

## ESAME DI FISICA MATEMATICA 2

Corso di laurea in Matematica  
Alma Mater – Università di Bologna

Il tempo a disposizione è pari a 120 minuti. Il punteggio di 30/30 si ottiene con la risoluzione completa dell'Esercizio A e dell'Esercizio B. La domanda teorica ha un valore di 3pt aggiuntivi. Risposte non giustificate non verranno conteggiate.

### ESERCIZIO A

#### *Moto unidimensionale*

Un punto materiale di massa unitaria si muove sull'asse reale  $\mathbb{R}$  soggetto all'azione del potenziale

$$V(x) = \frac{x^3}{3} - \frac{x^2}{2}, \quad x \in \mathbb{R}.$$

- A1** Si determinino i punti critici del moto e se ne studi la stabilità.
- A2** Si presenti uno studio qualitativo del moto nel piano delle fasi.
- A3** Si scriva l'equazione della separatrice e si calcoli l'area della porzione limitata del piano delle fasi da essa racchiusa.

### ESERCIZIO B

#### *Formalismo lagrangiano*

Un punto materiale di massa unitaria è vincolato su una guida elicoidale liscia e fissa, parametrizzata in un riferimento cartesiano come

$$\boldsymbol{\gamma}(u) = \begin{pmatrix} \cos u \\ \sin u \\ cu \end{pmatrix}, \quad u \in \mathbb{R}$$

con  $c > 0$  costante fissata. Una molla di costante elastica  $k \geq 0$  e lunghezza a riposo nulla connette il punto materiale con l'origine del riferimento. Si assuma che la forza elastica della molla sia l'unica forza attiva agente sul punto materiale.

- B1** Si scrivano la lagrangiana e le equazioni di Eulero–Lagrange del sistema.
- B2** Si assuma  $k = 0$ . Si discuta la presenza di variabili cicliche e si scrivano le eventuali quantità conservate associate.
- B3** Sia  $k > 0$ . Si risolvano le equazioni di Eulero–Lagrange assumendo che per  $t = 0$  il punto sia nella posizione corrispondente a  $u = 0$  e abbia velocità  $\mathbf{v} = (0, v_0, cv_0)^\top$ .

**QUESITO** — Si consideri un punto materiale di massa  $m$  in moto in un potenziale centrale

$$V(r) = -\frac{1}{4r^3} - \frac{1}{r},$$

dove  $r$  è la distanza dall'origine. Si supponga che il punto materiale inizi il suo moto a  $t = 0$  infinitamente distante dal centro, con momento angolare rispetto all'origine di modulo pari a  $L = \sqrt{2m}$ . Si trovi il valore dell'energia per cui  $\dot{r} < 0$  per ogni  $t > 0$ , ma  $0 < \lim_{t \rightarrow +\infty} r(t) < \infty$ .

## SCHEMA DI RISOLUZIONE

**Esercizio A.**

**A1** Essendo il potenziale  $C^\infty$  su  $\mathbb{R}$ , possiamo calcolare i punti critici ponendo

$$V'(x) = x^2 - x = 0 \Leftrightarrow x_0 = 0, \quad x_1 = 1.$$

Il teorema di Dirichlet–Lagrange permette di studiarne la stabilità valutando la derivata seconda, ovvero, dal fatto che  $V''(x) = 2x - 1$ ,

$$V''(x_0) = -1 < 0, \quad V''(x_1) = 1 > 0$$

per cui  $x_0$  è un punto di equilibrio instabile e corrisponde ad un massimo di  $V$ , mentre  $x_1$  è un punto di equilibrio stabile e corrisponde ad un minimo di  $V$ .

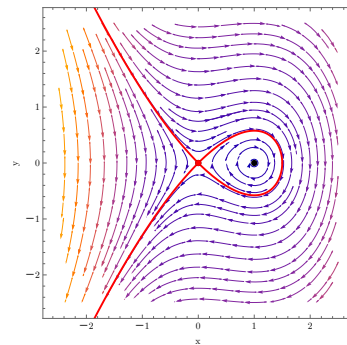
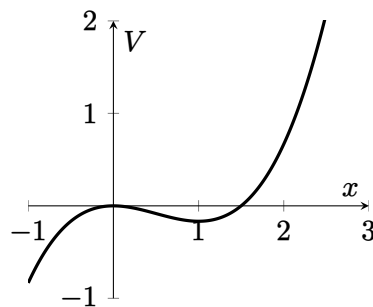
**A2** Per uno studio qualitativo del moto, ricordiamo anzitutto che il moto è ammesso quando il punto materiale ha energia

$$E > \frac{x^3}{3} - \frac{x^2}{2}.$$

Osserviamo ora che  $\lim_{x \rightarrow +\infty} V(x) = +\infty$ , mentre  $\lim_{x \rightarrow -\infty} V(x) = -\infty$ . La funzione  $V(x)$  ha derivata prima  $V'(x) = x(x-1) > 0$  per  $x \in (-\infty, 0)$ , mentre  $V'(x) < 0$  per  $x \in (0, 1)$  e  $V'(x) > 0$  per  $x > 1$ . In  $x_0$  e  $x_1$  compaiono quindi rispettivamente un massimo e un minimo, tali che  $V(x_1) = -\frac{1}{6} < V(x_0) = 0$ .

Abbiamo quindi i seguenti regimi:

- per  $E < V(x_1)$ , il moto è non limitato e si svolge sull'intervallo  $(-\infty, \hat{x}(E)]$  dove  $\hat{x}(E) < 0$  è un punto di inversione;
- per  $V(x_1) \leq E < V(x_0)$  sono ammesse orbite non limitate sull'intervallo  $(-\infty, \hat{x}(E))$  dove  $\hat{x}(E) < x_0$  è un punto di inversione, e orbite limitate  $[x_-(E), x_+(E)]$  con  $x_\pm(E)$  punti di inversione tali che  $x_0 < x_-(E) \leq x_1 \leq x_+(E)$ : in particolare, per  $E = V(x_1)$  queste orbite si riducono al solo punto di equilibrio stabile  $x_1$ ;
- per  $E = V(x_0) = 0$  le traiettorie passano dal punto di equilibrio instabile e corrispondono alla separatrice nel piano delle fasi, costituita da traiettorie non limitate su  $(-\infty, x_0)$  e  $(x_0, x_+]$  per  $x_+ > x_1$ , soluzione di  $V(x) = E = 0$  maggiore di  $x_1$ , ovvero  $x_+ = 3/2$  punto di inversione: il punto  $x_1$  è raggiunto solo asintoticamente da moti su queste orbite;
- per  $E > V(x_1)$  le traiettorie sono non limitate sull'intervallo  $(-\infty, x_+(E)]$ , con  $x_+(E) > x_1$  punto di inversione.



**A3** La separatrice corrisponde alle orbite nel piano delle fasi passanti per il punto di equilibrio instabile, ovvero ottenute per  $E = V(x_0) = 0$ . Nello spazio delle fasi  $(x, y)$  questa è data dall'equazione

$$y = \pm \sqrt{2(E - V(x))} = \pm \sqrt{2} \sqrt{\frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3}}, \quad x \leq x_+ = \frac{3}{2}.$$

Le orbite limitate sono su  $(x_0, x_+]$ . Esse sono associate ad una porzione del piano delle fasi di area

$$A = 2\sqrt{2} \int_0^{x_+} \sqrt{\frac{1}{2} - \frac{x}{3}} x \, dx = 2 \int_0^{3/2} \sqrt{1 - \frac{2x}{3}} x \, dx$$

Introduciamo il cambio di variabili  $u = 1 - \frac{2x}{3}$

$$A = \frac{9}{2} \int_0^1 \sqrt{u}(1-u) \, du = \frac{9}{2} \int_0^1 u^{1/2} \, du - \frac{9}{2} \int_0^1 u^{3/2} \, du = \frac{6}{5}.$$

### Esercizio B.

**B1** Una scelta naturale per la parametrizzazione lagrangiana del sistema è  $q \equiv u$ , di modo che la posizione del punto sia  $\mathbf{x} \equiv \boldsymbol{\gamma}(u)$  e la sua velocità  $\dot{\mathbf{x}} = \boldsymbol{\gamma}'(u)\dot{u}$ . Essendo

$$\boldsymbol{\gamma}'(u) = \begin{pmatrix} -\sin u \\ \cos u \\ c \end{pmatrix},$$

l'energia cinetica è quindi

$$T(\dot{u}) = \frac{1}{2} \|\dot{\mathbf{x}}\|^2 = \frac{1}{2} \dot{u}^2 (1 + c^2).$$

L'energia potenziale è dovuta alla sola molla,

$$V(u) = \frac{1}{2} k \|\mathbf{x}\|^2 = \frac{1}{2} k (1 + cu^2).$$

La lagrangiana è quindi

$$\mathcal{L}(u, \dot{u}) = \frac{1}{2} \dot{u}^2 (1 + c^2) - \frac{1}{2} k (1 + cu^2)$$

a cui corrispondono le equazioni di Eulero–Lagrange

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{u}} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial u} = (1 + c^2) \ddot{u} + ck u = 0.$$

**B2** Per  $k = 0$  la variabile  $u$  è ciclica. La quantità conservata associata è il momento coniugato  $p = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{u}} = \dot{u}(1 + c^2)$ , ovvero  $\dot{u}$  si conserva durante il moto.

**B3** Le equazioni del moto sono quelle di un oscillatore armonico,

$$\ddot{u} + \omega^2 u = 0, \quad \omega^2 := \frac{ck}{1 + c^2}.$$

Le condizioni iniziali corrispondono a  $u(0) = 0$ . Essendo  $\dot{\mathbf{x}}(0) = \boldsymbol{\gamma}'(0)\dot{u}(0) = (0, 1, c)\dot{u}(0)$ , dovendo essere questa quantità uguale a  $(0, v_0, cv_0)$ , allora  $\dot{u}(0) = v_0$ . Con queste condizioni iniziali

$$u(t) = \frac{v_0}{\omega} \sin \omega t,$$

e dunque  $\mathbf{x}(t) = (\boldsymbol{\gamma} \circ u)(t)$  con periodo  $T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{1+c^2}{ck}}$ .

**Quesito.** Il moto radiale del punto materiale può essere descritto dal potenziale efficace

$$V_{\text{eff}}(r) = \frac{L^2}{2mr^2} - \frac{1}{4r^3} - \frac{1}{r} \equiv \frac{1}{r^2} - \frac{1}{4r^3} - \frac{1}{r}, \quad r > 0.$$

Questo potenziale ha  $\lim_{r \rightarrow 0} V(r) = -\infty$  e  $\lim_{r \rightarrow +\infty} V(r) = 0$ . Inoltre

$$V'(r) = -\frac{2}{r^3} + \frac{3}{4r^4} + \frac{1}{r^2} = \frac{4r^2 - 8r + 3}{r^4},$$

per cui  $V'(r) = 0$  per  $r_{\pm} = 1 \pm 1/2$ . Inoltre,  $V''(r) = \frac{6}{r^4} - \frac{3}{r^5} - \frac{2}{r^3} = \frac{-2r^2 + 6r - 3}{r^5}$ . Il punto  $r_-$  è un massimo, dato che  $V''(r_-) < 0$ , mentre il punto  $r_+$  è un minimo, essendo  $V(r_+) > 0$ . Se il punto materiale inizia il suo moto a distanza infinita, deve avere  $E \geq 0$ : perché tale moto si avvicini monotonicamente al centro senza mai raggiungerlo tendendo asintoticamente ad un  $r_0 \in (0, +\infty)$ , esso deve avere energia tale da muoversi sulla separatrice del moto radiale, ovvero  $E = V_{\text{eff}}(r_-) = 0$ , con velocità diretta verso il centro.