Université catholique de Louvain

ECOLE POLYTECHNIQUE DE LOUVAIN

Projet du cadran

Auteur:
Marie VISSCHERS
Audrey WENDERS
Helena RUSSELLO
Wojciech GRYNCZEL

Matricule: 0880-09-00 3530-10-00 5569-14-00 8803-14-00

May 10, 2015



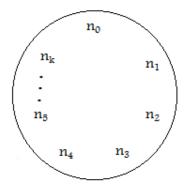


1 Théorie du problème

Tout d'abord, commençons par définir ce que l'on entend par cadran dans notre projet : un cadran est un cercle gradué par des nombres entiers. Le cadran se lit en commençant par son sommet et en continuant dans le sens horloger.

Définissons également la notion de rotation : une rotation dans un cadran est un déplacement d'une ou plusieurs unités de tous les éléments de ce cadran, l'ordre de ceux-ci restant inchangé.

Soit l le nombre d'éléments dans le cadran et k égal à l-1 (k correspond donc à l'indice du dernier élément du cadran (cfr cadran ci-dessous)).



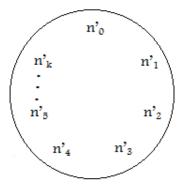


Figure 1: Le cadran de départ (avant rotation).

Figure 2: Le cadran après une rotation de longueur r.

Après une rotation de longueur r dans un cadran contenant au moins 2 éléments, tous les éléments de celui-ci sont déplacés de r positions vers la droite.

Nous pouvons donc constater que $\forall l > 1, \forall i \in [0, k] : si \quad i - r \ge 0 \ alors \ n'_i = n_{i-r} \ sinon \ n'_i = n_{l+(i-r)}$

Exemples:

• Si $i - r \ge 0$

Dans cet exemple, i=4 (c'est n_4). Et la rotation r est de 3. Donc pour trouver l'élément n_4' on doit prendre la valeur n_{i-r} c'est-à-dire la valeur n_1 .

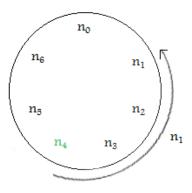


Figure 3

• Si i - r < 0

Dans cet exemple, i=1 (c'est n_1). Et la rotation r est de 3. Donc pour trouver l'élément n'_1 , nous remplaçons l'élément n_1 par la valeur se trouvant 3 éléments vers la gauche. n_1-3 nous donne n_{-2} ce qui correspond à la valeur n_5 dans le cadran (car $n_5=n_{l+(i-r)}=n_{7+(-2)}$). n'_1 sera donc remplacé par l'élément n_5 .

En outre, nous remarquons qu'un cadran vide ou ne contenant qu'un seul élément ne peut pas être soumis à une rotation puisqu'une rotation demande de déplacer plusieurs nombres, or un tableau vide n'en contient pas et un tableau d'un élément n'en contient qu'un.

Nous remarquons également que toute rotation dans un cadran de n éléments dont la longueur r est un multiple de n ne modifiera pas le cadran (cela correspondra à des rotations complètes du cadran). Par exemple,

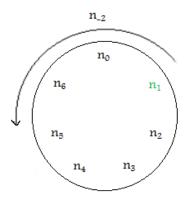


Figure 4

si le cadran contient les nombres 1, 2, 3 et 4 et qu'on effectue une rotation de longueur 4, le cardan finale sera identique au cadran initial. Même chose si on effectue une rotation de 8, 12 ou 28 unités.

 $\forall r, l \in N : si \ l \ mod \ r = 0 \ alors \ \forall i \in [0, k] : n'_i = n_i$

De plus, nous pouvons admettre qu'une rotation de longueur r revient à faire une rotation de r modulo n. En effet, si r est supérieur ou égal à n, les rotations complètes ne sont pas nécessaires (en effet, ci-dessus nous avons constaté que cela ne modifiait pas le cadran), nous pourrons donc nous contenter de faire la rotation r modulo n. Et dans le cas où r est inférieur à n, nous aurons bien une rotation de r (puisque $\forall r < n : r \mod n = r$).

En nous basant sur les propriétés ci-dessus nous constatons que pour arriver au cadran final, nous effectuons des rotations successives par saut de r. Chaque élément est remplacé par l'élément du cadran initial se trouvant r position(s) plus à gauche. Il est donc possible d'arriver au premier élément modifié sans que tous les éléments du cadran aient été déplacés. Typiquement cela arrive lorsque le pgcd de l et de r est inférieur à r.

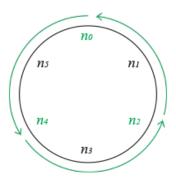


Figure 5

Pour parvenir à un cadran qui a effectué une rotation de longueur r il faut s'assurer que <u>tous</u> les éléments du cadran soient déplacés une seule fois (O(n)). De ce fait, lorsque l'on arrive au premier élément placé et que l'on n'a pas déplacé tous les éléments du tableau, on reprend la rotation à partir de l'élément à droite de l'élément courant. Lorsqu'on retournera à ce nouvel élément, si tous les éléments ont été déplacés, le cadran sera bien celui que nous devions obtenir après la rotation, sinon il faudra à nouveau reprendre la rotation à partir de l'élément à droite de l'élément courant et ainsi de suite jusqu'à ce que tous les éléments soient déplacés.

2 Conventions de représentation (fournies dans le projet)

Notre cadran sera représenté par un tableau de nombres entiers Java. Un entier est de type "int" en Java et appartient à $[-(2^{31}) \dots 2^{31} - 1[$. Pour construire le tableau à partir du cadran, la convention est de dire que le premier élément du tableau sera l'élément au sommet du cadran. Les éléments suivants sont alors les éléments du cadran dans le sens des aiguilles d'une montre.

3 Problème principal

Pour ce problème, nous n'avons pas eu besoin de définir des sous-problèmes.

```
3.1 Spécifications
```

```
En-tête: public static void rotate(int[] c, int r)
\mathbf{Pr\'e}: c est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler
        && c \neq null
        & r est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran
        && r \ge 0
\mathbf{Post}: le tableau c a été modifié afin de représenter le cadran après rotation de r.
Résultat : /
Invariant: c \neq null
              && r > 0
              && 0 \le j \le c.length
              && 0 \le i \le nbElemVisite \le c.length
              && -c.length \leq position \leq c.length
3.2
       Construction de l'algorithme
           INIT
           /* INV */
           while (!H)
           ITER
           CLOT
Variables locales: int r, i, j, position, tmp, nbElemVisite;
INIT: if c.length = 0
              r := 0
              tmp := 0
          else
              r := r \mod c.length;
              tmp := c[0];
          i := 0;
          j := i;
          nbElemVisite := 0;
          position := j - r;
\mathbf{H}: r = 0 \vee \text{nbElemVisite} \geq \text{c.length}
ITER: if position < 0
               position := position + c.length;
          if i = position
               c[j] := tmp;
               i := i + 1;
               tmp := c[i];
               j := i;
          else
               c[j] := c[position];
               j := position;
          nbElemVisite = nbElemVisite + 1;
          position := j - r;
CLOT: /
```

3.3 Exécutions symboliques

3.3.1 {PRE} INIT {INV}

Notons c_0 et r_0 la valeur des paramètres avant l'exécution de INIT.

& r_0 est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran && $r_0 \geq 0)$

 $if(c.lenght == 0) \\\downarrow r := 0$

 $\{c=c_0,r=r_0\}$ tq $\ (c_0$ est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler

&& $c_0 \neq null$

& r_0 est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran

&& $r_0 \ge 0$

&& $c_o.length = 0$)

 $\downarrow \text{tmp} := 0$

 $\{c=c_0, r=r_0, tmp=0\}$ tq $\{c_0 \text{ est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler}\}$

&& $c_0 \neq null$

& r_0 est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran

&& $r_0 \ge 0$

&& $c_o.length = 0$)

 $\downarrow i := 0$

 $\{c=c_0, r=r_0, tmp=0, i=0\}$ tq (c_0 est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler

&& $c_0 \neq null$

& r_0 est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran

&& $r_0 > 0$

&& $c_o.length = 0$)

 $\downarrow j := i$

 $\{c=c_0, r=r_0, tmp=0, i=0, j=0\}$ tq (c_0 est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler

&& $c_0 \neq null$

 $\&\ r_0$ est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran

&& $r_0 \ge 0$

&& $c_o.length = 0$)

 \downarrow nbElemVisite := 0

 $\{c = c_0, r = r_0, tmp = 0, i = 0, j = 0, nbElemVisite = 0\}$ tq

 $(c_0$ est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler

&& $c_0 \neq null$

& r_0 est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran

&& $r_0 \ge 0$

&& $c_o.length = 0$)

```
\downarrow position := j-r
\{c = c_0, r = r_0, tmp = 0, i = 0, j = 0, nbElemVisite = 0, position = 0\} tq
                        (c_0 est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler
                        && c_0 \neq null
                        & r_0 est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran
                        && r_0 > 0
                        && c_0.length = 0)
<u>Prouver l'invariant</u>:
         • c = c_0 et c_0 \neq null \rightarrow c \neq null
         • r = 0 \rightarrow r \ge 0
         • j = 0 et c_0.length = 0 et c = c_0 \to 0 \le j \le c.length
         • i = 0 et nbElemVisite = 0 et c_0.length = 0 et c = c_0 \rightarrow 0 \le i \le nbElemVisite \le c.length
         • position = 0 et c_0.length = 0 et c = c_0 et c_0 est un tableau (c.length \ge 0)
            \rightarrow -c.length \leq position \leq c.length
    else // if(c.length != 0)
    \downarrow r := r \mod c.length
\{c=c_0,r=r_0 \bmod c_0.length\} tq (c<sub>0</sub> est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler
                        && c_0 \neq null
                        & r_0 est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran
                        && r_0 \ge 0
                        && c_o.length \neq 0)
    \downarrow \text{tmp} := c[0]
\{c=c_0, r=r_0 \bmod c_0.length, tmp=c_0[0]\} tq. (c<sub>0</sub> est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler
                        && c_0 \neq null
                        \&\ r_0 est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran
                        && r_0 \ge 0
                        && c_o.length \neq 0)
   \downarrow i := 0
\{c = c_0, r = r_0 \mod c_0.length, tmp = c_0[0], i = 0\} tq
                        (c_0 est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler
                        && c_0 \neq null
                        & r_0 est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran
                        && r_0 \ge 0
                        && c_o.length \neq 0)
   \downarrow j := i
\{c = c_0, r = r_0 \bmod c_0.length, tmp = c_0[0], i = 0, j = 0\} tq
                        (c_0 est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler
                        && c_0 \neq null
                        \&\ r_0 est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran
                        && r_0 \ge 0
```

&& $c_o.length \neq 0$)

\downarrow nbElemVisite := 0

```
\{c=c_0, r=r_0 \bmod c_0.length, tmp=c_0[0], i=0, j=0, nbElemVisite=0\} \text{ tq} (c_0 \text{ est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler} \&\&\ c_0 \neq null \&\ r_0 \text{ est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran} \&\&\ r_0 \geq 0 \&\&\ c_o.length \neq 0) \downarrow \text{ position } := \textbf{j-r} \{c=c_0, r=r_0 \bmod c_0.length, tmp=c_0[0], i=0, j=0, nbElemVisite=0, position=0\} \text{ tq} (c_0 \text{ est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler} \&\&\ c_0 \neq null \&\ r_0 \text{ est une entier représentant la rotation réelle à effectuer sur le cadran} \&\&\ r_0 \geq 0 \&\&\ c_o.length \neq 0)
```

Prouver l'invariant :

- $c = c_0$ et $c_0 \neq null \rightarrow c \neq null$
- $r = r_0 \mod c_0.length$ et $r_0 \ge 0$ et $c_0.length \ne 0$ et c_0 est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler
 - \rightarrow La longeur d'un tableau (ici c_0) est forcément \geq à 0. Comme $c_0.length \neq 0$, on peut dire que $c_0.length > 0$. Sachant que: $\forall x \geq 0, \forall y > 0 : x \mod y \geq 0$, sachant que $c_0.length > 0$ et $r_0 \geq 0$ nous pouvons dire que $r_0 \mod c_0.length \geq 0$ donc $r \geq 0$.
- j = 0 et $c_0.length \neq 0$ et $c = c_0$ et c_0 est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler $0 \leq j \leq c.length$ (car la longueur d'un tableau non vide est forcément supérieure à 0)
- i=0 et nbElemVisite=0 et $c_0.length\neq 0$ et $c=c_0$ et c_0 est un tableau d'entiers représentant le cadran à manipuler
 - $\rightarrow 0 \le i \le nbElemVisite \le c.length$ (car la longueur d'un tableau non vide est forcément supérieure à 0)
- position = 0 et $c_0.length = 0$ et $c = c_0$ et c_0 est un tableau $(c.length \ge 0)$ $\rightarrow -c.length \le position \le c.length$

L'invariant est vérifié pour les 2 conditions. Notons désormais que $0 \le r \le c.length$. En effet, $\forall x \ge 0, \forall y > 0 : x \mod y \le y$. Par conséquent, $r_0 \mod c_0.length \le c_0.length = c.length$ à la fin de l'INIT. C'est aussi vrai dans le cas où $r_0 = 0$ puisque $c_0.length \ge 0$.

3.3.2 {INV && !H} ITER {INV} :

```
\begin{array}{l} c \neq null \\ \&\&\ r \geq 0 \\ \&\&\ 0 \leq j \leq c.length \\ \&\&\ 0 \leq i \leq nbElemVisite \leq c.length \\ \&\&\ -c.length \leq position \leq c.length \\ \&\&\ (r \neq 0 \&\&\ nbElemVisite < c.length)/!H \end{array}
```

Nous commençons par prouver que l'évaluation de la condition d'arrêt ne conduit pas à une erreur si l'invariant est vrai :

- L'invariant impose une condition sur r. Cela veut implicitement dire que r est initialisée. Il n'y a donc pas d'erreur lors de l'évaluation de la première partie de la condition d'arrêt.
- Supposons que r = 0, la condition d'arrêt est vraie et la deuxième partie de la condition d'arrêt n'est pas évaluée. L'invariant nous dit que $r \ge 0$, il n'y a donc pas d'erreur d'exécution.
- Supposons que $r \neq 0$, alors la condition $r \geq 0$ de l'invariant implique que r > 0. On évalue alors la deuxième partie de la condition d'arrêt qui vérifie si $nbElemVisite \geq c.length$. Si cette condition est vérifiée, en la combinant avec l'invariant nous obtenons nbElemVisite = c.length, ce qui implique qu'il n'y aura pas d'erreur d'exécution.

Passons maintenant à l'exécution symbolique. Notons i_1 la valeur de i avant l'exécution de ITER (idem pour les autres variables). Nous simplifions un peu $\{INV \&\& !H\}$, et ajoutons la condition trouvée après l'exécution d'INIT ($r_1 \le c_1.length$ nous pouvons convenir que cela restera vrai si nous prouvons à la fin de l'exécution symbolique que $r = r_1$). Nous obtenons alors les conditions vraies suivantes :

```
c_1 \neq null && 0 < r_1 \le c_1.length (1) && 0 \le j_1 \le c_1.length && 0 \le i_1 \le nbElemVisite1 < c_1.length (2) && -c.length \le position_1 \le c_1.length
```

Notons que (1) et (2) résultent non seulement de l'invariant mais aussi du fait que la condition d'arrêt est fausse.

```
\begin{aligned} \underline{\operatorname{Cas}\ 1} : position &< 0 \\ \{position = position_1\} \\ \downarrow position := position + c.length \\ \{position = position_1 + c_1.length\} \end{aligned}
```

- $-c.length \leq position \leq c.length$
 - o cette condition est vérifiée puisque nous sommes dans le cas où $position_1 < 0$, nous savons que $c_1.length \ge 0$ (en effet, la longueur d'un tableau ne peut pas être inférieure à 0) et nous savons que $-c_1.length \le position_1 \le c_1.length$.

 $\begin{aligned} &\text{Donc} - c.length \leq position = position_1 + c_1.length \leq c1.length = c.length \text{ Comme} - c_1.length \leq \\ &position_1 \leq c_1.length \text{ et } position = position_1 + c_1.length \text{ on sait pour la suite que } position \geq 0. \end{aligned}$

Pour la suite nous noterons $position_2$ la position après l'execution du cas 1 c'est à dire $position = position_1 + c_1.length$. Pour rappel $0 \le position_2 \le c_1.length$.

```
\begin{aligned} &\text{Cas 2a}: i = position \\ &\{i = i_1, j = j_1, r = r_1, tmp = tmp_1, c[j_1] = c_1[j], nbElemVisite = nbElemVisite_1, position = position_2\} \end{aligned}
&\text{$\downarrow$ $\mathbf{c}[\mathbf{j}] := \mathbf{tmp}$} \\ &\{i = i_1, j = j_1, r = r_1, tmp = tmp_1, c[j_1] = tmp_1, nbElemVisite = nbElemVisite_1, position = position_2\} \end{aligned}
&\text{$\downarrow$ $\mathbf{i} := \mathbf{i} + \mathbf{1}$} \\ &\{i = i_1 + 1, j = j_1, r = r_1, tmp = tmp_1, c[j_1] = tmp_1, nbElemVisite = nbElemVisite_1, position = position_2\} \end{aligned}
&\text{$\downarrow$ $\mathbf{tmp} := \mathbf{c}[\mathbf{i}]$} \\ &\{i = i_1 + 1, j = j_1, r = r_1, tmp = c[i_1 + 1], c[j_1] = tmp_1, nbElemVisite = nbElemVisite_1, position = position_2\} \end{aligned}
&\text{$\downarrow$ $\mathbf{nbElemVisite} := \mathbf{nbElemVisite} + \mathbf{1}$} \\ &\{i = i_1 + 1, j = j_1, r = r_1, tmp = c[i_1 + 1], c[j_1] = tmp_1, nbElemVisite = nbElemVisite + 1, position = position_2\} \end{aligned}
&\text{$\downarrow$ $\mathbf{position} := \mathbf{j} - \mathbf{r}$} \\ &\{i = i_1 + 1, j = j_1, r = r_1, tmp = c[i_1 + 1], c[j_1] = tmp_1, nbElemVisite = nbElemVisite + 1, position = i_1 + 1 - r_1\} \end{aligned}
```

- $c \neq null$
 - $\circ c_1 = c \text{ et } c_1 \neq null \text{ donc } c \neq null$
- $0 < r \le c.length$ nous n'utilisons pas $r(=r_1)$ donc $\{INV \&\& !H\}$ est vérifié
- $0 \le j \le c.length$
 - \circ {INV && !H} nous dit que $0 \le i_1 \le nbElemVisite_1 < c_1.length$ donc $0 \le i_1 < c_1.length$. Comme $j = i_1 + 1$ et $c_0 = c$, nous avons $0 \le j \le c_1.length = c.length$.
- $nbElemVisite_1 < c_1.length$ et $nbElemVisite = nbElemVisite_1$ et $c_1 = c$ donc {INV} est vérifié.
- $0 \le i \le c.length$
 - ∘ $\{INV \&\& !H\}$ nous dit que $0 \le i_1 \le nbElemVisite_1 < c_1.length$. Donc $0 \le i_1 < c_1.length$. Comme $i = i_1 + 1$ et $c_0 = c$, nous pouvons en conclure que $0 \le i \le c.length$ est bien respecté.
- $-c.length \leq position \leq c.length$
 - o $position = i_1 + 1 r_1 = i r_1$ et comme $0 < r_1 \le c.length$ et $0 \le i \le c.length$ (prouvé ci-dessus) alors $-c.length \le position \le c.length$ est bien respecté.

 $\underline{\text{Cas 2b}} : i < position$

$$\{c[j_1] = c_1[j], r = r_1, position = position_2, j = j_1, i = i_1, nbElemVisite = nbElemVisite_1\}$$

 $\downarrow c[j] := c[position]$

$$\{c[j_1] = c[position_2], r = r_1, position = position_2, j = j_1, i = i_1, nbElemVisite = nbElemVisite_1\}$$

 $\downarrow j := position$

$$\{c[j_1] = c[position_2], r = r_1, position = position_2, j = position_2, i = i_1, nbElemVisite = nbElemVisite_1\}$$

 \downarrow nbElemVisite := nbElemVisite + 1

```
\{c[j_1] = c[position_2], r = r_1, position = position_2, j = position_2, i = i_1, nbElemVisite = nbElemVisite_1 + 1\}
```

 \downarrow position := j - r

$$\{c[j_1] = c[position_2], r = r_1, position = position_2 - r_1, j = position_2, i = i_1, nbElemVisite = nbElemVisite_1 + 1\}$$

- $c \neq null$ idem que cas 2a
- $0 < r \le c.length$ idem que cas 2a
- $0 \le j \le c.length$
 - $\circ j = position_2 \text{ et } 0 \leq position_2 \leq c_1.length \text{ donc } 0 \leq j \leq c_1.length = c.length$
- $0 \le i \le c.length$, nous n'utilisons pas $i(=i_1)$ donc $\{INV \&\& !H\}$ est vérifié
- $-c.length \leq position \leq c.length$
 - o $position = position_2 r1$. Comme $0 \le position_2 \le c_1.length$ et $0 < r_1 \le c_1.length$, nous pouvons en déduire que $-c_1.length \le position < c_1.length$ donc nous avons bien prouver que $-c.length \le position \le c.length$.

 $\underline{\text{Cas } 2c}: i > position$

 $\{c[j_1] = c[position_2], r = r_1, position = position_2 - r_1, j = position_2, i = i_1, nbElemVisite = nbElemVisite_1 + 1\}$

- $c \neq null$ idem que cas 2b
- 0 < r < c.length idem que cas 2b
- $0 \le j \le c.length$
 - $\circ j = position_2 \text{ et } 0 \leq position_2 \leq c_1.length \text{ donc } 0 \leq j \leq c_1.length = c.length$
- $0 \le i \le c.length$ idem que 2b
- $-c.length \leq position \leq c.length$ idem que 2b

Nous voyons bien que dans les différents cas $r=r_1$ nous pouvons donc en conclure que la condition $r \le c.length$ ajoutée dans l'INIT est bien vérifiée.

3.3.3 {INV && H} CLOT {POST} :

Les variables $r_2, tmp_2, j_2, i_2, nbElemVisite_2$ et $position_2$ sont les valeurs avant et après CLOT puisque nous sommes dans le cas d'une méthode sans valeur de retour. Il ne se passe rien lors de la clôture.

```
 \{r = r_2, tmp = tmp_2, j = j_2, i = i_2, nbElemVisite = nbElemVisite_2, position = position_2\} \ \operatorname{tq}( c \neq null \\ \&\& \ r \geq 0 \\ \&\& \ 0 \leq j \leq c.length \\ \&\& \ 0 \leq i \leq nbElemVisite \leq c.length \\ \&\& \ - c.length \leq position \leq c.length \\ \&\& \ (r = 0 \mid \mid nbElemVisite \geq c.length))
```

- Dans le cas où r = 0, on sait qu'il n'y a pas de rotation à effectuer (on ne rentre pas dans ITER) donc le tableau renvoyé n'a pas été modifié et correspond bien à la clôture: "le tableau c a été modifié afin de représenter le cadran après rotation de r".
- Dans le cas où nbElemVisite = c.length (c'est-à-dire $nbElemVisite \ge c.length$ && $0 \le i \le nbElemVisite \le c.length$), cela voudra dire que tous les éléments du tableau auront effectué une rotation de r. En effet, le nombre d'éléments distincts déplacés (nbElemVisite) est égal au nombre d'éléments du tableau (c.length). Donc, le tableau renvoyé correspondra également à la clôture.

3.3.4 VARIANT

<u>Prouver le variant</u> : (E représente l'environnement)

- $INV \implies 0 \le f(E)$ Si l'invariant est vrai, alors $0 \le nbElemVisite \le c.length$ donc $0 \le c.length - nbElemVisite$
- \bullet f(E') < f(E)

$$\begin{split} E = & \{r = r_1, tmp = tmp_1, j = j_1, i = i_1, nbElemVisite = nbElemVisite_1, position = position_1\} \text{ tq}(\\ c \neq null \\ \&\& \ r_1 \geq 0 \\ \&\& \ 0 \leq j_1 \leq c_1.length \\ \&\& \ 0 \leq i_1 \leq nbElemVisite_1 < c_1.length \\ \&\& \ - c_1.length \leq position_1 \leq c_1.length) \end{split}$$

3.3.5 ITER

```
E' = \{..., nbElemVisite = nbElemVisite1 + 1, ...\} \ \operatorname{tq}( c \neq null \&\& \ r_1 \geq 0 \&\& \ 0 \leq j_1 \leq c_1.length \&\& \ 0 \leq i_1 \leq nbElemVisite_1 < c_1.length \&\& \ position_1 \leq c_1.length)
```

(c.length n'est pas modifié durant ITER)

 $Var(E') = c_1.length - (nbElemVisite_1 + 1) \le c_1.length - nbElemVisite_1 = Var(E)$. C'est vrai puisque $c_1 \ne null$ (donc $c_1.length \ge 0$) et que $0 \le nbElemVisite_1 < c_1.length$.

Le variant est donc prouvé puisque son résultat est toujours supérieur à 0 et qu'il décroît à chaque itération.

4 Code Java

```
public static void rotate(int[] c, int r) {
        // INIT
        int i, j, nbElemVisite, position, tmp;
        if (c.length = 0) {
                r = 0;
                tmp = 0; // valeur sentinelle
        } else {
                r = r \% c.length;
                tmp = c[0];
        i = 0; j = i; nbElemVisite = 0; position = j - r;
        while (r != 0 \&\& nbElemVisite < c.length) { // !H
                // ITER
                if (position < 0) {
                         position = position + c.length;
                if (i = position) {
                        c[j] = tmp;
                         i++;
                         tmp = c[i];
                         j = i;
                } else {
                         c[j] = c[position];
                         j = position;
                nbElemVisite++;
                position = j - r;
        }
}
```