

期中测试

已开始: 6月 15 21:15

测验说明

包含20道选择题，每题2分；3道主观题60分。共计100分。

提交后会显示选择题得分。

问题 1

2 分

$$\frac{d}{dt}[e^{-t}\delta(t-2)] = \underline{\hspace{2cm}}$$

- ☐ $-e^{-2}$
- ☐ $\delta'(t-2)$
- ☐ $-e^{-2}\delta(t-2) + e^{-2}\delta'(t-2)$
- ☐ $e^{-2}\delta'(t-2)$

问题 2

2 分

$$\int_{-3}^3 (t^2 - 1)\delta(t-2)dt = \underline{\hspace{2cm}}$$

- ☐

$$\delta(t - 2)$$

☐

1

☐

$$3\delta(t - 2)$$

☐

3

问题 3

2 分

$$x[n - 2]\delta[2n] =$$

☐

$$x[-2]\delta[n]$$

☐

$$\frac{1}{2}x[0]\delta[n]$$

☐

$$\frac{1}{2}x[-2]\delta[n]$$

☐

$$x[0]\delta[n]$$

问题 4

2 分

$x[n] = \cos[\frac{\pi}{8}n]$ 的基波周期为

☐ 2

☐ 16

☐ 4

☐ 6

问题 5

2 分

以下哪个系统是时不变的？

☐ $y[n] = nx[n]$

☐ $y[n] = x[2n+1]$

☐ $y[n] = x[n-2] - 2x[n-8]$

☐ $y[n] = x[-n]$

问题 6

2 分

以下哪个系统是非线性的

☐

$$y(t) = x[\sin(t)]$$

☐ $y(t) = 2x(t)$

☐ $y(t) = x^2(t)$

☐ $y(t) = t^2 x(t-1)$

问题 7

2 分

以下哪个系统是非因果的

☐ $y[n] = Ev\{x[n-1]\}$

☐ $y[n] = \sum_{k=-\infty}^n x[k]$

☐ $y(t) = x(t) + 1$

☐ $y(t) = x\left(\frac{t}{2}\right)$

问题 8

2 分

LIT 系统，其输入 $x(t)$ 与输出 $y(t)$ 的关系是 $y(t) = \int_{-\infty}^t e^{-(t-\tau)} x(\tau-1) d\tau$ ，则系统的单位冲激响应为_____。

☐

$$e^{-t}u(t)$$

☐

$$e^{-(t-1)}u(t-1)$$

☐

$$e^{-(t-1)}u(t)$$

☐

$$e^{-(t-1)}$$

问题 9

2 分

差分方程 $y[n] - 2y[n-1] = x[n]$ 所描述系统的单位脉冲响应为_____

☐

$$(2)^n$$

☐

$$(2)^n u[n]$$

☐

$$u[n]$$

☐

$$\delta[n]$$

问题 10

2 分

若 $x(t) \xleftrightarrow{\mathfrak{F}} X(j\omega)$, 则 $x(t) \times \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_1) \xleftrightarrow{\mathfrak{F}} \underline{\hspace{2cm}}$

☐ $2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} X(\omega - \frac{2n\pi}{T_1})$

☐ $\frac{1}{T_1} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - \frac{2n\pi}{T_1})$

☐ $2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - \frac{2n\pi}{T_1})$

☐ $\frac{1}{T_1} \sum_{n=-\infty}^{\infty} X(\omega - \frac{2n\pi}{T_1})$

问题 11

2 分

$X(\omega) = 1/\omega^2$ 的傅里叶反变换为

☐ $-\frac{1}{3}t$

☐ $-\frac{1}{2}|t|$

☐ $-\frac{1}{2}t$

☐ $-\frac{1}{2}t^2$

问题 12

2 分

已知 $x(t) \xleftrightarrow{\mathfrak{F}} X(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{2 \sin k\omega_0 T_1}{k} \delta(\omega - k\omega_0)$, $\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$, T 为 $x(t)$ 的周期, 则

$x(t) =$ _____

☐ $x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} e^{jn\omega_0 t}$

☐ $x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} [u(t + nT + T_1) - u(t + nT - T_1)]$

☐ $x(t) = \begin{cases} 1, & |t| < T_1 \\ 0, & T_1 < |t| \leq \frac{T}{2} \end{cases}$

☐ $x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} [u(t - nT) - u(t + nT - T_1)]$

问题 13

2 分

$$\frac{1}{t} \xleftrightarrow{\mathfrak{F}^{-1}}$$

☐ $-j\pi \operatorname{sgn}(\omega)$

☐ $-j\pi u(\omega)$

☐ $2\pi \operatorname{sgn}(\omega)$

☐ $2\pi u(\omega)$

问题 14

2 分

已知 LTI 系统的频率响应为 $H(j\omega)$ ，且 $|H(j\omega)| = \omega$ ， $\angle H(j\omega) = -\omega - \frac{\pi}{2}$ ，则

当输入为 e^{-2t} 时，输出为_____。

☐ e^{-2t}

☐ $-2e^{-2t}$

☐ te^{-2t}

☐ $2e^{-2(t-1)}$

问题 15

2 分

LTI 系统的频率响应为 $H(j\omega) = \frac{1}{1+j\omega}$ ，若输入 $x(t) = \sin t$ ，则系统的输出

$y(t) =$ _____.

☐

$$\cos(t)$$

☐

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \sin\left(t - \frac{\pi}{4}\right)$$

☐

$$\sqrt{2} \sin\left(t - \frac{\pi}{4}\right)$$

☐

$$-\sin(t)$$

问题 16

2 分

已知 $x(t) = \cos 100\pi t + Sa^{10}(10t)$ ，则其 Nyquist 采样速率为_____

☐

$$1000 \text{ rad} / s$$

☐

$$200 \text{ rad} / s$$

☐

$$100\pi \text{ rad} / s$$

☐

$$200\pi \text{ rad} / s$$

问题 17

2 分

$x(t)$ 为带限信号, 即 $X(j\omega) = 0$ for $|\omega| > \omega_M$. 则 $\frac{dx(t)}{dt} + 2x(t-1)$ 的 Nyquist 采样速率为 _____.

☐

$$4\omega_M$$

☐

$$2\omega_M$$

☐

$$8\omega_M$$

☐

$$\omega_M$$

问题 18

2 分

$$a^n u(n) * 2^n [u(n+1) - u(n-1)] = \underline{\hspace{2cm}}$$

☐

$$\left(\frac{1}{2}a^{n+1} + a^n\right)u(n)$$

☐

$$\frac{1}{2}a^{n+1}u(n+1)$$

☐ $\frac{1}{2}a^{n+1}u(n+1) + a^n u(n)$

☐ $a^{n+1}u(n+1) + a^n u(n)$

问题 19

2 分

已知离散 LTI 系统如图 1，若输入为 $x[n] = nu[n]$ ，则输出 $y[n] =$ 。

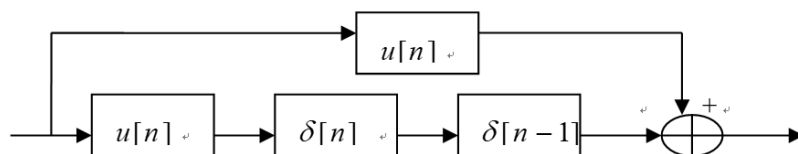


图 1。

☐ $(n-1)u[n-1]$

☐ $nu[n-1]$

☐ $(n-1)u[n]$

☐ $nu[n]$

问题 20

2 分

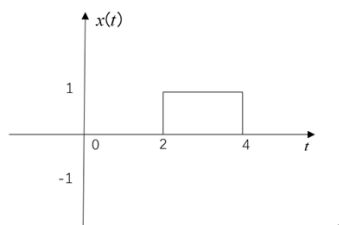
以下关于 LTI 系统的说法，正确的是_____

- ☐ 离散时间 LTI 系统，当且仅当其单位阶跃响应 $s[n]$ 在 $n < 0$ 时为 0，系统是因果的。
- ☐ $h[n]$ 为 LTI 系统的单位脉冲响应，若对于所有的 $n, |h[n]| \leq k$ (k 为常数)，则该系统是稳定的；
- ☐ LTI 系统若是稳定的，则必是因果的；反之，则不一定成立；
- ☐ 因果 LTI 系统的逆系统一定是因果的

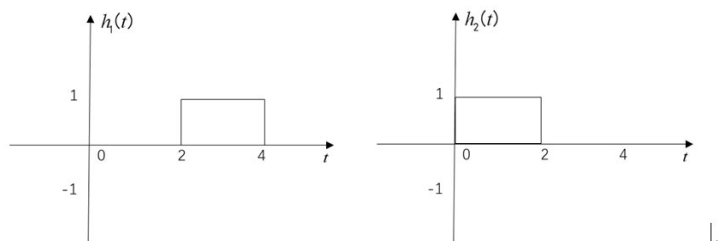
问题 21

60 分

一、已知输入信号 $x(t)$ 如图。



1. 利用卷积分别求 $x(t)$ 经过冲激响应为 $h_1(t)$ 、 $h_2(t)$ (如图) 的系统后的输出 $y_1(t)$ 和 $y_2(t)$ (给出解析式和波形图) (10 分)。



2. 当 $h(t) = x^*(T - t)$ (T 为 $x(t)$ 的有限持续时间)，我们称 $h(t)$ 为 $x(t)$ 的匹配滤波器 (MF: Match Filter)，此时输出 $y(t) = x(t) * h(t)$ 在 $t=T$ 时刻取得峰值。

- 1) 说明上述 $h_1(t)$ 和 $h_2(t)$ 是否为 $x(t)$ 的 MF (5 分)。
- 2) 尝试说明为什么 MF 输出的在 $t=T$ 时刻会取得峰值 (5 分)。

二、已知差分方程

$$y[n] - y[n-1] - 2y[n-2] = x[n]$$

其起始条件为 $y[-1]=2, y[-2]=-\frac{1}{2}$, 输入为 $x[n]=u[n]$

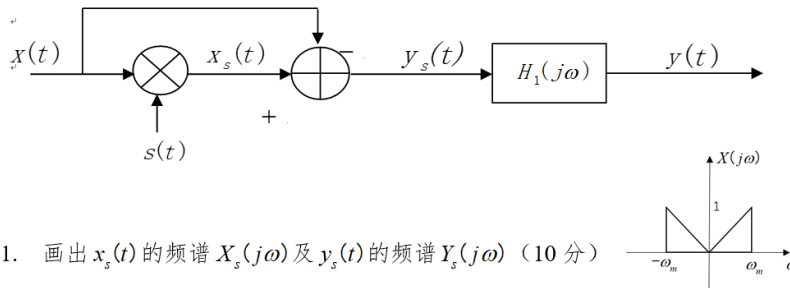
1. 求零输入响应 $y_{zi}[n]$ 和零状态响应 $y_{zs}[n]$ (10 分)
2. 如果输入为 $x[n]=u[n-2]$, 起始条件不变, 求完全响应 $y[n]$ (5 分)

三、

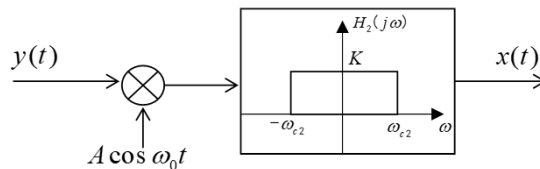
如图所示系统, 输入信号 $x(t)$ 是截止频率为 ω_m 的带限信号;

$s(t)$ 是周期为 T_s 的冲激信号, 即 $s(t) = T_s \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_s)$, 设 $\omega_s = \frac{2\pi}{T_s} = 4\omega_m$;

$H_1(j\omega)$ 是理想低通滤波器, 截止频率为 ω_c , 即 $H_1(j\omega) = \begin{cases} 1, & |\omega| \leq \omega_c \\ 0, & \text{others} \end{cases}$



1. 画出 $x_s(t)$ 的频谱 $X_s(j\omega)$ 及 $y_s(t)$ 的频谱 $Y_s(j\omega)$ (10 分)
2. 当 $\omega_c=5\omega_m$ 时, 求输出 $y(t)$ (5 分)
3. 当 $\omega_c=4\omega_m$ 时, 画出输出 $y(t)$ 的频谱 $Y(j\omega)$ (5 分)
4. 说明无论题 2 还是题 3, 输出 $y(t)$ 都可经过如图的系统恢复出 $x(t)$, 并给出参量 ω_{c2} 的取值。(5 分)



提示: 完成全部的主观题后, 请将你的解答形成一个pdf格式的附件进行上传。

上传

选择文件

在 21:18 保存测验

提交测验