) - 177500000\pi}{355s(s(\pi s + 10) + 10000\pi(\pi s + 10) + 100000\pi)}$$

2.4 Verificarea condițiilor inițiale și finale și trasarea graficului

Se observă că $i_L(s)$ este fracția anterioară. Aplicând transformata Laplace inversă, nu am putut concluziona rezultatul. Insa, se vor verifica acum condițiile inițiale și finale:

$$\lim_{s \rightarrow 0} s i_L(s) = \lim_{t \rightarrow \infty} i_L(t) = 3$$

$$\lim_{s \rightarrow \infty} s i_L(s) = \lim_{t \rightarrow 0} i_L(t) = 3$$

Codul folosit pentru obținerea lui $i_L(t)$ este:

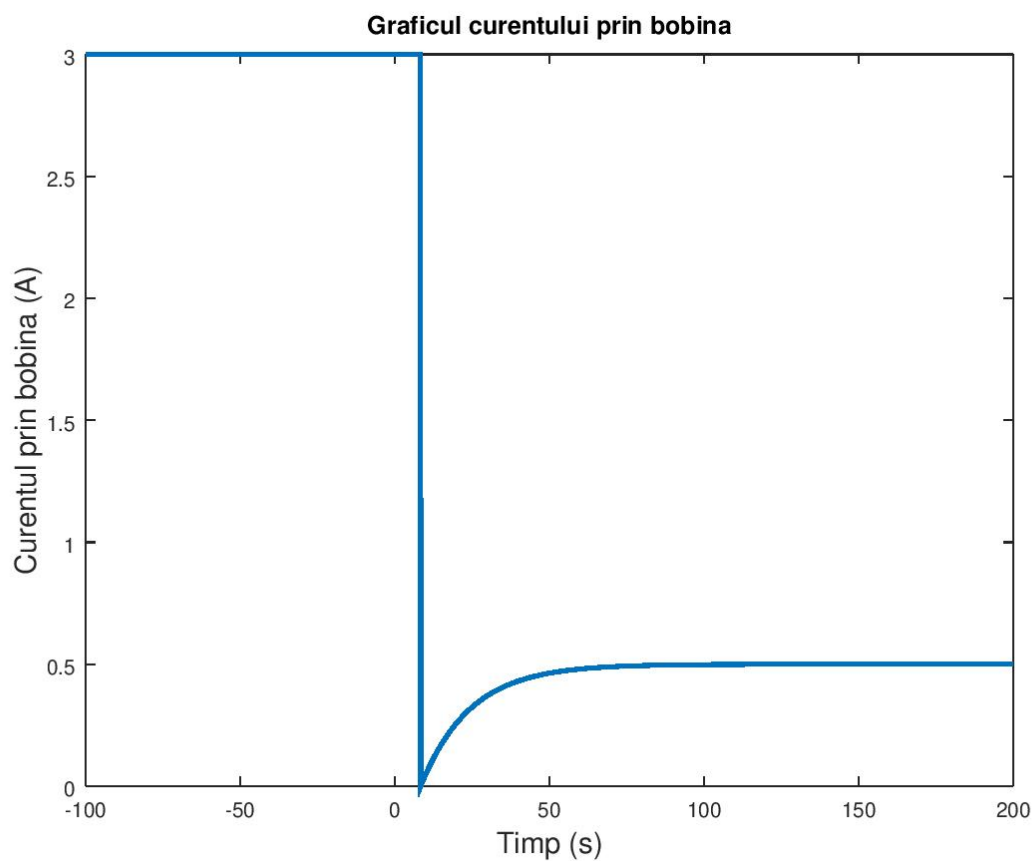
```
% se descompune formula curentului prin bobina in fractii simple
n = [0 339 -10^4*pi*339-3550 -10^4*3550*pi-177500000*pi];
d = [335*pi 3550+10^4*pi^2*335 10^5*pi*335*2 0];
[r, p, k] = residue(n, d)
y = sym (r(1)/(s-p(1)) + r(2)/(s-p(2)));

% se trece curentul prin bobina inapoi in timp
i_L = ilaplace(y);
disp("i_L(t) = ");
disp(i_L);
```

Se constată că se respectă condițiile atât inițiale ale problemei, cât și cele finale.

Din cauză că nu s-a putut calcula transformata, se va trasa graficul unui $i_L(t)$ calculat pentru o alta configuratie al aceluiasi circuit, dar care nu s-a soluționat cum trebuie (a avut condensatorul in paralel cu Z_2 si bobina in serie cu Z_3 , latura taiata fiind latura cu SIC 1 – 0, codul se afla în fisierul Elth.2.2.m), doar pentru a demonstra utilizarea funcției plotiL():

$$i_L(t) = \frac{1}{2} \frac{42299 e^{-20\pi t}}{225}$$



Codul folosit pentru realizarea acestui grafic este:

```
function plot_iL()
    x = [-0.5:0.01:1.5];
    for i = 1:length(x)
        % formula curentului prin bobina
        z = 1/2 - 42299/225 * exp(-20*pi*x(i));
        if z > 0
            y(i) = z;
        else
            y(i) = 3;
        endif
    endfor
    plot(x, y, 'LineWidth', 2);
    xlabel('Timp (s)', 'FontSize', 14);
    ylabel('Curentul prin bobina (A)', 'FontSize', 14);
    title('Graficul curentului prin bobina', 'FontSize', 12);
endfunction
```

3 Calculul și reprezentarea unui câmp electric

3.1 Alegerea și calcularea campului

Fie $f(r) = r^2$. În consecința,

$$\rho(r, \theta\phi) = \begin{cases} r & \text{daca } r^2 \in [0, a] \\ 0 & \text{daca } r > a \end{cases}$$

Pentru determinarea lui $D(r)$ se vor considera cele doua cazuri impuse de ρ : $r \leq a$ și $r > a$:

Cazul 1 ($r \leq a$):

$$\psi_{\Sigma_1} = \oint_{\Sigma_1} \overline{D} \, d\overline{A} = \lim_{\overline{D} \uparrow \uparrow d\overline{A}} \oint_{\Sigma_1} D \, dA = D \oint_{\Sigma_1} dA = 4\pi r^2 D \text{ (din simetria lui } D)$$

$$q = \int_{D_{\Sigma_1}} \rho(r, \theta\phi) dv = \int_{D_{\Sigma_1}} r^2 dv = \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \int_0^r t^4 \sin \phi \, dt \, d\theta \, d\phi = -\frac{t^5}{5} \Big|_0^r \cdot \cos \phi \Big|_0^\pi \cdot 2\pi$$

$$= \frac{4\pi r^5}{5}$$

$$\text{Aplicând LFE} \Rightarrow \psi_{\Sigma_1} = q \Leftrightarrow 4\pi r^2 D = \frac{4\pi r^5}{5} \Leftrightarrow D = \frac{r^3}{5} \Rightarrow \overline{D}(\bar{r}) = D(r) \frac{\bar{r}}{r} = \frac{r^2 \bar{r}}{4}$$

Procedând analog, pentru cazul 2 ($r > a$):

$\psi_\Sigma = \psi_{\Sigma_1}$, deoarece ρ depinde doar de r și nu și de θ sau ϕ , deci $\psi_\Sigma = 4\pi r^2 D$

$$q = \int_{D_\Sigma} \rho(r, \theta\phi) dv = \int_{D_\Sigma} r^2 dv = \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \int_0^a r^4 \sin \phi \, dr \, d\theta \, d\phi = -\frac{r^5}{5} \Big|_0^a \cdot \cos \phi \Big|_0^\pi \cdot 2\pi$$

$$= \frac{4\pi a^5}{5}$$

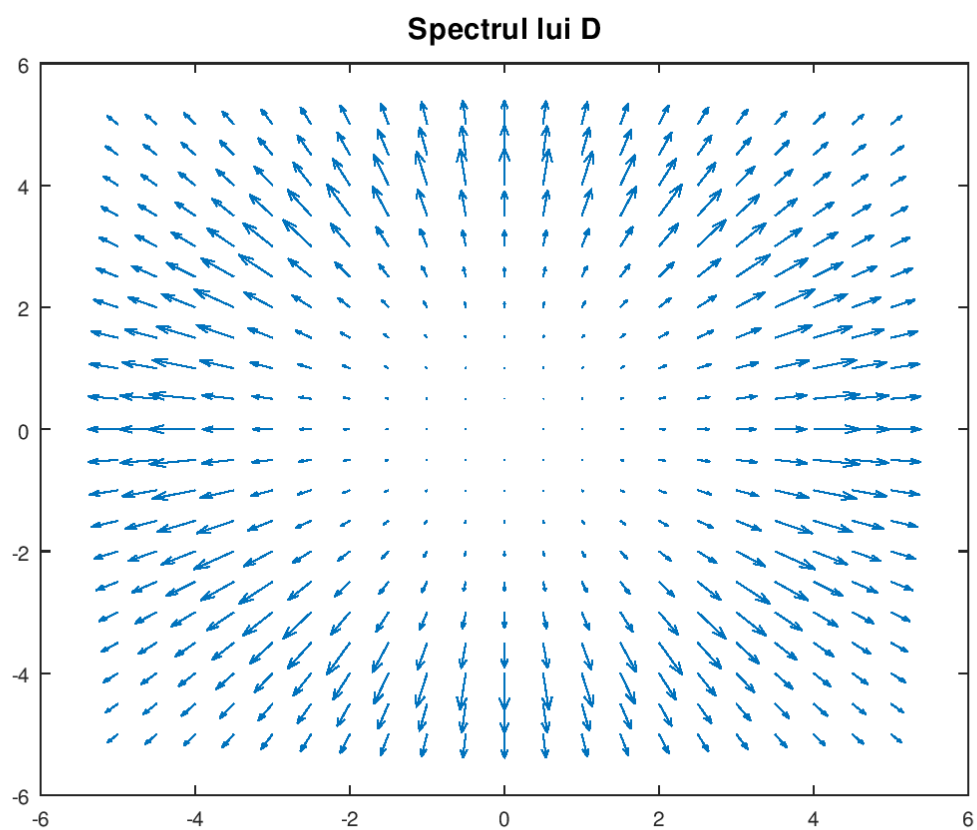
$$\text{Din LFE} \Rightarrow \psi_\Sigma = q \Leftrightarrow 4\pi r^2 D = \frac{4\pi a^5}{5} \Leftrightarrow D = \frac{a^5}{5r^2} \Rightarrow \overline{D}(\bar{r}) = D(r) \frac{\bar{r}}{r} = \frac{a^5 \bar{r}}{5r^3}$$

Reunind cele 2 cazuri, s-a determinat \overline{D} :

$$\overline{D}(\bar{r}) = \begin{cases} \frac{r^2 \bar{r}}{4} & \text{daca } r \in [0, a] \\ \frac{a^5 \bar{r}}{5r^3} & \text{daca } r > a \end{cases}$$

3.2 Reprezentarea spectrului lui \overline{D}

:



Spectrul a fost generat cu codul:

```
function Elth_3()
    a = 4;
    [x, y] = meshgrid(-5:0.5:5);
    [m n] = size(x);

    % se genereaza matricele pentru reprezentarea spectrului lui D
    for i = 1:m
        for j = 1:n
            r = sqrt(x(i, j)^2 + y(i, j)^2);
            Dx(i, j) = D(r, a) * x(i, j)/r;
            Dy(i, j) = D(r, a) * y(i, j)/r;
        endfor
    endfor

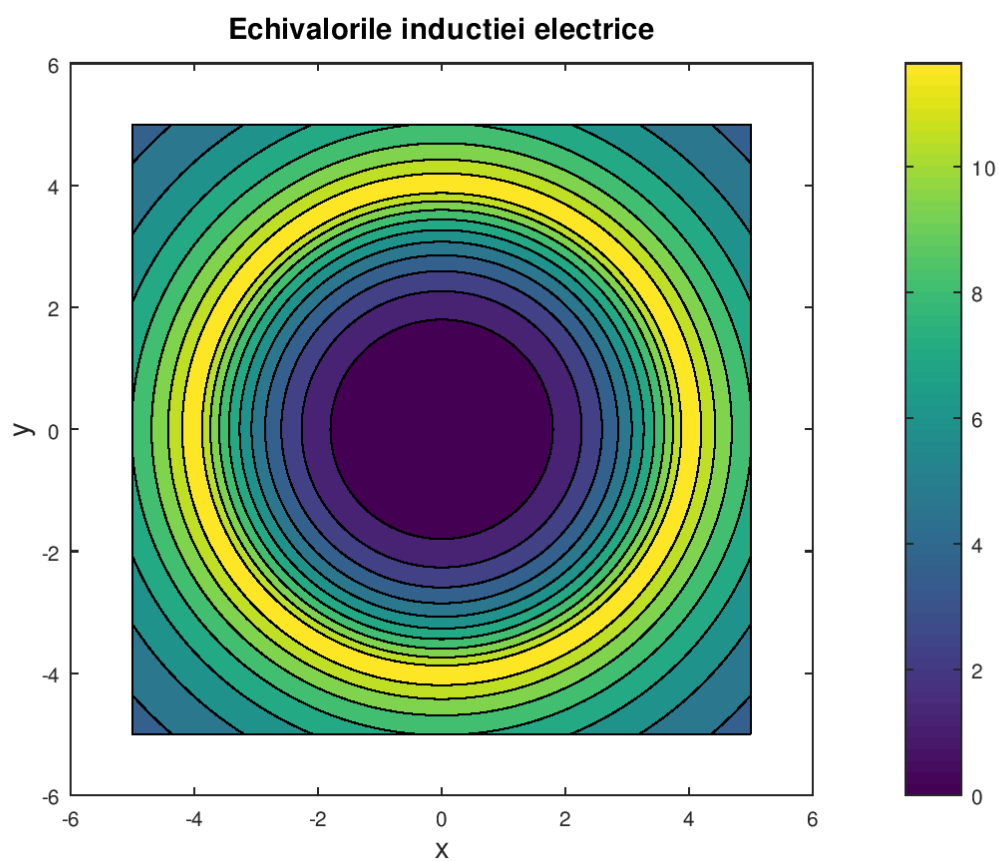
    % este reprezentat spectrul inducției electrice
    figure;
    quiver(x, y, Dx, Dy);
    title ('Spectrul lui D', 'FontSize', 14);
```

Funcția $D(r)$ este implementată astfel:

```
function [val] = D(r, a)
    if r > a
        val = a^5 / (5*r^2);
    else
        val = r^3 / 5;
    endif
endfunction
```


3.3 Reprezentarea echivalorilor lui $|\overline{D}|$

:



Aceasta reprezentare a rezultat in urma rulării coduli:

```
% se genereaza matricea pentru reprezentarea echivalorilor lui D
for i = 1:n
    for j = 1:n
        r = sqrt(vectx(i)^2 + vecty(j)^2);
        if r > a
            echival(i, j) = a^5 / (5*r^2);
        else
            echival(i, j) = r^3 / 5;
        endif
    endfor
endfor

% sunt reprezentate echivalorile inductiei electrice
figure;
gradient(echival);
contourf (vectx, vecty ,echival) ;
title ('Echivalorile inductiei electrice', 'FontSize', 14);
xlabel('x', 'FontSize', 14);
ylabel('y', 'FontSize', 14);
colorbar;
```

4 Bibliografie

1. Cursul 11 despre LFE
2. tex.stackexchange.com