第三章 Buffer管理

出发点:通过**预加载**较可能请求的页尽可能多的放在**内存**中,以减少磁盘I/O次数,提升系统性能.通常情况下,通过**历史中访问过的页面**来进行未来的预测(因为真实未来是很难预测的)

本章内容分为下面三块:

- 缓冲区结构
- 缓冲区置换算法
- 缓冲区管理的实现

目前对于缓冲区管理的预测,近些年有采用机器学习的相关算法来进行缓冲区的预测,优点为预测命中概率高,但 缺陷在于**预测的耗时可能大于操作的时间**,使得总体效率提升不高.

3.1 缓冲区结构:

基本概念介绍:

缓冲区的底层物理层结构:**内存**缓冲区大小衡量的基本单位:**页(page)**,原因在于磁盘与内存IO之间最小的单位也为page 磁盘page与内存page区分:通常意义下的page一般指磁盘**page**,对于内存页通常使用**frame**来代表,中文的情况下一般叫内存page为"缓存页" PS:内存的基本单位为page,但是每次可以不按照最小的单位进行内存管理,大多数情况下是将**若干个page一起操作**,提升整体的效率,如释放磁盘空间.但是可能存在下面的现象.

	一个trame对应一个贝	一个frame对应多个贝
缺点	缓存置换算法运行CPU代价大(因为一次处理一个页)	cpu代价下降(一次可以处理多个页)
 优点	缓存100%利用率,使得命中率提升	缓存空间利用率下降,命中率下降

举例:使用一个frame对应4个page,那么假设一开始内存满了,但是需要读取新的元素,那么从内存中移除4个物理page,然后再加入1个物理page,那么这时出现了3个物理页没有装载,因此导致空间利用率下降,同时由于利用率下降那么命中率就下降了.由于通常情况下cpu计算时间远小于未命中时IO代价,因此目前系统中通常使用1个frame对应1个page的方式来实现.但是对于某些计算资源为瓶颈的情况,则可能会使用一个frame对应多个页

3.1.1 frame的参数

Dirty:

标记Frame中的块是否改写,数据写回时使用该标志来判断是否需要对磁盘数据进行赋写

Pin-count:

Frame的块被请求但是还未释放的计数,即当前使用该frame的用户数,该标志位主要用于**多进程读**(不是读写,因为读写会冲突),当计数大于等于0的frame不能被改写或释放. PS:该标识位主要用于**非抢占的架构**,即各进程(用户)平权,如果可以抢占则对于某些优先级高的请求则可以无视Pin-count标志强制进行改写

*Other

Latch:加锁,会影响性能,但是能保证数据一致性

3.1.2 请求/释放块

请求块

由于数据库中无page 概念仅有block的概念,因此需要将数据库的block请求**转化**为缓冲区的page请求: **情况一:** 当请求块(block)不在缓冲区(pool)内

- 选择一个frame用于替换
- 如果选中的frame有Dirty标记,将该frame对应的页写回磁盘
- 将请求的block读取到选中的frame

情况二:当请求块命中

- 将该块的pin-count值+1
- 将该block的地址返回

释放块

- 首先需要确保该块pin-count=0
- 查看是否有dirty标记

无标记的话可以直接释放 如果存在dirty标记则需要将数据写回后再释放

3.2 缓冲区替换策略

基本概念介绍:

缓冲区替换的替换算法:

Least-recently-used(LRU), Clock, FIFO, MRU (Most-recently-used)

页替换前提 只有当内存块的frames的pin-count为0,才可以被选为替换(当然这也是基于非抢占的架构)

替换算法受访问模式**影响很大**

访问模式:对于数据的一些假设,如对于专利数据库,那么越新的数据访问概率越高,对于古籍数据库,可能对于旧的数据访问概率高,抽奖数据库则每个数据访问概率均等

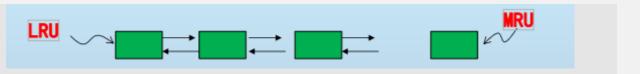
理论最优算法:OPT算法

- 也称为Belady's算法
- **理论上最佳**的页面置换算法。它每次都置换以后永远也用不到的页面,如果没有则淘汰最久以后再用到的页面。
- OPT算法**必须全部的页面访问序列**,而这在实际DBMS/OS中是无法实现的,因此仅有**理论意义。**,可以**作为理论上界进行对比**
- PS:相当于**提前预知所有**的访问序列

3.2.1 LRU

LRU

• 所有frame按照最近一次访问时间排列成一个链表,如下图:



• 基于时间局部性(TemporalLocality)假设: 越是**最近访问的在未来被访问的概率越高**.总是替换 LRU端的frame(相当于当前加载的所有页中上次访问时间最长的frame)

优点:

- 适用于重复访问热门页面
- \$O(1)\$复杂度选择被替换页

缺点:

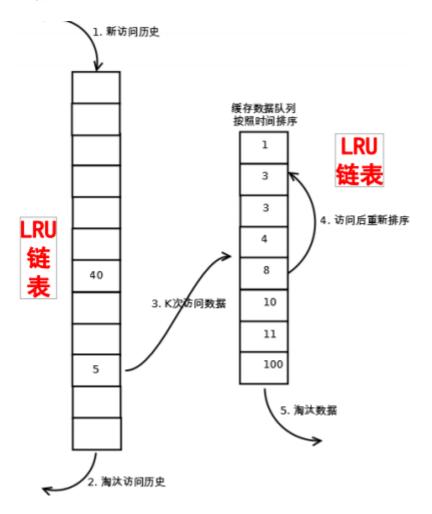
- 缓存污染(Sequentialflooding):容易出现被频次少的一次**连续大量**的请求污染,将之前维护的良好的LRU结构都**清洗**掉了(**最大的问题**---by老师)
- 每次访问均需要**维护LRU链表**,链表不支持随机访问
- 如果访问不满足时间局部性,则性能较差只考虑最近一次访问,这个是本质上的,相当于**不满足 LRU的访问模式假设**
- 只考虑最近一次访问,不考虑访问频率

3.2.2 LRU-K

针对现象:LRU不考虑frame的访问频率,不合理 改良方法:如果某个frame的访问次数达到了K次以上,则尽可能不置换

实现方式:

- 1. 需要维护2个LRU链表,可以见下图
 - 1个是访问次数小于K次的
 - 1个是访问次数K次以上的
- 2. 优先按照LRU策略置换小于K次的链表
- 3. 保证高频访问的页能够尽量在buffer中
- 4. 实验表明LRU-2的性能比较好

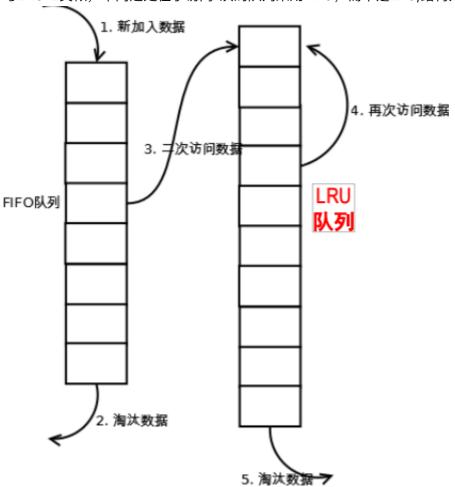


缺点:

- 需要额外的记录访问次数
- 对于短时爆发高频的访问某个数据,会使得该数据长时间驻留在系统中,为了解决该现象,提出了对于在访问K次以上的数据可以**设置老化函数来提供退出机制**

3.2.3 2Q

与LRU-2类似,不同之处在于访问1次的队列采用FIFO,而不是LRU,结构如下:



3.2.4 Second-Chance LRU

实现方法:

- 所有frame组成LRU链表,每个frame附加一个bit位,初始为1。当LRU页第一次被选中置换时置为0,并移到MRU端。只有bit位为0的LRU页才被选中置换。
- 当某个frame被访问时,移到MRU端并重置bit位为1
- 相当于每个frame给了两次置换机会,避免高频访问但最近一轮没有被访问的frame被置换出buffer
- 每个frame只需要1个额外bit,空间代价很低 PS:该方法相当于给每个frame一次复活的机会,之后连续两次被选为置换,且两次之间没有对frame的调用时,将其真正替换.

3.2.5 CLOCK

主要想法:

避免每次访问时链表**调整代价**

LRU需要遍历链表找到对应页代表的节点,然后将其调整到MRU端 Second-Chance FIFO 也需要额外维护一个指针删除调整操作

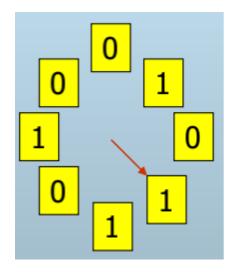
CLOCK算法实现:

• 把Second-Chance FIFO组织成环形

• N个frame组成环形, current指针指向当前frame; 每个frame有一个referenced位, 初始为1;

- 当需要置换页时按顺序执行下面操作:
 - 从current开始检查,若pin-count>0, current增加1; //相当于被占用
 - 若referenced已启动(=1),则关闭它(=0)并增加current(保证最近的不被替换); // 使用第一次机会复活
 - 若pin-count=0并且referenced关闭(=0),则替换该frame,同时current加1 //使用复活机会后仍被选中则真正替换
- 注意: Current指针**只在置换时更新**,访问命中时不改变Current指针 PS:优化了Second-Chance FIFO,减少了头尾指针,以及调整的代价,只需要维护curennt即可

图例



解释:

current:相当于指针每次加一代表指针移动一位 referenced:为标志为,每次找到为0的进行替换,为1的将其置换成0(未被占用的情况下)

3.2.6 SSD的置换算法

出发点:

闪存设备的读写特点:

读快写慢,且写次数有限,因此减少缓存置换中对闪存的写相当重要.

SSD-aware缓存算法

- CF-LRU(CASES'06):Clean-first,不用赋写 **(无Dirty标志的)** 的优先替换(减少反复写回),缺点时本质上仍然是LRU算法,因此无法避免LRU算法的所有缺点
- LRU-WSR(IEEETransCE'08):相当于CL加上一个Second-Chance,但是没有考虑频率
 - Clean-first+coldflag
 - 置换: clean>colddirty>hotdirty
- AD-LRU(DKE'10):在上述的基础上还考虑了频率以及引入了动态调整机制

- coldLRUlist+hotLRUlist
- Dynamically adjust twoLRUs

3.2.7 不使用OS缓冲区管理的原因

- DBMS经常能**预测访问模式**(Access Pattern)
 - 可以使用更专门的缓冲区替换策略
 - 有利于pre-fetch策略的有效使用,pre-fetch指确定数据先后到达顺序,交给OS缓存的话通常情况下无法保证数据的先后到达顺序 (操作系统会统一打包)
- DBMS需要**强制写回磁盘能力**(如WAL),OS的缓冲写回一般通过记录写请求来实现(来自不同应用),实际的磁盘修改推迟,因此不能保证写顺序,该性质主要**保证数据可恢复性**(写日志,防止断电导致数据不可恢复)
- 3.3 缓冲区管理器的实现(最后的实验要求(大概...))

请求的层层抽象

主要将请求抽象为三层:

- 1. 对于用户提供一个数据库查询record请求
- 2. 数据库软件将record请求转换为内存frame请求
- 3. 当frame中没有指定数据则内存向存储设备发送page请求

3.3.1 错误的记录操作例子:

- **没有**DBMS自己的**缓冲区管理**和**存储管理**(直接读写磁盘)
- 直接基于文件系统,使用了FS的缓冲管理
 - 不能保证WAL
 - 不利于查询优化
 - 不适应应用需求

因此实现时需要进行修改

3.3.2 Block与磁盘文件

文件存储在磁盘上的物理形式是bits/bytes,block是由OS或DBMS软件,**对文件所做的抽象**,这一抽象是通过控制数据在文件中的起止offset来实现的简而言之就是**使用offset来对文件直接抽象block**即可

3.3.3 Buffer与磁盘文件

这里大概的意思是一个frame对应一个磁盘page

3.3.4 Buffer Size

这个通常情况下DBMS允许用户自己配置,实验没啥要求(大概)

3.3.5 Buffer的存储结构

Buffer是一个frame的列表,每个frame对应一个磁盘块,示例如下:

```
#define FRAMESIZE 4096 //一个frame所占字节数
#define BUFSIZE 1024 //frame数目

struct bFrame //内存frame的一个实例
{
    Char field[FRAMESIZE]; //frame中的数据
};

bFramebuf[BUFSIZE]; //多个frame组成的buffer
```

3.3.6 Page/Block的一般存储格式

对于定长数据通常使用<块号,槽号>来表示,对于Record的存储结构,我们可以使用下面的结构体来进行表示:

3.3.7 Buffer中Frame存储结构

多个内存块frame组成Buffer,对于每个内存块我们使用id以及偏移来进行映射到其真实地址.

3.3.8 Buffer中Frame的查找

读磁盘块时:根据page_id确定在Buffer中是否已经存在frame, 写磁盘块时:要根据frame_id快速找到文件中对应的page_id

PS:强调不能用遍历

需要使用Buffer维护信息Buffer Control Blocks(BCB)来进行对所有frame进行维护. 对于frame到page的查找(索引)使用**hash表**的方式来进行查找

对于BCB我们可以使用下面的方式来表示:

```
struct BCB{ //BCB实例
BCB(); //初始化函数
int page_id; //记录页id
int frame_id; //记录内存块id
int count;
```

```
int time;

int dirty; //脏标记用于写回
BCB *next; //链表结构
}
```