

TP3 - Driver de base y compuerta del transistor

1. Introducción

El objetivo de este práctico es el de familiarizarse con el manejo de transistores de potencia tanto BJT como MOSFET y estudiar las zonas en las que trabaja, fundamentalmente la conmutación.

En la primera etapa se desarrolló un Driver del bipolar, el que hace uso de la alimentación negativa a la base con el fin de reducir los tiempos de conmutación, y además de una red antisaturadora. Se comprobará que el transistor trabaje en una zona segura, se calculará la potencia disipada verificando que no supere la temperatura de juntura máxima, se medirá los tiempos de conmutación con y sin la red antisaturadora y se estudiarán las hojas de datos.

Para la segunda parte, se desarrolló una etapa excitadora para el MOSFET acoplada con transformador, se observaron las distintas formas de onda y se midieron los tiempos de conmutación, también se confirmó que el MOSFET funcione en un área segura no superando la temperatura de juntura máxima.

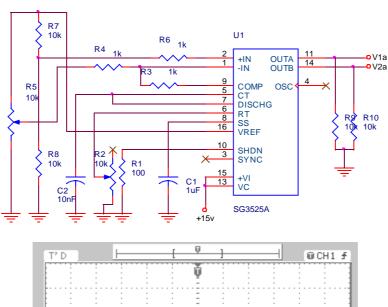
2. Generador PWM

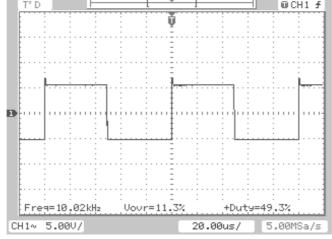
Para lograr la conmutación de los mosfet de potencia, se implemento un pwm con el circuito integrado SG3525 propuesto por la cátedra, el cual genera un tren de pulsos cuadrados en su salida, a partir de una tensión continua, en nuestro caso de 15v. Los valores de resistencia y capacidades, fueron los propuestos por el profesor, excepto los componentes para el cálculo de la frecuencia, la cual en su hoja de datos el C.I. propone una ecuación, modificando levemente el circuito propuesto por la cátedra. Haciendo uso de esta ecuación obtuvimos los valores de frecuencia deseados (10khz y 80khz).

Según nuestra hoja de datos del fabricante(ST), el testeo del CI se realizó bajo ciertos valores, los cuales tratamos de reproducir en parte, para asegurar su funcionamiento. Se uso un C_2 =10nF , se hizo R_D igual a cero, se uso un preset R_5 =10K Ω para ajustar el ciclo de trabajo, y un preset R_2 =10K Ω para ajustar la frecuencia de salida a 10khz u 80khz.

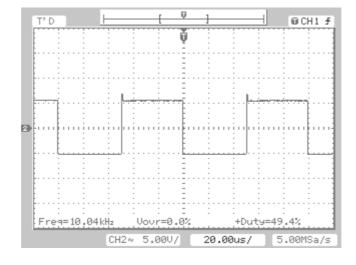
Por otro lado se tuvo la precaución de colocarle una carga a la salida del PWM, ya que internamente tiene un amplificador diferencial, el cual debe estar balanceado correctamente, de otra manera no estaríamos viendo correctamente la señal de salida.

$$f_C = \frac{1}{C_T(0.7R_T + 3R_D)}$$

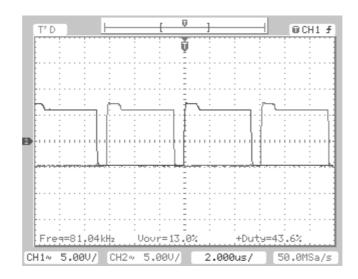




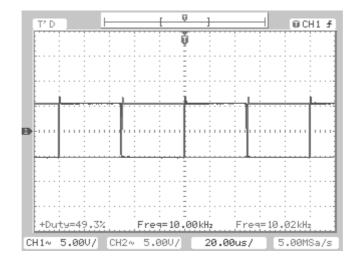
Como se puede ver en la imagen, para uno de los canales del SG3525A, para 10 khz y un ciclo de trabajo máximo de 49,3%, se obtuvo un overshoot (sobreimpulso) de 11,3%, el cual es bastante aceptable.



En el otro canal, la señal es inversa, teniendo para 10khz, un ciclo de trabajo de 49,4%, y un overshoot de 11,4% (el cual es aceptable). En el gráfico no se indica, porque cuando se tomo la imagen, el mismo variaba entra 0 y 11,4%.

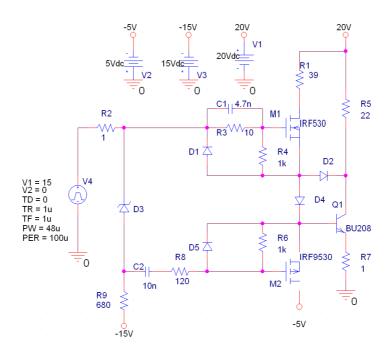


En la siguiente imagen se observa que para una frecuencia de 80khz, y el máximo ciclo de trabajo de 43,6%, se obtiene un overshoot de 13%, el cual resulta aceptable. En la siguiente imagen se puede ver los 2 canales del SG3525A simultáneamente, notando que ambos son complementarios.



3. Transistor BJT

En el punto A se pide utilizar de base del transistor bipolar BU208A con enclavador Baker, en este caso en particular utilizamos una de las salidas del modulador de ancho de pulsos y por lo tanto la otra salida la conectamos con una resistencia de elevado valor a masa.



Diseño

El driver del transistor de potencia BU208 esta conformado por los dos transistores MOSFET M1 y M2, en los cuales tenemos tiempos de conmutación relativamente bajos. Ver hoja de datos:

M1:
$$IRF530 \rightarrow t_f = 39 \text{ nseg}$$
, $t_r = 34 \text{ nseg}$
M2: $IRF9530 \rightarrow t_f = 24 \text{ nseg}$, $t_r = 52 \text{ nseg}$

datos fundamentales para el cálculo de los tiempos t_1 y t_2 ya que éstos dispositivos deberían responder mejor en conmutación. Si los tiempos de estos MOSFET serían mayores que los tiempos críticos del transistor de potencia no tendría sentido el práctico. Ahora nos queda obtener los tiempos del transistor de potencia para corroborar que es posible usar los MOSFET para el driver.

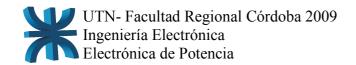
$$t_s = 7 useg$$
; $t_r = 550 nseg$

Por lo tanto las constantes de tiempo que usaremos para el disparo y apagado serán:

$$t_1 = R_3 \cdot C_1 = 50 \text{ nseg} \rightarrow R_3 = 10 \Omega \text{ ; } C_1 = 4,7 \text{ nf}$$

 $t_2 = R_T \cdot C_2 = 10 \text{ useg} \rightarrow R_T = R_8 + R_9 = 1 \text{K} \Omega \text{ ; } C_2 = 10 \text{nf}$

Debemos tener en cuenta la frecuencia a la que va a trabajar nuestro modulador de ancho de pulsos, para elegir correctamente nuestra red RC, ya que los 3 o 5 tau no deben exceder el semiciclo (50 uSeg), permitiendo disminuir el tiempo de conmutación. Esto es fundamental, ya que si no, el transistor no podría evacuar las cargas correctamente porque el circuito encargado de ello no funcionaría dentro del tiempo establecido.



calculo para BU208 como dato la I_{CO} = 1 A y se utilizara una resistencia sensora R_S = 1 Ω

$$\begin{split} I_{CQ} &= \frac{V_{CC} - V_{CE(Sat)}}{R_{Carga}}; R_{Carga} = \frac{V_{CC} - V_{CE(sat)}}{I_{CQ}} - R_{S} \\ R_{Carga} &= \frac{(20 - 1)v}{1A} - 1\Omega = 18\Omega; P_{R_{C}} = I_{C}^{2}. R_{Carga} = 18W \\ I_{BQ(sat)} &= \frac{I_{CQ}}{\beta_{sat}} = \frac{1A}{2,25} = 0,44A \\ P_{R_{S}} &= 1\Omega.(1A)^{2} \\ R_{4} &= \frac{V_{CC} - V_{DSI} - V_{D} - V_{BE(sat)} - V_{R_{S}}}{I_{BQ}} \\ R_{4} &= 38,4\Omega \approx 39\Omega \\ P_{R_{4}} &= I_{BQ(sat)}^{2}. R_{4} = 7,55W \approx 8W \end{split}$$

Funcionamiento

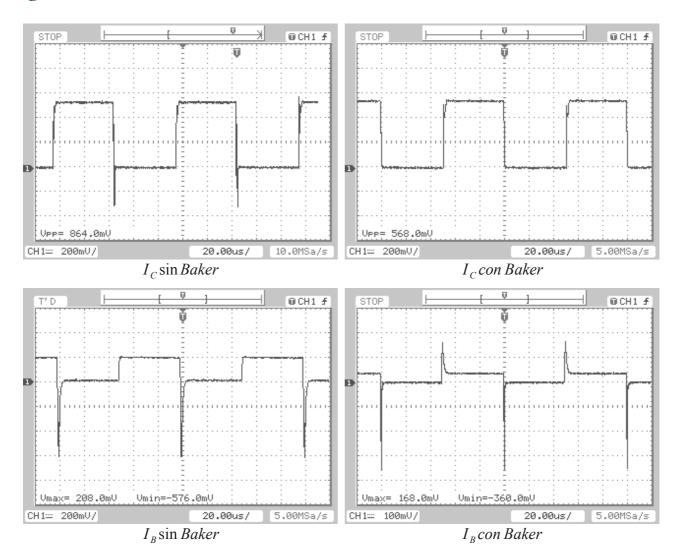
Los diodos D2 y D4 permiten proteger el BJT de la sobresaturación derivando la corriente de exceso por el diodo D2. Esta es una de las configuraciones del enclavador Baker. Para el apagado del transistor de potencia se utiliza una tensión negativa para evacuar las

Para el apagado del transistor de potencia se utiliza una tensión negativa para evacuar las cargas minoritarias de la base. El límite de la tensión lo impone el fabricante $V_{\it EB}$ y para nuestro caso es de 5V. El resistor R7 permite visualizar la corriente de carga mediante la tensión que cae sobre el mismo.

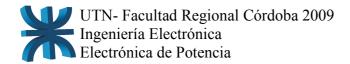
Las mediciones de los tiempos y las formas de onda se presentan a continuación. Las mediciones se realizaron a 10 Khz con y sin enclavador Baker (red antisaturadora).

Tiempo	Sin Baker [nseg]	Con Baker [nseg]
T_d	40	40
$\overline{T_r}$	580	410
T_s	360	300
T_f	1120	440
T_{t}	100	60

A continuación se mostrará algunas adquisiciones del transistor con y sin el enclavador Baker, en la misma se pueden destacar las corrientes de evacuación. Como se dijo anteriormente, estos datos fueron medidos en el resistor sensor del colector.



Debido a la dificultad de medir corriente, para determinar los tiempos de conmutación, hemos redefinido estos tiempos para obtenerlos haciendo uso de mediciones de tensión. Esto es: debido a la carga resistiva y al transistor, la corriente y tensión de colector están DESFASADAS 180º, la corriente y tensión de base se encuentran en FASE.



Calculo de potencia

$$T = \frac{1}{10 \, Khz} = 100 \, \mu \, s \,, \, para \, un \, ciclo \, de \, trabajo \, de \, 50 \, \rightarrow \varpi_{on} = \frac{I_{CM} \cdot V_{cce}}{6} \cdot T_{on}$$

$$I_{CM} = 1A \quad V_{cce} = 20v \quad T_{on} = 8 \, \mu \, s$$

$$\varpi_{on} = \frac{1A \cdot 20v \cdot 8 \, \mu \, s}{6} = 26,6 \, \mu \, J$$

$$\varpi_{off} = \frac{I_{CM} \cdot V_{cce}}{6} \cdot T_{off}$$

$$\varpi_{off} = \frac{1A \cdot 20v \cdot 0,4 \, \mu \, s}{6} = 1,33 \, \mu \, J$$

$$\varpi_{COND} = I_{CM} \cdot V_{cce} \cdot t_{COND}$$

$$\varpi_{COND} = 1A \cdot 20v \cdot 41,6 \, \mu \, s = 834 \, \mu \, J$$

$$P_{TOT} = \frac{\varpi_{on} + \varpi_{off} + \varpi_{COND}}{t_{c}}$$

$$t_{c} = tiempo \, de \, cruce$$

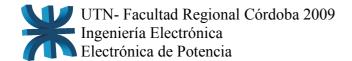
$$P_{TOT} = \frac{26,6 \, \mu \, J + 1,33 \, \mu \, J + 834 \, \mu \, J}{100 \, \mu \, s} = 8,6 \, w$$

La máxima potencia segun hoja de datos es de 12,5, entonces entraría en el rango. Esta potencia es promedio, pero por encima de los 3 khz, hay que usar la potencia pico

$$\begin{split} P_{TOT} &= \frac{\varpi_{on} + \varpi_{off} + \varpi_{COND}}{t_{p}} \\ t_{p} &= ancho \, del \, \, pulso \\ P_{TOT} &= \frac{26,6 \, \mu \, J + 1,33 \, \mu \, J + 834 \, \mu \, J}{50 \, \mu \, s} = 17,24 \, W \\ Para \, la \, \, potencia \, PICO \\ T_{VJM} &= T_{CASE} + (P_{TOT(pico)}. \, R_{THJC(pico)}) \\ R_{THJC(pico)} &= 0,5 \, ^{\circ}C \, I \, W \, (desde \, la \, hoja \, de \, datos) \\ T_{VJM} &= 70 \, ^{\circ}C + (17,24.0,5) \, ^{\circ}C = 78,6 \, ^{\circ}C \end{split}$$

4. Transistor MOSFET

Para el apartado B se modifica la frecuencia del PWM de 10 a 80 Khz. Y se utiliza como driver un transformador, el MOSFET utilizado es el IRF840. En los transistores MOSFET, al no tener un flujo de cargas minoritarias por la compuerta, los tiempos son mucho más reducidos y no debemos aplicar ninguna tensión adicional para mejorar su funcionamiento en conmutación.



Diseño

200

Para obtener 80KHz (T=12.5uSeg) de la hoja de datos se busca que el tiempo de carga del oscilador de rampa sea aproximadamente a los 12,5uSeg, ya que el mismo es el tiempo del período T y el tiempo de descarga (de la rampa) sea lo más pequeño posible:

Figure 1. Oscillator Charge Time versus RT

500 400 300 200

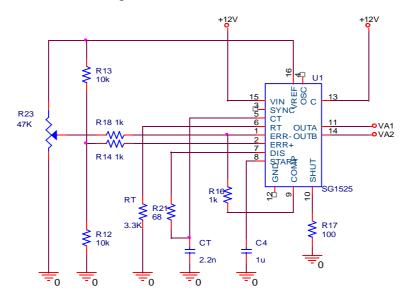
Figure 2. Oscillator Discharge Time versus RD

100 RT, TIMING RESISTOR (kΩ) 50 20 100 200 500 1000 2000 5000 10,000 10 20 50

CHARGE TIME (µs)

 $R_{
m D}$, DEAD TIME RESISTOR (Ω) 5.0 50 100 DISCHARGE TIME (µs)

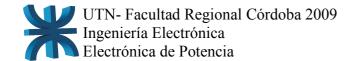
Fijando un C_T =2,2 nF obtenemos los resistores R_T =4,2 $K\Omega$ y de R_D =68 Ω . Se colocó una $R_T = 3.3 K \Omega$ por lo que se obtuvo una frecuencia de 90KHz. El circuito implementado es el siguiente.



Transformador:

Datos:

- Bobinado primario = 68 + 68 (2 capas), bobinado conjunto en paralelo
- Bobinado secundario = para $V_{NI} = 12V$
- Ciclo de trabajo 15% $V_{N2} \ge 10 \text{V}$
- Ciclo de trabajo 44% $V_{N2} \le 12V$



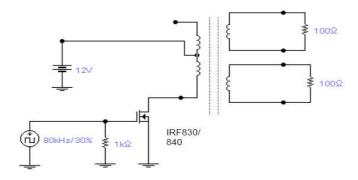
$$\frac{Z_{1}}{Z_{2}} = \frac{I_{2}^{2}}{I_{1}^{2}} = \frac{V_{1}}{V_{2}} = N^{2} \rightarrow \frac{N_{1}}{N_{2}} = N \rightarrow \frac{N_{1}^{2}}{N_{2}^{2}} = \frac{V_{1}}{V_{2}}$$

$$\frac{68^{2}}{N_{2}^{2}} = \frac{V_{1}}{V_{2}} \rightarrow para \ DT = 15 \rightarrow N_{2} = 68 \sqrt{\frac{V_{2}}{V_{1}}} = 68 \sqrt{\frac{10}{12}} = 62 \ vueltas$$

$$para \ DT = 44 \rightarrow N_{2} = 68 \sqrt{\frac{V_{2}}{V_{1}}} = 68 \sqrt{\frac{12}{12}} = 68 \ vuelta$$

Por lo tanto tomamos una cantidad de vueltas que se encuentre 62 < N2 < 68 en nuestro caso elegimos N_2 =63 espiras.

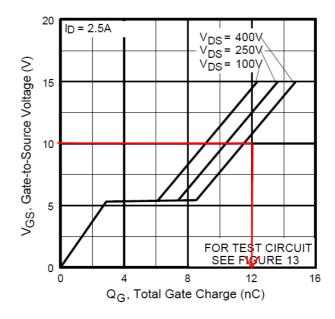
El circuito implementado es como el que se muestra en la siguiente figura:



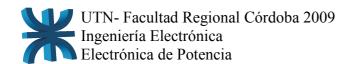
Las mediciones arrojaron resultados satisfactorios ya que la señal no sufre distorsiones importantes, para nuestra aplicación específica,

$$DC = 45 \rightarrow V_{MAX} = 9V$$
; $V_{MIN} = -10V \rightarrow T_S = 119$ nseg
 $DC = 15$ rigtharrow $V_{MAX} = 12V$; $V_{MIN} = -10V \rightarrow T_S = 100$ neg

La curva de compuerta IRF820 es:



Si saturamos el MOSFET con $V_{\it GS}$ =10V , entonces la carga total para saturarlo y



bloquearlo según la hoja de datos será: $Q_G = 12 \text{nC}$.

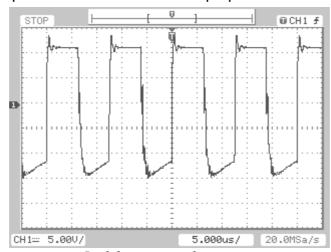
Con una I_D =8A , como se muestra en la figura, tenemos:

- El $t_{D(ON)}$ = 8,1 nseg máximo
- El $t_{D(OFF)} = 16 nseg$ máximo
- El $t_r = 12 nseg$ máximo
- El $t_f = 13 nseg$ máximo
- El tiempo de conmutación admitido deberá ser mayor que $t_{D(OFF)} + t_f = 29$ nseg

El t_c elegido es: T_c = $100\,nseg$, por lo que la corriente que circule por el MOSFET durante 100nseg será de:

$$I_G = \frac{Q_G}{T_C} = 12 \frac{nC}{100}$$
 nseg = 120 mA

Si se le aplica menor corriente durante los 100nS la conmutación será mas lenta y el transistor disipará más potencia. El SG3525 puede drenar hasta 400mA sin ningún problema por lo que se adapta a los cálculos. En la siguiente gráfica se muestra la señal que se obtiene del transistor de potencia. En la misma podemos ver la excursión de tensión. Recordemos que este driver será una etapa previa al TP5 "fuente conmutada".



 I_D del transistor de potencia

Impedancia del Driver:

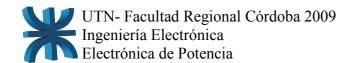
$$R_G = \frac{V_G}{I_G} = \frac{V_{GSsat} - V_{GSplama}}{I_{Gsat}} = \frac{10V - 6V}{120\text{mA}} = 33.3 \,\Omega$$

Potencia del Driver:

$$Pot = Q_G \cdot V_G \cdot f = 12 \text{nC} \cdot 10 \text{V} \cdot 80 \text{KHz} = 9.6 \, \text{mW}$$

5. Conclusiones

En este práctico se incursionó en el área de los transistores de potencia, teniendo que dar solución a los inconvenientes que estos plantean operando en conmutación.



En la primera etapa, con el BJT, se observó el funcionamiento de la etapa excitadora. En esta primera parte se advirtieron las variaciones que producía la tensión negativa a la base, pero no era tan notable el funcionamiento de la red antisaturadora o "Baker Clamp" ya que no se consideró que la carga es dinámica.

Con reducción de la corriente en un 50% del valor de régimen, se pudo observar diferencias en los tiempos de retardo con y sin Baker Clamp.

Además, debería utilizarse diodos ultrarrápidos en la red enclavadora.

Se calcularon potencias y temperaturas de juntura de ambos transistores, comprobando los valores con las hojas de datos.

En la parte B para el armado del transformador se tuvo en cuenta:

- La tensión de salida se utilizará para excitar un MOSFET en el TP5.
- Los tiempos de conmutación son aceptables.
- La relación del transformador es 1:1, entonces lo que hay en el secundario es lo que está aplicado al primario.

Aquí la medición de los tiempos de conmutación no fue problema, el único inconveniente que se presentó fue la construcción del transformador aislador. Eso es debido a que se contaban con pocos datos en especial de las características ferromagnéticas del núcleo. En base a éste práctico se podrá continuar con el diseño de la fuente conmutada, que es el práctico siguiente.