

AISD Lista 3 Zadanie 3

Jakub Froń 308854

21 kwietnia

1 Algorytm znajdowania otoczki

1. Dzielimy zbiór punktów P na dwa rozłączne zbiory P_1 i P_2 względem pionowej prostej.
2. Wyliczamy otoczki wypukłe A dla P_1 i B dla P_2 .
3. Scalamy A i B w otoczkę wypukłą, która będzie otoczką dla P .

Naszym celem jest opisanie kroku 3. Naiwny algorytm skutkowałby w całościowej złożoności $O(n^2)$, ale my postaramy się wykonać scalanie w czasie liniowym, co da nam dla całego algorytmu złożoność $O(n \log n)$.

2 Opis arytmetyki indeksów

a i b będą oznaczać wierzchołki odpowiednio otoczki A i otoczki B . W każdej otoczce wierzchołki są numerowane od 0 przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Arytmetyka indeksów w otoczce jest w ciebie modulo ilość wierzchołków odpowiedniej otoczki, zatem wyrażenie takie jak $a+1$ i $a-1$ oznaczają odpowiednio następny i poprzedni wierzchołek wokół A . Tak samo dla B .

3 Styczna do dwóch wielokątów wypukłych

Żeby łatwo scalić otoczki chcemy znaleźć dwie styczne, od góry i od dołu, do obu otoczek jednocześnie.

Z ich pomocą otoczka dla $P_1 \cup P_2$ jest prosta do skonstruowania w czasie $O(n)$. Omówię znalezienie górnej stycznej, znalezienie dolnej jest analogiczne.

Zapis $L = (a, b)$ oznacza prostą wyznaczaną przez punkty a, b . Niech ta struktura umożliwi łatwe odzyskanie informacji o punktach a i b . (Formalność, ale czasem chcemy myśleć o L jak o prostej, a czasem jako o odcinku).

Niech a będzie punktem z A , który jest położony najbardziej na prawo (względem współrzędnej X), a b niech będzie punktem z B , który jest położony najbardziej na lewo.

Idea algorytmu znalezienia górnej stycznej do dwóch wielokątów wypukłych polega na przesuwaniu L wzwyż po wierzchołkach z A i B , przesuwanie wzwyż dla A to inkrementacja indeksu, dla B to dekrementacja. Warunek końcowy jest spełniony, gdy L jest powyżej A i B , przy czym:
 Jeśli a jest lewym końcem L i $a \in A$, to L jest powyżej A , gdy $a + 1$ i $a - 1$ są poniżej L . Analogicznie dla B .

Algorytm dla górnej stycznej:

a, b - tak jak wyżej, najbardziej prawy i lewy punkt swoich wielokątów.

1. $L = (a, b)$
2. Dopóki L nie jest górną styczną dla A i B
 - dopóki L nie jest górną styczną dla A
 $a' \leftarrow a + 1$
 $L = (a', b)$
 - dopóki L nie jest górną styczną dla B
 $b' \leftarrow b - 1$
 $L = (a, b')$
3. zwróć L

4 Analiza problemów

1. Czy algorytm się kończy? Czy ustalenie styczności nad A będzie zawsze łamać styczność nad B lub odwrotnie?
2. Dla dwóch wielokątów istnieją 4 możliwe styczne (ponad i poniżej obu, oraz dwie na krzyż), czy algorytm wybiera odpowiednią?

Lemat 1.

Górna styczna $L = (a, b)$ styka się z A i B w ich górnych połówkach:

a i b znajdują się na ścieżce skierowanej zgodnie z ruchem wskazówek zegara pomiędzy najbardziej prawym i lewym wierzchołkiem swoich wielokątów.

D-d:

Jest to konsekwencja horyzontalnego podziału A i B . Niech T będzie pionową prostą dzielącą te zbiory.

Jeśli całość B jest znacznie wyżej niż całość A , wtedy górna styczna L będzie zbiegać do T , natomiast a będzie zbiegać do najbardziej lewego wierzchołka A (b również do najbardziej lewego w B). Natomiast jeśli B jest znacznie niżej od A , to L również zbiega do T , a a zbiega do najbardziej prawego wierzchołka A (b do naj. prawego wierzchołka B).

Pomiędzy tymi ekstremami a leży zawsze w górnej połowce A .

Zatem skoro a zaczyna od najbardziej prawego wierzchołka i jest tylko inkrementowane (porusza się przeciwnie do wskazówek zegara) to wewnętrzna pętla

algorytmu dla A mogłaby działać w nieskończoność tylko, gdy a mogłoby minąć najbardziej lewy wierzchołek. Co pokażę niemożliwym w kolejnym lemacie.

Lemat 2.

Przez całość działania algorytmu L nie przecina A ani B (teraz myślimy o L jako odcinku określonym przez (a, b)).

D-d indukcyjny po krokach algorytmu:

Warunek jest prawdziwy w zerowym kroku algorytmu (przypisaniu początkowych wartości a i b).

Założmy, że dla n -kroków spełnione jest założenie indukcyjne, czyli $L = (a, b)$ nie przecina się ani z A ani z B . Niech w $n + 1$ -wszym kroku a będzie miało być inkrementowane, czyli L nie jest górną styczną A . Nowa styczna $L' = (a + 1, b)$ mogłaby przecinać A tylko, gdy b byłoby pod prostą wyznaczoną przez $(a + 1, a)$. Jednocześnie b nie może być pod prostą wyznaczoną przez $(a, a - 1)$, gdyż L przecinałoby wtedy A , a jest to sprzeczne z założeniem indukcyjnym. Zatem jeśli następny krok powoduje przecięcie to L musi być styczne do A , zatem następny krok się nie wydarzy.

Zatem ponieważ L nie przecina A oraz b jest na prawo od T , to a nie może przejść (przeciwnie do ruchu wskazówek zegara) poza najbardziej lewy wierzchołek A .

Sytuacja jest analogiczna dla B .

Zatem obie pętle się skończą, a z tego otrzymujemy podwójną styczność, co daje nam górną styczną. Pętle mogą wykonać się tylko w czasie liniowym, ponieważ przesuwały się po wielokacie tylko do przodu, nigdy nie wracają, a do tego limit kroków wyznaczony jest przez ilość wierzchołków w A i B .

Znalezienie dolnej stycznej jest analogiczne do znalezienia górnej, różnica leży tylko w znakach (odwrotnie inkrementujemy i dekrementujemy), oraz kierunkach w definicjach (zamiast pod prostą należy napisać nad prostą itp.).

Z użyciem obu stycznych proces scalania odbywa się w czasie liniowym, przykład-owo:

Znając końce odcinków będących górnymi i dolnymi stycznymi (oznaczymy je: górna $G = (a, b)$, dolna $D = (c, d) \mid a, c \in A, b, d \in B$) możemy stworzyć otoczkę przechodząc po A i B używając G, D do przejścia z jednej otoczki na drugą.

Zaczynamy od a , przechodzimy na b . Przechodzimy po B (zaczynając od b) zgodnie z ruchem wskazówek zegara (dekrementujemy) do momentu natrafienia na d . Z d przechodzimy do c wchodząc tym samym w A i przechodzimy nadal zgodnie z ruchem wskazówek zegara (inkrementujemy), aż natrafimy na a . Wtedy kończymy przechodzenie i zwracamy nową otoczkę.

Przechodzenie z a na b i z d na c to przejście z A na B i w drugą stronę. Pozostałe przejścia odbywają się w obrębie jednego wielokąta. Podczas tych przejść zapamiętujemy wierzchołki i tworzymy nowy wielokąt.

Widać, że takie przejście odbywa się w czasie liniowym, ponieważ jest zależne

od ilości wierzchołków A i B , oraz nigdy nie cofamy się w naszym przechodzeniu (pętla kończy się przy pierwszym wejściu na wcześniej odwiedzony wierzchołek, czyli na a).

Zatem skoro scalanie odbywa się w czasie liniowym, to cały algorytm obliczania otoczki odbędzie się w czasie $O(n \log n)$.