

基础数理统计

第九章 参数推断

- 1 9.1 关注参数
- 2 9.2 矩估计
- 3 9.3 极大似然估计
- 4 9.4 极大似然估计的相合性
- 5 9.5 极大似然估计的同变性
- 6 9.6 极大似然估计的渐近正态性
- 7 9.7 极大似然估计的最优性
- 8 9.8 Delta 方法
- 9 9.9 多参数模型
- 10 9.10 参数 Bootstrap 方法

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

1 9.1 关注参数

2 9.2 矩估计

3 9.3 极大似然估计

4 9.4 极大似然估计的相合性

5 9.5 极大似然估计的同变性

6 9.6 极大似然估计的渐近正态性

7 9.7 极大似然估计的最优性

8 9.8 Delta 方法

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

问题：假设样本 X_1, \dots, X_n 来源于某一个总体 F , 通过样本来推断总体的某个特征 $\theta = \theta(F)$ 。例如

- 估计均值 μ 或者标准差 σ :
 $\theta = \theta(F) = \int x dF(x) = \mu$ 或者 $\theta(F) = \sigma$;
- 3- σ 准则我们需要估计 $\theta(F) = \mu \pm 3\sigma$;
- 中位数 $\theta(F) = F^{-1}(1/2)$;
- 新的观察值大于 1 的概率:
 $\theta(F) = P(X > 1) = \int_1^{\infty} dF(x)$.

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

假定样本 X_1, \dots, X_n 来自于正态分布族 $N(\mu, \sigma^2)$, 这里的参数 $\theta = (\mu, \sigma)$. 感兴趣的问题可能是

- 估计均值 μ 或者标准差 σ : $g(\theta) = \mu$ 或者 $g(\theta) = \sigma$.
- 3- σ 准则我们需要估计 $g(\theta) = \mu \pm 3\sigma$;
- 中位数 $g(\theta) = \mu$;
- 新的观察值大于 1 的概率:
 $g(\theta) = P(X > 1) = P\left(\frac{X-\mu}{\sigma} > \frac{1-\mu}{\sigma}\right) = 1 - \Phi\left(\frac{1-\mu}{\sigma}\right).$

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

同样的一组样本如果假定来自于指数分布族 $\text{Exp}(\lambda)$, 其中参数为 $\theta = \lambda \in \{\lambda > 0\}$. 感兴趣的问题为:

- 估计均值 $g(\theta) = 1/\lambda$ 或标准差 $g(\theta) = 1/\lambda$.
- 3- σ 准则我们需要估计 $g(\theta) = (-2/\lambda, 4/\lambda)$;
- 中位数 $g(\theta) = \log(2)/\lambda$;
- 大于 1 的概率: $g(\theta) = P(X > 1) = \exp(-\lambda)$.

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

9.2 矩估计

1 9.1 关注参数

2 9.2 矩估计

3 9.3 极大似然估计

4 9.4 极大似然估计的相合性

5 9.5 极大似然估计的同变性

6 9.6 极大似然估计的渐近正态性

7 9.7 极大似然估计的最优性

8 9.8 Delta 方法

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

样本矩是统计中最常用的统计量:

$$\hat{\alpha}_k = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^k, \quad k = 1, 2, \dots,$$

根据大数定律, 其是总体矩 $\alpha_k = \int x^k dF(x)$ 的相合估计, 即

$$\hat{\alpha}_k = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^k \xrightarrow{P} \alpha_k = \int x^k dF(x).$$

[9.1 关注参数](#)[9.2 矩估计](#)[9.3 极大似然估计](#)[9.4 极大似然估计的相合性](#)[9.5 极大似然估计的同变性](#)[9.6 极大似然估计的渐近正态性](#)[9.7 极大似然估计的最优性](#)[9.8 Delta 方法](#)[9.9 多参数模型](#)[9.10 参数 Bootstrap 方法](#)

定义 1

θ 的矩估计 $\hat{\theta}_n$ 满足

$$\alpha_i(\hat{\theta}_n) = \hat{\alpha}_i, \quad i = 1, 2, \dots, k.$$

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

假设简单样本 X_1, \dots, X_n 来自于分布族 $\{f(x, \theta)\}$ 其中有 m 个未知参数 $\theta = (\theta_1, \dots, \theta_m)$, 可以计算出其与总体矩 α_k 之间的数学关系:

$$\begin{aligned}\alpha_1 &= E(X) = \int x df(x, \theta) = \alpha_1(\theta_1, \dots, \theta_m), \\ &\vdots \\ \alpha_k &= E(X^k) = \int x^k df(x, \theta) = \alpha_k(\theta_1, \dots, \theta_m)\end{aligned}$$

如需要可以继续计算下去.

[9.1 关注参数](#)[9.2 矩估计](#)[9.3 极大似然估计](#)[9.4 极大似然估计的相合性](#)[9.5 极大似然估计的同变性](#)[9.6 极大似然估计的渐近正态性](#)[9.7 极大似然估计的最优性](#)[9.8 Delta 方法](#)[9.9 多参数模型](#)[9.10 参数 Bootstrap 方法](#)

通过未知参数 $\theta_1, \dots, \theta_m$ 和各阶矩 $\alpha_1, \dots, \alpha_k (k \geq m)$ 之间关系方程, 可以解出

$$\theta_j = \theta_j(E(X), \dots, E(X^k)) = \theta_j(\alpha_1, \dots, \alpha_k), j = 1, \dots, m.$$

用样本矩 $\hat{\alpha}_j$ 代替入上式中的 α_j , 即得到原始参数 $\theta_1, \dots, \theta_m$ 的估计

$$\hat{\theta}_j = \theta_j(\hat{\alpha}_1, \dots, \hat{\alpha}_k), j = 1, \dots, m.$$

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

对于简单样本

- 每个样本矩都是总体矩的无偏估计，即

$$E\hat{\alpha}_k = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n E(X_i^k) = \int x^k dF(x) = \alpha_k,$$

- 对于一般的矩估计，

$$E\theta(\hat{\alpha}_1, \dots, \hat{\alpha}_k) \neq \theta(\alpha_1, \dots, \alpha_k)$$

所以矩估计不一定具有无偏性。

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

由大数定律，每个样本矩都是总体矩的相合估计，即

$$\hat{\alpha}_k \xrightarrow{P} \alpha_k,$$

所以对应连续的参数函数 $\theta(\cdot)$,

$$\theta(\hat{\alpha}_1, \dots, \hat{\alpha}_k) \xrightarrow{P} \theta(\alpha_1, \dots, \alpha_k),$$

所以一般的矩估计是相合估计。

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

矩估计的性质

定理 1

令 $\hat{\theta}_n$ 表示矩估计。在适当的条件下，下述成立：

1. 矩估计 $\hat{\theta}_n$ 以接近概率 1 存在；
2. 矩估计是相合估计；
3. 矩估计是渐近正态的： $\sqrt{n}(\hat{\theta}_n - \theta) \rightsquigarrow N(0, \Sigma)$ ，其中

$$\begin{aligned}\Sigma &= \mathbf{g} V_{\theta}(\mathbf{y}) \mathbf{g}^{\top}, \\ \mathbf{y} &= (X, X^2, \dots, X^k)^{\top}, \\ \mathbf{g} &= (g_1, g_2, \dots, g_k), \\ g_j &= \partial \alpha_j^{-1}(\boldsymbol{\theta}) / \partial \boldsymbol{\theta}.\end{aligned}$$

作业：1

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

9.3 极大似然估计

- 1 9.1 关注参数
- 2 9.2 矩估计
- 3 9.3 极大似然估计
- 4 9.4 极大似然估计的相合性
- 5 9.5 极大似然估计的同变性
- 6 9.6 极大似然估计的渐近正态性
- 7 9.7 极大似然估计的最优性
- 8 9.8 Delta 方法

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

令 X_1, X_2, \dots, X_n 独立同分布于概率密度函数 $f(x; \theta)$ 。

定义 2

似然函数定义为:

$$L_n(\theta) = \prod_{i=1}^n f(X_i, \theta), \theta \in \Theta,$$

其中 Θ 是参数空间。对数似然函数为 $\ell(\theta) = \log L_n(\theta)$ 。

定义 3

极大似然估计 (*maximum likelihood estimation, MLE*) 记为 $\hat{\theta}_n$, 是使得似然函数 $L_n(\theta)$ 达到最大值的 θ 的值。

[9.1 关注参数](#)[9.2 矩估计](#)[9.3 极大似然估计](#)[9.4 极大似然估计的相合性](#)[9.5 极大似然估计的同变性](#)[9.6 极大似然估计的渐近正态性](#)[9.7 极大似然估计的最优性](#)[9.8 Delta 方法](#)[9.9 多参数模型](#)[9.10 参数 Bootstrap 方法](#)

例 1

假设 X_1, X_2, \dots, X_n 独立同分布于 $N(\mu, \sigma^2)$, 参数为 $\theta = (\mu, \sigma)$, 对数似然函数为

$$\ell(\mu, \sigma) = -n \log \sigma - \frac{nS^2}{2\sigma^2} - \frac{n(\bar{X} - \mu)^2}{2\sigma^2},$$

其中 $\bar{X} = n^{-1} \sum_{i=1}^n X_i$, $S^2 = n^{-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2$ 。最大似然估计为

$$\hat{\mu} = \bar{X}, \quad \hat{\sigma} = S.$$

[9.1 关注参数](#)[9.2 矩估计](#)[9.3 极大似然估计](#)[9.4 极大似然估计的相合性](#)[9.5 极大似然估计的同变性](#)[9.6 极大似然估计的渐近正态性](#)[9.7 极大似然估计的最优性](#)[9.8 Delta 方法](#)[9.9 多参数模型](#)[9.10 参数 Bootstrap 方法](#)

例 2

令 X_1, X_2, \dots, X_n 独立同分布于 $Uniform[0, \theta]$, 似然函数为

$$L_n(\theta) = \theta^{-n} I(\theta \geq X_{(n)}),$$

故最大似然估计为 $\hat{\theta}_n = X_{(n)}$ 。

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

定理 2

设 $X_{(i)} (i = 1, 2, \dots, n)$ 是多元正态总体 $N_p(\mu, \Sigma)$ 的随机样本, $n > p$, 则 μ, Σ 的最大似然估计为

$\hat{\mu} = \bar{X}, \hat{\Sigma} = \frac{1}{n}A$, 这里

$$\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_{(i)}, \quad A = \sum_{i=1}^n (X_{(i)} - \bar{X})(X_{(i)} - \bar{X})^T.$$

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

注意到

$$\begin{aligned}\log \ell(\boldsymbol{\mu}, \Sigma) &= -\frac{np}{2} \ln(2\pi) - \frac{n}{2} (\bar{X} - \boldsymbol{\mu})^\top \Sigma^{-1} (\bar{X} - \boldsymbol{\mu}) \\ &\quad - \frac{n}{2} \ln |\Sigma| - \frac{1}{2} \text{tr}(\Sigma^{-1} A).\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\log \ell(\bar{X}, \Sigma) &= -\frac{np}{2} \ln(2\pi) - \frac{n}{2} \ln \left| \frac{A}{n} \right| \\ &\quad - \frac{n}{2} \left[\text{tr} \left(\Sigma^{-1/2} \frac{A}{n} \Sigma^{-1/2} \right) \right. \\ &\quad \left. - \log \left| \Sigma^{-1/2} \frac{A}{n} \Sigma^{-1/2} \right| \right].\end{aligned}$$

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

引理 1

设 B 为 p 阶正定矩阵, 则 $\text{tr}(B) - \ln |B| \geq p$, 且等号成立当且仅当 $B = I_p$.

证明.

利用 $\ln(1+x) \leq x, \forall x > -1. x = 0, \ln(1+x) = x; -1 < x < 0, (\ln(1+x))' > 1; x > 0, (\ln(1+x))' < 1.$ \square

利用该引理即得到多元正态总体中参数的最大似然估计。

作业: 2, 3, 4

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

9.4 极大似然估计的相合性

- 1 9.1 关注参数
- 2 9.2 矩估计
- 3 9.3 极大似然估计
- 4 9.4 极大似然估计的相合性**
- 5 9.5 极大似然估计的同变性
- 6 9.6 极大似然估计的渐近正态性
- 7 9.7 极大似然估计的最优性
- 8 9.8 Delta 方法

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

f, g 为概率密度函数, 定义 f 和 g 间的 KL 距离为

$$D(f, g) = \int f(x) \log \left(\frac{f(x)}{g(x)} \right) dx.$$

对任意 $\theta, \phi \in \Theta$, 令 $D(\theta, \phi)$ 表示 $D(f(x; \theta), f(x; \phi))$.

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

定理 3

令 θ_* 为 θ 的真实值, 定义

$$M_n(\theta) = \frac{1}{n} \sum_i \log \left(\frac{f(X_i; \theta)}{f(X_i; \theta_*)} \right),$$

且 $M(\theta) = -D(\theta_*, \theta)$ 。假设

$$\sup_{\theta \in \Theta} |M_n(\theta) - M(\theta)| \xrightarrow{P} 0,$$

并且对任意 $\epsilon > 0$,

$$\sup_{\theta: |\theta - \theta_*| \geq \epsilon} M(\theta) < M(\theta_*).$$

令 $\hat{\theta}_n$ 表示极大似然估计, 则 $\hat{\theta}_n \xrightarrow{P} \theta_*$ 。

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

9.5 极大似然估计的同变性

1 9.1 关注参数

2 9.2 矩估计

3 9.3 极大似然估计

4 9.4 极大似然估计的相合性

5 9.5 极大似然估计的同变性

6 9.6 极大似然估计的渐近正态性

7 9.7 极大似然估计的最优性

8 9.8 Delta 方法

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

极大似然估计的同变性

设参数 θ 的变化范围是 Θ , $L(\theta)$ 是似然函数。设 $\tau = g(\theta)$ 的取值范围是 Θ^* 。对任何 $\tau \in \Theta^*$, 令 $M(\tau) = \sup_{\theta: g(\theta)=\tau} L(\theta)$ 。

定义 4

称 $M(\tau)$ 为函数 $g(\theta)$ 诱导出的似然函数。

定义 5

若 $\hat{\tau}$ 满足 $M(\hat{\tau}) = \sup_{\tau \in \Theta^*} M(\tau)$, 则称 $\hat{\tau}$ 是 $g(\theta)$ 的最大似然估计。

[9.1 关注参数](#)[9.2 矩估计](#)[9.3 极大似然估计](#)[9.4 极大似然估计的相合性](#)[9.5 极大似然估计的同变性](#)[9.6 极大似然估计的渐近正态性](#)[9.7 极大似然估计的最优性](#)[9.8 Delta 方法](#)[9.9 多参数模型](#)[9.10 参数 Bootstrap 方法](#)

定理 4

令 $\tau = g(\theta)$ 是 θ 的函数。 $\hat{\theta}_n$ 是 θ 的极大似然估计, 则 $\hat{\tau}_n = g(\hat{\theta}_n)$ 是 τ 的极大似然估计。

证明.

根据定义, $\forall \tau \in \Theta^*$,

$$M(\tau) = \sup_{\theta: g(\theta) = \tau} L(\theta) \leq L(\hat{\theta}_n) \leq \sup_{\theta: g(\theta) = \hat{\tau}_n} L(\theta) = M(\hat{\tau}_n).$$

□

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

例 3

x_1, x_2, \dots, x_n 是来自 $N_2(\mu, \Sigma)$ 的简单随机样本,
 $\Sigma = (\sigma_{ij}), \sigma_{ij} = \sigma_i \sigma_j \rho (i, j = 1, 2)$ 。 $\mu, \sigma_i^2 (i = 1, 2)$ 的最大似然估计为

$$\hat{\mu} = \bar{x}, \quad \hat{\sigma}_i^2 = \frac{1}{n} \sum_{\alpha=1}^n (x_{\alpha i} - \bar{x}_i)^2.$$

ρ 的最大似然估计为

$$\hat{\rho} = \frac{\sum_{\alpha=1}^n (x_{\alpha 1} - \bar{x}_1)(x_{\alpha 2} - \bar{x}_2)}{\sqrt{\sum_{\alpha=1}^n (x_{\alpha 1} - \bar{x}_1)^2} \sqrt{\sum_{\alpha=1}^n (x_{\alpha 2} - \bar{x}_2)^2}}.$$

[9.1 关注参数](#)[9.2 矩估计](#)[9.3 极大似然估计](#)[9.4 极大似然估计的相合性](#)[9.5 极大似然估计的同变性](#)[9.6 极大似然估计的渐近正态性](#)[9.7 极大似然估计的最优性](#)[9.8 Delta 方法](#)[9.9 多参数模型](#)[9.10 参数 Bootstrap 方法](#)

9.6 极大似然估计的渐近正态性

- 1 9.1 关注参数
- 2 9.2 矩估计
- 3 9.3 极大似然估计
- 4 9.4 极大似然估计的相合性
- 5 9.5 极大似然估计的同变性
- 6 9.6 极大似然估计的渐近正态性**
- 7 9.7 极大似然估计的最优性
- 8 9.8 Delta 方法

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

定义 6

记分函数定义为

$$s(X; \theta) = \frac{\partial \log f(X; \theta)}{\partial \theta}.$$

Fisher 信息量定义为

$$I_n(\theta) = V_\theta \left(\sum_{i=1}^n s(X_i; \theta) \right) = \sum_{i=1}^n V_\theta(s(X_i; \theta)).$$

定理 5

$I_n(\theta) = nI(\theta)$, 这里

$$I(\theta) = -E_\theta \left(\frac{\partial^2 \log f(X; \theta)}{\partial \theta^2} \right) = E_\theta s^2(X; \theta).$$

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

定理 6

令 $se = \sqrt{V(\hat{\theta}_n)}$, 在适当的正则条件下, 下述结论成立

1. $se \approx \sqrt{1/I_n(\theta)}$ 且

$$\frac{\hat{\theta}_n - \theta}{se} \rightsquigarrow N(0, 1).$$

2. 令 $\hat{se} = \sqrt{1/I_n(\hat{\theta})}$ 且

$$\frac{\hat{\theta}_n - \theta}{\hat{se}} \rightsquigarrow N(0, 1).$$

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

定理 7

令 $C_n = (\hat{\theta} - z_{\alpha/2}\hat{se}, \hat{\theta} + z_{\alpha/2}\hat{se})$, 则当 $n \rightarrow \infty$ 时,
 $P_{\theta}(\theta \in C_n) \rightarrow 1 - \alpha$ 。

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

例子

例 4

令 $X_1, X_2, \dots, X_n \sim N(\theta, \sigma^2)$, σ^2 已知。则

$$f(X; \theta) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp \left\{ -\frac{(X - \theta)^2}{2\sigma^2} \right\},$$

θ 的最大似然估计是 $\hat{\theta} = \bar{X}$ 。记分函数为

$$s(X; \theta) = \frac{\partial \log f(X; \theta)}{\partial \theta} = \frac{X - \theta}{\sigma^2},$$

Fisher 信息量定义为

$$I_n(\theta) = nEs^2(X; \theta) = \frac{n}{\sigma^2}.$$

故 \bar{X} 近似服从 $N(\theta, \frac{\sigma^2}{n})$ (本例中为精确分布)。

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

例子--续

例 5

令 $X_1, X_2, \dots, X_n \sim \text{Poisson}(\lambda)$ 。则

$$f(X; \lambda) = \frac{\lambda^X}{X!} \exp(-\lambda),$$

λ 的最大似然估计是 $\hat{\lambda} = \bar{X}$ 。记分函数为

$$s(X; \lambda) = \frac{\partial \log f(X; \lambda)}{\partial \lambda} = \frac{X}{\lambda} - 1,$$

Fisher 信息量定义为

$$I_n(\theta) = nE s^2(X; \theta) = \frac{n}{\lambda}.$$

故 \bar{X} 近似服从 $N(\lambda, \frac{\lambda}{n})$ 。

作业：5

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

9.7 极大似然估计的最优性

- 1 9.1 关注参数
- 2 9.2 矩估计
- 3 9.3 极大似然估计
- 4 9.4 极大似然估计的相合性
- 5 9.5 极大似然估计的同变性
- 6 9.6 极大似然估计的渐近正态性
- 7 9.7 极大似然估计的最优性**
- 8 9.8 Delta 方法

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

定义 7

考虑两个估计量 T_n 和 U_n , 并假设

$$\sqrt{n}(T_n - \theta) \rightsquigarrow N(0, t^2), \quad \sqrt{n}(U_n - \theta) \rightsquigarrow N(0, u^2).$$

定义 U 对于 T 的渐近相对效为 $ARE(U, T) = t^2/u^2$ 。

定理 8

如果 $\hat{\theta}_n$ 是极大似然估计, $\tilde{\theta}_n$ 是其它任意估计, 则

$$ARE(\tilde{\theta}_n, \hat{\theta}_n) \leq 1.$$

即极大似然估计具有最小 (渐近) 方差, 称极大似然估计是最有效的或渐近最优的。

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

1 9.1 关注参数

2 9.2 矩估计

3 9.3 极大似然估计

4 9.4 极大似然估计的相合性

5 9.5 极大似然估计的同变性

6 9.6 极大似然估计的渐近正态性

7 9.7 极大似然估计的最优性

8 9.8 Delta 方法

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

Delta 方法

令 $\tau = g(\theta)$, 这里 g 是光滑函数。 τ 的极大似然估计为 $\hat{\tau}_n = g(\hat{\theta}_n)$, $\hat{\theta}_n$ 为 θ 的极大似然估计。

定理 9 (Delta 方法)

如果 $\tau = g(\theta)$, 其中, g 可微, 且 $g'(\theta) \neq 0$, 则

$$\frac{\hat{\tau}_n - \tau}{\widehat{se}(\hat{\tau}_n)} \rightsquigarrow N(0, 1),$$

其中 $\hat{\tau}_n = g(\hat{\theta}_n)$ 且

$$\widehat{se}(\hat{\tau}_n) = |g'(\hat{\theta}_n)| \widehat{se}(\hat{\theta}_n).$$

记

$$C_n = (\hat{\tau}_n - z_{\alpha/2} \widehat{se}(\hat{\tau}_n), \hat{\tau}_n + z_{\alpha/2} \widehat{se}(\hat{\tau}_n)),$$

则当 $n \rightarrow \infty$ 时, $P_{\theta}(\tau \in C_n) \rightarrow 1 - \alpha$ 。

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

例子

例 6

令 $X_1, X_2, \dots, X_n \sim N(\mu, \sigma^2)$, 假设 μ 已知, σ 未知, 希望估计 $\psi = \log \sigma$ 。

对数似然函数为

$$\ell(\sigma) = -n \log \sigma - \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (x_i - \mu)^2.$$

Fisher 信息量为

$$I_n(\sigma) = nI(\sigma) = \mathbb{V} \left(\frac{\partial \ell(\sigma)}{\partial \sigma} \right) = \frac{2n}{\sigma^2}.$$

最大似然估计为

$$\hat{\sigma}_n = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \mu)^2}{n}}.$$

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

故 ψ 的近似 $1 - \alpha$ 置信区间为

$$\left(\log(\hat{\sigma}_n) - \frac{z_{\alpha/2}}{\sqrt{2n}}, \log(\hat{\sigma}_n) + \frac{z_{\alpha/2}}{\sqrt{2n}} \right).$$

作业：6

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

- 1 9.1 关注参数
- 2 9.2 矩估计
- 3 9.3 极大似然估计
- 4 9.4 极大似然估计的相合性
- 5 9.5 极大似然估计的同变性
- 6 9.6 极大似然估计的渐近正态性
- 7 9.7 极大似然估计的最优性
- 8 9.8 Delta 方法

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

令 $\theta = (\theta_1, \theta_2, \dots, \theta_k)^\top$ 且令 $\hat{\theta}_n = (\hat{\theta}_1, \hat{\theta}_2, \dots, \hat{\theta}_k)$ 为极大似然估计。令 $\ell_n = \sum_{i=1}^n \log f(X_i; \theta)$,

$$H_{jj} = \frac{\partial^2 \ell_n}{\partial \theta_j^2}, \quad H_{jk} = \frac{\partial^2 \ell_n}{\partial \theta_j \partial \theta_k}.$$

定义 Fisher 信息矩阵为

$$I_n(\theta) = - \begin{pmatrix} E_{\theta}(H_{11}) & E_{\theta}(H_{12}) & \dots & E_{\theta}(H_{1k}) \\ E_{\theta}(H_{21}) & E_{\theta}(H_{22}) & \dots & E_{\theta}(H_{2k}) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ E_{\theta}(H_{k1}) & E_{\theta}(H_{k2}) & \dots & E_{\theta}(H_{kk}) \end{pmatrix}$$

令 $J_n(\theta) = I_n^{-1}(\theta)$ 是 $I_n(\theta)$ 的逆矩阵。

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

定理 10

在适当的正则条件下, $\hat{\theta}_n - \theta \rightsquigarrow N(0, J_n)$.

令 $\tau = g(\theta_1, \dots, \theta_k)$ 为一个函数, 令

$$\nabla g = \left(\frac{\partial g}{\partial \theta_1}, \dots, \frac{\partial g}{\partial \theta_k} \right)^\top.$$

定理 11 (多参数 Delta 方法)

假设 ∇g 在 $\hat{\theta}_n$ 处不等于 0, 令 $\hat{\tau}_n = g(\hat{\theta}_n)$, 则

$$\frac{\hat{\tau}_n - \tau}{\widehat{se}(\hat{\tau}_n)} \rightsquigarrow N(0, 1).$$

其中

$$\widehat{se}(\hat{\tau}_n) = \sqrt{(\nabla g|_{\theta=\hat{\theta}_n})^\top J_n(\hat{\theta}_n)(\nabla g|_{\theta=\hat{\theta}_n})}.$$

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

例子

例 7

令 $X_1, X_2, \dots, X_n \sim N(\mu, \sigma^2)$, 假设 μ, σ 未知, 希望估计 $\psi = \sigma/\mu$ 。

对数似然函数为

$$\ell(\sigma) = -n \log \sigma - \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (x_i - \mu)^2.$$

(μ, σ^2) 的极大似然估计为

$$\hat{\mu} = \bar{X}, \quad \hat{\sigma}^2 = n^{-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2.$$

Fisher 信息矩阵为

$$I_n(\mu, \sigma) = \begin{pmatrix} \frac{n}{\sigma^2} & 0 \\ 0 & \frac{2n}{\sigma^2} \end{pmatrix}.$$

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

故

$$J_n = \frac{1}{n} \begin{pmatrix} \sigma^2 & 0 \\ 0 & \frac{\sigma^2}{2} \end{pmatrix}.$$

g 的梯度为 $\nabla g = (-\frac{\sigma}{\mu^2} \quad \frac{1}{\mu})^\top$, 故

$$\widehat{\text{se}}(\hat{\tau}) = \frac{1}{\sqrt{n}} \sqrt{\frac{\hat{\sigma}^4}{\hat{\mu}^4} + \frac{\hat{\sigma}^2}{2\hat{\mu}^2}}.$$

作业：7(a)(b)(c) ((d) 选做)

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

9.10 参数 Bootstrap 方法

1 9.1 关注参数

2 9.2 矩估计

3 9.3 极大似然估计

4 9.4 极大似然估计的相合性

5 9.5 极大似然估计的同变性

6 9.6 极大似然估计的渐近正态性

7 9.7 极大似然估计的最优性

8 9.8 Delta 方法

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

例 8

令 $X_1, X_2, \dots, X_n \sim N(\mu, \sigma^2)$, 假设 μ, σ 未知, 希望估计 $\psi = \sigma/\mu$ 。

1. 计算

$$\hat{\mu} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i, \quad \hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2.$$

2. 随机模拟 $X_1^*, X_2^*, \dots, X_n^* \sim N(\hat{\mu}, \hat{\sigma}^2)$, 计算

$$\hat{\mu}^* = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^*, \quad \hat{\sigma}^{*2} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i^* - \bar{X}^*)^2. \quad \hat{\psi}^* = \hat{\sigma}^* / \hat{\mu}^*.$$

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法

3. 重复上述过程 B 次得到 Bootstrap 复本 $\hat{\psi}_1^*, \dots, \hat{\psi}_B^*$ 。标准误差的估计值为

$$\hat{\text{se}}_{\text{boot}} = \sqrt{\frac{\sum_{b=1}^B (\hat{\psi}_b^* - \hat{\psi})^2}{B}}$$

作业：9(a) 用 Delta 方法计算 $\hat{\text{se}}$ 和 θ 的 90% 的置信区间。

9.1 关注参数

9.2 矩估计

9.3 极大似然估计

9.4 极大似然估计的相合性

9.5 极大似然估计的同变性

9.6 极大似然估计的渐近正态性

9.7 极大似然估计的最优性

9.8 Delta 方法

9.9 多参数模型

9.10 参数 Bootstrap 方法