

Curso de Especialização em Matemática  
Universidade Tecnológica Federal do Paraná  
Câmpus Campo Mourão  
Disciplina: Análise no  $\mathbb{R}^n$

Professor Me. Márcio Hiran Simões

UTFPR - Campo Mourão

Junho de 2010

# Capítulo 1

## Noções Topológicas do Espaço Euclidiano

### 1.1 Métrica, Norma e Produto Interno

**Definição 1.1** *Dado um conjunto não-vazio  $M$ , uma métrica em  $M$  é uma função  $d : M \times M \longrightarrow \mathbb{R}$  satisfazendo:*

$$(d1) \ d(x, y) \geq 0 \text{ e } d(x, y) = 0 \iff x = y, \ \forall x, y \in M.$$

$$(d2) \ d(x, y) = d(y, x), \ \forall x, y \in M.$$

$$(d3) \ d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y), \ \forall x, y, z \in M.$$

Nessas condições dizemos que o par  $(M, d)$  é um espaço métrico.

**Definição 1.2** *Dado  $E$  um espaço vetorial real, uma norma em  $E$  é uma aplicação  $\| \cdot \| : E \longrightarrow \mathbb{R}$  satisfazendo as seguintes propriedades:*

$$(N1) \ \|x\| > 0 \text{ se } x \neq 0, \ \forall x \in E.$$

$$(N2) \ \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|, \ \forall \lambda \in \mathbb{R}, \ \forall x \in E.$$

$$(N3) \ \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|, \ \forall x, y \in E.$$

Nessas condições, dizemos que o par  $(E, \| \cdot \|)$  é um espaço vetorial normado.

**Observação 1.1** Se  $\lambda = 0$  em (N2) então  $\|0\| = 0$ .

**Observação 1.2** Se  $\lambda = -1$  em (N2) então  $\| -x \| = \|x\|$ ,  $\forall x \in E$ .

**Observação 1.3** De (N3) podemos ver que

$$0 = \|0\| = \|x + (-x)\| \leq \|x\| + \|-x\| = 2\|x\|$$

isto é,  $\|x\| \geq 0$ ,  $\forall x \in E$ .

**Definição 1.3** Seja  $E$  um espaço vetorial. Um produto interno em  $E$  é uma aplicação  $\langle \cdot, \cdot \rangle : E \times E \longrightarrow \mathbb{R}$  satisfazendo as seguintes propriedades:

$$(P1) \langle x, x \rangle > 0 \quad \forall x \in E, x \neq 0.$$

$$(P2) \langle x + y, z \rangle = \langle x, z \rangle + \langle y, z \rangle, \quad \forall x, y, z \in E.$$

$$(P3) \langle \lambda x, y \rangle = \lambda \langle x, y \rangle, \quad \forall x, y \in E.$$

$$(P4) \langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle, \quad \forall x, y \in E.$$

**Exemplo 1.1** Seja  $E$  um espaço vetorial real e  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  um produto interno em  $E$ . Então a aplicação

$$\begin{aligned} \|\cdot\| : E &\longrightarrow \mathbb{R} \\ x &\longmapsto \|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle} \end{aligned}$$

é uma norma (comumente chamada de norma induzida do produto interno  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ). De fato,

(i) de (P1) temos que  $\|x\| > 0$ , se  $x \neq 0$ , logo a propriedade (N1) está satisfeita.

(ii) de (P3) temos que:

$$\|\lambda x\| = \sqrt{\langle \lambda x, \lambda x \rangle} = |\lambda| \|x\|,$$

logo (N2) está satisfeita.

(iii) Para provar que (N3) é satisfeita por  $\|\cdot\|$  precisamos do seguinte teorema:

**Teorema 1.1** - Desigualdade de Cauchy-Schwarz.

$$|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \|y\|, \quad \forall x, y \in E.$$

**Prova:** Sejam  $x, y \in E$  e  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Então

$$\|x + \lambda y\|^2 \geq 0, \forall x, y \in E \iff \langle x + \lambda y, x + \lambda y \rangle \geq 0, \forall x, y \in E \iff$$

$$\langle x, x \rangle + \langle x, \lambda y \rangle + \langle \lambda y, x \rangle + \langle \lambda y, \lambda y \rangle \geq 0, \forall x, y \in E \iff \|x\|^2 + 2\lambda \langle x, y \rangle + \lambda^2 \|y\|^2 \geq 0, \forall x, y \in E,$$

logo  $\Delta = 4(\langle x, y \rangle)^2 - 4\|x\|^2\|y\|^2 \leq 0$ , donde

$$(\langle x, y \rangle)^2 \leq \|x\|^2\|y\|^2$$

ou ainda,

$$|\langle x, y \rangle| \leq \|x\|\|y\|.$$

□

Agora que provamos a desigualdade de Cauchy - Schwarz vamos utilizá-la para provar (iii). Observe que:

$$\begin{aligned} \|x + y\|^2 &= \langle x + y, x + y \rangle \\ &= \langle x, x \rangle + 2\langle x, y \rangle + \langle y, y \rangle \\ &\leq \|x\|^2 + 2|\langle x, y \rangle| + \|y\|^2 \\ &\leq \|x\|^2 + 2\|x\|\|y\| + \|y\|^2 \\ &= (\|x\| + \|y\|)^2. \end{aligned}$$

Portanto  $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$  e (N3) está satisfeita. Segue que a aplicação do Exemplo 1.1 é uma norma.

**Exemplo 1.2** *Seja  $(E, \|\cdot\|)$  um espaço vetorial normado. Então, definindo*

$$\begin{aligned} d: E \times E &\longrightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) &\longmapsto d(x, y) = \|x - y\| \end{aligned}$$

*temos que  $d$  é uma métrica (denominada métrica associada à norma  $\|\cdot\|$ ).*

De fato, devemos mostrar que as propriedades (d1), (d2) e (d3) da definição de métrica são válidas. Por (N1) temos que  $d(x, y) \geq 0$  e  $d(x, y) = 0$  se, e somente se,  $x = y$ ,  $\forall x, y \in E$ . Assim, (d1) está verificada.

Usando (N2) obtemos a seguinte igualdade:

$$d(x, y) = \|x - y\| = \|(-1)(y - x)\| = \|y - x\| = d(y, x).$$

Portanto, (d2) está verificada.

Para provar (d3) usamos (N3) na desigualdade abaixo:

$$d(x, y) = \|x - y\| = \|x - z + z - y\| \leq \|x - z\| + \|z - y\| = d(x, z) + d(z, y).$$

Isto mostra que (d3) é válida e conclui a prova de que a aplicação  $d$  do Exemplo 1.2 é uma métrica.

**Exemplo 1.3** (*Produto interno, métrica e norma euclidiana*)

Seja  $E = \mathbb{R}^n$ . O produto interno euclidiano (ou usual) no  $\mathbb{R}^n$  é definido por

$$\langle x, y \rangle = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \cdots + x_n y_n$$

onde  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$  e  $y = (y_1, y_2, \dots, y_n)$ .

A norma euclidiana é a norma proveniente do produto interno e é dada por

$$\|x\| = [x_1^2 + x_2^2 + \cdots + x_n^2]^{1/2}.$$

Do mesmo modo, a métrica euclidiana provém do produto interno euclidiano, ou seja,

$$d(x, y) = [(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2 + \cdots + (x_n - y_n)^2]^{1/2}.$$

**Observação 1.4** *Existem diferentes formas de se obter um produto interno no  $\mathbb{R}^n$ . Por exemplo, considere a matriz  $A = [a_{ij}]_{n \times n}$  com as seguintes propriedades:*

(i)  $A$  é simétrica.

(ii)  $A$  é positiva definida, isto é,

$$(x_1, \dots, x_n) \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j > 0,$$

se  $x > 0$ .

Então  $A$  define um produto interno no  $\mathbb{R}^n$  da seguinte forma

$$\langle x, y \rangle_A = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j$$

Note que o produto interno usual é obtido com  $A = I$ .

**Observação 1.5** *Da mesma forma que existem vários produtos internos no  $\mathbb{R}^n$ , existem também várias normas no  $\mathbb{R}^n$ . Veja duas de grande importância:*

(i) *Norma do máximo.*

$$\|x\|_M = \max\{|x_1|, |x_2|, \dots, |x_n|\}.$$

(ii) *Norma da Soma.*

$$\|x\|_S = |x_1| + |x_2| + \dots + |x_n| = \sum_{i=1}^n |x_i|.$$

**Exercício 1.1** *Prove que  $\|\cdot\|_M$  e  $\|\cdot\|_S$  são normas no  $\mathbb{R}^n$  e verifique a desigualdade:*

$$\|x\|_M \leq \|x\| \leq \|x\|_S \leq M\|x\|_M, \quad \forall x \in \mathbb{R}^n.$$

**Definição 1.4** *Duas normas  $\|\cdot\|_1$  e  $\|\cdot\|_2$  em  $E$  são ditas equivalentes se, e somente se, existem constantes  $c_1 > 0$  e  $c_2 > 0$  tais que*

$$\|x\|_1 \leq c_1\|x\|_2 \text{ e } \|x\|_2 \leq c_2\|x\|_1, \quad \forall x \in E.$$

**Observação 1.6** *Seja  $\|\cdot\|$  uma norma em um espaço vetorial  $E$  proveniente de um produto interno  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ . Então, vale a identidade do paralelogramo*

$$\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2), \quad \forall x, y \in E.$$

De fato, note que

$$\|x + y\|^2 = \langle x + y, x + y \rangle = \|x\|^2 + 2\langle x, y \rangle + \|y\|^2$$

e

$$\|x - y\|^2 = \langle x - y, x - y \rangle = \|x\|^2 - 2\langle x, y \rangle + \|y\|^2$$

Daí,

$$\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2), \quad \forall x, y \in E.$$

**Exercício 1.2** *A norma do máximo em  $\mathbb{R}^n$  provém de algum produto interno? E a norma da soma em  $\mathbb{R}^n$ ?*

# Capítulo 2

## Sequências

**Definição 2.1** *Sejam  $(E, \|\cdot\|)$  um espaço vetorial normado. Definimos:*

1-  $B_r(a) = \{x \in E; d(x, a) = \|x - a\| < r\}$  (bola aberta).

2-  $B_r[a] = \{x \in E; d(x, a) = \|x - a\| \leq r\}$  (bola fechada).

3-  $S_r(a) = \{x \in E; \|x - a\| = r\}$  (esfera).

4- Dados  $x, y \in E$ , o segmento de reta de extremos  $x$  e  $y$  é o conjunto

$$[x, y] = \{(1 - t)x + ty; 0 \leq t \leq 1\}.$$

**Definição 2.2** *Sejam  $(E, \|\cdot\|)$  um espaço normado e  $X \subset E$ .*

(i) *Dizemos que  $X$  é um subconjunto convexo quando  $X$  contém qualquer segmento de reta cujos extremos pertencem a  $X$ .*

(ii) *Dizemos que  $X$  é limitado quando existe  $c > 0$  tal que  $\|x\| \leq c$ ,  $\forall x \in X$ .*

**Definição 2.3** *Uma sequência  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset E$  (isto é,  $x_k \in E$ ,  $\forall k \in \mathbb{N}$ ) converge para um ponto  $a \in E$  se para todo  $\epsilon > 0$ , existe  $k_0 \in \mathbb{N}$  (que depende de  $\epsilon$ ) tal que*

$$\|x_k - a\| < \epsilon, \quad \text{sempre que } k \geq k_0.$$

Notação:

$$x_k \longrightarrow a \text{ em } E \text{ ou } \lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a \text{ em } E.$$

**Teorema 2.1** *Sejam  $\|\cdot\|_1$  e  $\|\cdot\|_2$  duas normas em  $E$ . Então,  $\|\cdot\|_1$  é equivalente a  $\|\cdot\|_2$  se, e somente se, para toda sequência  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset E$  tem-se*

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = x \text{ em } (E, \|\cdot\|_1) \iff \lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = x \text{ em } (E, \|\cdot\|_2).$$

**Demonstração:** Suponha que  $\|\cdot\|_1$  seja equivalente a  $\|\cdot\|_2$ . Então existem constantes  $c_1 > 0$  e  $c_2 > 0$  tais que

$$\|x\|_1 \leq c_1 \|x\|_2 \text{ e } \|x\|_2 \leq c_2 \|x\|_1.$$

Logo, se  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset E$  temos

$$\|x_k - x\|_1 \leq c_1 \|x_k - x\|_2 \text{ e } \|x_k - x\|_2 \leq c_2 \|x_k - x\|_1 \quad (2.1)$$

Daí, se  $x_k \rightarrow x$  em  $(E, \|\cdot\|_1)$  tem-se que  $\|x_k - x\|_1 \rightarrow 0$  e, portanto,  $\|x_k - x\|_2 \rightarrow 0$  por (2.1), isto é,  $x_k \rightarrow x$  em  $(E, \|\cdot\|_2)$ . Isto prova a necessidade.

Reciprocamente, suponhamos que  $x_k \rightarrow x$  em  $(E, \|\cdot\|_1)$  se, e somente se,  $x_k \rightarrow x$  em  $(E, \|\cdot\|_2)$ . Vamos provar que existe  $c_1 > 0$  tal que  $\|x\|_1 \leq c_1 \|x\|_2$ ,  $\forall x \in E$ . Suponhamos, por absurdo, que isto não ocorra. Então, existe uma sequência  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset E$  tal que

$$\|x_k\|_1 \geq k \|x_k\|_2, \quad \forall k \in \mathbb{N}.$$

Assim,

$$\frac{\|x_k\|_2}{\|x_k\|_1} < \frac{1}{k}, \quad \forall k \in \mathbb{N}.$$

Denotemos  $v_k = \frac{x_k}{\|x_k\|_1}$ ,  $\forall k \in \mathbb{N}$  e teremos:

$$\|v_k\|_2 < \frac{1}{k} \implies v_k \rightarrow 0 \text{ em } (E, \|\cdot\|_2)$$

e

$$\|v_k\|_1 = 1, \quad \forall k \in \mathbb{N} \implies v_k \not\rightarrow 0 \text{ em } (E, \|\cdot\|_1).$$

Isto contradiz a hipótese. A demonstração é análoga para o caso da constante  $c_2$ .

□

Dada uma sequência  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}^n$  então  $x_k = (x_{k1}, x_{k2}, \dots, x_{kn})$ ,  $k \in \mathbb{N}$ , o que equivale a dar  $n$  sequências  $(x_{ki})_{k \in \mathbb{N}}$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ , reais. Portanto, são válidas todas as propriedades de sequências de números reais para as sequências do  $\mathbb{R}^n$ .



**Teorema 2.2** *Sejam  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}^n$  e  $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$ . Então*

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a \in \mathbb{R}^n \iff \lim_{k \rightarrow +\infty} x_{ki} = a_i, \forall i = 1, 2, \dots, n.$$

**Demonstração:** Para demonstrarmos este fato é conveniente considerar a norma do máximo. Suponhamos que  $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a$  em  $\mathbb{R}^n$ . Então, para  $i = 1, 2, \dots, n$ , temos

$$|x_{ki} - a_i| \leq \max\{|x_{k1} - a_1|, |x_{k2} - a_2|, \dots, |x_{kn} - a_n|\} = \|x_k - a\|_M.$$

Por hipótese, temos que  $\|x_k - a\|_M \rightarrow 0$ , quando  $k \rightarrow +\infty$ . Portanto,  $|x_{ki} - a_i| \rightarrow 0$ , quando  $k \rightarrow +\infty$ , donde  $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_{ki} = a_i$  para todo  $i = 1, 2, \dots, n$ .

Reciprocamente, suponhamos que  $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_{ki} = a_i$ , para todo  $i = 1, 2, \dots, n$ . Assim, dado  $\epsilon > 0$ , existem  $k_1, k_2, \dots, k_n \in \mathbb{N}$  tais que

$$|x_{ki} - a_i| < \epsilon, \text{ sempre que } k \geq k_i$$

para cada  $i = 1, 2, \dots, n$ .

Seja  $k_0 = \max_{1 \leq i \leq n} \{k_i\}$ . Então,

$$|x_{ki} - a_i| < \epsilon, \text{ se } k \geq k_0, \forall i = 1, 2, \dots, n.$$

Logo,

$$\|x_k - a\|_M = \max\{|x_{k1} - a_1|, |x_{k2} - a_2|, \dots, |x_{kn} - a_n|\} < \epsilon$$

sempre que  $k \geq k_0$ . Segue que

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a \in \mathbb{R}^n.$$

□

**Corolário 2.1** *Sejam  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$  e  $(y_k)_{k \in \mathbb{N}}$  sequências do  $\mathbb{R}^n$  e  $(\lambda_k)_{k \in \mathbb{N}}$  uma sequência real tais que*

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a, \lim_{k \rightarrow +\infty} y_k = b \text{ e } \lim_{k \rightarrow +\infty} \lambda_k = \lambda.$$

*Então:*

- (1)  $\lim_{k \rightarrow +\infty} (x_k + y_k) = a + b$ ;
- (2)  $\lim_{k \rightarrow +\infty} \lambda_k x_k = \lambda a$ ;
- (3)  $\lim_{k \rightarrow +\infty} \langle x_k, y_k \rangle = \langle a, b \rangle$  em  $\mathbb{R}$ ;
- (4)  $\lim_{k \rightarrow +\infty} \|x_k\| = \|a\|$  em  $\mathbb{R}$ .

**Demonstração:** Sejam  $x_k = (x_{k1}, \dots, x_{kn})$ ,  $y_k = (y_{k1}, \dots, y_{kn})$ ,  $a = (a_1, \dots, a_n)$ ,  $b = (b_1, \dots, b_n)$ , com  $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_{ki} = a_i$  e  $\lim_{k \rightarrow +\infty} y_{ki} = b_i$ , para todo  $i = 1, \dots, n$ .

Para provar (1) temos que

$$x_k + y_k = (x_{k1} + y_{k1}, \dots, x_{kn} + y_{kn}).$$

Pelo Teorema 2.2 e sabendo que, para seqüências reais, vale a igualdade

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} (x_{ki} + y_{ki}) = \lim_{k \rightarrow +\infty} x_{ki} + \lim_{k \rightarrow +\infty} y_{ki}$$

temos que

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} (x_k + y_k) = \lim_{k \rightarrow +\infty} (x_{ki} + y_{ki}) = \lim_{k \rightarrow +\infty} x_{ki} + \lim_{k \rightarrow +\infty} y_{ki} = \lim_{k \rightarrow +\infty} x_k + \lim_{k \rightarrow +\infty} y_k = a + b$$

Para provar (2) temos que  $\lambda_k x_k = \lambda_k (x_{k1}, \dots, x_{kn}) = (\lambda_k x_{k1}, \dots, \lambda_k x_{kn})$ . Pelo Teorema 2.3 e sabendo que

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \lambda_k x_{ki} = \lim_{k \rightarrow +\infty} \lambda_k \lim_{k \rightarrow +\infty} x_{ki}$$

quando esses limites existem, temos

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \lambda_k x_k = \lim_{k \rightarrow +\infty} \lambda_k x_{ki} = \lim_{k \rightarrow +\infty} \lambda_k \lim_{k \rightarrow +\infty} x_{ki} = \lambda \lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = \lambda a.$$

Para a prova de (3) temos que

$$\langle x_k, y_k \rangle = x_{k1}y_{k1} + \dots + x_{kn}y_{kn}$$

logo

$$\begin{aligned} \lim_{k \rightarrow +\infty} \langle x_k, y_k \rangle &= \lim_{k \rightarrow +\infty} (x_{k1}y_{k1} + \dots + x_{kn}y_{kn}) \\ &= \lim_{k \rightarrow +\infty} x_{k1}y_{k1} + \dots + \lim_{k \rightarrow +\infty} x_{kn}y_{kn} \\ &= \lim_{k \rightarrow +\infty} x_{k1} \lim_{k \rightarrow +\infty} y_{k1} + \dots + \lim_{k \rightarrow +\infty} x_{kn} \lim_{k \rightarrow +\infty} y_{kn} \\ &= a_1b_1 + \dots + a_nb_n \\ &= \langle a, b \rangle. \end{aligned}$$

Resta-nos provar a igualdade (4). Para tal, necessitamos demonstrar a seguinte desigualdade

$$\left| \|x_k\| - \|a\| \right| \leq \|x_k - a\|$$

De fato, note que

$$\|x_k\| = \|x_k - a + a\| \leq \|x_k - a\| + \|a\|.$$

Daí,

$$\|x_k\| - \|a\| \leq \|x_k - a\|.$$

Por outro lado,

$$\|a\| = \|a - x_k + x_k\| \leq \|a - x_k\| + \|x_k\| = \|x_k - a\| + \|x_k\|.$$

Ou seja,

$$\|a\| - \|x_k\| \leq \|x_k - a\|$$

Portanto, da definição de valor absoluto, concluímos que,

$$\left| \|x_k\| - \|a\| \right| \leq \|x_k - a\|$$

Assim, dado  $\epsilon > 0$ , existe  $k \in \mathbb{N}$  tal que se  $k \geq k_0$  tem-se que

$$\left| \|x_k\| - \|a\| \right| \leq \|x_k - a\| < \epsilon$$

visto que  $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a$ .

□

### **Teorema 2.3** (*Bolzano - Weierstrass*)

*Toda sequência limitada do  $\mathbb{R}^n$  possui uma subsequência convergente.*

**Demonstração:** Sabemos que o Teorema de Bolzano - Weierstrass é válido na reta real, isto é, toda sequência limitada de números reais possui uma subsequência convergente.

Seja  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$  uma sequência limitada do  $\mathbb{R}^n$ . Então, a primeira coordenada  $(x_{k1})_{k \in \mathbb{N}}$  de  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$  é uma sequência limitada e, portanto, podemos obter um subconjunto infinito  $\mathbb{N}_1 \subset \mathbb{N}$  e um número real  $a_1$  tal que  $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_{k1} = a_1$ .

Do mesmo modo, a sequência  $(x_{k2})_{k \in \mathbb{N}_1}$  da segunda coordenada de  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$  é limitada e, portanto, podemos obter um subconjunto infinito  $\mathbb{N}_2 \subset \mathbb{N}_1$  e um número real  $a_2$  tal que  $\lim_{k \rightarrow \infty} x_{k2} = a_2$ .

Seguindo o mesmo raciocínio, podemos obter conjuntos infinitos

$$\mathbb{N} \supset \mathbb{N}_1 \supset \mathbb{N}_2 \supset \cdots \supset \mathbb{N}_i$$

e números reais  $a_i$  tais que

$$\lim_{k \in \mathbb{N}_i} x_{ki} = a_i$$

Pondo  $a = (a_1, a_2, \dots, a_n)$  o Teorema 2.2 nos garante que

$$\lim_{k \in \mathbb{N}} x_k = a.$$

□

**Teorema 2.4** *Duas normas quaisquer no espaço  $\mathbb{R}^n$  são equivalentes.*

**Demonstração:** Pela transitividade da equivalência das normas, basta provar que, dada uma norma  $\|\cdot\|$  arbitrária no  $\mathbb{R}^n$ , ela é equivalente à norma da soma  $\|\cdot\|_S$ .

Dado  $x \in \mathbb{R}^n$  então  $x = x_1 e_1 + x_2 e_2 + \cdots + x_n e_n$  onde  $\{e_1, e_2, \dots, e_n\}$  é a base canônica do  $\mathbb{R}^n$ . Então,

$$\begin{aligned} \|x\| &= \|x_1 e_1 + x_2 e_2 + \cdots + x_n e_n\| \\ &\leq |x_1| \|e_1\| + |x_2| \|e_2\| + \cdots + |x_n| \|e_n\| \\ &\leq \max_{1 \leq i \leq n} \{\|e_i\|\} (|x_1| + |x_2| + \cdots + |x_n|) \\ &= c_1 \|x\|_E. \end{aligned}$$

Resta provar que existe  $c_2 > 0$  tal que  $\|x\|_E \leq c_2 \|x\|$ . Suponha, por absurdo, que isto não ocorra. Então, existe uma sequência  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$  tal que

$$\|x_k\|_S > k \|x_k\|, \quad \forall k \in \mathbb{N}$$

ou seja,

$$\frac{\|x_k\|_S}{\|x_k\|} < \frac{1}{k}, \quad \forall k \in \mathbb{N}.$$

Denotemos  $v_k = \frac{x_k}{\|x_k\|_S}$  e teremos

$$\|v_k\|_S = 1, \quad \forall k \in \mathbb{N} \tag{2.2}$$

e

$$\|v_k\| < \frac{1}{k}, \quad \forall k \in \mathbb{N}$$

Logo, a sequência  $(v_k)_{k \in \mathbb{N}}$  é limitada em  $(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_S)$ . Pelo Teorema de Bolzano - Weierstrass, existem uma subsequência  $(v_{k_j})_{j \in \mathbb{N}}$  e  $v \in \mathbb{R}^n$  tal que

$$\lim_{j \rightarrow +\infty} v_{k_j} = v \text{ em } (\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_S)$$

E, pelo item 4 do corolário 2.1 temos que  $\lim_{j \rightarrow +\infty} \|v_{k_j}\|_S = \|v\|_S = 1$ , de acordo com a equação(2.2). Assim,  $\|v\|_S \neq 0$ .

Por outro lado,  $\|v_{k_j}\| \leq \frac{1}{k_j}$  implica que  $\|v_{k_j}\| \rightarrow 0$  quando  $j \rightarrow +\infty$ . Daí,

$$\|v\| = \|v - v_{k_j} + v_{k_j}\| \leq \|v - v_{k_j}\| + \|v_{k_j}\|.$$

Pela primeira parte da demonstração, nós temos que

$$\|v - v_{k_j}\| \leq c_1 \|v - v_{k_j}\| \rightarrow 0$$

quando  $j \rightarrow +\infty$ , assim como  $\|v_{k_j}\| \rightarrow 0$  quando  $j \rightarrow +\infty$ . Assim

$$\|v\| \leq 0 \implies \|v\| = 0$$

o que é uma contradição visto que tínhamos provado que  $\|v\| \neq 0$ . Isto mostra que existe  $c_2 > 0$  tal que

$$\|x\|_S \leq c_2 \|x\|.$$

□

# Capítulo 3

## Noções Topológicas no $\mathbb{R}^n$

**Definição 3.1** *Seja  $X \subset \mathbb{R}^n$ . O ponto  $a \in \mathbb{R}^n$  é chamado **ponto de acumulação** de  $X$  quando, para todo  $\epsilon > 0$ ,*

$$B_\epsilon(a) \cap (\{X - a\}) \neq \emptyset.$$

**Definição 3.2** *Dizemos que o ponto  $a \in X \subset \mathbb{R}^n$  é um ponto interior do conjunto  $X$  se existir  $\epsilon > 0$  tal que*

$$B_\epsilon(a) \subset X.$$

**Definição 3.3** *Seja  $X \subset \mathbb{R}^n$ . Denomina-se **fronteira** de  $X$  o conjunto dos pontos  $y \in \mathbb{R}^n$  tais que, para todo  $\epsilon > 0$ , a bola  $B_\epsilon(y)$  contém pontos de  $X$  e do complementar de  $X$ .*

**Definição 3.4** *O conjunto  $X \subset \mathbb{R}^n$  é aberto quando todo ponto de  $X$  é ponto interior de  $X$  ( $X = \text{int}X$ ).*

**Definição 3.5** *Seja  $X \subset \mathbb{R}^n$ . O ponto  $a \in \mathbb{R}^n$  é chamado de ponto aderente a  $X$  quando existe uma sequência  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset X$  tal que*

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a.$$

**Definição 3.6** *O conjunto de todos os pontos aderentes a  $X$  é denominado o fecho de  $X$  e é denotado por  $\overline{X}$ .*

**Definição 3.7** *Um conjunto  $X \subset \mathbb{R}^n$  é fechado quando  $X$  contém todos os seu pontos aderentes.*

**Definição 3.8** *Dizemos que  $X \subset \mathbb{R}^n$  é compacto se  $X$  é fechado e limitado.*

**Definição 3.9** *Seja  $X \subset \mathbb{R}^n$ . Uma cobertura de  $X$  é uma família arbitrária de subconjuntos  $(A_\lambda)_{\lambda \in L}$  do  $\mathbb{R}^n$  tais que*

$$X \subset \bigcup_{\lambda \in L} A_\lambda.$$

**Observação 3.1** *Se  $A_\lambda \subset \mathbb{R}^n$  é aberto para todo  $\lambda \in L$  então  $(A_\lambda)_{\lambda \in L}$  é uma cobertura aberta.*

**Observação 3.2** *Se  $L$  é enumerável então  $(A_\lambda)_{\lambda \in L}$  é uma cobertura enumerável.*

**Observação 3.3** *Se  $L$  é finito então  $(A_\lambda)_{\lambda \in L}$  é uma cobertura finita.*

**Definição 3.10** *Seja  $Y \subset X \subset \mathbb{R}^n$ . Dizemos que  $Y$  é denso em  $X$  quando para todo  $a \in X$  existe uma sequência  $(y_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset Y$  tal que*

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} y_k = a.$$

**Proposição 3.1** *Todo conjunto  $X \subset \mathbb{R}^n$  contém um subconjunto  $E$  enumerável e denso em  $X$ .*

**Demonstração:** Sabemos da análise real que o conjunto  $\mathcal{Q}$  dos números racionais é enumerável e denso em  $\mathbb{R}$ . Seja  $\mathcal{Q}^+ = \{r_1, r_2, \dots, r_i, \dots\}$  (uma enumeração de  $\mathcal{Q}$ ) então  $\mathcal{Q}^n = \{q_1, q_2, \dots, q_i, \dots\}$  (onde  $q_i$  é uma n-upla de números racionais) é enumerável e denso no  $\mathbb{R}^n$ .

Seja  $\beta = \{B_{r_i}(q_j); i, j \in \mathbb{N}\} = \{B_1, B_2, \dots, B_k, \dots\}$  e tomemos  $\beta'$  uma subfamília de  $\beta$  tal que

$$\beta' = \{(B_{k_i})_{k_i \in \mathbb{N}'}, \mathbb{N}' \subset \mathbb{N}; B_{k_i} \cap X \neq \emptyset\}.$$

Definimos  $E = \{x_{k_i}\}$  onde  $x_{k_i} \in (B_{k_i} \cap X)$ . Então  $E$  é enumerável e  $E \subset X$ .

Resta provar que  $E$  é denso em  $X$ . Sejam  $x \in X$  e  $\epsilon > 0$ . Existe  $r \in \mathcal{Q}$  tal que  $r < \frac{\epsilon}{2}$ . Como  $\mathcal{Q}^n$  é denso em  $\mathbb{R}^n$ , existe  $q \in \mathcal{Q}^n$  tal que

$$q \in B_r(x) \implies \|x - q\| < r \implies x \in B_r(q) = B_{k_i} \text{ para algum } i \in \mathbb{N}'$$

logo  $x$  e  $x_{k_i} \in B_{k_i} \implies \|x - x_{k_i}\| < 2r < \epsilon$  e, portanto,  $x \in B_\epsilon(x) \subset E$ . Isto mostra que  $E$  é denso em  $X$ .

□

**Proposição 3.2** *Seja  $(K_i)_{i \in \mathbb{N}}$  uma sequência de conjuntos compactos não vazios. Se  $K_1 \supset K_2 \supset \dots \supset K_i \supset \dots$  então*

$$\bigcap_{i=1}^{\infty} K_i = K$$

*é compacta e não vazia.*

**Demonstração:** É fácil ver que  $K$  é compacto pois cada  $K_i$  é compacto e  $K_1 \supset K_2 \supset \dots$ . Vamos provar que  $K \neq \emptyset$ . Seja  $(x_i)_{i \in \mathbb{N}}$  uma sequência do  $\mathbb{R}^n$  tal que  $x_i \in K_i$ ,  $\forall i \in \mathbb{N}$ . Então  $(x_i)_{i \in \mathbb{N}} \subset K_1$  o que implica em  $(x_i)_{i \in \mathbb{N}}$  limitada. Pelo Teorema de Bolzano - Weierstrass, existe uma subsequência  $(x_{i_j})_{j \in \mathbb{N}}$  de  $(x_i)_{i \in \mathbb{N}}$  que converge para um ponto  $x \in \mathbb{R}^n$ . Dado  $i \in \mathbb{N}$  então  $x_{i_j} \in K_i$ ,  $\forall i_j \geq i$  donde

$$x \in \bigcap_{i=1}^{\infty} K_i.$$

□

**Proposição 3.3** *Se  $X \subset \mathbb{R}^n$  então toda cobertura aberta  $(A_\lambda)_{\lambda \in L}$  de  $X$  possui uma subcobertura enumerável.*

**Demonstração:** Seja  $E = \{x_1, x_2, \dots, x_i, \dots\} \subset X$  um subconjunto enumerável, denso em  $X$ . Consideremos o conjunto  $\beta$  de todas as bolas abertas  $B_r(x)$ , com centro em um ponto de  $E$ , raio racional e tais que cada uma delas está contida em algum  $A_\lambda$ . Observe



que  $\beta$  é um conjunto enumerável de bolas abertas. Afirmamos que as bolas  $B \in \beta$  cobrem  $X$ . Com efeito, dado  $x \in X$ , existe  $\lambda \in L$  tal que  $x \in A_\lambda$ . Como  $A_\lambda$  é aberto, existe  $r > 0$  racional tal que  $B_{2r}(x) \subset A_\lambda$ . Sendo  $E$  denso em  $X$ , podemos encontrar  $x_i \in E$  com  $|x - x_i| < r$ . Então,  $x \in B_r(x_i)$ . Para mostrar que  $B_r(x_i) \in \beta$ , restar ver que esta bola está contida em  $A_\lambda$ . Ora,

$$y \in B_r(x_i) \Rightarrow |y - x_i| < r \Rightarrow |y - x| \leq |y - x_i| + |x_i - x| < 2r \Rightarrow y \in B_{2r}(x) \subset A_\lambda.$$

Isto conclui a verificação de que as bolas  $B \in \beta$  cobrem  $X$ . Tomando uma enumeração  $B_1, \dots, B_i, \dots$  para essas bolas e escolhendo para cada  $i \in \mathbb{N}$  um índice  $\lambda_i \in L$  tal que  $B_i \subset A_{\lambda_i}$ , concluimos que

$$X \subset A_{\lambda_1} \cup A_{\lambda_2} \cup \dots \cup A_{\lambda_i} \cup \dots$$

□

**Teorema 3.1** *O conjunto  $K \subset \mathbb{R}^n$  é compacto se, e somente se, toda cobertura aberta de  $K$  admite uma subcobertura finita.*

**Demonstração:** Seja  $K \subset \mathbb{R}^n$  um conjunto compacto, isto é,  $K$  é fechado e limitado. Seja  $(A_\lambda)_{\lambda \in L}$  uma cobertura aberta de  $K$ . Pela proposição 3.3 existe uma subcobertura enumerável de  $K$ , isto é,

$$K \subset (A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_i \cup \dots).$$

Para cada  $i \in \mathbb{N}$  definimos

$$K_i = K \cap \mathbb{C}_{\mathbb{R}^n}^{A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_i}.$$

Então, valem as seguintes propriedades para  $K_i$ :

- (i)  $K_i$  é compacto,  $\forall i \in \mathbb{N}$  pois  $K$  é fechado e  $\mathbb{C}_{\mathbb{R}^n}^{A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_i}$  é fechado.
- (ii)  $K \supset K_1 \supset K_2 \supset \dots$  pois

- se  $x \in K_1 \Rightarrow x \in K$  e  $x \in \mathbb{C}_{\mathbb{R}^n}^{A_1} \Rightarrow x \in K$  e  $x \notin A_1$  logo  $K \supset K_1$ ;

- se  $x \in K_2 \Rightarrow x \in K$  e  $x \in \mathbb{C}_{\mathbb{R}^n}^{A_1 \cup A_2} \Rightarrow x \in K$  e  $x \notin A_1 \cup A_2 \Rightarrow x \in K$  e  $x \notin A_1, x \notin A_2$ .  
Como  $x \in K$  e  $x \notin A_1$  então  $K_2 \supset K$ .

Analogamente para os demais casos.

$$(iii) \bigcap_{i=1}^{\infty} K_i = \emptyset.$$

De fato, se  $x \in K$  então  $x \in A_i$  para algum  $i$ . Isto implica que  $x \notin \mathbb{C}_{\mathbb{R}^n}^{A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_i}$  e, portanto,  $x \notin K_i$ . Segue que

$$\bigcap_{i=1}^{\infty} K_i = \emptyset.$$

Pela proposição 3.2, devemos ter  $K_{i_0} = \emptyset$  para algum  $i_0$ , já que  $\bigcap_{i=1}^{\infty} K_i = \emptyset$ . Daí, pela propriedade (ii) acima,  $K_i = \emptyset$ ,  $\forall i \geq i_0$ . Logo  $K \cap \mathbb{C}_{\mathbb{R}^n}^{A_1 \cup \dots \cup A_{i_0}} = \emptyset$ . Se  $x \in K$  então  $x \notin \mathbb{C}_{\mathbb{R}^n}^{A_1 \cup \dots \cup A_{i_0}}$ , isto é,  $x \in A_1 \cup \dots \cup A_{i_0}$ . Segue que  $\{A_i\}_{1 \leq i \leq i_0}$  é uma subcobertura finita para  $K$ .

Reciprocamente, suponhamos que toda cobertura aberta de  $K$  admite uma subcobertura finita. Provemos inicialmente que  $K$  é limitado. De fato, para cada  $x \in K$  considere a bola  $B_1(x)$ . Então  $\{B_1(x)\}_{x \in K}$  é uma cobertura aberta de  $K$ . Pela hipótese, existe uma subcobertura finita para  $K$ , ou seja,

$$K \subset \{B_1(x_1) \cup B_1(x_2) \cup \dots \cup B_1(x_j)\}$$

logo  $K$  é limitado.

Provemos agora que  $K$  é um conjunto fechado. Para tanto, suponhamos por absurdo que  $K$  não é fechado. Isto é, existe  $a \in \overline{K}$  tal que  $a \notin K$ . Para cada  $i \in \mathbb{N}$  definimos

$$A_i = \mathbb{C}_{\mathbb{R}^n}^{B_{1/i}[a]}.$$

Então, temos as seguintes propriedades para  $A_i$ :

1.  $A_i$  é aberto para todo  $i \in \mathbb{N}$ .
2.  $A_1 \subset A_2 \subset A_3 \subset \dots$
3.  $K \subset (A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_i \cup \dots)$

Com efeito, para provar 3, temos que  $a \notin K$  e se  $x \in K$  então  $x \neq a$ . Daí, existe  $i \in \mathbb{N}$  suficientemente grande tal que  $x \notin B_{1/i}[a]$ . Isto implica que  $x \in A_i$  e assim,  $x \in (A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_i \cup \dots)$ .

Da hipótese, a cobertura  $(A_i)_{i \in \mathbb{N}}$  de  $K$  admite uma subcobertura finita, isto é,  $K \subset (A_{i_1} \cup A_{i_2} \cup \dots \cup A_{i_p})$ . Pela propriedade 2 acima, temos que

$$A_{i_1} \cup \dots \cup A_{i_p}$$

é igual ao conjunto de maior índice. Então

$$K \subset A_i, \text{ para algum } i$$

logo  $B_{1/i}[a] \cap K = \emptyset$  o que é um absurdo pois  $a$  é ponto aderente de  $K$ . Segue então que  $K$  é fechado.

□

# Capítulo 4

## Funções Contínuas

**Definição 4.1** *Sejam  $X \subset \mathbb{R}^m$  e  $f : X \rightarrow \mathbb{R}^n$  uma função. Dizemos que  $f$  é contínua no ponto  $a \in X$  quando para todo  $\epsilon > 0$  existe  $\delta > 0$  ( $\delta$  dependendo de  $a$  e de  $\epsilon$ ) tal que se  $x \in X$  e  $\|x - a\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$  então  $\|f(x) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} < \epsilon$ .*

**Exemplo 4.1** *As projeções  $\Pi_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $i = 1, \dots, n$  que a cada  $y \in \mathbb{R}^n$  associa  $\Pi_i(y) = y_i$  são contínuas.*

De fato, dado  $\epsilon > 0$  tomemos  $\delta = \epsilon$ , e daí, se  $0 < \|x - y\|_{\mathbb{R}^n} < \delta$  então

$$|\Pi_i(x) - \Pi_i(y)|_{\mathbb{R}} = |x_i - y_i| \leq \|x - y\|_{\mathbb{R}^n} < \delta = \epsilon.$$

**Observação 4.1** *A composta de uma função contínua é contínua, isto é, dados  $X \subset \mathbb{R}^m$ ,  $Y \subset \mathbb{R}^n$ ,  $f : X \Rightarrow \mathbb{R}^n$  contínua no ponto  $a \in X$ , com  $f(X) \subset Y$ ,  $g : Y \Rightarrow \mathbb{R}^p$  contínua no ponto  $b = f(a)$ , então composta  $g \circ f : X \Rightarrow \mathbb{R}^p$  é contínua no ponto  $a$ .*

**Demonstração:** Dado arbitrariamente  $\epsilon > 0$  existe, em virtude da continuidade de  $g$ , um número  $\eta > 0$  tal que  $y \in Y$ ,  $|y - f(a)| < \eta \implies |g(y) - g(f(a))| < \epsilon$ . Por sua vez, a partir de  $\eta$ , a continuidade de  $f$  nos fornece  $\delta > 0$  tal que  $x \in X$ ,  $|x - a| < \delta \implies |f(x) - f(a)| < \eta$ .

Segue-se que  $x \in X$ ,  $|x - a| < \delta \implies |g(f(x)) - g(f(a))| < \epsilon$ , logo  $g \circ f$  é contínua no ponto  $a$ .

□

Seja  $X \subset \mathbb{R}^m$ . Dar uma função  $f : X \Rightarrow \mathbb{R}^n$  é o mesmo que dar  $n$  funções reais  $f_1, f_2, \dots, f_n : X \Rightarrow \mathbb{R}$  definidas por  $f_i = \Pi_i \circ f$ , as quais são chamadas as coordenadas

da aplicação  $f$ . Para todo  $x \in X$ , temos  $f(x) = (f_1(x), f_2(x), \dots, f_n(x))$ . Para indicar que as  $f_i$  são as funções coordenadas de  $f$ , escreve-se  $f = (f_1, f_2, \dots, f_n)$ .

**Teorema 4.1** *Uma função  $f = (f_1, f_2, \dots, f_n) : X \subset \mathbb{R}^m \Rightarrow \mathbb{R}^n$  é contínua no ponto  $a \in X$  se, e somente se, para todo  $i = 1, 2, \dots, n$  tem-se que  $f_i : X \Rightarrow \mathbb{R}$  é contínua no ponto  $a$ .*

**Demonstração:** Suponhamos que  $f = (f_1, f_2, \dots, f_n) : X \subset \mathbb{R}^m \Rightarrow \mathbb{R}^n$  é contínua no ponto  $a$ . Sabemos que as projeções  $\Pi_i : \mathbb{R}^n \Rightarrow \mathbb{R}$  são contínuas. Além disso,

$$(\Pi_i \circ f)(x) = \Pi_i(f(x)) = f_i(x)$$

logo,  $f_i$  é contínua para todo  $i = 1, 2, \dots, n$ .

Reciprocamente, suponhamos que  $f_i : X \Rightarrow \mathbb{R}$  é contínua em  $a$ , qualquer que seja  $i = 1, 2, \dots, n$ . Daí, dado  $\epsilon > 0$ , existe  $\delta_i > 0$  tal que se  $x \in X$  e  $\|x - a\|_{\mathbb{R}^m} < \delta_i$  então  $|f_i(x) - f_i(a)| < \epsilon$ .

Tomando  $\delta_0 = \min\{\delta_1, \dots, \delta_n\}$  temos que, se  $x \in X$  e  $\|x - a\|_{\mathbb{R}^m} < \delta_0$  então  $|f_i(x) - f_i(a)| < \epsilon$ , para todo  $i = 1, \dots, n$ .

Isto implica que

$$\|f(x) - f(a)\|_{M, \mathbb{R}^n} = \max\{|f_1(x) - f_1(a)|, \dots, |f_n(x) - f_n(a)|\} < \epsilon.$$

Portanto,  $f$  é contínua no ponto  $a$ .

□

**Teorema 4.2** *Uma função  $f : X \subset \mathbb{R}^m \Rightarrow \mathbb{R}^n$  é contínua em um ponto  $a \in X$  se, e somente se, para toda sequência  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}^m$  tal que  $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a$  em  $\mathbb{R}^m$  tem-se que  $\lim_{k \rightarrow +\infty} f(x_k) = f(a)$  em  $\mathbb{R}^n$ .*

**Demonstração:** Suponhamos que  $f$  é contínua no ponto  $a$  e que  $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a$ . Assim, dado  $\epsilon > 0$ , existe  $\delta > 0$  tal que se  $x \in X$ ,  $\|x - a\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$  então  $\|f(x) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} < \epsilon$ . Como  $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a$ , existe  $k_0 \in \mathbb{N}$  tal que  $k > k_0$  implica  $\|f(x_k) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} < \epsilon$ . Logo  $\lim_{k \rightarrow +\infty} f(x_k) = f(a)$ .

Reciprocamente, suponhamos que  $f$  não seja contínua no ponto  $a$ . Então existe  $\epsilon > 0$  tal que, para cada  $k \in \mathbb{N}$ , podemos obter  $x_k \in X$  com  $\|x_k - a\|_{\mathbb{R}^m} < 1/k$  e

$$\|f(x_k) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} \geq \epsilon.$$

Então,  $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a$  sem que seja  $\lim_{k \rightarrow +\infty} f(x_k) = f(a)$  o que contradiz a hipótese.

□

**Teorema 4.3** *A função  $f : X \subset \mathbb{R}^m \Rightarrow \mathbb{R}^n$  é contínua se, e somente se, para todo aberto  $A \subset \mathbb{R}^n$  tem-se que  $f^{-1}(A) \subset X$  é aberto em  $X$ .*

**Demonstração:** Suponhamos que  $f$  é contínua e  $A \subset \mathbb{R}^n$  é um aberto. Tomemos um ponto  $a \in f^{-1}(A)$ . Então  $f(a) \in A$ . Pela definição de conjunto aberto, existe  $\epsilon > 0$  tal que  $B_\epsilon(f(a)) \subset A$ . Sendo  $f$  contínua, existe  $\delta > 0$  tal que se  $x \in X$ ,  $\|x - a\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$  então  $\|f(x) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} < \epsilon$ . Isto significa que

$$f(B_\delta(a) \cap X) \subset B_\epsilon(f(a)) \subset A,$$

donde

$$(B_\delta(a) \cap X) \subset f^{-1}(A)$$

logo  $f^{-1}(A)$  é aberto em  $X$ .

Reciprocamente, se a imagem inversa por  $f$  de todo aberto de  $\mathbb{R}^n$  é aberto em  $X$ , então, dado  $a \in X$  e  $\epsilon > 0$ , como  $B_\epsilon(f(a))$  é aberto, concluímos que  $A = \{x \in X; \|f(x) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} < \epsilon\}$  é aberto em  $X$ . Evidentemente,  $a \in A$ . Logo existe  $\delta > 0$  tal que  $(B_\delta(a) \cap X) \subset A$ . Isto significa que  $x \in X$ ,  $\|x - a\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$  então  $\|f(x) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} < \epsilon$ , ou seja, que  $f$  é contínua no ponto  $a$ . Como  $a \in X$  é arbitrário, segue-se que  $f$  é contínua em  $X$ .

□

# Capítulo 5

## Aplicações Lineares

### 5.1 Primeiros resultados

Seja  $T : \mathbb{R}^m \Rightarrow \mathbb{R}^n$  uma função linear. Então, dado  $x \in \mathbb{R}^m$  temos

$$\begin{aligned} T(x) &= T(x_1e_1 + \cdots + x_me_m) \\ &= T(x_1e_1) + \cdots + T(x_me_m) \\ &= x_1T(e_1) + \cdots + x_mT(e_m) \\ &= \sum_{i=1}^m x_iT(e_i) \end{aligned}$$

onde  $\beta = \{e_1, \dots, e_m\}$  é uma base canônica do  $\mathbb{R}^m$ .

Seja  $c = \max\{\|T(e_1)\|_{\mathbb{R}^n}, \|T(e_2)\|_{\mathbb{R}^n}, \dots, \|T(e_m)\|_{\mathbb{R}^n}\}$  então

$$\begin{aligned} \|T(x)\|_{\mathbb{R}^n} &= \left\| \sum_{i=1}^m x_iT(e_i) \right\|_{\mathbb{R}^n} \\ &\leq \sum_{i=1}^m \|x_i\|_{\mathbb{R}^n} \|T(e_i)\|_{\mathbb{R}^n} \\ &\leq \sum_{i=1}^m c \|x_i\|_{\mathbb{R}^n} = c \sum_{i=1}^m |x_i| \end{aligned}$$

isto é,

$$\|T(x)\|_{\mathbb{R}^n} \leq c\|x\|_{\mathbb{R}^m}, \quad \forall x \in \mathbb{R}^m.$$

Assim, podemos ver que

$$\|T(x) - T(y)\|_{\mathbb{R}^n} = \|T(x - y)\|_{\mathbb{R}^n} \leq c\|x - y\|_{\mathbb{R}^m}, \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^m.$$

Estas considerações mostram que:

**Teorema 5.1** *Toda aplicação linear  $T : \mathbb{R}^m \Rightarrow \mathbb{R}^n$  é lipschitziana e, conseqüentemente, contínua.*

Denotamos

$$\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n) = \{T : \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n; T \text{ é linear} \}$$

Munindo  $\mathcal{L}$  das operações usuais de adição e multiplicação por escalar, isto é,

- $\forall T, L \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n); (T + L)(x) = T(x) + L(x).$
- $\forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n); (\lambda T)(x) = \lambda T(x),$

segue que,  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  com essas operações, é um espaço vetorial.

Consideremos  $\beta = \{e_1, \dots, e_m\}$  e  $\gamma = \{v_1, \dots, v_n\}$  bases do  $\mathbb{R}^m$  e do  $\mathbb{R}^n$ , respectivamente. Então

$$\begin{aligned} T(e_1) &= a_{11}v_1 + \dots + a_{1n}v_n \\ T(e_2) &= a_{21}v_1 + \dots + a_{2n}v_n \\ &\vdots \\ T(e_m) &= a_{m1}v_1 + \dots + a_{mn}v_n \end{aligned} \tag{5.1}$$

Daí,

$$\begin{aligned} T(x) &= \sum_{i=1}^m T(x_i e_i) \\ &= \sum_{i=1}^m x_i T(e_i) \\ &= x_1 T(e_1) + \dots + x_m T(e_m) \\ &= x_1 (a_{11}v_1 + \dots + a_{1n}v_n) + \dots + x_m (a_{m1}v_1 + \dots + a_{mn}v_n) \\ &= (a_{11}x_1 + \dots + a_{m1}x_m)v_1 + \dots + (a_{1n}x_1 + \dots + a_{mn}x_m)v_n \end{aligned}$$

logo

$$[T(x)]_\gamma = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{m1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}_{n \times m} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix}_{m \times 1}$$



ou seja,

$$[T(x)]_\gamma = A^t \cdot [x]_\beta$$

onde  $A^t$  é a transposta da matriz dos coeficientes da equação (5.1).

Com isso, a função  $F : \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n) \longrightarrow M_{n \times m}(\mathbb{R})$  que a cada  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  associa a matriz  $A^t$ , isto é,  $F(T) = A^t$ , é um isomorfismo.

**Observação 5.1** *O espaço  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}) = (\mathbb{R}^m)^*$  é chamado de espaço dual de  $\mathbb{R}^m$ . Tal espaço é isomorfo a  $M_{1 \times m}(\mathbb{R}) = \mathbb{R}^m$ .*

*O espaço  $\mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$  é isomorfo a  $M_{n \times 1}(\mathbb{R})$ .*

*O espaço  $\mathbb{R}^* = \mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  é isomorfo a  $M_{1 \times 1}(\mathbb{R})$ .*

## 5.2 Norma de uma aplicação linear

Dada  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  temos que  $T$  é contínua. Então, como  $B_1[0] \subset \mathbb{R}^m$  é um conjunto compacto vemos que  $\|T(x)\|_{\mathbb{R}^n}$  assume máximo (e mínimo) na bola fechada  $B_1[0]$ , Portanto, podemos definir a seguinte aplicação:

$$\begin{aligned} \|\cdot\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)} : \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n) &\rightarrow \mathbb{R} \\ T &\longmapsto \|T\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)} = \max_{x \in B_1[0]} \{\|T(x)\|_{\mathbb{R}^n}\}. \end{aligned}$$

É fácil ver que  $\|\cdot\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)}$  é uma norma em  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$ .

Além disso, dado  $x \in \mathbb{R}^m, x \neq 0$  e  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$ , temos que

$$\begin{aligned} \|T(x)\|_{\mathbb{R}^n} &= \left\| T \left( \|x\|_{\mathbb{R}^m} \cdot \frac{x}{\|x\|_{\mathbb{R}^m}} \right) \right\|_{\mathbb{R}^n} \\ &= \|x\|_{\mathbb{R}^m} \cdot \left\| T \left( \frac{x}{\|x\|_{\mathbb{R}^m}} \right) \right\|_{\mathbb{R}^n} \\ &\leq \|T\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)} \cdot \|x\|_{\mathbb{R}^m} \end{aligned}$$

logo  $\|T(x)\|_{\mathbb{R}^n} \leq \|T\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)} \cdot \|x\|_{\mathbb{R}^m}, \forall x \in \mathbb{R}^m$ .

Além disso, se  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^k)$  e  $L \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^k, \mathbb{R}^n)$  então  $(L \circ T) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  e vale a desigualdade

$$\|L \circ T\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)} \leq \|L\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^k, \mathbb{R}^n)} \cdot \|T\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^k)}$$

# Capítulo 6

## Funções reais de $m$ variáveis reais

### 6.1 Definições

Sabemos que se  $f : I \subset \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$  e  $a \in I$ ,  $f$  é diferenciável no ponto  $a$  quando existe o limite

$$f'(a) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a)}{h}$$

e o número  $f'(a)$  é a derivada de  $f$  no ponto  $a$ .

No que segue, adotaremos a seguinte notação:

$U \subset \mathbb{R}^m$  é um conjunto aberto;

$a \in U$ ;

$f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}$  uma função.

Para esta função  $f$  não faz sentido a expressão

$$\frac{f(a+h) - f(a)}{h}$$

pois não é possível “dividir por vetores”.

Note entretanto que dado um vetor  $v \in \mathbb{R}^m$  existe uma reta que passa por  $a$  e tem a direção de  $v$ , dada por

$$\{a + tv; t \in \mathbb{R}\}$$

Como  $a \in U$  e  $U$  é aberto, existe  $\delta > 0$  tal que  $B_\delta(a) \subset U$ . Portanto, se  $|t| < \epsilon = \frac{\delta}{\|v\|}$  então

$$\|(a + tv) - a\| = \|tv\| = |t|\|v\| < \delta$$

Isto implica que  $(a + tv) \in B_\delta(a) \subset U$ . Logo, tomando

$$\begin{aligned}\lambda : (-\epsilon, \epsilon) &\longrightarrow \mathbb{R}^m \\ t &\longmapsto \lambda(t) = a + tv\end{aligned}$$

teremos

isto é,  $\lambda(t) \in U, \forall t \in (-\epsilon, \epsilon)$  com  $\lambda(0) = a$ .

Portanto, faz sentido definir a seguinte composição:

$$\begin{aligned}(f \circ \lambda) : (-\epsilon, \epsilon) \subset \mathbb{R} &\longrightarrow \mathbb{R} \\ t &\longmapsto (f \circ \lambda)(t) = f(a + tv)\end{aligned}$$

**Definição 6.1** Dado  $v \in \mathbb{R}^m$ , definimos a derivada direcional de  $f$  no ponto  $a$ , na direção de  $v$  como sendo

$$\frac{\partial f}{\partial v}(a) = (f \circ \lambda)'(0).$$

Equivalentemente,

$$\begin{aligned}\frac{\partial f}{\partial v}(a) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{(f \circ \lambda)(t) - (f \circ \lambda)(0)}{t} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + tv) - f(a)}{t}\end{aligned}$$

**Definição 6.2** Seja  $\beta = \{e_1, \dots, e_m\}$  a base canônica do  $\mathbb{R}^m$ , então a derivada direcional de  $f$  num ponto  $a$  na direção de  $e_i$  é a  $i$ -ésima derivada parcial de  $f$  no ponto  $a$ .

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = \frac{\partial f}{\partial e_i}(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + te_i) - f(a)}{t}$$

## 6.2 Três exemplos importantes

**Exemplo 6.1** (*Existência das derivadas parciais não implica em continuidade*)

Seja  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$  dada por

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy}{x^2 + y^2}, & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0, & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

e seja  $v = (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ . Então, temos

(i) Se  $\alpha \neq 0$  e  $\beta = 0$

$$\frac{\partial f}{\partial v}(0, 0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\alpha t, 0)}{t} = 0.$$

(ii) Se  $\alpha = 0$  e  $\beta \neq 0$

$$\frac{\partial f}{\partial v}(0, 0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(0, \beta t)}{t} = 0.$$

(iii) Se  $\alpha \neq 0$  e  $\beta \neq 0$

$$\frac{\partial f}{\partial v}(0, 0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\alpha t, \beta t)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \left[ \frac{t^2 \alpha \beta}{t^2 \alpha^2 + t^2 \beta^2} \cdot \frac{1}{t} \right] = \frac{\alpha}{\alpha^2 + \beta^2} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} = +\infty$$

(iv)  $\nexists \lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} f(x, y)$ .

De fato, se  $y = x$ , então

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} f(x, y) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2}{2x^2} = \frac{1}{2}$$

e, se  $x = 0$  então  $\lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} f(x, y) = 0$ .

De (i) e (ii) existem as derivadas  $\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = 0$  e de (iv),  $f$  não é contínua em  $(0, 0)$ .

Aparentemente isto se deve ao fato de que não existem as derivadas direcionais exceto nas direções dos eixos. Entretanto, considere o próximo exemplo.

**Exemplo 6.2** (*Existência de derivadas direcionais não implica continuidade*)

Seja  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$  dada por

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^2 y}{x^4 + y^2}, & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0, & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases}.$$

Dado  $v = (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$  então, temos

(i) Se  $\alpha \neq 0$  e  $\beta = 0$

$$\frac{\partial f}{\partial v}(0,0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\alpha t, 0)}{t} = 0.$$

(ii) Se  $\alpha = 0$  e  $\beta \neq 0$

$$\frac{\partial f}{\partial v}(0,0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(0, \beta t)}{t} = 0.$$

(iii) Se  $\alpha \neq 0$  e  $\beta \neq 0$

$$\frac{\partial f}{\partial v}(0,0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\alpha t, \beta t)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \left[ \frac{\alpha^2 t^2 \beta t}{\alpha^4 t^4 + \beta^2 t^2} \cdot \frac{1}{t} \right] = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\alpha^2 \beta}{\alpha^4 t^2 + \beta^2} = \frac{\alpha^2 \beta}{\beta^2} = \frac{\alpha^2}{\beta}$$

Em resumo,

$$\frac{\partial f}{\partial v}(0,0) = \begin{cases} 0, & \text{se } \beta = 0 \\ \frac{\alpha^2}{\beta}, & \text{se } \beta \neq 0. \end{cases}$$

Portanto, existem as derivadas direcionais segundo qualquer direção. Entretanto,

$$\nexists \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y)$$

De fato, se  $y = x^2$  então

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^4}{2x^4} = \frac{1}{2}$$

e, se  $y = 0$  então  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = 0$ .

**Exemplo 6.3** (*Existência de derivadas direcionais não implica dependência linear da direção*)

Para cada  $v \in \mathbb{R}^m$  podemos associar  $\frac{\partial f}{\partial v}(a)$  Isto define uma aplicação

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial \bullet}(a) : \mathbb{R}^m &\longrightarrow \mathbb{R} \\ v &\longmapsto \frac{\partial f}{\partial v}(a) \end{aligned}$$

Será que:

$$\frac{\partial f}{\partial(v+w)}(a) = \frac{\partial f}{\partial v}(a) + \frac{\partial f}{\partial w}(a)$$

e

$$\frac{\partial f}{\partial \lambda v}(a) = \lambda \frac{\partial f}{\partial v}(a)$$

Na verdade, sempre temos

$$\begin{aligned}\frac{\partial f}{\partial(\lambda v)}(a) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + t\lambda v) - f(a)}{t} \\&= \lim_{t \rightarrow 0} \lambda \frac{f(a + t\lambda v) - f(a)}{t\lambda} \\&= \lambda \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + (t\lambda)v) - f(a)}{(\lambda t)} = \lambda \frac{\partial f}{\partial v}(a)\end{aligned}$$

Por outro lado, considere

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^2 y}{x^2 + y^2}, & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0, & \text{se } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

É fácil ver que existem as derivadas direcionais e

$$\frac{\partial f}{\partial(v+w)} \neq \frac{\partial f}{\partial v} + \frac{\partial f}{\partial w}.$$

Com efeito, se  $v = (a_1, b_1)$  e  $w = (a_2, b_2)$  então  $v + w = (a_1 + a_2, b_1 + b_2)$  e

$$\begin{aligned}\text{(i)} \quad \frac{\partial f}{\partial(v+w)}(0, 0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t(a_1 + a_2), t(b_1 + b_2))}{t} \\&= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t^2(a_1 + a_2)^2 \cdot t(b_1 + b_2)}{t^2(a_1 + a_2)^2 + t^2(b_1 + b_2)^2} \cdot \frac{1}{t} \\&= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{(a_1 + a_2)^2(b_1 + b_2)^2}{(a_1 + a_2)^2 + (b_1 + b_2)^2} = \frac{(a_1 + a_2)^2(b_1 + b_2)^2}{(a_1 + a_2)^2 + (b_1 + b_2)^2}.\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{(ii)} \quad \frac{\partial f}{\partial v}(0, 0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(ta_1, tb_1)}{t} \\&= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{(t^2 a_1^2)(tb_1)}{t^2 a_1^2 + t^2 b_1^2} \cdot \frac{1}{t} \\&= \frac{a_1^2 b_1}{a_1^2 + b_1^2}.\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\text{(iii)} \quad \frac{\partial f}{\partial w}(0,0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(ta_2, tb_2)}{t} \\
&= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{(t^2 a_2^2)(tb_2)}{t^2 a_2^2 + t^2 b_2^2} \cdot \frac{1}{t} \\
&= \frac{a_2^2 b_2}{a_2^2 + b_2^2}.
\end{aligned}$$

Portanto,

$$\frac{\partial f}{\partial(v+w)} \neq \frac{\partial f}{\partial v} + \frac{\partial f}{\partial w}.$$

**Teorema 6.1** (*Teorema do Valor Médio*)

Sejam  $U \subset \mathbb{R}^m$  um aberto,  $a \in U, v \in \mathbb{R}^m$  e  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ . Se o segmento de reta  $[a, a+v] \subset U$ ,  $f|_{[a, a+v]}$  é contínua e existe  $\frac{\partial f}{\partial v}(x)$  para todo  $x \in [a, a+v]$ , então existe  $\theta \in (0,1)$  tal que

$$f(a+v) - f(a) = \frac{\partial}{\partial v}(a + \theta v).$$

**Demonstração:** Seja

$$\begin{aligned}
\lambda : [0,1] &\longrightarrow U \\
t &\longmapsto \lambda(t) = a + tv
\end{aligned}$$

uma parametrização do segmento  $[a, a+v]$  e definamos  $\xi = (f \circ \lambda) : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$ . Então

(1)  $\xi$  é contínua em  $[0,1]$ ;

(2)  $\xi$  é derivável em  $(0,1)$ ;

logo, pelo Teorema do Valor Médio para funções reais de uma variável real, temos que existe  $\theta \in (0,1)$  tal que

$$\xi(1) - \xi(0) = \xi'(\theta).$$

Mas, observe que

$$\begin{aligned}
 \xi'(\theta) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\xi(\theta + t) - \xi(\theta)}{t} \\
 &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + \theta v) - f(a + \theta v)}{t} \\
 &= \frac{\partial f}{\partial v}(a + \theta v),
 \end{aligned}$$

$$\xi(1) = f(a + v) \quad \text{e} \quad \xi(0) = f(a).$$

Isto conclui a prova do teorema. □

**Corolário 6.1** *Sejam  $U \subset \mathbb{R}^m$  um conjunto aberto e conexo,  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ . Se  $\frac{\partial f}{\partial v}(x) = 0$  para todo  $x \in U$  e para todo  $v \in \mathbb{R}^m$  então  $f$  é constante.*

**Demonstração:** De fato, fixemos  $a \in U$ . A existência de  $\frac{\partial f}{\partial v}$  garante a continuidade da restrição  $f|_{[a,b]}$  para todo segmento de reta  $[a, b] \subset U$ . Pelo Teorema do Valor Médio, tem-se que  $[a, b] \subset U$  implica  $f(b) - f(a) = 0$ , isto é,  $f(a) = f(b)$ . Ora, qualquer ponto  $x \in U$  pode ser ligado ao ponto  $a$  por uma poligonal contida em  $U$ , com vértices  $a_0 = a, a_1, \dots, a_{k-1}, a_k = x$ , em virtude da conexidade do aberto  $U$ . Assim, temos sucessivamente,  $f(a) = f(a_1) = \dots = f(x)$ . Logo  $f(x) = f(a)$  para todo  $x \in U$ , donde  $f$  é constante. □

## 6.3 Funções diferenciáveis

Sejam  $I \subset \mathbb{R}, a \in I$  e  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ . Por definição  $f$  é diferenciável em  $a$  quando existe o limite

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a + h) - f(a)}{h} = f'(a)$$

e, neste caso,  $f'(a)$  é a derivada de  $f$  no ponto  $a$ .



Equivalentemente,

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a)}{h} = f'(a) \iff \lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{f(a+h) - f(a)}{h} - f'(a) \right| = 0 \iff$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(a+h) - f(a) - f'(a)h|}{|h|} = 0.$$

logo, se  $f$  é diferenciável em  $a \in I$ , existe uma transformação linear

$$\begin{aligned} T_{f'(a)} : \mathbb{R} &\longrightarrow \mathbb{R} \\ h &\longmapsto T_{f'(a)}(h) = f'(a)h \end{aligned}$$

tal que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(a+h) - f(a) - T_{f'(a)}(h)|}{|h|} = 0.$$

Reciprocamente, suponha que exista uma transformação linear  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}) = \mathbb{R}^*$  tal que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(a+h) - f(a) - T(h)|}{|h|} = 0.$$

Como  $T \in \mathbb{R}^*$  vemos que  $T(x) = \alpha x$  para algum  $\alpha \in \mathbb{R}$ . Logo

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(a+h) - f(a) - \alpha h|}{|h|} = 0$$

isto é, existe

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a)}{h} = \alpha$$

e, portanto,  $f$  é diferenciável em  $a$  e  $f'(a) = \alpha$ .

O que acabamos de fazer demonstra a seguinte proposição:

**Proposição 6.1** *Sejam  $I \subset \mathbb{R}$  um intervalo aberto,  $a \in I$  e  $f : I \longrightarrow \mathbb{R}$ . Então,  $f$  é diferenciável no ponto  $a$  se, e somente se, existe  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}) = \mathbb{R}^*$  tal que*

$$\lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{f(a+h) - f(a) - T(h)}{h} \right| = 0.$$

No caso afirmativo, a transformação  $T = f'(a)$  é a derivada de  $f$  no ponto  $a$ .

Equivalentemente,  $f$  é diferenciável em  $a$  se, e somente se, existe  $\alpha \in \mathbb{R}$  tal que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{f(a+h) - f(a) - \alpha h}{h} \right| = 0.$$

No caso afirmativo,  $\alpha = f'(a)$  é a derivada de  $f$  no ponto  $a$ .

Se  $a \in I$  e  $I$  é uma aberto na reta  $\mathbb{R}$ , existe  $\epsilon > 0$  tal que  $B_\epsilon(a) \subset I$ . Denotamos por  $\mathcal{F}(\epsilon, \mathbb{R}) = \{u : (-\epsilon, \epsilon) \longrightarrow \mathbb{R}; u \text{ é uma função } \}$ . Desta forma, dada  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}) = \mathbb{R}^*$  podemos associar a função  $r_T \in \mathcal{F}(\epsilon, \mathbb{R})$ , denominada função resto (ou erro) relativa a  $T$ , dada por

$$r_T(h) = f(a+h) - f(a) - T(h) = f(a+h) - (T(h) + f(a)), \quad h \in (-\epsilon, \epsilon).$$

A reta paralela a  $T$  passando pelo ponto  $(a, f(a))$  é:

$$L(x) = \alpha x + f(a) - \alpha a,$$

onde  $T(x) = \alpha x$ .

Então

$$L(a+h) = \alpha h + f(a) = T(h) + f(a).$$

Suponha que  $f$  é diferenciável em  $a$ . Então

$$\lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{r_{f'(a)}(h)}{h} \right| = \lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{f(a+h) - f(a) - f'(a)h}{h} \right| = 0$$

Reciprocamente, dada  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  suponha que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{r_T(h)}{h} \right| = 0.$$

Pela definição de resto

$$\frac{r_T(h)}{h} = \frac{f(a+h) - f(a) - T(h)}{h}$$

Então,

$$\lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{f(a+h) - f(a) - T(h)}{h} \right| = 0$$

Segue que  $f$  é diferenciável em  $a$  e  $T = f'(a)$ .

**Proposição 6.2** *Sejam  $I \subset \mathbb{R}$  um intervalo aberto,  $a \in I$  e  $f : I \longrightarrow \mathbb{R}$ . Então,  $f$  é diferenciável no ponto  $a$  se, e somente se, existe  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  tal que o resto relativo a  $T$  satisfaz*

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{r_T(h)}{h} = 0.$$

**Definição 6.3** *Sejam  $I \subset \mathbb{R}^m$  um aberto,  $a \in U$  e  $f : U \longrightarrow \mathbb{R}$ . Dizemos que  $f$  é diferenciável no ponto  $a$  quando existir  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}) = (\mathbb{R}^m)^*$  tal que*

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(a+h) - f(a) - T(h)|}{\|h\|} = 0$$

Observamos que, se  $f$  é diferenciável em  $a$ , a transformação  $T$  satisfazendo a definição acima é única.

De fato, sejam  $T_1, T_2 \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R})$  tais que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(a+h) - f(a) - T_1(h)|}{\|h\|} = 0$$

e

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(a+h) - f(a) - T_2(h)|}{\|h\|} = 0.$$

Então, note que

$$\begin{aligned} \frac{|T_1(h) - T_2(h)|}{\|h\|} &= \frac{|T_1(h) - (f(a+h) - f(a)) + f(a+h) - f(a) - T_2(h)|}{\|h\|} \\ &\leq \frac{|f(a+h) - f(a) - T_1(h)|}{\|h\|} + \frac{|f(a+h) - f(a) - T_2(h)|}{\|h\|} \end{aligned}$$

Tomando o limite com  $h \rightarrow 0$  temos

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{|T_1(h) - T_2(h)|}{\|h\|} = 0,$$

isto é, para todo  $\epsilon > 0$ , existe  $\delta > 0$  tal que  $0 < \|h\| < \delta$  então

$$|T_1(h) - T_2(h)| < \epsilon \|h\|$$

Dado  $x \in \mathbb{R}^m$  podemos escrever  $x = \frac{2\|x\|}{\delta} \frac{\delta}{2} \frac{x}{\|x\|}$ . Então

$$\begin{aligned} |T_1(x) - T_2(x)| &= \left| T_1 \left( \frac{2\|x\|}{\delta} \frac{\delta}{2} \frac{x}{\|x\|} \right) - T_2 \left( \frac{2\|x\|}{\delta} \frac{\delta}{2} \frac{x}{\|x\|} \right) \right| \\ &= 2 \frac{\|x\|}{\delta} \left| T_1 \left( \frac{\delta}{2} \frac{x}{\|x\|} \right) - T_2 \left( \frac{\delta}{2} \frac{x}{\|x\|} \right) \right| \quad \text{mas} \quad \left\| \frac{\delta}{2} \frac{x}{\|x\|} \right\| = \frac{\delta}{2} \\ &< \frac{2\|x\|}{\delta} \epsilon \frac{\delta}{2} = \|x\| \epsilon \end{aligned}$$

Assim, para todo  $\epsilon > 0$

$$|T_1(x) - T_2(x)| < \epsilon \|x\|, \quad \forall x \in \mathbb{R}^m$$

e, pela norma da transformação linear, temos

$$0 \leq \|T_1 - T_2\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R})} = \max_{x \in B_1[0]} |T_1(x) - T_2(x)| < \epsilon$$

Como  $\epsilon$  é arbitrário, temos que  $T_1 - T_2 = 0$ , ou seja,  $T_1 = T_2$ .

**Definição 6.4** A transformação linear  $T$  da definição anterior é a derivada de  $f$  no ponto  $a$  denotada por  $df(a)$ .

Analogamente, dada  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R})$  podemos definir

$$r_T(h) = f(a + h) - f(a) - T(h).$$

**Teorema 6.2** Sejam  $U \subset \mathbb{R}^m$  aberto,  $a \in U$  e  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ . Então  $f$  é diferenciável no ponto  $a$  se, e somente se, existe  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R})$  tal que o resto associado a  $T$  satisfaz

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{r_T(h)}{\|h\|} = 0.$$

**Demonstração:** Suponhamos  $f$  diferenciável no ponto  $a \in U$ . Isto, por definição, quer dizer que existe  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R})$  tal que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(a + h) - f(a) - T(h)|}{\|h\|} = 0$$

isto é,

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{|r_T(h)|}{\|h\|} = 0$$

□

**Teorema 6.3** Sejam  $U \subset \mathbb{R}^m$  aberto e  $a \in U$ . Se  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$  é diferenciável em  $a$  então:

(i)  $f$  é contínua em  $a$ .

(ii)  $f$  possui derivada direcional  $\frac{\partial f}{\partial v}(a)$  segundo qualquer direção  $v \in \mathbb{R}^m$  e

$$\frac{\partial f}{\partial v}(a) = df(a)(v).$$

(iii) A derivada de  $f$  no ponto  $a$  é

$$df(a) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}(a), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_m}(a) \right)$$

isto é,

$$\begin{aligned} df(a) : \mathbb{R}^m &\longrightarrow \mathbb{R} \\ v &\longmapsto df(a)(v) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}(a), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_m}(a) \right) \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix} \\ &= \sum_{j=1}^m \frac{\partial f(a)}{\partial x_j} v_j. \end{aligned}$$

(iv) As derivadas direcionais  $\frac{\partial f(a)}{\partial v}$  dependem linearmente de  $v$ .

**Demonstração:**

(i) Como  $f$  é diferenciável em  $a$ , dado  $\epsilon > 0$ , existe  $\delta > 0$  tal que

$$|f(a+h) - f(a) - (df(a))(h)| \leq \epsilon \|h\|_{\mathbb{R}^m}, \text{ se } \|h\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$$

Em particular, se  $\epsilon = 1$  existe  $\delta > 0$  tal que

$$|f(a+h) - f(a) - (df(a))(h)| \leq \|h\|_{\mathbb{R}^m}, \text{ se } \|h\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$$

Logo,

$$\begin{aligned} |f(a+h) - f(a)| &= |f(a+h) - f(a) - df(a)(h) + df(a)(h)| \\ &\leq |f(a+h) - f(a) - df(a)(h)| + |df(a)(h)| \\ &\leq \|h\|_{\mathbb{R}^m} + c\|h\|_{\mathbb{R}^m} = (c+1)\|h\|_{\mathbb{R}^m} \\ &= k\|h\|_{\mathbb{R}^m} \end{aligned}$$

isto é, se  $\|h\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$  então  $|f(a+h) - f(a)| \leq k\|h\|_{\mathbb{R}^m}$ . Segue que  $f$  é contínua no ponto  $a$ .

(ii) Como  $f$  é diferenciável em  $a$  então, para todo  $\epsilon > 0$ , existe  $\delta > 0$  tal que, se  $0 < \|h\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$  então

$$|f(a+h) - f(a) - (df(a))(h)| \leq \epsilon \|h\|_{\mathbb{R}^m}.$$

Logo, dado  $v \in \mathbb{R}^m, v \neq 0$  tomamos  $h = tv$  para  $0 < |t| < \frac{\delta}{\|v\|_{\mathbb{R}^m}}$ , ou seja, para  $0 < \|h\|_{\mathbb{R}^m} = |t|\|v\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$ , então

$$|f(a+h) - f(a) - (df(a))(tv)| \leq \epsilon |t| \|v\|_{\mathbb{R}^m}$$

donde

$$\left| \frac{f(a+h) - f(a)}{t} - (df(a))(v) \right| \leq \epsilon \|v\|_{\mathbb{R}^m}$$

Em resumo, para todo  $\epsilon > 0$ , existe  $\eta > 0$   $\left( \eta = \frac{\delta}{\|v\|} \right)$  tal que se  $0 < |t| < \eta$  então

$$\left| \frac{f(a+tv) - f(a)}{t} - df(a)(v) \right| < \|v\|_{\mathbb{R}^m} \epsilon$$

e isto implica que

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a+tv) - f(a)}{t} = (df(a))(v)$$

por sua vez, isto implica que existe

$$\frac{\partial f(a)}{\partial v} = (df(a))(v).$$

(iii) Sabemos que  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R})$  é isomorfo a  $M_{1 \times m}(\mathbb{R})$  (o conjunto das matrizes  $1 \times m$  com entradas reais) e que  $df(a) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R})$ . Daí,

$$\begin{aligned} (df(a))(e_1) &= A_1 \\ (df(a))(e_2) &= A_2 \\ &\vdots \\ (df(a))(e_m) &= A_m \end{aligned}$$

Pelo item anterior

$$\begin{aligned} A_1 &= \frac{\partial f}{\partial e_1}(a) = \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) \\ &\vdots \\ A_m &= \frac{\partial f}{\partial e_m}(a) = \frac{\partial f}{\partial x_m}(a) \end{aligned}$$

Logo,  $df(a) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}(a), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_m}(a) \right)_{1 \times m}$  e

$$(df(a))(v) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}(a), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_m}(a) \right)_{1 \times m} \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix} = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f(a)}{\partial x_j} v_j.$$

(iv) Imediato de (ii) pois  $df(a)$  é linear.  $\square$

**Teorema 6.4** (*Condição de diferenciabilidade*)

Sejam  $U \subset \mathbb{R}^m$  aberto e  $a \in U$ . Se  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$  é tal que existem as derivadas parciais  $\frac{\partial f}{\partial x_j}$  numa vizinhança de  $a$  e estas são contínuas no ponto  $a$ , então  $f$  é diferenciável em  $a$ .

**Demonstração:** Seja  $\eta > 0$  tal que  $\frac{\partial f}{\partial x_j}(x)$  existe, para todo  $x \in B_\eta(a)$ ,  $\forall j = 1, \dots, m$ . Então, dado  $\epsilon > 0$ , existe  $\delta > 0$  ( $0 < \delta < \eta$ ) tal que se  $\|\xi\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$  então

$$\left| \frac{\partial f}{\partial x_j}(a + \xi) - \frac{\partial f}{\partial x_j}(a) \right| < \epsilon$$

Agora, seja  $h \in \mathbb{R}^m$  tal que  $\|h\| < \delta$ . Considere

$$\begin{aligned} p^{(0)} &= (a_1, a_2, a_3, \dots, a_m) \\ p^{(1)} &= (a_1 + h_1, a_2, a_3, \dots, a_m) \\ p^{(2)} &= (a_1 + h_1, a_2 + h_2, a_3, \dots, a_m) \\ &\vdots \\ p^{(m)} &= (a_1 + h_1, a_2 + h_2, a_3 + h_3, \dots, a_m + h_m) = a + h \end{aligned}$$

Então,

$$\begin{aligned} f(a + h) - f(a) &= f(p^{(m)}) - f(p^{(0)}) \\ &= f(p^{(m)}) - f(p^{(m-1)}) + f(p^{(m-1)}) - \dots - f(p^{(1)}) + f(p^{(1)}) - f(p^{(0)}) \\ &= \sum_{j=1}^m [f(p^{(j)}) - f(p^{(j-1)})] \end{aligned}$$

Note que  $[p^{(j-1)}, p^{(j)}]$  é um segmento paralelo ao  $j$ -ésimo eixo, ou seja,

$$[p^{(j-1)}, p^{(j)}] = \{p^{(j-1)} + t(h_j e_j), t \in [0, 1]\}$$

onde  $\{e_1, \dots, e_m\}$  é a base canônica do  $\mathbb{R}^m$ . Pelo Teorema do Valor Médio, existe  $\theta_j \in (0, 1)$  tal que

$$\begin{aligned} f(p^{(j)}) - f(p^{(j-1)}) &= \frac{\partial f}{\partial(h_j e_j)}(p^{(j-1)} + \theta_j(h_j e_j)) \\ &= h_j \frac{\partial f}{\partial e_j}(p^{(j-1)} + \theta_j(h_j e_j)) \\ &= h_j \frac{\partial f}{\partial x_j}(p^{(j-1)} + \theta_j(h_j e_j)) \end{aligned}$$

Portanto

$$f(a + h) - f(a) = \sum_{j=1}^m h_j \frac{\partial f}{\partial x_j}(p^{(j-1)} + \theta_j(h_j e_j))$$

donde

$$\begin{aligned} \left| f(a + h) - f(a) - \sum_{j=1}^m h_j \frac{\partial f(a)}{\partial x_j} \right| &= \left| \sum_{j=1}^m \left( \frac{\partial f}{\partial x_j}(p^{(j-1)} + \theta_j(h_j e_j)) - \frac{\partial f(a)}{\partial x_j} \right) h_j \right| \\ &\leq \sum_{j=1}^m \left| \frac{\partial f}{\partial x_j}(p^{(j-1)} + \theta_j(h_j e_j)) - \frac{\partial f(a)}{\partial x_j} \right| |h_j| \\ &< \epsilon \sum_{j=1}^m |h_j| = \epsilon \|h\|_{S, \mathbb{R}^m} < m\epsilon \|h\|_{\mathbb{R}^m} \end{aligned}$$

Resumindo, temos que para todo  $\epsilon > 0$  existe  $\delta > 0$  tal que se  $0 < \|h\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$  então

$$\frac{\left| f(a + h) - f(a) - \sum_{j=1}^m \frac{\partial f(a)}{\partial x_j} h_j \right|}{\|h\|_{\mathbb{R}^m}} < m\epsilon$$

isto é,

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\left| f(a + h) - f(a) - \sum_{j=1}^m \frac{\partial f(a)}{\partial x_j} h_j \right|}{\|h\|_{\mathbb{R}^m}} = 0,$$

o que prova que  $f$  é diferenciável em  $a$  e  $df(a)(h) = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f}{\partial x_j}(a) h_j$ . □

**Observação 6.1** Toda função de classe  $C^1$  é diferenciável.



### 6.3.1 Gradiente

Para cada  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}) = (\mathbb{R}^m)^*$  existe um único  $v_T \in \mathbb{R}^m$  tal que

$$T(u) = \langle v_T, u \rangle.$$

**Definição 6.5** *Seja  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}$  uma função diferenciável no ponto  $a$  do aberto  $U$ . Então definimos o gradiente de  $f$  no ponto  $a$ , denotado por  $\nabla f(a)$ , como sendo o vetor do  $\mathbb{R}^m$  tal que*

$$df(a)(u) = \langle \nabla f(a), u \rangle, \forall u \in \mathbb{R}^m.$$

**Teorema 6.5** *Seja  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}$  diferenciável no ponto  $a$  do aberto  $U$ . Então*

$$\nabla f(a) = \left( \frac{\partial f(a)}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f(a)}{\partial x_m} \right).$$

## 6.4 Diferenciabilidade de funções $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$

**Definição 6.6** *Sejam  $U \subset \mathbb{R}^m$  um conjunto aberto,  $a \in U$  e  $f = (f_1, \dots, f_n) : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$ . Dizemos que  $f$  é diferenciável no ponto  $a$  quando existe  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  tal que*

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\|f(a+h) - f(a) - T(h)\|_{\mathbb{R}^n}}{\|h\|_{\mathbb{R}^m}} = 0$$

*No caso afirmativo, a aplicação  $T$  é única e é denominada a derivada de  $f$  no ponto  $a$ .*

Denota-se  $T = df(a)$ .

Para cada  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  podemos definir a função resto associada a  $T$

$$\begin{aligned} r_T : B_\epsilon(0) \subset \mathbb{R}^m &\longrightarrow \mathbb{R}^n \\ h &\longmapsto r_T(h) = f(a+h) - f(a) - T(h) \end{aligned}$$

Aqui  $\epsilon > 0$  é tal que  $B_\epsilon(a) \subset U$ .

**Teorema 6.6** *Sejam  $U \subset \mathbb{R}^m$  um aberto e  $a \in U$ . Uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$  é diferenciável em  $a$  se, e somente se, existe  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  tal que o resto  $r_T$  satisfaz*

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{r_T(h)}{\|h\|} = 0.$$

**Demonstração:** Imediata da definição.

**Definição 6.7** *Sejam  $U \subset \mathbb{R}^m$  um aberto,  $a \in U$ ,  $v \in \mathbb{R}^m$  e  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$ . A derivada direcional de  $f$  no ponto  $a$ , na direção do vetor  $v$ , é o vetor  $\frac{\partial f}{\partial v}(a) \in \mathbb{R}^n$  dado pelo limite*

$$\frac{\partial f}{\partial v}(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + tv) - f(a)}{t}$$

*quando o limite existir.*

Equivalentemente, um vetor  $w \in \mathbb{R}^n$  é a derivada direcional de  $f$  no ponto  $a$ , na direção do vetor  $v$ , quando para todo  $\epsilon > 0$ , existir  $\delta > 0$  tal que se  $0 < |t| < \delta$  então

$$\left\| \frac{f(a + tv) - f(a)}{t} - w \right\|_{\mathbb{R}^n} < \epsilon.$$

**Teorema 6.7** *Sejam  $U \subset \mathbb{R}^m$  um aberto,  $a \in U$  e  $f = (f_1, \dots, f_n) : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$ .*

(a) *Se  $f$  é diferenciável em  $a$ , então  $f$  é contínua.*

(b) *Se  $f$  é diferenciável em  $a$  então existe  $\frac{\partial f}{\partial v}(a)$  segundo qualquer direção  $v \in \mathbb{R}^m$  e, além disso,  $\frac{\partial f}{\partial v}(a) = df(a)(v)$ .*

(c)  *$f$  é diferenciável em  $a$  se, e somente se, para cada  $i = 1, 2, \dots, n$  tem-se que*

$f_i : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}$  é diferenciável em  $a$ . No caso afirmativo temos

$$\begin{aligned}
 df(a) : \mathbb{R}^m &\longrightarrow \mathbb{R}^n \\
 v &\longmapsto df(a)(v) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(a) & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_m}(a) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_1}(a) & \cdots & \frac{\partial f_n}{\partial x_m}(a) \end{bmatrix}_{n \times m} \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix}_{m \times 1} \\
 &= \begin{pmatrix} \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(a) v_j \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(a) v_j \end{pmatrix}_{n \times 1}.
 \end{aligned}$$

### Demonstração:

(a) Desde que  $f$  é diferenciável em  $a$ , dado  $\epsilon > 0$  existe  $\delta > 0$  tal que se  $0 < \|h\| < \delta$  então

$$\|f(a+h) - f(a) - df(a)(h)\| < \epsilon \|h\|.$$

Para  $\epsilon = 1$ , existe  $\delta > 0$  tal que

$$\|f(a+h) - f(a) - df(a)(h)\|_{\mathbb{R}^n} < \epsilon \|h\|_{\mathbb{R}^m}.$$

Então

$$\begin{aligned}
 \|f(a+h) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} &= \|f(a+h) - f(a) - df(a)(h) + df(a)(h)\|_{\mathbb{R}^n} \\
 &\leq \|f(a+h) - f(a) - df(a)(h)\|_{\mathbb{R}^n} + \|df(a)(h)\|_{\mathbb{R}^n} \\
 &\leq (1 + c) \|h\|_{\mathbb{R}^m}
 \end{aligned}$$

se  $0 < \|h\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$ . Isto mostra que  $f$  é contínua no ponto  $a$ .

(b) Suponha  $f$  diferenciável em  $a$ . Então dado  $\epsilon > 0$  existe  $\delta > 0$  tal que se  $0 < \|h\| < \delta$  segue que

$$\|f(a+h) - f(a) - df(a)(h)\| < \epsilon \|h\|$$

Dado  $v \in \mathbb{R}^m, v \neq 0$ , seja  $h = tv$  com  $0 < |t| < \frac{\delta}{\|v\|}$ . Assim,  $0 < \|h\| = |t|\|v\| < \delta$  e, então

$$\|f(a + tv) - f(a) - tdf(a)(v)\| < \epsilon|t|\|v\|$$

ou seja,

$$\left\| \frac{f(a + tv) - f(a)}{t} - df(a)(v) \right\| < \epsilon\|v\|.$$

Logo, existe

$$\lim_{t \rightarrow 0} \left( \frac{f(a + tv) - f(a)}{t} \right) = df(a)(v) = \frac{\partial f}{\partial v}(a).$$

(c) Suponha que  $f = (f_1, \dots, f_n) : U \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$  é diferenciável no ponto  $a$ . Então dado  $\epsilon > 0$  existe  $\delta > 0$  tal que se  $0 < \|h\| < \delta$  então

$$\|f(a + h) - f(a) - df(a)(h)\|_{\mathbb{R}^n} < \epsilon\|h\|_{\mathbb{R}^m}.$$

Agora, note que, fixado  $i \in \{1, \dots, n\}$  temos

$$\begin{aligned} |f_i(a + h) - f_i(a) - df(a)_i(h)| &\leq \max_{1 \leq k \leq n} \{|f_k(a + h) - f_k(a) - df(a)_k(h)|\} \\ &= \|f(a + h) - f(a) - df(a)(h)\|_{M, \mathbb{R}^n} \\ &\leq \|f(a + h) - f(a) - df(a)(h)\|_{\mathbb{R}^n} \\ &< \epsilon\|h\|_{\mathbb{R}^m} \end{aligned}$$

Em resumo, para todo  $\epsilon > 0$  existe  $\delta > 0$  tal que se  $0 < \|h\| < \delta$  então

$$|f_i(a + h) - f_i(a) - df(a)_i(h)| < \epsilon\|h\|_{\mathbb{R}^m}$$

com  $df(a)_i \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R})$ . Logo  $f_i : U \rightarrow \mathbb{R}$  é diferenciável em  $a$  e, além disso,  $df_i(a) = df(a)_i$  ou seja,

$$\begin{aligned} df_i(a) : \mathbb{R}^m &\rightarrow \mathbb{R} \\ v &\longmapsto df_i(a)(v) = \left( \frac{\partial f_i}{\partial x_1}(a), \dots, \frac{\partial f_i}{\partial x_m}(a) \right) \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix} \\ &= \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_i(a)}{\partial v_j} v_j \end{aligned}$$

Reciprocamente, suponhamos que para cada  $i = 1, \dots, n$ ,  $f_i : U \rightarrow \mathbb{R}$  é diferenciável. Dado  $\epsilon > 0$  existe  $\delta > 0$  tal que se  $0 < \|h\| < \delta$  então

$$|f_i(a+h) - f_i(a) - df_i(a)(h)| < \epsilon \|h\|, \quad \forall i = 1, \dots, n$$

Definimos  $T : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$  onde  $T_i = df_i(a)$  para  $i = 1, \dots, n$ . É claro que  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  e

$$T(v) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(a) & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_m}(a) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_1}(a) & \cdots & \frac{\partial f_n}{\partial x_m}(a) \end{pmatrix}_{n \times m} \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix}_{m \times 1}$$

Logo

$$\begin{aligned} \|f(a+h) - f(a) - T(h)\|_{\mathbb{R}^n} &\leq n \max_{1 \leq i \leq n} \{|f_i(a+h) - f_i(a) - T_i(h)|\} \\ &\leq n\epsilon \|h\|_{\mathbb{R}^m} \end{aligned}$$

se  $0 < \|h\| < \delta$ , isto é, existe  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  tal que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\|f(a+h) - f(a) - T(h)\|_{\mathbb{R}^n}}{\|h\|_{\mathbb{R}^m}} = 0$$

. Logo  $f$  é diferenciável em  $a$  e  $df(a) = T$ . □

**Observação 6.2** A matriz  $\left( \frac{\partial f_i}{\partial x_j} \right)_{n \times m}$ ,  $1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq m$ , é denominada matriz jacobiana de  $f$  no ponto  $a$ . Quando  $n = m$  o determinante da matriz jacobiana é denominado o Jacobiano de  $f$  no ponto  $a$ .

### 6.4.1 Regra da Cadeia

**Teorema 6.8** Sejam  $f : U \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^\nu$  e  $g : V \subset \mathbb{R}^\nu \rightarrow \mathbb{R}^n$  tais que  $f(U) \subset V$  ( $U$  e  $V$  são abertos). Se  $f$  é diferenciável no ponto  $a \in U$  e  $g$  é diferenciável no ponto  $b = f(a)$  então  $(g \circ f) : U \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$  é diferenciável no ponto  $a$  e

$$d(g \circ f)(a) = (dg(b) \circ df(a))$$

**Demonstração:** Como  $df(a) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^\nu)$  e  $dg(a) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^\nu, \mathbb{R}^n)$  temos que  $(dg(b) \circ df(a)) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$ . Além disso,

$$\begin{aligned}
& \|(g \circ f)(a+h) - (g \circ f)(a) - (dg(b) \circ df(a))(h)\|_{\mathbb{R}^n} = \\
& = \|(g \circ f)(a+h) - (g \circ f)(a) + dg(b)(f(a+h) - f(a)) - dg(b)(f(a+h) - f(a)) - (dg(b)(df(a)(h)))\| \\
& = \|g(f(a+h)) - g(f(a)) - dg(b)(f(a+h) - f(a)) + dg(b)(f(a+h) - f(a) - df(a)(h))\| \\
& \leq \|g(f(a+h)) - g(b) - dg(b)(f(a+h) - f(a))\| + \|dg(b)(f(a+h) - f(a) - df(a)(h))\| \\
& \leq c_1 \|f(a+h) - f(a) - df(a)(h)\|
\end{aligned} \tag{6.1}$$

Agora, como  $f$  é diferenciável no ponto  $a$  e  $g$  é diferenciável no ponto  $b = f(a)$ , então dado  $\epsilon > 0$  existe  $\delta_1 > 0$  e  $\delta_2 > 0$  tais que

$$\|f(a+h) - f(a) - df(a)(h)\|_{\mathbb{R}^\nu} \leq \epsilon \|h\|_{\mathbb{R}^m}, \quad \text{se } \|h\| < \delta_1 \tag{6.2}$$

e

$$\|g(b+\xi) - g(b) - dg(b)(\xi)\|_{\mathbb{R}^n} \leq \epsilon \|\xi\|_{\mathbb{R}^\mu}, \quad \text{se } \|\xi\| < \delta_2 \tag{6.3}$$

Além disso, sabemos que existem  $\delta_3 > 0$  e  $c_2 > 0$  tais que

$$\|f(a+h) - f(a)\| < c_2 \|h\| \quad \text{se } \|h\| < \delta_3 \tag{6.4}$$

Escolhendo  $\delta = \min\{\delta_1, \frac{\delta_2}{c_2}, \delta_3\}$  teremos

$$\text{se } \|h\| < \delta \Rightarrow \|f(a+h) - f(a)\|_{\mathbb{R}^\nu} \leq c_2 \|h\|_{\mathbb{R}^m} < c_2 \frac{\delta_2}{c_2} = \delta_2 \Rightarrow$$

$$\|g(b + f(a+h) - f(a)) - g(b) - dg(b)(f(a+h) - f(a))\|_{\mathbb{R}^n} \leq \epsilon \|f(a+h) - f(a)\|_{\mathbb{R}^\nu}$$

ou seja

$$\|g(b + f(a+h) - f(a)) - g(b) - dg(b)(f(a+h) - f(a))\|_{\mathbb{R}^n} \leq \epsilon c_2 \|h\|_{\mathbb{R}^\nu}. \tag{6.5}$$

Logo,

$$\begin{aligned}
\|(g \circ f)(a+h) - (g \circ f)(a) - (dg(b) \circ df(a))(h)\|_{\mathbb{R}^n} & \leq \epsilon c_2 \|h\|_{\mathbb{R}^m} + \epsilon \|h\|_{\mathbb{R}^m} \\
& = \epsilon(c_2 + 1) \|h\|_{\mathbb{R}^m}, \quad \text{se } \|h\| < \delta
\end{aligned}$$

Resumindo, para todo  $\epsilon > 0$  existe  $\delta > 0$  tal que se  $\|h\| < \delta$  então

$$\|(g \circ f)(a+h) - (g \circ f)(a) - (dg(b) \circ df(a))(h)\|_{\mathbb{R}^n} \leq \epsilon(c_2 + 1)\|h\|_{\mathbb{R}^m}, \text{ se } \|h\| < \delta.$$

□

**Exemplo 6.4** Seja  $f : [0, 2\pi] \longrightarrow \mathbb{R}^2$  dada por  $f(t) = (\cos t, \sin t)$ . É claro que  $f$  é diferenciável em  $(0, 2\pi)$  e

$$\begin{aligned} df(t_0) : \mathbb{R} &\longrightarrow \mathbb{R}^2 \\ t &\longmapsto df(t_0)(t) = \begin{pmatrix} -\sin t_0 \\ \cos t_0 \end{pmatrix}_{2 \times 1} (t)_{1 \times 1} \\ &= \begin{pmatrix} -t \sin t_0 \\ t \cos t_0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

isto é,

$$df(t_0)(t) = (-t \sin t_0, t \cos t_0)$$

ou ainda,

$$df(t_0) = (-\sin t_0, \cos t_0).$$

Note ainda que

$$\|df(t_0)\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^2)} = \max_{|t| \leq 1} \|df(t_0)(t)\|_{\mathbb{R}^2} = \max_{|t| \leq 1} |t| = 1$$

e

$$\|df(t_0)\|_{\mathbb{R}^2} = \|(-\sin t_0, \cos t_0)\|_{\mathbb{R}^2} = 1$$

logo  $df(t_0) \neq 0, \forall t_0 \in (0, 2\pi)$ . Entretanto,

$$f(2\pi) - f(0) = 0.$$

Segue que  $f(2\pi) - f(0) \neq f'(t_0)(2\pi)$ .

Portanto, não pode haver uma fórmula análoga ao teorema do valor médio quando  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n, n > 1$ .

**Teorema 6.9** (*Desigualdade do valor médio para funções vetoriais*)

Seja  $f : [a, b] \subset \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^n$  uma função contínua em  $[a, b]$  e diferenciável em  $(a, b)$ .  
Então, existe  $x \in (a, b)$  tal que

$$\|f(b) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} \leq \|df(x)\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)}(b - a),$$

ou, equivalentemente

$$\|f(a + u) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} \leq \|df(a + \theta u)\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)}|u|.$$

**Demonstração:** Considere  $v = (f(b) - f(a))$ . Temos que  $0 \neq v \in \mathbb{R}^n$ . Definamos

$$\begin{aligned} \varphi : [a, b] &\longrightarrow \mathbb{R} \\ t &\longmapsto \varphi(t) = \langle v, f(t) \rangle_{\mathbb{R}^n} \end{aligned}$$

Observe que  $\varphi$  é contínua em  $[a, b]$  e diferenciável em  $(a, b)$ . Pelo Teorema do Valor Médio, existe  $x \in (a, b)$  tal que

$$|\varphi(b) - \varphi(a)| = \varphi'(x)(b - a),$$

isto é,

$$|\varphi(b) - \varphi(a)| = \langle v, f'(x) \rangle (b - a) \leq \|v\| \|f'(x)\| (b - a).$$

Por outro lado,

$$\begin{aligned} |\varphi(b) - \varphi(a)| &= \langle v, f(b) \rangle - \langle v, f(a) \rangle \\ &= \langle v, f(b) - f(a) \rangle \\ &= \langle v, v \rangle = \|v\|^2. \end{aligned}$$

Logo

$$\|v\|^2 \leq \|v\| \|f'(x)\| (b - a).$$

Como  $v \neq 0$ , então, da desigualdade acima resulta que

$$\|v\| \leq \|f'(x)\| (b - a)$$

que, por sua vez, implica que

$$\|f(b) - f(a)\| \leq \|f'(x)\|_{\mathbb{R}^n} (b - a)$$



ou, ainda,

$$\|f(b) - f(a)\| \leq \|df(x)\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)}(b - a).$$

□

**Teorema 6.10** *Seja  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$  uma função diferenciável no conjunto aberto e convexo  $U$ . Se  $a, b \in U$  então existe um ponto  $c$  no segmento  $(a, b)$  tal que*

$$\|f(b) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} \leq \|df(c)\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)}\|b - a\|_{\mathbb{R}^m}.$$

**Demonstração:** A função  $\lambda : [0, 1] \longrightarrow \mathbb{R}^m$  que a cada  $t \in [0, 1]$  associa  $\lambda(t) = a + t(b - a)$  é uma parametrização do segmento retilíneo  $[a, b]$  com  $\lambda(0) = a$  e  $\lambda(1) = b$ . Além disso,  $\lambda([0, 1]) \subset U$  pois  $U$  é convexo.

Tomando  $(f \circ \lambda) : [0, 1] \subset \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^n$  segue que  $f \circ \lambda$  é contínua em  $[0, 1]$  e diferenciável em  $(0, 1)$ . Pelo teorema anterior, existe  $x \in (0, 1)$  tal que

$$\|(f \circ \lambda)(1) - (f \circ \lambda)(0)\|_{\mathbb{R}^n} \leq \|d(f \circ \lambda)(x)\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)}.$$

Daí,

$$\|f(b) - f(a)\|_{\mathbb{R}^n} \leq \|d(f \circ \lambda)(x)\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)}$$

Agora, observamos que

$$\begin{aligned} (d(f \circ \lambda)(x))(v) &= (df(\lambda(x)) \circ d\lambda(x))v \\ &= [df(\lambda(x))](d\lambda(x)v) \\ &= [df(\lambda(x))](v(b - a)), \quad \forall v \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

Então,

$$\begin{aligned} \|d(f \circ \lambda)(x)\| &= \max_{|v| \leq 1} \|d(f \circ \lambda)(x)(v)\|_{\mathbb{R}^n} \\ &= \max_{|v| \leq 1} \|df(\lambda(x))(v(b - a))\|_{\mathbb{R}^n} \\ &\leq \max_{|v| \leq 1} \|df(\lambda(x))\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)}|v|\|b - a\|_{\mathbb{R}^m} \\ &\leq \|df(\lambda(x))\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)}\|b - a\|. \end{aligned}$$

Como  $x \in (0, 1)$  e  $\lambda(x) = c \in (a, b)$ , segue que

$$\|f(b) - f(a)\|_{\mathbb{R}^m} \leq \|df(c)\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)} \|b - a\|_{\mathbb{R}^m}$$

□

## 6.5 Funções Continuamente Diferenciáveis e Derivadas de Ordem Dois

**Definição 6.8** Uma função  $f = (f_1, \dots, f_n) : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$  é dita *continuamente diferenciável* no aberto  $U$  (ou de classe  $C^1$  em  $U$ ) quando para todo  $i = 1, \dots, n$  e  $j = 1, \dots, m$  existe  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j}$  em todo ponto de  $U$  e  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j} : U \longrightarrow \mathbb{R}$  são contínuas.

**Observação 6.3**  $f = (f_1, \dots, f_n) \in C^1(U, \mathbb{R}^n) \Leftrightarrow f_i \in C^1(U, \mathbb{R}), \forall i = 1, \dots, n$ .

Se  $f = (f_1, \dots, f_n) : U \longrightarrow \mathbb{R}^n$  é de classe  $C^1$ , então  $f$  é diferenciável em todo ponto  $U$ . Desta forma, fica definida a aplicação

$$\begin{aligned} df : U &\longrightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n) \\ x &\longmapsto df(x). \end{aligned}$$

**Teorema 6.11** A função  $f = (f_1, \dots, f_n) : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$  é de classe  $C^1$  se, e somente se,  $f$  é diferenciável em  $U$  e  $df : U \longrightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  é contínua.

**Demonstração:** Suponha que  $f : U \longrightarrow \mathbb{R}^n$  é de classe  $C^1$ . Então, existe  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j}$  em todo ponto de  $U$  e  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j} : U \longrightarrow \mathbb{R}$  é contínua para todo  $i$  e todo  $j$ . Isto e os teoremas 6.4 e 6.7 implicam que  $f$  é diferenciável em  $U$ . Além disso, dado arbitrariamente  $a \in U$  e  $\epsilon > 0$ , existe  $\delta > 0$  tal que, se  $\|x - a\|_{\mathbb{R}^m} < \delta$  então

$$\left| \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) \right| < \frac{\epsilon}{nm}, \quad \forall i, j$$

Observe que,

$$df(a)(v) = \left( \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(a) v_j, \dots, \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(a) v_j \right);$$

$$df(x)(v) = \left( \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(x) v_j, \dots, \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(x) v_j \right);$$

logo

$$df(x)(v) - df(a)(v) = \left( \sum_{j=1}^m \left( \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(a) \right) v_j, \dots, \sum_{j=1}^m \left( \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(a) \right) v_j \right);$$

e, assim,

$$\begin{aligned} \|df(x)(v) - df(a)(v)\|_{\mathbb{R}^n} &\leq n \|df(x)(v) - df(a)(v)\|_{M, \mathbb{R}^n} \\ &= n \max \left\{ \left| \sum_{j=1}^m \left( \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(a) \right) v_j \right|, \dots, \left| \sum_{j=1}^m \left( \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(a) \right) v_j \right| \right\} \\ &\leq n \max \left\{ \sum_{j=1}^m \left| \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(a) \right| |v_j|, \dots, \sum_{j=1}^m \left| \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(a) \right| |v_j| \right\} \end{aligned}$$

Portanto,

$$\begin{aligned} \|df(x) - df(a)\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)} &= \max_{\|v\|_{\mathbb{R}^m} < 1} \|(df(x) - df(a))(v)\|_{\mathbb{R}^n} \\ &\leq n \max \left\{ \sum_{j=1}^m \left| \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(a) \right|, \dots, \sum_{j=1}^m \left| \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(a) \right| \right\} \\ &= n \sum_{j=1}^m \left| \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) \right| \\ &< n \cdot m \cdot \left( \frac{\epsilon}{m \cdot n} \right) = \epsilon \end{aligned}$$

ou seja, se  $\|x-a\| < \delta$  então  $\|df(x) - df(a)\|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)} < \epsilon$ . Portanto,  $df : U \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  é contínua no ponto  $a$ . Como  $a$  é arbitrário, conclui-se que  $df : U \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  é contínua em  $U$ .

Reciprocamente, suponhamos que  $f$  é diferenciável em  $U$  e  $df : U \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  é contínua. Logo pelo Teorema 6.7 existe  $\frac{\partial f}{\partial v}$  em  $U$ , segundo qualquer direção  $v \in \mathbb{R}^m$  e  $\frac{\partial f}{\partial v}(x) = df(x)(v)$ ,  $\forall x \in U$ . Em particular, se  $\{e_1, \dots, e_m\}$  é a base canônica do  $\mathbb{R}^m$ ,

existe

$$\frac{\partial f}{\partial e_j}(x) = df(x)(e_j) = \left( \frac{\partial f_1}{\partial x_j}(x), \dots, \frac{\partial f_n}{\partial x_j}(x) \right), \quad \forall j = 1, \dots, n$$

Além disso, se  $\{u_1, \dots, u_n\}$  é a base canônica do  $\mathbb{R}^n$ , temos

$$\langle df(x)(e_j), u_i \rangle_{\mathbb{R}^n} = \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x).$$

Isto mostra que existe  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x)$  em todo ponto de  $U$ , para todo  $i = 1, \dots, m$  e todo  $j = 1, \dots, n$  e, além disso,

$$\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) = \langle df(x)(e_j), u_i \rangle_{\mathbb{R}^n}.$$

Para provar a continuidade de

$$\frac{\partial f_i}{\partial x_j} : U \longrightarrow \mathbb{R}$$

façamos

$$\begin{aligned} \left| \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) \right| &= | \langle df(x)(e_j), u_i \rangle - \langle df(a)(e_j), u_i \rangle | \\ &= | \langle df(x)(e_j) - df(a)(e_j), u_i \rangle | \\ &= | \langle (df(x) - df(a))(e_j), u_i \rangle | \\ &\leq \| (df(x) - df(a)) e_j \|_{\mathbb{R}^n} \| u_i \|_{\mathbb{R}^n} \\ &\leq \| df(x) - df(a) \|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)} \| e_j \|_{\mathbb{R}^n} \| u_i \|_{\mathbb{R}^n} \end{aligned}$$

isto é,

$$\left| \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) - \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) \right| \leq \| df(x) - df(a) \|_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)}$$

o que mostra a continuidade de  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j} : U \longrightarrow \mathbb{R}$ . □

De acordo com o teorema anterior, se  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$  é de classe  $C^1$  no aberto  $U$  então está definida a aplicação

$$\begin{aligned} df : U &\longrightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n) \\ x &\longmapsto df(x) \end{aligned}$$

a qual é contínua.

Sabemos que  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  é isomorfo a  $M_{n \times m}(\mathbb{R})$  que, por sua vez, é isomorfo a  $\mathbb{R}^{n \cdot m}$ .

Via este isomorfismo, podemos escrever

$$\begin{aligned} df : U &\longrightarrow \mathbb{R}^{nm} \\ x &\longmapsto df(x) \end{aligned}$$

onde as  $nm$  funções  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j} : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}$  são as coordenadas de  $df$ . Logo  $df : U \longrightarrow \mathbb{R}^{nm}$  é diferenciável se, e somente se, as  $(nm)$  funções  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j} : U \longrightarrow \mathbb{R}$  são diferenciáveis.

**Definição 6.9** Uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$  definida em um aberto  $U$ , diz-se duas vezes diferenciável no ponto  $a \in U$  quando existe um aberto  $V$ , com  $a \in V \subset U$  tal que  $f$  é diferenciável em  $V$  e a aplicação  $df : V \longrightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  é diferenciável no ponto  $a$ .

**Observação 6.4** Uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$  é duas vezes diferenciável em  $a$  se, e somente se, as  $(nm)$  funções  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j} : V \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}$  são diferenciáveis em  $a$ , ou seja, se, e somente se,

$$\frac{\partial f}{\partial v} : V \longrightarrow \mathbb{R}^n$$

é diferenciável no ponto  $a$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^m$ .

Dada  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$  duas vezes diferenciável no ponto  $a \in U$ , a derivada  $df : V \longrightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$  no ponto  $a$  é denominada derivada segunda de  $f$  no ponto  $a$  e é denotada por  $d^2f(a)$ . Então

$$d^2f(a) = d(df(a)) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)) \approx \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^{nm})$$

**Exemplo 6.5** Seja  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}$  duas vezes diferenciável. Isto é equivalente a dizer que as  $m$  funções  $\frac{\partial f}{\partial x_j} : V \longrightarrow \mathbb{R}$  são diferenciáveis no ponto  $a$ , com

$$\begin{aligned} d\left(\frac{\partial f}{\partial x_j}\right)(a) : \mathbb{R}^m &\longrightarrow \mathbb{R} \\ v &\longmapsto d\left(\frac{\partial f}{\partial x_j}\right)(a)(v) = \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_j}(a), \dots, \frac{\partial^2 f}{\partial x_m \partial x_j}(a)\right) \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix} \\ &= \sum_{k=1}^m \frac{\partial^2 f}{\partial x_k \partial x_j}(a) v_k \end{aligned}$$

Então,

$$d^2 f(a) = d(df(a)) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R})) \approx \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^m)$$

onde

$$\begin{aligned} d^2 f(a) : \mathbb{R}^m &\longrightarrow (\mathbb{R}^m)^* \\ v &\longmapsto d^2 f(a)(v) = \left( \sum_{k=1}^m \frac{\partial^2 f}{\partial x_k \partial x_1}(a)(v_k), \dots, \sum_{k=1}^m \frac{\partial^2 f}{\partial x_k \partial x_m}(a)(v_k) \right) \\ &= \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1}(a) & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1}(a) & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_m \partial x_1}(a) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_m}(a) & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_m}(a) & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_m \partial x_m}(a) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix} \\ &= \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(a) \right)_{m \times m} \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix}_{m \times 1} \end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned} d^2 f(a)(v) : \mathbb{R}^m &\longrightarrow \mathbb{R} \\ w &\longmapsto (d^2 f(a)(v))(w) = \left( \sum_{k=1}^m \frac{\partial^2 f(a)(v_k)}{\partial x_k \partial x_1}, \dots, \sum_{k=1}^m \frac{\partial^2 f(a)(v_k)}{\partial x_k \partial x_m} \right)_{1 \times m} \begin{pmatrix} w_1 \\ \vdots \\ w_m \end{pmatrix}_{m \times 1} \\ &= w_1 \sum_{k=1}^m \frac{\partial^2 f(a)(v_k)}{\partial x_k \partial x_1} + \cdots + w_m \sum_{k=1}^m \frac{\partial^2 f(a)(v_k)}{\partial x_k \partial x_m} \end{aligned}$$

Assim,

$$\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R})) \approx \mathcal{L}_2(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}) = \{B : \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}; B \text{ é bilinear}\}$$

$$\begin{array}{ccc} d^2 f(a) & & d^2 f(a) \\ \searrow & & \nearrow \\ & M_{m \times m}(\mathbb{R}) & \\ & \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(a) \right) & \end{array}$$

Assim,

$$(d^2 f(a)(v))(w) = (w_1, \dots, w_m) \underbrace{\left( \frac{\partial^2 f(a)}{\partial x_i \partial x_j} \right)}_{\text{matriz Hessiana}} \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix}$$

isto é, fica definido o funcional linear

$$d^2 f(a) : \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$(v, w) \longmapsto d^2 f(a)(v, w) = (w_1, \dots, w_m) \left( \frac{\partial^2 f(a)}{\partial x_i \partial x_j} \right) \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix}$$

Para o caso geral, se  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$  é duas vezes diferenciável no ponto  $a \in U$  então

$$d^2 f(a) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)).$$

Mas, temos o isomorfismo

$$\mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)) \approx \mathcal{L}_2(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n) = \{B : \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n; B \text{ é bilinear} \}$$

que a cada  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n))$  associa  $B_T$  onde  $B_T(v, w) = (T(v))(w)$ . Logo,  $d^2 f(a)$  é uma aplicação bilinear

$$d^2 f(a) : \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$$

$$(v, w) \longmapsto d^2 f(a)(v, w) = (d^2 f(a)(v))(w)$$

**Definição 6.10** Uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$  é de classe  $C^2$  no aberto  $U$  quando  $f$  é duas vezes diferenciável em todo o ponto de  $U$  e a aplicação

$$d^2 f : U \longrightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n))$$

é contínua.

**Teorema 6.12** (Schwarz) Sejam  $U \subset \mathbb{R}^m$  um aberto e  $a \in U$ . Se  $f : U \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^n$  é duas vezes diferenciável no ponto  $a$  então

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(a), \quad \forall i, j (1 \leq i, j \leq m)$$

**Demonstração:** Sem perda de generalidade, podemos considerar  $U \subset \mathbb{R}^2$  e  $a = (x_0, y_0)$ . Como  $U$  é aberto, existe  $c > 0$  tal que o quadrado  $(x_0 - \epsilon, x_0 + \epsilon) \times (y_0 - \epsilon, y_0 + \epsilon) \subset U$ . Definimos  $\varphi : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow \mathbb{R}$  dada por

$$\varphi(t) = f(x_0 + t, y_0 + t) - f(x_0 + t, y_0) - f(x_0, y_0 + t) + f(x_0, y_0)$$

Desta forma, para cada  $t \in (-\epsilon, \epsilon)$  fixo, a função  $\xi : [x_0 - t, x_0 + t] \rightarrow \mathbb{R}$  que a cada  $x \in [x_0 - t, x_0 + t]$  associa  $\xi(x) = f(x, y_0 + t) - f(x, y_0)$  satisfaz

(i)  $\xi(x_0 + t) - \xi(x_0) = \varphi(t)$

(ii)  $\xi$  é diferenciável no intervalo  $(x_0, x_0 + t)$  e é contínua em  $[x_0, x_0 + t]$

Assim, pelo teorema do valor médio, temos que existe  $\theta \in (0, 1)$  tal que

$$\xi(x_0 + t) - \xi(x_0) = \xi'(x_0 + \theta t)t$$

logo

$$\varphi(t) = \left[ \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \theta t, y_0 + t) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \theta t, y_0) \right] t$$

Como  $\frac{\partial f}{\partial x} : U \rightarrow \mathbb{R}$  é diferenciável em  $(x_0, y_0)$  então temos que:

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\left| \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \theta t, y_0 + t) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) - d\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)(x_0, y_0)(\theta t, t) \right|}{\sqrt{\theta^2 + 1} |t|} = 0$$

isto é,

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \theta t, y_0 + t) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) - d\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)(x_0, y_0)(\theta t, t)}{t} = 0$$

e também temos

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \theta t, y_0) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) - d\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)(x_0, y_0)(\theta t, 0)}{t} = 0$$

Daí,

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \theta t, y_0 + t) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \theta t, y_0) - d\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)(x_0, y_0)(0, t)}{t} = 0$$



ou,

$$\lim_{t \rightarrow 0} \left( \frac{\left[ \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \theta t, y_0 + t) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \theta t, y_0) \right] t}{t^2} - \frac{d \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right) (x_0, y_0)(0, t)}{t} \right) = 0$$

ou, ainda,

$$\lim_{t \rightarrow 0} \left( \frac{\varphi(t)}{t^2} - \frac{d \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right) (x_0, y_0)(0, t)}{t} \right) = 0$$

Mas,

$$d \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right) (x_0, y_0)(0, t) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0)0 + \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0)t$$

Assim,

$$\lim_{t \rightarrow 0} \left[ \frac{\varphi(t)}{t^2} - \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0) \right] = 0$$

o que implica

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\varphi(t)}{t^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0)$$

Analogamente, considerando, no lugar de  $\xi$ , a função

$$\begin{aligned} \psi : [y_0 - t, y_0 + t] &\longrightarrow \mathbb{R} \\ y &\longmapsto \psi(y) = f(x_0 + t, y) - f(x_0, y_0) \end{aligned}$$

obtemos

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\varphi(t)}{t^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0).$$

Segue que

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0)$$

□