# Домашняя работа №2

## Знакомство с С++

## Инструментарий и требования к работе

Работа выполняется на С++. На сервере сборка под С++20.

#### Задание

Напишите реализацию шаблонного класса кватерниона Quat с параметром T — тип данных для хранения частей числа (гарантируется, что в тестах T — вещественный тип).

Необходимо реализовать:

- операторы (список ниже).
- методы (список ниже).
- конструктор из 4 значений типа Т: a, b, c, d (нотация a + bi + cj + dk)
- конструктор, создающий кватернион поворота из 3 аргументов: Т (угол поворота), bool (true: угол передан в радианах, иначе: в градусах) и вектора (3 координаты, задающие ось вращения).

Нужно реализовать возможность создания объекта класса Quat без аргументов (все компоненты заполняются 0).

В репозитории будет tests.cpp для тестирования (google test) и шаблон для класса кватерниона quat.hpp. Файл tests.cpp менять нельзя. В файле quat.hpp нельзя менять выданное, но можно (и нужно) добавлять свои методы/операторы Quat и необходимые заголовочные файлы.

Информацию про кватернионы и формальное описание реализации его операций можно посмотреть <u>здесь</u> и <u>здесь</u>. Обратите внимание, что кватернион может быть представлен как комбинация скаляра и вектора из трёх компонентов. Соответственно, операции по кватерниону и скаляру/вектору следует рассматривать с этой точки зрения.

Для отправки на проверку необходимо, чтобы проходили все тесты, кроме тестов rotation\_matrix, matrix, angle, apply, за которые можно получить дополнительные баллы.

### Список операторов:

Оператор	Аргументы	Пояснение
+, +=, -, -=	Quat	Сложение/вычитание двух кватернионов (поэлементно)
*	Quat	Умножение кватернионов
~	-	Сопряжение
==, !=	Quat	Сравнение на (не)равенство
приведения типа к Т	-	Вычисление модуля кватерниона Примечание: оператор должен быть explicit

В дополнение к вышеописанному должно работать умножение на скаляр и вектор (типа Т). Это может быть реализовано как через перегрузку операторов, так и через дополнительные конструкторы.

### Список методов:

Метод	Аргументы	Пояснение
data	-	Получение указателя на 4 компонента кватерниона в порядке b, c, d, a (в другой нотации: x, y, z, w).
rotation_matrix	-	Получение матрицы поворота.
matrix	-	Получение вещественного матричного представления.
angle	bool	Нахождение угла кватернионами поворота. Принимает флажок, вернуть значение в градусах или нет, аналогично конструктору из угла.
apply	vector3_t	Применение кватерниона к вектору. Поворот переданного в аргументах вектора на текущий кватернион.

Матрицы хранятся в порядке row-major.

**Обратите внимание**, для того, чтобы ваша программа собралась с тестами (даже если вы отжали опцию "запускать тесты с extra functions"), у вас должны быть хоть как-то реализованы все функции (пойдёт даже реализация в виде заглушки, например return 0;).

## Репозиторий

Если что-то не работает в репозитории и вы не понимаете почему – пишем Виктории или вашему проверяющему (если есть).

Известные проблемы:

Если после первого запуска BuildTest вы видите сообщение "Init repo failed", то пишите Виктории с указанием ошибки и ссылкой на репозиторий.

Эта ситуация возникает в случае, если по (пока неведомой нам) причине автоматически не запускается Init workflow при создании репозитория (ветки main).

В случае, когда после взятия репозитория не было ни одного успешного запуска Init (есть только один неуспешный), при первом BuildTest запуске произойдет вызов этого самого Init workflow и всё заработает (должно). Как это выглядит показано на рисунке 1. Когда хоть один Init отработал успешно, то повторно он отрабатывать не будет и все шаги с Init будут помечены как skipped (рисунок 2).

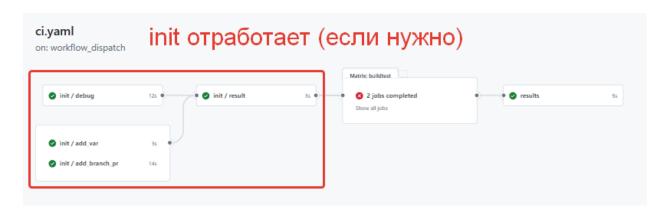


Рисунок 1 — Автоматический запуск Init из BuildTest при необходимости

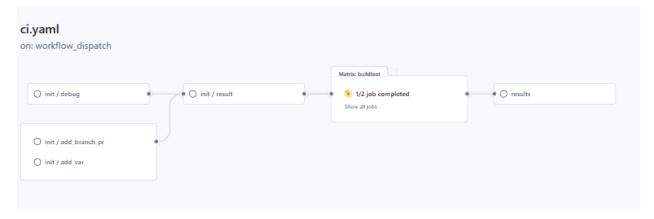


Рисунок 2 — Init из BuildTest не запускается, если хоть один Init отработал успешно