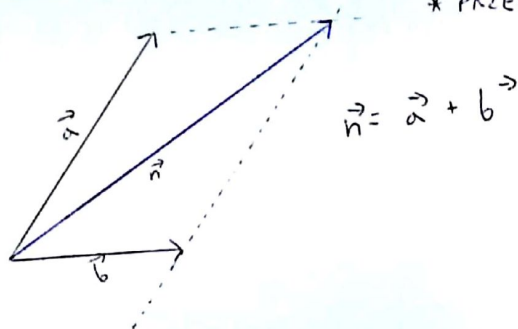


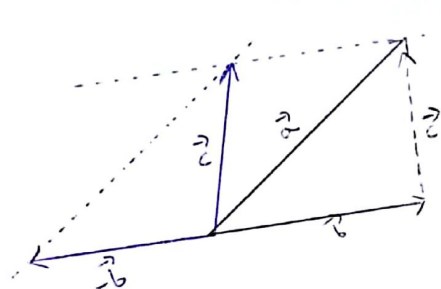
DODAWANIE WEKTORÓW

= * DORYSUJ BOLI RÓWNOLEGBOWOKA
* PRZEWARTNA TO SUMA



ODEJMOWANIE WEKTORÓW

* ZAMIEN NA UJEMNY I DODAJ
* TAK SAMO PRZEKUTNA



$$c \rightarrow = \vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b})$$

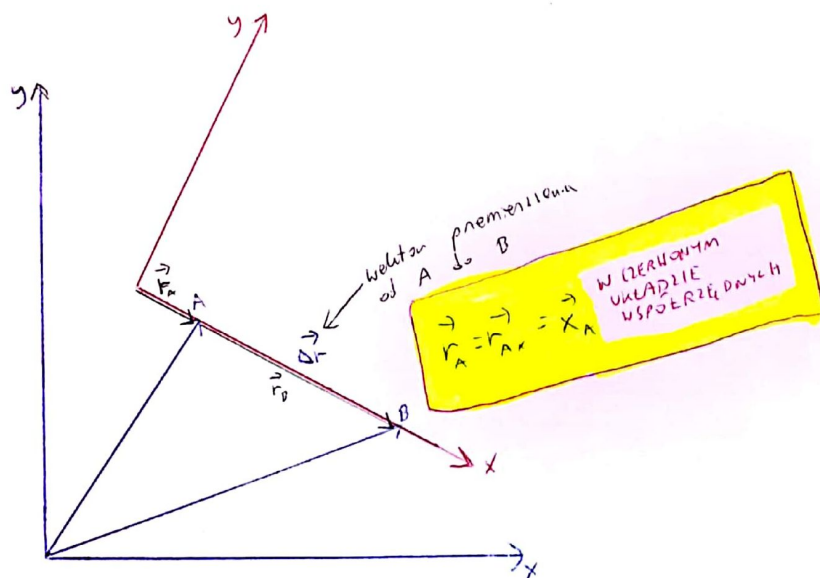
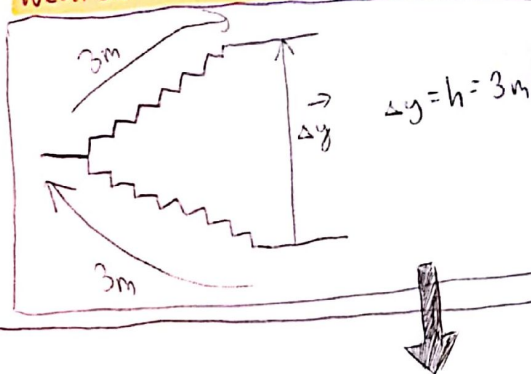
↖ LUB POTĄŻ KONIEC DRUGIEGO
2 KONCEM PIERWSZEGO

WEKTOR POŁOŻENIA - Tęży prostek układu współrzędnych

z położeniem ciała w danej chwili

WEKTOR PRZEMIESZCZENIA - różnica TYCH \uparrow wektorów ($\vec{\Delta r}$)

NIEZALEŻNIE OD PROGI
WEKTOR PRZEMIESZCZENIA
JEST RÓWNY WYSOKOŚCI



POTĘŻNE WZORY KINEMATYCZNE

PRĘDKOŚĆ W PROSTOLINIOWYM RUCHU JEDNOSTAJNIE ZMIENNYM

$$\vec{v}(t) = \vec{v}_p + \vec{a}t$$

WSPÓRZĘDNA x OWA POŁOŻENIA W RUCHU JEDNOSTAJNIE ZMIENNYM

$$\vec{x}(t) = \vec{x}_p + \vec{v}_p t + \frac{\vec{a}t^2}{2}$$

(TYLKO GDY POŁĄTKOWA WARTOŚĆ TO 0)

* jeśli: podłożę za czas ~~przebiegu~~, całkowity przebieg czasu wtedy:

$$\vec{v}_k = \vec{v}_p + \vec{a}t$$

$$\vec{x}_k = \vec{x}_p + \vec{v}_p t + \frac{\vec{a}t^2}{2}$$

stało mam za darmo
definię przyspieszenia

$$\vec{v}_k - \vec{v}_p = \vec{a}t$$

$$\Delta \vec{v} = \vec{a}t$$

$$\frac{\Delta \vec{v}}{t} = \vec{a}$$

JEŚLI RUCH JEST JEDNOSTAJNY TO

$$\vec{x}_k = \vec{x}_p + \vec{v}_p t$$

$$\vec{x}_k - \vec{x}_p = \vec{v}_p t$$

$$\Delta \vec{x} = \vec{v}_p t$$

$$\frac{\Delta \vec{x}}{t} = \vec{v}_p$$

DEFINICJA PRĘDKOŚCI

przekształcenia
aby uzyskać
proste wzorki

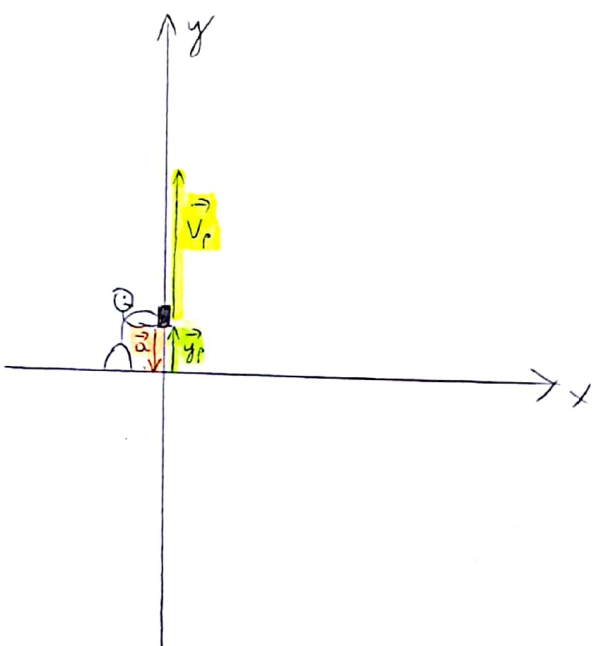
PRZYKŁADOWE ZADANIE Z RUSKĄ PETARDĄ "ACHTUNG" WYRZUCONA Z DACHU BLOKU (1,5m NAD DACHEM) DO GÓRY: KWIOUCHA PO 3 SEKUNDACH * PRĘDKOŚĆ WYRZUCONA TO 11,88 m/s

* wzór z x em może być tak samo z y em lub (nawet KAŻDA INNA LITERA)

$$\vec{y}_k = \vec{y}_p + \vec{v}_p t + \left(-\frac{\vec{a}t^2}{2}\right)$$

PRZYSPIESZENIE JEST UJEMNE BO GRAWITACJA TO JEST

$$y_k = 1,5 + 11,88 \cdot 3 - \left(\frac{9,81 \cdot 3^2}{2}\right) = -7,005$$



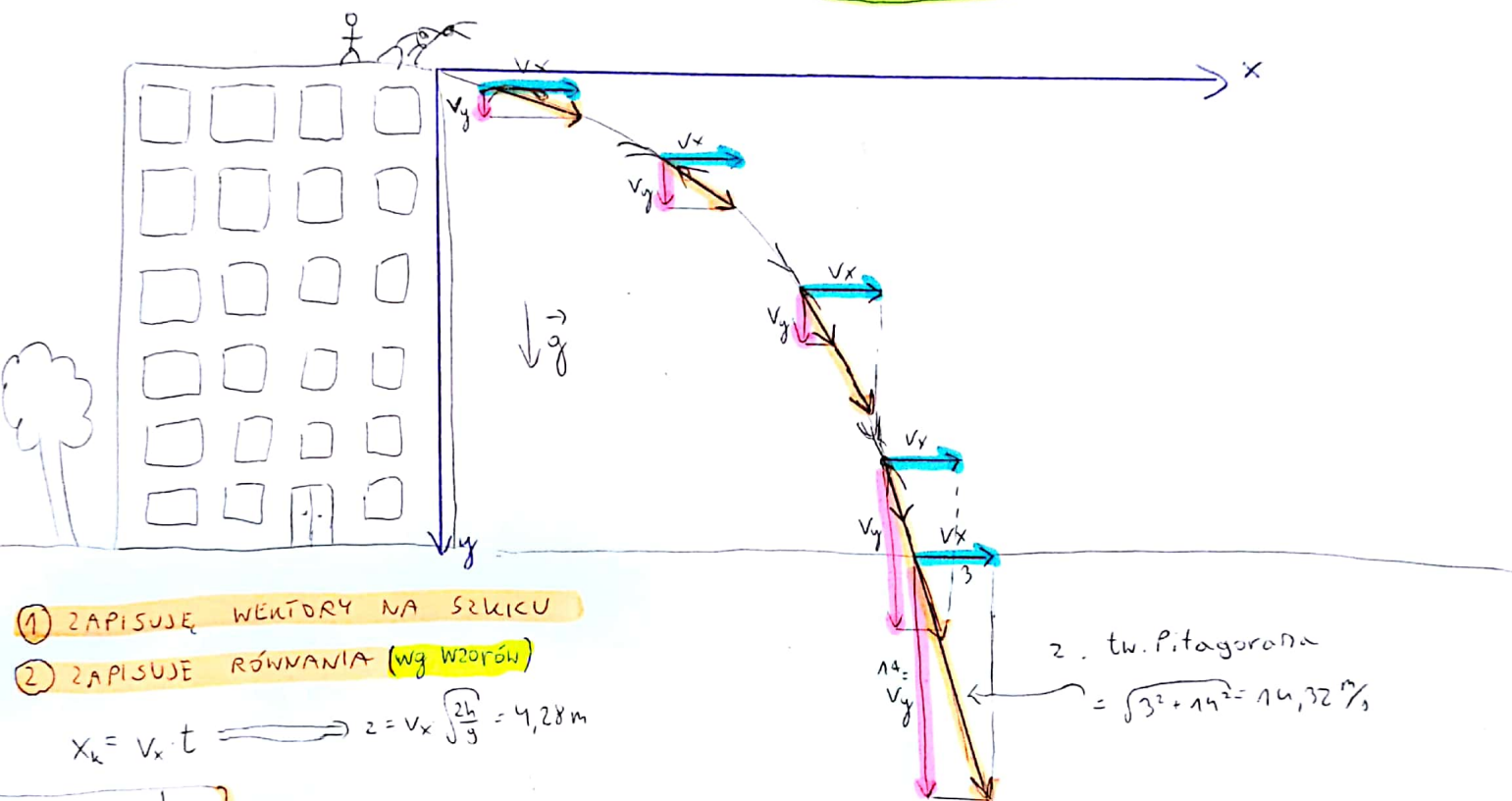
RZUT POZIOMY analiza typowego zadania

Ciało rzucone poziomo z wysokości 10m, nadaje mu prędkość 3 m/s
(BEZ OPORÓW RUCHU)

SZUKANE: t - czas lotu
 z - zasięg
 v_k - prędkość końc.
 α - kąt z jakim uderzy
o ziemię.

RUCH ZŁOŻONY
Z DWÓCH NIEZALÉŻNYCH RUCHÓW
 v_x - stały v_y - rosnący

2 UKŁAD WSPÓŁRZÉDNYCH TAKI
ŻEBY BYŁO WYGODNIE



1 ZAPISUJĘ WEKTORY NA SZKICU

2 ZAPISUJĘ RÓWNANIA (wg wzorów)

$$x_k = v_x \cdot t \implies z = v_x \sqrt{\frac{2h}{g}} = 4,28 \text{ m}$$

$$\begin{aligned} v_y &= gt \\ h = y_k &= \frac{gt^2}{2} \\ &= 10 \text{ m} \end{aligned} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{3 UKŁAD RÓWNAŃ} \\ \Rightarrow v_y = \sqrt{2gh} = 14 \text{ m/s} \\ \Rightarrow t = \sqrt{\frac{2h}{g}} = 1,43 \text{ s} \end{array} \right.$$

z. tw. Pitagorasa
 $= \sqrt{3^2 + 14^2} = 14,32 \text{ m/s}$

2 ZAPISUJĘ TO CO POTRZEBUJĘ

x_k, y_k to allegiości ☒
 v_y jest zmienna więc zapisuję ☒
 v_x jest stała = NIE ZAPISUJĘ ☒

RUCH JEDNOSTAJNY PO OKRĘGU

Omega - szybkość zakreślania kąta

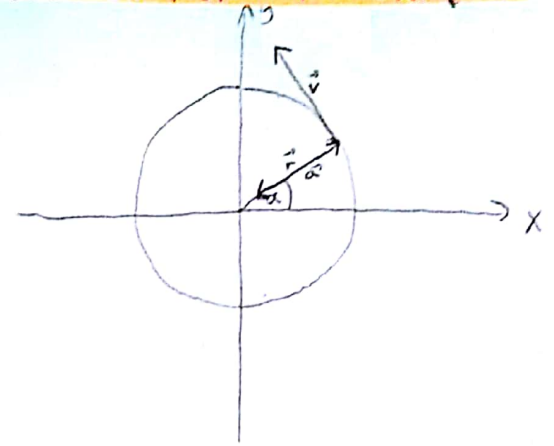
$$\omega = \frac{\Delta \alpha}{\Delta t} \xrightarrow[\text{obieg}]{\text{pełen}} \frac{2\pi}{T} \left[\frac{\text{rad}}{\text{s}} = \frac{1}{\text{s}} \right]$$

Standardowy wzór na prędkość

$$v = \frac{s}{t} \xrightarrow[\text{obieg}]{\text{pełen}} \frac{2\pi r}{T} = \omega \cdot r$$

PRĘDKOŚĆ KĄTOWA

PRĘDKOŚĆ W RUCHU PO OKRĘGU (LINIOWA)



*wektor prędkości jest zawsze styczny do toru

*PRZYSPIESZENIE DOŚRODKOWE

(ten sam kierunek co promień
lecz przeciwny zwrot.)

EFEKT

- *ciągła zmiana wektora prędkości
- *BRAK ZMIANY WARTOŚCI PRĘDKOŚCI

RZUT ~~RUCH~~ UKOŚNY

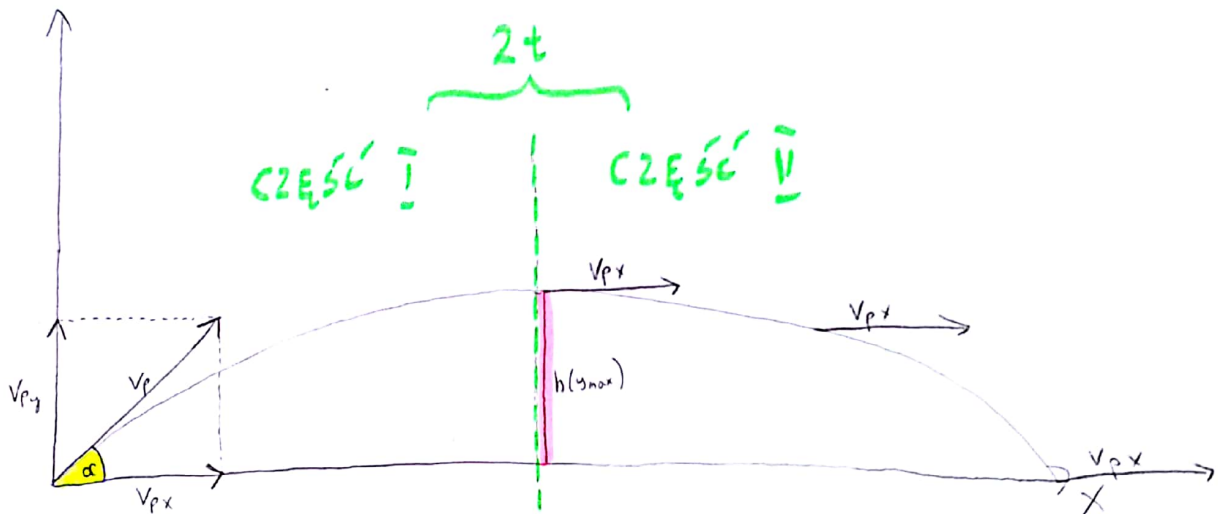
Pocisk z działu wyrzucano

Dane:

- * pod kątem 40° do poziomu
- * z szybkością 666 m/s
- BRAK OPORÓW RUCHU

Szukane:

- * czas lotu
- * wysokość max
- * zasięg rzutu
- + równanie trajektorii



1) RYSUJĘ WEKTOR PRĘDKOŚCI POZIAMOWEJ V_{px}

2) RYSUJĘ WEKTOR POMOCNICZY (JAK DALEKO NA OSI X : y)

3) WYPISUJĘ $\sin \alpha$ Z TABELKI

$$\sin \alpha = \frac{V_{py}}{V_p}$$

WYRAZIAM $V_{py} = V_p \sin \alpha$
 $V_{px} = V_p \cos \alpha$

4) WYPISUJĘ FUNKCJĘ DLA x A - POZIOMO

V_{px} JEST STAŁE!

V_{py} SIĘ ZMIENIA POD WPŁYWEM GRAWITACJI

$$x(t) = V_{px} \cdot t$$

ZASIEG $(t_c = 2t)$
 $z = V_{px} \cdot t_c$

$$z = \frac{V_p^2 \sin 2\alpha}{g}$$

5) WYPISUJĘ WZORY - PIONOWO

I $v(t) = V_{py} - gt$

SIĘRA JEST TO ODCINEK POMIĘDZY CZĘŚCIĄ I A CZĘŚCIĄ II TO $v(t) = 0$

II $0 = V_p \sin \alpha - gt$

$$t = \frac{V_p \sin \alpha}{g}$$

II $y(t) = V_{py}t - \frac{gt^2}{2}$

PODSTAWIAM ZA CZAS POCISKU, CZYLI TAN ODCIEG JEST W MAXIMUM, CZYLI TO h

II $h = V_p \sin \alpha t - \frac{gt^2}{2}$

$$h = \frac{V_p^2 \sin^2 \alpha}{2g}$$

6) RÓWNIANIE TRAJEKTORII

$$y(x) = V_p \sin \alpha \cdot \frac{x}{V_p \cos \alpha} - \frac{g}{2} \cdot \frac{x^2}{V_p^2 \cos^2 \alpha}$$

bo $x = V_{px} t \Leftrightarrow t = \frac{x}{V_p \cos \alpha}$