Politechnika Warszawska

Zakład Podstaw Konstrukcji

# Wprowadzenie do PTC Creo

mgr inż. Grzegorz Kamiński grzegorz kaminski@pw.edu.pl

14 lipca 2023 Wersja 1.2

# Wersje programu

Cecha	PRIME	EXPRESS
Wersja	Komercyjna	Bezpłatna
Szablony	M <mark>oż</mark> na sto <mark>so</mark> wać	Brak
Funkcje obliczeniowe	Wszystkie	Podstawowe
Obliczenia symboliczne	Można stosować	Brak 🔻
Integracje z Excel	Można stosować	Brak
Typy wykresów	Wszystkie	Podstawowe
Bloki ro <mark>zw</mark> iązyw <mark>a</mark> nia układów równań	Można stosować	Brak

### Cechy programu

- \* łączenie obliczeń z tekstem,
- \* zmienne z jednostkami,
- \* łatwość obsługi (interfejs, graficzne wyświetlanie wzorów),
- \* Tutorial "Nie dla idiotów".

Politechnika Warszawska

# Wygląd arkusza

Zakładka **Documents** pozwala ustalić:

- \* page size,
- \* page orientation,
- \* margin type,
- \* show grid,
- \* grid size.

Grupa **View** daje możliwość ustalenia wyświetlania stylu strony:

- \* page view,
- \* draft view.

Warszawsko

# Wyświetlanie tekstu i obrazów

Tryb tekstowy można wywołać wybierając polecenie w zakładce **Documents**. Można zastosować:

- \* text block cała szerokość przeznaczona jest na opisy,
- \* text box idealny dla krótkich opisów i komentarzy.

Fo<mark>r</mark>matow<mark>an</mark>ie tek<mark>st</mark>u jest d<mark>os</mark>tępne w zakładce **Text Formattin**g.

Polecenie **Regions/Image** umożliwia wstawianie rysunków.

P<mark>olite</mark>chnika Warszawska

### Uwagi ogólne

- \* **kropka** jest separatorem dziesiętnym, a **przecinek** oddziela argumenty funkcji,
- \* podstawowym regionem jest tryb matematyczny (**Math**),
- \* każdy ciąg znaków zaczynający się od cyfry jest liczba,
- \* zmiana sposobu wyświetlania wyników **Math Formatting**.

# Rozmieszczenie regionów

W zakładce Document/Spacing znajduje się grupa poleceń gdzie można:

- \* Separate Regions rozdzielić nachodzących na siebie regiony,
- \* Add PageBreak,
- \* Add/Remove Space.

Wybrany region Math można zablokować (**Calculation/Disable Region**) aby nie był aktualizowany. Wyniki wyświetlane są wtedy na szaro.

Wyniki przedstawić w różnych formatach (naukowych, inżynierski, dziesiętny) z dokładnością do piątego miejsca po przecinku.

$$\frac{\sqrt{3\cdot\sin(\frac{\pi}{3}-\frac{1}{3})}}{4\cdot\ln(e^4)+3^2}$$

$$\frac{\sqrt{\frac{1}{3} - \frac{31}{147}}}{\sqrt{\ln(e^2) - \sin(\frac{\pi}{6})}}$$

$$\frac{\sin(\frac{\pi}{5})\cdot\sqrt{\pi}}{\sqrt[4]{e^{\pi}-\pi^{\sin(\frac{\pi}{7})}}}$$

$$\frac{\sqrt{4 \cdot \ln(e^4) + 3^2}}{\sqrt{3} \cdot \sin(\frac{\pi}{3}) - \frac{1}{3}}$$

$$\frac{\frac{1}{2} - \frac{1}{3}}{\sqrt{\frac{5}{16} \cdot \ln(e^2) - \frac{3}{4} \cdot \sin(\frac{\pi}{6})}}$$

$$e^{-0,0001} - \sqrt{\frac{11}{12} - \frac{\sin(\pi^2)}{8}}$$
 $tg(12 \cdot e - 1)$ 

$$\sqrt[5]{\frac{e^{3\cdot(\pi^2+1)} + \sin(\frac{\pi}{0,0211})}{\sin(\frac{\pi}{1001})}}$$

$$\sqrt[3]{\frac{14}{185} \cdot \cos\left(\frac{\pi}{e}\right)} \cdot \frac{e^{0,0001}}{\mathsf{tg}(12 \cdot e)}$$

## Deklaracja zmiennych

- \* identyfikator zmiennej (nazwa) nie może zawierać spacji oraz znaków sterujących. Nie można zaczynać identyfikatora od cyfry,
- \* można wprowadzić indeks dolny,
- \* wielkość znaków ma znaczenie,
- każdemu identyfikatorowi zmiennej można nadać etykietę
   (Function, Variable, Constant).

# Typy zmiennych

- zmienna lokalna deklaruje się wprowadzając ;,
- \* zmienna globalna deklaruje się wprowadzając CTRL+SHIFT+~,
- \* oblic<mark>ze</mark>nia wywołuje się =,
- \* zmienna zakresowa deklaruje się wprowadzając .. podając pierwsza i ostatnia wartość,
- \* zmienna zakresowa deklaruje się wprowadzając , podając pierwsza, drugą i ostatnia wartość.

Zmienne zakresowa są wyświetlane tak jak wektory, ale nimi nie są.

# Deklaracja funkcji

\* po deklaracji wszystkich parametrów i argumentów można zdefiniować funkcje np.

$$f(x) := (x+1) \cdot \sin(x-1),$$

\* można liczyć wartość funkcji w punkcie np.

\* można liczyć w sposób numeryczny całki oznaczone oraz pochodne funkcji w punkcie.

$$a := 1$$

$$\frac{d}{da}\sin(a) = 0.54$$

# Jednostki

Można pracować w następujących systemach jednostek:

\* SI — International System,

\* UGCS — United States Customary System,

\* CGS — Centimetr Gram System.

Oblicz wartość całek numerycznych:

$$\int_{1}^{2} \frac{\operatorname{tg}(2\mathsf{x})}{\cos(\mathsf{x})} d\mathsf{x}$$

$$\frac{\cos(2x)}{\cos(x)\cdot(x+1)}dx$$

$$\int_{2}^{5} \frac{\ln(|\mathbf{x}|)}{\mathbf{x}^{5}} d\mathbf{x}$$

$$\int_{1}^{\infty} e^{-2 \cdot x} \cdot x^{2} dx$$



$$\int_{0}^{\infty} \frac{x}{e^{x}-1} dx$$

$$\int_{0}^{\pi} \frac{2 \cdot x}{2 + \cos(2 \cdot x)} dx$$

$$\int_{0}^{\infty} \frac{2 \cdot x}{2 + \cos(2 \cdot x)} dx$$

Oblicz wartość pochodnych w punkcie x = 1:

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\mathsf{x}} \frac{\sin(3\cdot\mathsf{x})}{4\cdot\cos(2\cdot\mathsf{x})}$$

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \prod_{i=1}^{3} (\mathbf{x} - \mathbf{i})$$

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}ln(\sqrt{\frac{\mathsf{x}^2+2}{\mathsf{x}^2+1}})$$

$$\frac{d}{dx} \frac{\sin(2\cdot x)}{2+3\cdot\cos(x)}$$

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{dx}}(\mathbf{x} \cdot e^{\frac{\sin(2 \cdot \mathbf{x})}{3 \cdot \mathbf{x}}})$$

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}ln(-\frac{\sin(x)}{x})$$

# Wykresy 2D

- \* w wersji EXPRESS można tworzyć tylko wykresy XY PLOT,
- \* należy uważać na identyfikatory argumentów polecenie **Clear()** czyści zawartość zmiennej,
- \* polecenie **Traces/Add Trace** pozwala dodać nową funkcję do wykresu.

P<mark>olite</mark>chnika Warszawska

## Wektory i macierze

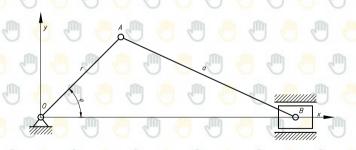
- \* polecenia do rachunku macierzowego znajdują się w zakładce **Matrices/Tables**,
- \* pierwsza sekcja odpowiada za definicje macierzy i tabel oraz dostęp do operatorów i funkcji,
- druga sekcja pozwala na modyfikacje istniejących macierzy i tabel,
- \* Warto ustawić zmienną odpowiedzialną za indeksowanie ORIGIN:=1.

Rozwiąż równania zapisane macierzowo:

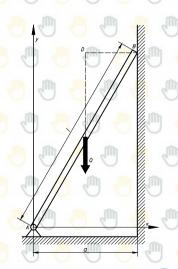
$$\begin{bmatrix} e & 2 & 6 \\ 7 & \pi & \ln(3) \\ 3 & 5 & 8 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \mathbf{x}_1 \\ \mathbf{x}_2 \\ \mathbf{x}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$

P<mark>olite</mark>chniko Warszawsko

Wyznaczyć i narysować funkcje określające przemieszczenie, prędkość i przyśpieszenie sworznia tłoka układu korbowo-wodzikowego, którego wykorbienie r=0.1~m, a korbowód ma długość a=0.2~m. Przyjąć prędkość kątową korby  $\omega=\pi\,\frac{1}{s}$ 

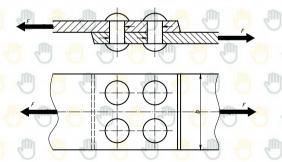


Jednorodny pręt AB o długości l i ciężarze Q jest zamontowany przegubowo na stałej podporze A i oparty w punkcie B o gładką pionową ścianę. Ściana znajduje się w odległości a od przegubu. Wyznaczyć wartości reakcji i kąty kierunków ich działania w układzie współrzędnych prostokątnych. Obliczenia wykonać dla wartości:  $Q = 200 \, N, l = 2 \, m, a = 1,7 \, m$  oraz narysować wielobok sił działających na pręt.

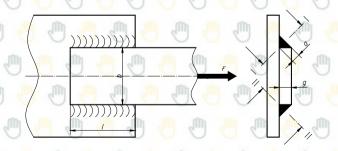


Politechnika Warszawska

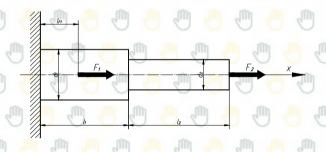
Dwa płaskowniki połączone nitami o średnicy  $d=20\,mm$  rozciągane są siłą  $F=100\,kN$ . Grubość blach wynosi  $g=10\,mm$  a dopuszczalne naprężenia na ścianie  $k_t=100\,MPa$  i na rozciąganie  $k_r=160\,MPa$ . Określić niezbędną liczbę nitów oraz sprawdzić płaskownik o szerokości  $b=160\,mm$  na rozciąganie.



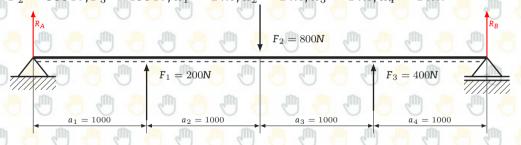
Płaskownik o grubości  $g=10\,mm$  i szerokości  $b=40\,mm$  wykonany ze stali S235JR (naprężenia dopuszczalne na rozciąganie  $k_r=125\,MPa$ ) przyspawano do płyty stalowej za pomocą dwóch spoin. Obliczyć niezbędną długość l każdej ze spoin oraz siłę rozciągającą F.



Dla pręta stalowego o skokowo zmieniającej się średnicy obciążonego jak na rysunku obliczyć całkowite wydłużenie oraz sporządzić wykres sił normalnych, naprężeń normalnych i zmiany pola przekroju poprzecznego. Przyjąć następujące dane  $d_1=50$  mm,  $d_2=\frac{2}{3}\cdot d_1$ ,  $l_1=1$  m,  $l_2=1$  m,  $F_1=4200$  N,  $F_2=4000$  N,  $I_{F_1}=0.5$  m,  $I_{F_1}=10$   $I_{F_2}=10$   $I_{F_1}=10$ 



Dla belki obciążonej siłami jak na rysunku obliczyć momenty zginające i siły tnące oraz sporządzić ich wykresy. Dane do zadania:  $F_1 = 200 N$ ,  $F_2 = 800 N$ ,  $F_3 = 400 N$ ,  $a_1 = 1 m$ ,  $a_2 = 1 m$ ,  $a_3 = 1 m$ ,  $a_4 = 1 m$ .





## Bibliografia



T. Kucharski. Mechanika ogólna: rozwiązywanie zagadnień z MATHCAD-em. Wydawnictwa Naukowo-Techniczne, 2015. isbn:



L. W. Kurmaz and O. L. Kurmaz. Podstawy konstruowania węzłów i części maszyn: podręcznik konstruowania. Samodzielna Sekcja "Wydawnictwo Politechniki Świetokrzyskie!". 2011. isbn: 9788388906343.



E. Lisowski. Integracja modelowania 3D, kinematyki i wytrzymałości w programie Creo Parametric. Wydawnictwo PK, 2013. isbn:



E. Mazanek, A. Dziurski, and L. Kania. Przykłady obliczeń z podstaw konstrukcji maszyn: Łożyska, sprzęgła i hamulce, przekładnie mechaniczne. tom 2. WNT. 2015. isbn: 9788393491360.



E. Mazanek, A. Dziurski, and L. Kania. Przykłady obliczeń z podstaw konstrukcji maszyn: Połączenia, sprężyny, zawory, wały maszynowe.



E. Winter. Using Pro/Weld in Creo 2.0.



