# Programming Embedded Devices with C

Sommerakademie in Leysin AG 2 – Effizientes Rechnen

Johannes Zeitler

Friedrich-Alexander-Universität Erlangen/Nürnberg

August 2016



## Inhalt

- Einleitung
- Eigenschaften der Sprache C
- Grundlagen der Sprache C Codebeispiele
- Zeiger
- Hardwarenahe Programmierung eines ATmega32
- Programmierbeispiel

# Einleitung

# Anforderungen an eingebettete Systeme

- Energieverbrauch
- Echtzeitverarbeitung
- Abmessungen
- Kosten

## Inhalt

- Einleitung
- Eigenschaften der Sprache C
- Grundlagen der Sprache C Codebeispiele
- Zeiger
- Hardwarenahe Programmierung eines ATmega32
- Programmierbeispiel

# Eigenschaften der Sprache C

# Eigenschaften

- imperative Sprache  $\rightarrow$  Gliederung in Funktionen und Variablen
- kleine Menge an Schlüsselwörtern -> einfache Compiler
- direkte Speicherzugriffe
- fast keine Fehlerprüfung zur Laufzeit
- nicht typsicher
- Modularisierung auf Dateiebene

# Eignung von C für Eingebetette Systeme

- Laufzeiteffizienz
  - Code läuft direkt auf dem Prozessor
  - Keine Prüfungen auf Programmierfehler zur Laufzeit
  - Keine Prüfung der Datenzugriffe zur Laufzeit
- Platzeffizienz
  - Code und Daten lassen sich kompakt speichern
- Direktheit
  - direkter Zugriff auf Speicher und Register
- Portabilität
  - Compiler für JEDE Plattform vorhanden

## Inhalt

- Einleitung
- Eigenschaften der Sprache C
- Grundlagen der Sprache C Codebeispiele
- Zeiger
- Hardwarenahe Programmierung eines ATmega32
- Programmierbeispiel

# Grundlagen der Sprache C -Codebeispiele

# Struktur eines C-Programms

```
#include <display.h>
                                  // Bibliotheken einbinden
int zahl = 42;
                                  // Globale Variablen
void addAndShow(int a, int b) { // Sub-Funktionen
      int sum = a + b;
      displayShow(sum);
int main(void) {
                                  // Main-Funktion
      addAndShow(zahl, 17);
      while(1) {}
```

# Datentypen

C-Standard							
char	short	int	long	long long			
>= 8 bit	>= 16 bit	>= 16 bit	>= 32 bit	>= 64 bit			

stdint.h								
uint8_t	0 255	int8_t	-128 +127					
uint16_t	0 65.535	int16_t	-32.768 + 32.767					
uint32_t	0 4.294.967.295	int32_t	-2.147.483.648 +2.147.483.647					
uint64_t	0 1,8*10^19	int64_t	-9.2*10^18 +9.2*10^18					

Leerer Datentyp: void

außerdem: float, double, long double, \_Bool, \_Complex, \_Imaginary

## Literalformen

# Zeichenfolgen in C

```
#include <stdio.h>
char[] string = "Hello World!\n";
int main(void) {
    printf(string);
    return 0;
}
```

# Bitweise Operatoren

&	bitweises "und"
1	bitweises "oder"
^	bitweises "Exklusiv-Oder"
~	bitweise Inversion
<<	bitweises Linksschieben
>>	bitweises Rechtsschieben

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
x = 115	0	1	1	1	0	0	1	1
~x	1	0	0	0	1	1	0	0
7	0	0	0	0	0	1	1	1
x & 7	0	0	0	0	0	0	1	1
x   7	0	1	1	1	0	1	1	1
x ^ 7	0	1	1	1	0	1	0	0
x << 2	1	1	0	0	1	1	0	0

## Inhalt

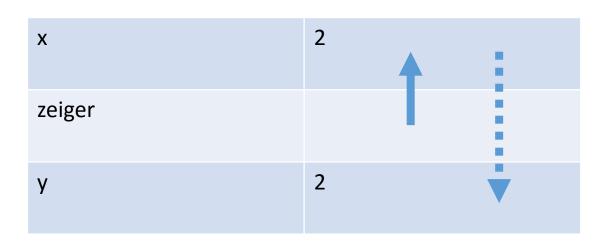
- Einleitung
- Eigenschaften der Sprache C
- Grundlagen der Sprache C Codebeispiele
- Zeiger
- Hardwarenahe Programmierung eines ATmega32
- Programmierbeispiel

# Zeiger

# Zeiger - Syntax

- Zeigervariable enthält als Wert die Adresse einer anderen Variable
- Adressoperator &x
- Verweisoperator \*y
- $(*(&x)) \equiv x$

```
int x = 2;
int *zeiger;
zeiger = &x;
int y;
y = *zeiger;
```



# Zeiger - call by reference

# Zeiger auf Funktionen

```
void mehrfachAusfuehren( void (*aufgabe) (void) , uint16 t anzahl) {
       for (uint16 t i = 0; i < anzahl; i++) {
              aufgabe();
void blinken(void) {
       ledAn();
       warten (500);
       ledAus();
       warten(500);
int main(void)
       mehrfachAusfuehren (blinken, 20);
       while(1) {}
```

## Malloc

• Reservierung eines zusammenhängenden Speicherblocks

#### Inhalt

- Einleitung
- Eigenschaften der Sprache C
- Grundlagen der Sprache C Codebeispiele
- Zeiger
- Hardwarenahe Programmierung eines ATmega32
- Programmierbeispiel

# Hardwarenahe Programmierung eines ATmega32

# **Zugriff auf Hardware-Register**

```
#include <avr/io.h> // Bibliothek einbinden
int main (void)
{ // Hardware initialisieren (LED an Port D Pin 7, active low)
      DDRD |= (1 << 7); // Port D Pin 7 ist Output
      // (* (volatile uint8 t*) ( 0x31 ) ) |= (1<<7);
      PORTD \mid = (1 << 7); // Pin 7 high -> LED ist aus
      // (* (volatile uint8 t*) ( 0x32 ) ) |= (1<<7);
      // "Hallo Welt" - LED anschalten
      PORTD &= \sim (1 << 7); // Port D Pin7 low -> LED an
      // (* (volatile uint8 t*) ( 0x32 ) ) &= ~(1<<7);
      while(1) {} } // Endlosschleife
```

Address	Name	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
\$31	DDRD	DDD7	DDD6	DDD5	DDD4	DDD3	DDD2	DDD1	DDD0
\$32	PORTD	PORTD7	PORTD6	PORTD5	PORTD4	PORTD3	PORTD2	PORTD1	PORTD0

## **Externe Interrupts**

```
#include <avr/interrupt.h>
#include <avr/io.h>
ISR( INTO vect) { ... }
                        // Installation der Interrupt-Service-Routine
int main(void) {
      DDRD &= \sim (1 << PD2);
                          // Taster an PD2 ist Input
      PORTD \mid = (1 << PD2);
                                      // PD2 hat Pull-Up-Widerstand
      MCUCR |= (1<<ISC01) | (1<<ISC00); // Interrupt wird bei steigender Flanke
                                      // ausgelöst
      // ( *(volatile uint8 t*) (0x55) ) |= (1 | 2);
      GICR |= (1<<INTO); // Aktivierung der Interrupt-Quelle INTO
      // ( *(volatile uint8 t*) (0x5B) ) |= (1<<6);
      sei(); ...}
                                       // Interrupts global zulassen
```

Address	Name	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
\$55	MCUCR	SE	SM2	SM1	SM0	ISC11	ISC10	ISC01	ISC00
\$5B	GICR	INT1	INT0	INT2	-	-	-	IVSEL	IVCE

# Programmierbeispiel

# Vielen Dank für Eure Aufmerksamkeit!