ESAME DI ANALISI MATEMATICA T-2

CORSO DI LAUREA IN ARCHITETTURA – INGEGNERIA ALMA MATER – UNIVERSITÀ DI BOLOGNA

15 Gennaio 2024

ISTRUZIONI. Il tempo a disposizione per la risoluzione è di 120 minuti. Ogni quesito corrisponde a 5 punti. L'accesso alla prova orale si ottiene con un voto minimo di 15 punti.

Esercizio A

Sia dato il sistema lineare

Ax = b

con

$$oldsymbol{A} = egin{pmatrix} 1+k & k & 1 \ k & 2k-1 & 0 \ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad oldsymbol{b} = egin{pmatrix} 1 \ 0 \ 1-k \end{pmatrix}, \qquad k \in \mathbb{R},$$

e $\mathbf{x} = (x_1, x_2, x_3)^{\mathsf{T}} \in \mathbb{R}^3$ vettore di incognite.

- $\mathbf{A}\mathbf{1}$ Determinare per quali valori di k il sistema ha un'unica soluzione.
- **A2** Studiare la dimensione dello spazio delle soluzioni al variare di k. Scrivere l'insieme delle soluzioni del sistema per k=0. Supponendo che la terna x corrisponda alle coordinate di un punto nello spazio tridimensionale rispetto ad un riferimento cartesiano $Oe_1e_2e_3$, a che tipo di oggetto geometrico corrisponde tale insieme?
- **A3** Calcolare lo spettro di \boldsymbol{A} per k=0 specificiando se in questo caso la matrice è diagonalizzabile.

Esercizio B

Si consideri la funzione

$$f(x,y) = \frac{x^2 - 2kxy + y^2}{2} - x - y, \quad (x,y)^\intercal \in \mathbb{R}^2, \quad k \in \mathbb{R}.$$

- ${f B1}$ Trovare, se esistono, i punti stazionari della funzione sul suo insieme di definizione. Individuare per quali valori di k essi sono punti di sella.
- **B2** Calcolare l'integrale

$$\iint\limits_{\mathbb{R}} f(x,y) \, \mathrm{d} \, x \, \mathrm{d} \, y \qquad \text{con} \quad \mathcal{R} = [-1,1] \times [-1,1].$$

B3 Si consideri ora k=-1 e sia data la curva $\boldsymbol{\gamma}$ in \mathbb{R}^3 parametrizzata come

$$\gamma(t) = \begin{pmatrix} t^2 \\ 1 - t^2 \\ f(t^2, 1 - t^2) \end{pmatrix}, \qquad t \in [-1, 1].$$

Dire se la curva è regolare o meno, motivando la risposta. Calcolare la lunghezza della curva $\psi(t) := \gamma(t)$ con $t \in [1/\sqrt{2}, 1]$.

Esercizio A.

- **A1** La soluzione del sistema è unica se det $A \neq 0$, ovvero $k^2 k \neq 0$, ovvero $k \in \mathbb{R} \setminus \{0,1\}$.
- **A2** Per $k \in \mathbb{R} \setminus \{0,1\}$ lo spazio delle soluzioni ha dimensione nulla. Rimangono da studiare i casi k=0 e k=1. Per k=0 abbiamo una matrice orlata

$$m{H} = egin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \ 0 & -1 & 0 & 0 \ 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}
ightarrow egin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \ 0 & -1 & 0 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

che mostra che lo spazio delle soluzioni ha dimensione d=1, essendo rank $(\mathbf{A})=\mathrm{rank}(\mathbf{H})=2$. La matrice orlata a gradini trovata corrisponde al sistema

$$\begin{cases} x_1 + x_3 = 1 \\ -x_2 = 0 \end{cases}$$

ovvero la generica soluzione ha la forma

$$\boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} t \\ 0 \\ 1 - t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \qquad t \in \mathbb{R}.$$

Questa è la rappresentazione parametrica di una retta nello spazio nella direzione individuata da $(1,0,-1)^{\intercal}$ e passante per $(0,0,1)^{\intercal}$.

$$Per k = 1$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & | & 1 \\ 1 & 1 & 0 & | & 0 \\ 1 & 0 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & ^{1}/2 & - ^{1}/2 & | & ^{-1}/2 \\ 0 & - ^{1}/2 & ^{1}/2 & | & ^{-1}/2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & ^{1}/2 & - ^{1}/2 & | & ^{-1}/2 \\ 0 & 0 & 0 & | & -1 \end{pmatrix}.$$

Essendo $\operatorname{rank}(\boldsymbol{H}) \neq \operatorname{rank}(\boldsymbol{A})$ in questo caso, il sistema è incompatibile per il teorema di Rouché–Capelli.

A3 Per calcolare lo spettro, scriviamo il polinomio caratteristico

$$\det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = \det\begin{pmatrix} 1 - \lambda & 0 & 1 \\ 0 & -1 - \lambda & 0 \\ 1 & 0 & 1 - \lambda \end{pmatrix} = (1 - (1 - \lambda)^2)(1 + \lambda) = \lambda(1 + \lambda)(2 - \lambda) = 0$$

per cui lo spettro di A è dato da $\Lambda = \{-1, 0, 2\}$. Avendo trovato un numero di autovalori distinti pari alla dimensione della matrice, essa è diagonalizzabile; diversamente, A è diagonalizzabile in quanto reale simmetrica.

Esercizio B.

B1 Per trovare i punti stazionari, imponiamo $\nabla f = \mathbf{0}$, ovvero

$$x - ky - 1 = 0,$$
 $y - kx - 1 = 0.$

Questo corrisponde al sistema

$$\begin{pmatrix} 1 & -k \\ -k & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Se $k \neq \pm 1$ il sistema ha un'unica soluzione: otteniamo

$$x_s = \frac{1}{1-k}, \qquad y_s = \frac{1}{1-k}.$$

Per k=1 non ci sono punti stazionari. Per k=-1 la soluzione è la retta x+y-1=0: tali punti sono tutti stazionari. Sia ora $k\neq 1$: la matrice hessiana si scrive

$$\boldsymbol{H} = \begin{pmatrix} 1 & -k \\ -k & 1 \end{pmatrix}$$

I punti stazionari sono di sella se i due autovalori di questa matrice hanno segno opposto, ovvero $\det(\mathbf{H}) < 0$. Questo implica $1 - k^2 < 0 \Rightarrow k \in (-\infty, -1) \cup (1, +\infty)$.

B2 Si può eseguire l'integrazione direttamente utilizzando il teorema di Fubini,

$$\int_{-1}^{1} dx \int_{-1}^{1} dy \left(\frac{x^2 + y^2}{2} - kxy - x - y \right) = \int_{-1}^{1} dx \int_{-1}^{1} dy \left(\frac{x^2 + y^2}{2} \right) = \int_{-1}^{1} dx \int_{-1}^{1} dy x^2 = 2 \int_{-1}^{1} dx x^2 = \frac{4}{3},$$

dove nel secondo passaggio abbiamo usato il fatto che gli integrandi sono dispari attorno all'origine, mentre nel terzo abbiamo usato che l'integrale di $x^2/2$ e l'integrale di $y^2/2$ sono uguali.

B3 Osserviamo anzitutto che, nelle ipotesi date

$$\gamma(t) = \begin{pmatrix} t^2 \\ 1 - t^2 \\ -1/2 \end{pmatrix} \Rightarrow \dot{\gamma}(t) = \begin{pmatrix} 2t \\ -2t \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \|\dot{\gamma}(t)\| = 2\sqrt{2}|t|,$$

e quindi la curva non è regolare sul suo dominio di definizione avendo $\dot{\gamma}(0) = \mathbf{0}$. La curva ψ è invece regolare su $[1/\sqrt{2}, 1]$ e la sua lunghezza è

$$\ell(\psi) = \int_{1/\sqrt{2}}^{1} \|\dot{\gamma}(t)\| \, \mathrm{d}\, t = 2\sqrt{2} \int_{1/\sqrt{2}}^{1} t \, \mathrm{d}\, t = \frac{1}{\sqrt{2}}.$$