

Funktionstest			Getestet von: Kürzel
			Datum: dd.mm.jjjj
Nr.	Testbeschreibung	Erfüllt	Kommentar
Bilderkleben Tests:			
1	Alle 4 Bilder in beide Pos. des Rahmen passend.	Ja	evtl. Kommentar für Ergänzungen
2	Taster erkennen geladene Bilder.	Nein	Kommentar warum es nicht funktioniert
3	Bilder können innert 20 Sekunden geladen werden.		
4	Bilder bleiben beim Fahren im Roboter.		
5	Bilder können ausgefahren werden.		
6	Ausfahren in drei Sekunden möglich.		
7	Erreicht die Endposition auf 2 mm genau.		
8	Mechanik kann bis zu XX° zu Wand kompensieren.		
9	Taster erkennt Kontakt mit Wand		
10	Bilder bleiben an Wand haften.		
11	Rahmen wird korrekt wieder eingefahren.		
12	Es kann auf Fehler reagiert werden (z.B. Bilder noch geladen)		
Ballspicken Tests:			
14	Alle sechs Bälle können innert 20 Sekunden geladen werden.		
15	Unterste zwei Bälle bleiben während der Fahrt an Position.		
16	Erste 2 Bälle können geschossen werden.		
17	Servo fährt Kompleten Hub.		
18	Feder löst korrekt aus und spickt nach vorne.		
19	Nächste Bälle werden an die richtige Position nachgeladen.		
20	Servo fährt an Anfangsposition zurück.		
21	Klinke rastet ein.		
22	Schritte 17 - 21 wiederholen um alle 6 Bälle zu verschiessen.		
23	Schritte 15 - 22 widerhohlen für jeden Abschusswinkel.		
24	Ballspicken für jeden Federweg funktionierend.		
CAN Tests:			
26			
Gesamttests:			
28			