**Contents**

[1 Basics 2](#_Toc52969239)

[1.1 random 2](#_Toc52969240)

[1.2 time 2](#_Toc52969241)

[2 flow 2](#_Toc52969242)

[2.1 ISAP 2](#_Toc52969243)

[2.2 MinCostMaxFlow 2](#_Toc52969244)

[2.3 Dinic 2](#_Toc52969245)

[2.4 有源匯有上下界最大流 3](#_Toc52969246)

[2.5 有源匯有上下界最小流 3](#_Toc52969247)

[2.6 無源匯有上下界可行流 4](#_Toc52969248)

[2.7 最大權閉合圖 5](#_Toc52969249)

[2.8 最大密度子圖 5](#_Toc52969250)

[2.9 最小割樹(Gomory-Hu Tree) 5](#_Toc52969251)

[2.10 Max Cost Circulation 5](#_Toc52969252)

[3 Math 5](#_Toc52969253)

[3.1 質數與質因數分解(附moebius和phi) 5](#_Toc52969254)

[3.2 Miller Rabin(大質數判定) 5](#_Toc52969255)

[3.3 pollardRho(找大整數的因數) 6](#_Toc52969256)

[3.4 FFT 6](#_Toc52969257)

[3.5 FWT 6](#_Toc52969258)

[3.6 中國剩餘定理(附extgcd) 7](#_Toc52969259)

[3.7 高斯消去法 7](#_Toc52969260)

[3.8 歐拉函數 7](#_Toc52969261)

[3.9 mod奇質數下的一個平方根 7](#_Toc52969262)

[3.10 mod奇質數下的m次方根 7](#_Toc52969263)

[3.11 Burnside’s lemma 8](#_Toc52969264)

[3.12 Lucas’s theorem 8](#_Toc52969265)

[3.13 Sum of Two Squares Thm (Legendre) 8](#_Toc52969266)

[3.14 Difference of D1-D3 Thm 8](#_Toc52969267)

[4 Geometry 8](#_Toc52969268)

[4.1 幾何們 8](#_Toc52969269)

[4.2 旋轉卡殼(最遠距點對) 10](#_Toc52969270)

[4.3 皮克(Pick)定理 10](#_Toc52969271)

[4.4 Minkowski sum 10](#_Toc52969272)

[4.5 三角形的三心 11](#_Toc52969273)

[4.6 Circle Cover 11](#_Toc52969274)

[4.7 minimum enclosing circle 11](#_Toc52969275)

[4.8 minimum enclosing ball 12](#_Toc52969276)

[4.9 矩形重疊面積 12](#_Toc52969277)

[5 Graph 13](#_Toc52969278)

[5.1 HeavyLightDecomp (附LCA) 13](#_Toc52969279)

[5.2 centroid decomposition 13](#_Toc52969280)

[5.3 BCC割點 14](#_Toc52969281)

[5.4 BCC橋 14](#_Toc52969282)

[5.5 SCC 15](#_Toc52969283)

[5.6 2-SAT 15](#_Toc52969284)

[5.7 有向最小生成樹(最小樹形圖) 15](#_Toc52969285)

[5.8 二分圖匹配(Bipartite Matching) 15](#_Toc52969286)

[5.9 二分圖最佳完美匹配(Kuhn Munkres) 16](#_Toc52969287)

[5.10 Maximum General graph Matching 16](#_Toc52969288)

[5.11 無向圖最小割(SW min-cut) 17](#_Toc52969289)

[5.12 最大團 17](#_Toc52969290)

[5.13 最大團數量 17](#_Toc52969291)

[5.14 Minimum mean cycle 18](#_Toc52969292)

[5.15 Directed Graph Min Cost Cycle 18](#_Toc52969293)

[5.16 Minimum Steiner Tree 19](#_Toc52969294)

[5.17 DominatorTree 19](#_Toc52969295)

[5.18 The first k Shortest Path 20](#_Toc52969296)

[5.19 SPFA 21](#_Toc52969297)

[5.20 DLX (精確覆蓋) 21](#_Toc52969298)

[5.21 混合圖歐拉迴路判定 22](#_Toc52969299)

[5.22 Euler tour 22](#_Toc52969300)

[5.23 Stable Marriage Problem 22](#_Toc52969301)

[6 String 22](#_Toc52969302)

[6.1 KMP 22](#_Toc52969303)

[6.2 Suffix array 23](#_Toc52969304)

[6.3 Trie與AC自動機 23](#_Toc52969305)

[6.4 BWT 24](#_Toc52969306)

[7 Data Structure 24](#_Toc52969307)

[7.1 李超樹 24](#_Toc52969308)

[7.2 KD tree 24](#_Toc52969309)

[7.3 Leftist Heap 25](#_Toc52969310)

[7.4 treap 25](#_Toc52969311)

[8 Others 26](#_Toc52969312)

# Basics

## random

srand(time(0)); rand()隨機產生數字

random\_shuffle(v.begin(), v.end()) //隨機排列

## time

double START, END; START = clock();

/\*---要計算的程式效率區域---\*/

END = clock();

cout << (END - START) / CLOCKS\_PER\_SEC << endl;

# flow

## ISAP

不能慢慢增流！！要增流請用Dinic。

#define SZ(c) ((int)(c).size())

struct Maxflow{

typedef int type;

static const int MAXV = 20010;

type INF = 1000000; // type改變這裡也要跟著變

struct Edge{

int v, r;

type c;

Edge(int \_v, type \_c, int \_r) :

v(\_v), c(\_c), r(\_r) {}

};

int s, t;

vector<Edge> G[MAXV \* 2];

int iter[MAXV \*2], d[MAXV \*2], gap[MAXV \*2], tot;

void init(int x){

tot = x + 2;

s = x + 1, t = x + 2;

for (int i = 0; i <= tot; i++){

G[i].clear();

iter[i] = d[i] = gap[i] = 0;

}

}

void addEdge(int u, int v, type c){

G[u].push\_back(Edge(v, c, SZ(G[v])));

G[v].push\_back(Edge(u, 0, SZ(G[u]) - 1));

}

type dfs(int p, type flow){

if (p == t)

return flow;

for (int &i = iter[p]; i < SZ(G[p]); i++){

Edge &e = G[p][i];

if (e.c > 0 && d[p] == d[e.v] + 1){

type f = dfs(e.v, min(flow, e.c));

if (f){

e.c -= f;

G[e.v][e.r].c += f;

return f;

}

}

}

if ((--gap[d[p]]) == 0) d[s] = tot;

else{

d[p]++;

iter[p] = 0;

++gap[d[p]];

}

return 0;

}

type solve(){

type res = 0;

gap[0] = tot;

for (res = 0; d[s] < tot; res += dfs(s, INF));

return res;

}

} flow;

## MinCostMaxFlow

struct MinCostMaxFlow{

typedef int Tcost;

static const int MAXV = 20010;

static const int INFf = 1000000;

static const Tcost INFc = 1e9;

struct Edge{

int v, cap;

Tcost w;

int rev;

Edge() {}

Edge(int t2, int t3, Tcost t4, int t5) : v(t2), cap(t3), w(t4), rev(t5) {}

};

int V, s, t;

vector<Edge> g[MAXV];

void init(int n){

V = n + 2;

s = n + 1, t = n + 2;

for (int i = 0; i <= V; i++)

g[i].clear();

}

void addEdge(int a, int b, int cap, Tcost w){

g[a].push\_back(Edge(b, cap, w, (int)g[b].size()));

g[b].push\_back(Edge(a, 0, -w, (int)g[a].size()-1));

}

Tcost d[MAXV];

int id[MAXV], mom[MAXV];

bool inqu[MAXV];

queue<int> q;

Tcost solve(){

int mxf = 0;

Tcost mnc = 0;

while (1){

fill(d, d + 1 + V, INFc);

fill(inqu, inqu + 1 + V, 0);

fill(mom, mom + 1 + V, -1);

mom[s] = s;

d[s] = 0;

q.push(s);

inqu[s] = 1;

while (q.size()){

int u = q.front();

q.pop();

inqu[u] = 0;

for(int i = 0;i<(int)g[u].size();i++){

Edge &e = g[u][i];

int v = e.v;

if (e.cap > 0 && d[v] > d[u] + e.w){

d[v] = d[u] + e.w;

mom[v] = u;

id[v] = i;

if (!inqu[v])

q.push(v), inqu[v] = 1;

}

}

}

if (mom[t] == -1)

break;

int df = INFf;

for (int u = t; u != s; u = mom[u])

df = min(df, g[mom[u]][id[u]].cap);

for (int u = t; u != s; u = mom[u]){

Edge &e = g[mom[u]][id[u]];

e.cap -= df;

g[e.v][e.rev].cap += df;

}

mxf += df;

mnc += df \* d[t];

}

return mnc;

}

} flow;

## Dinic

可以慢慢增流，再叫一次flow.solve()會輸出增加的流量。

struct Dinic{

  static const int MAXV = 10005;

  typedef ll type;

#define inf 9999999999999999ll

  struct Edge{

    int from, to;

    type cap, flow; int ori;

  };

  int N, s, t;

  vector<Edge> edges;

  vector<int> G[MAXV];

  bool vis[MAXV];

  int d[MAXV];

  int cur[MAXV];

  void init(int \_n){

    N = \_n + 2; s = \_n + 1; t = \_n + 2;

    edges.clear();

    for (int i = 0; i <= N; i++) G[i].clear();

  }

  void add\_edge(int from, int to, type cap){

    edges.push\_back(Edge{from, to, cap, 0, 1});

    edges.push\_back(Edge{to, from, 0, 0, 0});

    int m = edges.size();

    G[from].push\_back(m - 2);

    G[to].push\_back(m - 1);

  }

  bool BFS(){

    memset(vis, 0, sizeof(vis));

    queue<int> q;

    q.push(s);

    d[s] = 0; vis[s] = 1;

    while (!q.empty()){

      int x = q.front();

      q.pop();

      for (int i = 0; i < G[x].size(); i++){

        Edge &e = edges[G[x][i]];

        if (!vis[e.to] && e.cap > e.flow){

          vis[e.to] = 1;

          d[e.to] = d[x] + 1;

          q.push(e.to);

        }

      }

    }

    return vis[t];

  }

  type DFS(int x, type a){

    if (x == t || a == 0) return a;

    type flow = 0, f;

    for (int &i = cur[x]; i < G[x].size(); i++){

      Edge &e = edges[G[x][i]];

      if (d[x] + 1 == d[e.to] && (f = DFS(e.to, min(a, e.cap - e.flow))) > 0){

        e.flow += f;

        edges[G[x][i] ^ 1].flow -= f;

        flow += f;

        a -= f;

        if (a == 0) break;

      }

    }

    return flow;

  }

  type solve(){

    type flow = 0;

    while (BFS()){

      memset(cur, 0, sizeof(cur));

      flow += DFS(s, inf);

    }

    return flow;

  }

} flow;

## 有源匯有上下界最大流

// 1<=點數<=202,1<=邊數<=999

#define MAXN 70005

int sp, tp, cnt, head[210], nxt[MAXN], to[MAXN], cap[MAXN], dis[1010], st, de, def[210], n;

inline void addedge(int u, int v, int p){

nxt[++cnt] = head[u], head[u] = cnt, to[cnt] = v, cap[cnt] = p;

nxt[++cnt] = head[v], head[v] = cnt, to[cnt] = u, cap[cnt] = 0;

}

inline bool bfs(){

int u, e, v;

queue<int> que;

memset(dis, -1, sizeof(dis));

que.push(sp), dis[sp] = 0;

while (!que.empty()){

u = que.front(), que.pop();

for (int e = head[u]; e; e = nxt[e]){

if (cap[e] > 0 && dis[v = to[e]] == -1){

dis[v] = dis[u] + 1, que.push(v);

if (v == tp)

return true;

}

}

}

return false;

}

inline int dfs(const int &u, const int &flow){

if (u == tp)

return flow;

int res = 0, v, flw;

for (int e = head[u]; e; e = nxt[e]){

if (cap[e] > 0 && dis[u] < dis[v = to[e]]){

flw = dfs(v, min(cap[e], flow - res));

if (flw == 0)

dis[v] = -1;

cap[e] -= flw, cap[e ^ 1] += flw;

res += flw;

if (res == flow)

break;

}

}

return res;

}

inline int dinic(int sp, int tp){

int ans = 0;

while (bfs())

ans += dfs(sp, 1 << 30);

return ans;

}

void init(int \_n, int \_st, int \_de){

n = \_n, st = \_st, de = \_de;

cnt = 1;

sp = tp = 0;

memset(head, -1, sizeof(head));

memset(def, 0, sizeof(def));

}

void build(int s, int t, int down, int up)

{ //從s到t的邊，流量限制在區間[down,up]

addedge(s, t, up - down);

def[s] += down, def[t] -= down;

}

int solve(){

int sum = 0;

sp = n + 1, tp = n + 2;

for (int i = 1; i <= n; i++){

if (def[i] > 0)

sum += def[i], addedge(i, tp, def[i]);

if (def[i] < 0)

addedge(sp, i, -def[i]);

}

addedge(de, st, 1 << 30);

if (dinic(sp, tp) == sum){

head[sp] = 0, head[tp] = 0;

sp = st;

tp = de;

return dinic(sp, tp);

}

else return -1; //無可行解

}

## 有源匯有上下界最小流

n 個點，m 條邊，每條邊 e 有一個流量下界 lower(e)和流量上界 upper(e)，給定源點 s 與匯點 t，求源點到匯點的最小流。

**輸入格式**

第一行兩個正整數 n、m、s、t。

之後的 m行，每行四個整數 s、t、lower、upper。

**輸出格式**

如果無解，輸出-1，否則輸出最小流。

const int maxn=50010;

const int maxm=405000;

int n,m,sp,tp,s,t;

int nxt[maxm],head[maxn],to[maxm],cap[maxm],cnt=0,deg[maxn];

int cur[maxm],dis[maxm];

inline void add(int u,int v,int p){

  nxt[cnt]=head[u],to[cnt]=v,cap[cnt]=p,head[u]=cnt++;

  nxt[cnt]=head[v],to[cnt]=u,cap[cnt]=0,head[v]=cnt++;

}

bool bfs(int st,int en){

    memset(dis,-1,sizeof(dis));

    memcpy(cur,head,sizeof(head));

    queue<int > q;

    q.push(st);dis[st]=0;

    while(!q.empty()){

        int u=q.front();q.pop();

        for(int e=head[u];~e;e=nxt[e]){

            int v=to[e];

            if(cap[e]>0&&dis[v]==-1){

                dis[v]=dis[u]+1;

                if(v==en) return true;

                q.push(v);

            }

        }

    }

    return false;

}

inline int dinic(int u,int flow,int ee){

    if(u==ee) return flow;

    int res=0;

    for(int &e=cur[u];~e;e=nxt[e]){

        int v=to[e];

        if(cap[e]>0&&dis[v]>dis[u]){

            int delta=dinic(v,min(flow-res,cap[e]),ee);

            if(delta){

                cap[e]-=delta;cap[e^1]+=delta;

                res+=delta;

                if(res==flow) break;

            }

        }

    }

    return res;

}

int main(){

memset(head,-1,sizeof(head));

    n=read();m=read();s=read();t=read();

    int i,j,k;

    sp=0;tp=n+1;

    for(i=1;i<=m;++i){

        int u=read(),v=read(),ll=read(),rr=read();

        add(u,v,rr-ll);

        deg[v]+=ll; deg[u]-=ll;

    }

    int sum=0,first;

    add(t,s,inf);

    first=cnt-1;

    for(i=1;i<=n;++i){

        if(deg[i]<0)

            add(i,tp,-deg[i]);

        else if(deg[i]>0)

            add(sp,i,deg[i]),sum+=deg[i];

    }

    int maxflow=0;

    while(bfs(sp,tp))

        maxflow+=dinic(sp,inf,tp);

    if(maxflow==sum){

        maxflow=cap[first];

        for(i=first-1;i<=cnt;++i) cap[i]=0;

        while(bfs(t,s)) maxflow-=dinic(t,inf,s);

        printf("%d\n",maxflow);

    }

    else printf("-1\n");

    return 0;

}

## 無源匯有上下界可行流

n 個點，m 條邊，每條邊 e有一個流量下界 lower(e)和流量上界 upper(e)，求一種可行方案使得在所有點滿足流量平衡條件的前提下，所有邊滿足流量限制。

**輸入格式**

第一行兩個正整數 n、m。

之後的 m 行，每行四個整數 s、t、lower、upper。

**輸出格式**

如果無解，輸出一行 NO。

否則第一行輸出 YES，之後 m行每行一個整數，表示每條邊的流量。

const int maxn=70005;

int sp,tp,cnt=0,head[205],nxt[maxn],to[maxn],cap[maxn],dis[1005],low[maxn],def[205],m,n;

inline void add(int u,int v,int p){

  nxt[cnt]=head[u],to[cnt]=v,cap[cnt]=p,head[u]=cnt++;

  nxt[cnt]=head[v],to[cnt]=u,cap[cnt]=0,head[v]=cnt++;

}

inline bool bfs(){

    int u,e,v;

    queue<int> que;

    memset(dis,-1,sizeof(dis));

    que.push(sp),dis[sp]=0;

    while(!que.empty()){

        u=que.front(),que.pop();

        for(int e=head[u];~e;e=nxt[e]){

            if(cap[e]>0&&dis[v=to[e]]==-1){

                dis[v]=dis[u]+1,que.push(v);

                if(v==tp) return true;

            }

        }

    }

    return false;

}

inline int dfs(const int &u,const int &flow){

    if(u==tp) return flow;

    int res=0,v,flw;

    for(int e=head[u];~e;e=nxt[e]){

        if(cap[e]>0&&dis[u]<dis[v=to[e]]){

            flw=dfs(v,min(cap[e],flow-res));

            if(flw==0) dis[v]=-1;

            cap[e]-=flw,cap[e^1]+=flw;

            res+=flw;

            if(res==flow) break;

        }

    }

    return res;

}

inline int dinic(int sp,int tp){

    int ans=0;

    while(bfs()) {

ans+=dfs(sp,1<<30);

    }

    return ans;

}

int main(){

memset(head,-1,sizeof(head));

    n=read(),m=read();

    int s,t,up,down,sum=0;

    for(int i=1;i<=m;i++){

        s=read(),t=read(),down=read(),up=read();

        add(s,t,up-down);

        low[i]=down,def[s]+=down,def[t]-=down;

    }

    sp=n+1,tp=n+2;

    for(int i=1;i<=n;i++){

        if(def[i]>0) sum+=def[i],add(i,tp,def[i]);

        if(def[i]<0) add(sp,i,-def[i]);

    }

    if(dinic(sp,tp)==sum){

        cout<<"YES"<<endl;

        for(int i=1;i<=m;i++){

            cout<<cap[((i-1)\*2)^1]+low[i]<<endl;

        }

    }

    else cout<<"NO"<<endl;

    return 0;

}

## 最大權閉合圖

在一個圖中，我們選取一些點構成集合，記為V，且集合中的出邊(即集合中的點的向外連出的弧)，所指向的終點(弧頭)也在V中，則我們稱V為閉合圖。最大權閉合圖即在所有閉合圖中，集合中點的權值之和最大的V，我們稱V為最大權閉合圖。

算法：

構造一個源點S，匯點T。我們將S與所有權值為正的點連一條容量為其權值的邊，將所有權值為負的點與T連一條容量為其權值的絕對值的邊，原來的邊將其容量定為正無窮。

閉合圖最大權 正權點數之和 最大流

## 最大密度子圖

簡單圖裡面找出n個點，這n個點之間有m條邊，讓m/n最大。

算法：

假設答案為k，則要求解的問題是：選出一個合適的點集V和邊集E，令(|E|−k∗|V|)取得最大值。所謂**合適**是指滿足如下限制：若選擇某條邊，則必選擇其兩端點。

建圖：以原圖的邊作為左側頂點，權值為1；原圖的點作為右側頂點，權值為−k (相當於支出k)。

若原圖中存在邊(u,v)，則新圖中添加兩條邊([uv]−>u), ([uv]−>v)，轉換為最大權閉合子圖。

## 最小割樹(Gomory-Hu Tree)

用來求兩兩點對之間的最小割。

定義一棵樹T為最小割樹，如果對於樹上的所有邊(s,t)，樹上去掉(s,t)後產生的兩個集合恰好是原圖上(s,t)的最小割把原圖分成的兩個集合，且邊(s,t)的權值等於原圖上(s,t)的最小割。

* + 原圖上u,v兩點最小割就是最小割樹上u到v的路徑上權值最小的邊。

構造：在當前點集隨意選取兩個點u,v，在原圖上跑出他們之間的最小割，然後就在樹上連一條從u到v，權值為λ(u,v)的邊。然後找出u,v分屬的兩個點集，對這兩個點集遞迴進行操作。當點集中的點只剩一個的時候停止遞迴時間複雜度O(n3m)，但很難卡滿(跑了n次dinic)。

## Max Cost Circulation

struct MaxCostCirc {

  static const int MAXN = 33;

  int n , m;

  struct Edge { int v , w , c , r; };

  vector<Edge> g[ MAXN ];

  int dis[ MAXN ] , prv[ MAXN ] , prve[ MAXN ];

  bool vis[ MAXN ];

  int ans;

  void init( int \_n , int \_m ) : n(\_n), m(\_m) {}

  void adde( int u , int v , int w , int c ) {

    g[ u ].push\_back( { v , w , c , SZ( g[ v ] ) } );

    g[ v ].push\_back( { u , -w , 0 , SZ( g[ u ] )-1 } );

  }

  bool poscyc() {

    fill( dis , dis+n+1 , 0 );

    fill( prv , prv+n+1 , 0 );

    fill( vis , vis+n+1 , 0 );

    int tmp = -1;

    FOR( t , n+1 ) {

      REP( i , 1 , n ) {

        FOR( j , SZ( g[ i ] ) ) {

          Edge& e = g[ i ][ j ];

          if( e.c && dis[ e.v ] < dis[ i ]+e.w ) {

            dis[ e.v ] = dis[ i ]+e.w;

            prv[ e.v ] = i;

            prve[ e.v ] = j;

            if( t == n ) {

              tmp = i;

              break;

            } } } } }

    if( tmp == -1 ) return 0;

    int cur = tmp;

    while( !vis[ cur ] ) {

      vis[ cur ] = 1;

      cur = prv[ cur ];

    }

    int now = cur , cost = 0 , df = 100000;

    do{

      Edge &e = g[ prv[ now ] ][ prve[ now ] ];

      df = min( df , e.c );

      cost += e.w;

      now = prv[ now ];

    }while( now != cur );

    ans += df\*cost; now = cur;

    do{

      Edge &e = g[ prv[ now ] ][ prve[ now ] ];

      Edge &re = g[ now ][ e.r ];

      e.c -= df;

      re.c += df;

      now = prv[ now ];

    }while( now != cur );

    return 1;

  }

} circ;

# Math

## 質數與質因數分解(附moebius和phi)

bool notprime[MAX];

int first[MAX]; //first[n]為n的最小質因數

int p[MAX], u[MAX], phi[MAX];

//存質數,moebius函數,euler\_phi

int top = 0; //質數個數

void build(){

u[1] = 1; phi[1] = 1;

for (int i = 2; i < MAX; i++){

if (!notprime[i]){

first[i] = i; u[i] = -1; phi[i] = i – 1;

p[top] = i; top++;

}

for (int j = 0; i \* p[j] < MAX && j < top;j++){

first[i \* p[j]] = p[j];

notprime[i \* p[j]] = 1;

if (i % p[j]) {

u[i \* p[j]] = -u[i];

phi[i \* p[j]] = (p[j] - 1) \* phi[i];

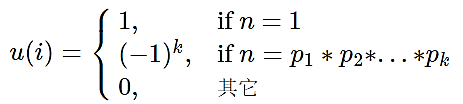
}

else { phi[i\*p[j]]=p[j]\*phi[i]; break;}

}

}

}

(這些質數p兩兩相異)

## Miller Rabin(大質數判定)

//輸入一个long long 範圍內的數，是質數返回true，否則返回false。定義檢測次數為TIMES，錯誤率為(1/4)^TIMES

#define TIMES 10

long long GetRandom(long long n){

//cout<<RAND\_MAX<<endl;

ll num = (((unsigned ll)rand()+100000007)\*rand())%n;

return num + 1;

}

long long Mod\_Mul(ll a, ll b, ll Mod){

long long msum = 0;

while (b){

if (b & 1)

msum = (msum + a) % Mod;

b >>= 1;

a = (a + a) % Mod;

}

return msum;

}

long long Quk\_Mul(ll a, ll b, ll Mod){

long long qsum = 1;

while (b) {

if (b & 1)

qsum = Mod\_Mul(qsum, a, Mod);

b >>= 1;

a = Mod\_Mul(a, a, Mod);

}

return qsum;

}

bool Miller\_Rabin(long long n){

if (n == 2 || n == 3 || n == 5 || n == 7 || n == 11)

return true;

if (n == 1 || n % 2 == 0 || n % 3 == 0 || n % 5 == 0 || n % 7 == 0 || n % 11 == 0)

return false;

int div2 = 0;

long long tn = n - 1;

while (!(tn % 2)){

div2++;

tn /= 2;

}

for (int tt = 0; tt < TIMES; tt++){

long long x = GetRandom(n - 1); //隨機得到[1,n-1]

if (x == 1)

continue;

x = Quk\_Mul(x, tn, n);

long long pre = x;

for (int j = 0; j < div2; j++){

x = Mod\_Mul(x, x, n);

if (x == 1 && pre != 1 && pre != n - 1)

return false;

pre = x;

}

if (x != 1)

return false;

}

return true;

}

## pollardRho(找大整數的因數)

//does not work when n is prime(先用Miller Rabin判定)

ll f(ll x, ll mod) { return (Mod\_Mul(x, x, mod) + 1) % mod; } //這邊的Mod\_Mul在Miller Rabin大質數判定裡面有

ll pollard\_rho(ll n){

  if (!(n & 1))

    return 2;

  while (true){

    ll y = 2, x = rand() % (n - 1) + 1, res = 1;

    for (int sz = 2; res == 1; sz \*= 2){

      for (int i = 0; i < sz && res <= 1; i++){

        x = f(x, n);

        res = \_\_gcd(abs(x - y), n);

      }

      y = x;

    }

    if (res != 0 && res != n)

      return res;

  }

}

## FFT

typedef long double db;

#define N 262144 \* 4

struct FFT{

const db pi = acos(-1);

int len, bitrev[N];

struct Z{

db x, y;

Z(db \_x = 0, db \_y = 0) : x(\_x), y(\_y) {}

friend Z operator+(Z a, Z b) { return Z(a.x + b.x, a.y + b.y); }

friend Z operator-(Z a, Z b) { return Z(a.x - b.x, a.y - b.y); }

friend Z operator\*(Z a, Z b) { return Z(a.x \* b.x - a.y \* b.y, a.x \* b.y + a.y \* b.x); }

} t[N], A[N], B[N], C[N], W[N];

void dft(Z \*a, int n, int sig = 1){

for (int i = 0; i < n; i++)

if (i < bitrev[i])

swap(a[i], a[bitrev[i]]);

for (int i = 2; i <= n; i <<= 1){

int half = i >> 1, times = len / i;

for (int j = 0; j < half; j++){

Z w = sig > 0 ? W[times \* j] : W[len - times \* j];

for (int k = j; k < len; k += i){

Z u = a[k], v = a[k + half] \* w;

a[k] = u + v, a[k + half] = u - v;

}

}

}

if (sig == -1)

for (int i = 0; i < n; i++)

a[i].x /= n;

}

void fft(db \*c, db \*a, db \*b, int n, int m)

{ //c=a\*b(結果)，n為a的長度，m為b的長度

int lg;

lg = 0;

while ((1 << lg) <= (max(n, m) << 1))

++lg;

len = 1 << lg;

for (int i = 0; i < len; i++)

bitrev[i] = (bitrev[i >> 1] >> 1) | ((i & 1) << (lg - 1));

for (int i = 0; i <= len; i++)

W[i] = Z(cos(2 \* pi \* i / len), sin(2 \* pi \* i / len));

for (int i = 0; i < len; i++)

A[i] = Z(a[i], 0), B[i] = Z(b[i], 0);

dft(A, len);

dft(B, len);

for (int i = 0; i < len; i++)

C[i] = A[i] \* B[i];

dft(C, len, -1);

for (int i = 0; i < len; i++)

c[i] = C[i].x;

}

};

## FWT

struct Fast\_Walsh\_Hadamard\_transform{

inline void FWT(ll \*f, int g, int n){

int len = 1 << n;

for (int i = 1; i < len; i <<= 1)

for (int j = 0; j < len; j += i << 1)

for (int k = j; k < j + i; ++k){

ll x = f[k], y = f[k + i];

f[k] = x + y, f[k + i] = x - y;

}

if (g == -1)

for (int i = 0; i < len; ++i)

f[i] >>= n;

}

void solve(ll \*ans, ll \*f, ll \*g, int n)

{ // ans=f\*g，f和g的長度為(1<<n)

FWT(f, 1, n), FWT(g, 1, n);

for (int i = 0; i < 1 << n; ++i)

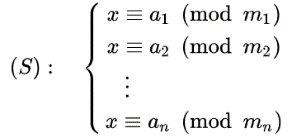
ans[i] = f[i] \* g[i];

FWT(ans, -1, n);

}

} fwt;

## 中國剩餘定理(附extgcd)



兩兩互質，則對於任意整數都存在滿足上述方程組。

其中，且

ll exgcd(ll a, ll b, ll &x, ll &y){

if (b == 0){

x = 1; y = 0;

return a;

}

ll r = exgcd(b, a % b, x, y);

ll t = x;

x = y;

y = t - a / b \* y;

return r;

}

ll chinese\_remainder(int a[], int w[], int n)

{//w存放除數,a存放餘數

ll M = 1, ans = 0, x, y;

for (int i = 0; i < n; i++)

M \*= w[i];

for (int i = 0; i < n; i++){

ll m = M / w[i];

exgcd(m, w[i], x, y);

ans = (ans + x \* m \* a[i]) % M;

}

return (ans % M + M) % M;

}

## 高斯消去法

#define eps 1e-8

void gauss(vector<vector<double>> &A, vector<int> &cols, vector<int> &rows, vector<int> &ind)

{ //哪些cols是係數(等號左邊，要排在A的最前面幾行)，要對哪些rows做高斯消去，ind為哪些行消完不全零

  int N = min(rows.size(), cols.size());

  for (int i = 0; i < N; i++) {

    int x = i, y = i;

    for (int j = i; j < rows.size(); j++)

      for (int k = i; k < cols.size(); k++)

        if(fabs(A[rows[j]][cols[k]]) > fabs(A[rows[x]][cols[y]])) x = j, y = k;

    if (fabs(A[rows[x]][cols[y]]) < eps) return;

    swap(rows[i], rows[x]), swap(cols[i], cols[y]);

    ind.emplace\_back(rows[i]);

    for (int j = 0; j < rows.size(); j++){

      if (j == i)   continue;

      for (int k = i + 1; k < cols.size(); k++)

        A[rows[j]][cols[k]] -= A[rows[i]][cols[k]] \* (A[rows[j]][cols[i]] / A[rows[i]][cols[i]]);

      for (int k = cols.size(); k < A[0].size(); k++)

        A[rows[j]][k] -= A[rows[i]][k] \* (A[rows[j]][cols[i]] / A[rows[i]][cols[i]]);

      A[rows[j]][cols[i]] = 0;

    }

  }

}

vector<double> solve(vector<vector<double>> &A)

{ //n\*(n+1)的高斯消去，A是增廣矩陣

  int n = A.size();

  vector<int> cols, rows, ind;

  for (int i = 0; i < n; i++)

    rows.push\_back(i), cols.push\_back(i);

  gauss(A, cols, rows, ind);

  if (ind.size() < n)

    return vector<double>(0); // no or infinite sols

  vector<double> ans(n);

  for (int i = 0; i < n; i++)

    ans[cols[i]] = A[rows[i]][n] / A[rows[i]][cols[i]];

  return ans;

}

## 歐拉函數

對於成立。

若和互質則有。

## mod奇質數下的一個平方根

void calcH(int &t, int &h, const int p){ //**p為奇質數**

  int tmp = p - 1;

  for (t = 0; (tmp & 1) == 0; tmp /= 2) t++;

  h = tmp;

}

long long mul(ll a, ll b, ll Mod) //見3.2

long long mypow(ll a, ll b, ll Mod) //a的b次方快速冪

// solve equation x^2 mod p = a，**p為奇質數**

bool solve(int a, int p, int &x, int &y){

  if (p == 2){

    x = y = 1;

    return true;

  }

  int p2 = p / 2, tmp = mypow(a, p2, p);

  if (tmp == p - 1)

    return false;

  if ((p + 1) % 4 == 0){

    x = mypow(a, (p + 1) / 4, p);

    y = p - x;

    return true;

  }

  else{

    int t, h, b, pb;

    calcH(t, h, p);

    if (t >= 2){

      do{

        b = rand() % (p - 2) + 2;

      } while (mypow(b, p / 2, p) != p - 1);

      pb = mypow(b, h, p);

    }

    int s = mypow(a, h / 2, p);

    for (int step = 2; step <= t; step++){

      int ss = (((ll)(s \* s) % p) \* a) % p;

      for (int i = 0; i < t - step; i++)

        ss = mul(ss, ss, p);

      if (ss + 1 == p)  s = (s \* pb) % p;

      pb = ((ll)pb \* pb) % p;

    }

    x = ((ll)s \* a) % p;

    y = p - x;

  }

  return true;

}

## mod奇質數下的m次方根

// Finds the primitive root modulo p

int generator(int p){

  vector<int> fact;

  int phi = p - 1, n = phi;

  for (int i = 2; i \* i <= n; ++i){

    if (n % i == 0){

      fact.push\_back(i);

      while (n % i == 0)

        n /= i;

    }

  }

  if (n > 1) fact.push\_back(n);

  for (int res = 2; res <= p; ++res){

    bool ok = true;

    for (int factor : fact){

      if (powmod(res, phi / factor, p) == 1){

        ok = false;

        break;

      }

    }

    if (ok) return res;

  }

  return -1;

}

//finds all numbers x such that x^k=a (mod n)

vector<int> solve(int n, int k, int a){

  vector<int> ans;

  if (a == 0){

    ans.push\_back(0);

    return ans;

  }

  int g = generator(n);

  // Baby-step giant-step discrete logarithm algorithm

  int sq = (int)sqrt(n + .0) + 1;

  vector<pair<int, int>> dec(sq);

  for (int i = 1; i <= sq; ++i)

    dec[i - 1] = {powmod(g, i \* sq \* k % (n - 1), n), i};

  sort(dec.begin(), dec.end());

  int any\_ans = -1;

  for (int i = 0; i < sq; ++i){

    int my = powmod(g, i \* k % (n - 1), n) \* a % n;

    auto it = lower\_bound(dec.begin(), dec.end(), make\_pair(my, 0**ll**));

    if (it != dec.end() && it->first == my){

      any\_ans = it->second \* sq - i;

      break;

    }

  }

  if (any\_ans == -1)  return ans;

  // Print all possible answers

  int delta = (n - 1) / gcd(k, n - 1);

  for (int cur=any\_ans % delta;cur<n-1;cur+=delta)

    ans.push\_back(powmod(g, cur, n));

  sort(ans.begin(), ans.end());

  return ans;

}

## Burnside’s lemma

對於一個置換f，若一個染色方案s經過置換後不變(ex.轉?度是一樣的)，稱s為f的不動點。將f的不動點數目記為C(f)，則可以證明等價類數目為所有C(f)的平均值。

## Lucas’s theorem

Lucas’ Theorem:

  For non-negative integer n,m and prime P,

  C(m,n) mod P = C(m/M,n/M) \* C(m%M,n%M) mod P

  = mult\_i ( C(m\_i,n\_i) )

  where m\_i is the i-th digit of m in base P.

## Sum of Two Squares Thm (Legendre)

  For a given positive integer N, let

  D1 = (# of d \in \N dividing N that d=1(mod 4))

  D3 = (# of d \in \N dividing N that d=3(mod 4))

  then N can be written as a sum of two squares in

  exactly R(N) = 4(D1-D3) ways.

## Difference of D1-D3 Thm

  let N=2^t \* [p1^e1 \*...\* pr^er] \* [q1^f1 \*...\* qs^fs]

              <-mod 4 = 1 prime->   <-mod 4 = 3 prime->

  then D1 - D3 = (e1+1)(e2+1)...(er+1) if fi all even

                 0                     if any fi is odd

# Geometry

## 幾何們

#define X first

#define Y second

#define pi acos(-1.0)

#define eps 1e-8

typedef double type;

typedef pair<type, type> P;

int dcmp(double x){

if (fabs(x) < eps)

return 0;

return x < 0 ? -1 : 1;

}

struct Line{P p, v;};

//atan2的範圍是-pi~pi

bool operator<(Line l1, Line l2) { return atan2(l1.v.Y, l1.v.X) < atan2(l2.v.Y, l2.v.X); }

bool equal(type x, type y) { return fabs(x - y) < eps; }

bool less(type x, type y) { return x < y - eps; }

bool greater(type x, type y) { return x > y + eps; }

P operator+(P p1, P p2) { return P(p1.X + p2.X, p1.Y + p2.Y); }

P operator-(P p1, P p2) { return P(p1.X - p2.X, p1.Y - p2.Y); }

type operator\*(P p1, P p2) { return p1.X \* p2.X + p1.Y \* p2.Y; }

P operator\*(double t, P p) { return P(t \* p.X, t \* p.Y); } P operator/(P p, double t) { return P(p.X / t, p.Y / t); }

type operator^(P p1, P p2) { return (p1.X \* p2.Y - p1.Y \* p2.X); }

double len(P p) { return sqrt(1.0\*p.X\*p.X+p.Y\*p.Y); }

double angle(P p1, P p2){ //p1轉到p2，範圍是0~2\*pi

if ((p1 ^ p2) < 0) return 2 \* pi - acos((double)(p1 \* p2) / len(p1) / len(p2));

return acos((double)(p1 \* p2) / len(p1) / len(p2));

}

bool on(P a, P p1, P p2) { return ((dcmp((p1 - a) \* (p2 - a)) <= 0) &&dcmp((p1 - a) ^ (p2 - a)) == 0); }

bool in(P a, P p1, P p2) { return dcmp((p1 ^ a) \* (p2 ^ a)) < 0; }

bool cross(P p1, P p2, P p3, P p4)

{ //p1-p2線段和p3-p4線段是否相交

if (on(p3, p1, p2) || on(p4, p1, p2) || on(p1, p3, p4) || on(p2, p3, p4))

return 1;

if (in(p2 - p1, p3 - p1, p4 - p1) && in(p4 - p3, p1 - p3, p2 - p3))

return 1;

return 0;

}

double torad(double deg) { return pi \* deg / 180.0; }

P rotate(P p, double rad) { return P(p.X \* cos(rad) - p.Y \* sin(rad),

p.X \* sin(rad) + p.Y \* cos(rad)); }

double dist(P p, Line l) { return fabs((p - l.p) ^ l.v) / len(l.v); }

P LineIntersect(Line l1, Line l2){//兩直線平行時不能叫

double t = 1.0 \* ((l2.p - l1.p) ^ l2.v) / (l1.v ^ l2.v);

return l1.p + t \* l1.v;

}

bool SegLineIntersect(P p1, P p2, Line l)

{ //線段p1-p2和直線l有沒有相交

Line l1;

l1.p = p1, l1.v = p2 - p1;

if (dcmp(l.v ^ (l.p - p1)) == 0 || dcmp(l.v ^ (l.p - p2)) == 0)

return 1;

return in(l.v, p1 - l.p, p2 - l.p);

}

type area2(vector<P> ps) { //兩倍多邊形面積

type res = 0;

for (int i = 0; i < ps.size(); i++)

res += (ps[i] ^ ps[(i + 1) % ps.size()]);

if (res < 0)

res = -res;

return res;

}

bool inPolygon(P p, vector<P> poly){

int wn = 0;

int n = poly.size();

for (int i = 0; i < n; i++){

if (on(p, poly[i], poly[(i + 1) % n]))

return -1; //在邊界

int k = dcmp((poly[(i + 1) % n] - poly[i]) ^ (p - poly[i]));

int d1 = dcmp(poly[i].Y - p.Y);

int d2 = dcmp(poly[(i + 1) % n].Y - p.Y);

if (k > 0 && d1 <= 0 && d2 > 0)

wn++;

if (k < 0 && d2 <= 0 && d1 > 0)

wn--;

}

if (wn != 0)

return 1; //內部

return 0; //外部

}

vector<P> ConvexHull(vector<P> ps){

int nn = ps.size();

sort(ps.begin(), ps.end());

vector<P> res;

int k = 0;

for (int i = 0; i < nn; i++){

while (k > 1 && dcmp((ps[i] - res[k - 2]) ^ (res[k - 1] - res[k - 2])) >= 0) {

res.pop\_back();

k--;

}

res.push\_back(ps[i]);

k++;

}

int t = k;

for (int i = nn - 2; i >= 0; i--){

while (k > t && dcmp((ps[i] - res[k - 2]) ^ (res[k - 1] - res[k - 2])) >= 0){

res.pop\_back();

k--;

}

res.push\_back(ps[i]);

k++;

}

if (nn > 1)

res.pop\_back();

return res;

};

struct Half\_Plane\_Intersection

{ //半平面交(所有直線左側的交集)

const static int MAXN = 100005;

int n;

Line L[MAXN], s[MAXN];

vector<P> a; //結果存在這，是一個凸包

void init() { n = 0; }

void add\_Line(Line l) { L[n++] = l; }

bool OnLeft(Line l, P p) { return dcmp(l.v ^ (p - l.p)) >= 0; }

int solve(){

a.clear();

sort(L, L + n); //sort

int first, last;

P \*p = new P[n];

Line \*q = new Line[n];

q[first = last = 0] = L[0];

for (int i = 1; i < n; i++){

while (first < last && !OnLeft(L[i], p[last - 1]))

last--;

while (first < last && !OnLeft(L[i], p[first]))

first++;

q[++last] = L[i];

if (dcmp(q[last].v ^ q[last - 1].v) == 0){

last--;

if (OnLeft(q[last], L[i].p))

q[last] = L[i];

}

if (first < last)

p[last - 1] = LineIntersect(q[last - 1], q[last]);

}

while (first < last && !OnLeft(q[first], p[last - 1]))

last--;

if (last - first <= 1)

return 0;

p[last] = LineIntersect(q[last], q[first]);

for (int i = first; i <= last; i++)

a.push\_back(p[i]);

return a.size();

}

} hpi;

struct Circle{

P c;

type r;

   P point(double a) { return P(c.X + cos(a) \* r, c.Y + sin(a) \* r); }

};

int LineCircleIntersect(Line L, Circle C, vector<P> &sol){ //返回交點個數，sol存交點們

type a = L.v.X, b = L.p.X - C.c.X, c = L.v.Y, d = L.p.Y - C.c.Y;

type e = a \* a + c \* c, f = 2 \* (a \* b + c \* d), g = b \* b + d \* d - C.r \* C.r;

type delta = f \* f - 4 \* e \* g;

if (dcmp(delta) < 0)

return 0;

if (dcmp(delta) == 0)

{

sol.push\_back(L.p - (f / (2 \* e)) \* L.v);

return 1;

}

double t1 = (-f - sqrt(delta)) / (2 \* e);

sol.push\_back(L.p + t1 \* L.v);

double t2 = (-f + sqrt(delta)) / (2 \* e);

sol.push\_back(L.p + t2 \* L.v);

return 2;

}

int CircleIntersect(Circle C1, Circle C2, vector<P> &sol){

double d = len(C1.c - C2.c);

if (dcmp(d) == 0){

if (dcmp(C1.r - C2.r) == 0)

return -1; //兩圓重合

return 0;

}

if (dcmp(C1.r + C2.r - d) < 0)

return 0;

if (dcmp(fabs(C1.r - C2.r) - d) > 0)

return 0;

double a = atan2(C2.c.Y - C1.c.Y, C2.c.X - C1.c.X);

double da = acos((C1.r \* C1.r + d \* d - C2.r \* C2.r) / (2 \* C1.r \* d));//最好判一下括號裡面是否在[-1,1]

P p1 = make\_pair(C1.c.X + cos(a - da) \* C1.r, C1.c.Y + sin(a - da) \* C1.r);

P p2 = make\_pair(C1.c.X + cos(a + da) \* C1.r, C1.c.Y + sin(a + da) \* C1.r);

sol.push\_back(p1);

if (p1 == p2)

return 1;

sol.push\_back(p2);

return 2;

}

int PointCircleTangents(P p, Circle C, vector<P> &sol)

{ //返回切線條數，sol存切線向量們

P u = C.c - p;

double dist = len(u);

if (dist < C.r)

return 0;

if (dcmp(dist - C.r) == 0)

{

sol.push\_back(rotate(u, pi / 2));

return 1;

}

double ang = asin(C.r / dist);

sol.push\_back(rotate(u, -ang));

sol.push\_back(rotate(u, ang));

return 2;

}

double Circle\_Segment\_Intersect\_area(P A, P B, Circle C)

{ //<圓心和線段兩端點圍成的三角形>與<圓>的交集面積

P CA = C.c - A, CB = C.c - B;

double da = len(CA), db = len(CB);

da = dcmp(da - C.r);

db = dcmp(db - C.r);

if (da <= 0 && db <= 0)

return fabs((CA ^ CB)) \* 0.5;

vector<P> sol;

int num = LineCircleIntersect(Line{A, B - A}, C, sol);

double cnt = C.r \* C.r;

P q;

if (da <= 0 && db > 0){

q = on(sol[0], A, B) ? sol[0] : sol[1];

double area = fabs((CA ^ (C.c - q))) \* 0.5;

double ang = acos((CB \* (C.c - q)) / len(CB) / len(C.c - q));

return area + cnt \* ang \* 0.5;

}

if (db <= 0 && da > 0){

q = on(sol[0], A, B) ? sol[0] : sol[1];

double area = fabs((CB ^ (C.c - q))) \* 0.5;

double ang = acos((CA \* (C.c - q)) / len(CA) / len(C.c - q));

return area + cnt \* ang \* 0.5;

}

if (num == 2){

double big\_area = cnt \* acos((CA \* CB) / len(CA) / len(CB)) \* 0.5;

double small\_area = cnt \* acos(((C.c - sol[0]) \* (C.c - sol[1])) / len(C.c - sol[0]) / len(C.c - sol[1])) \* 0.5;

double delta\_area = fabs((C.c - sol[0]) ^ (C.c - sol[1])) \* 0.5;

if (!on(sol[0], A, B))

return big\_area;

return big\_area + delta\_area - small\_area;

}

return cnt \* acos((CA \* CB) / len(CA) / len(CB)) \* 0.5;

}

double Circle\_Polygon\_Intersect\_area(vector<P> ps, Circle C)

{ //<多邊形>與<圓>的交集面積

double res = 0;

int sz = ps.size();

for (int i = 0; i < sz; i++) {

double tmp = Circle\_Segment\_Intersect\_area(ps[i], ps[(i + 1) % sz], C);

if (((ps[i]-C.c)^(ps[(i + 1) % sz]-C.c)) < 0)

tmp = -tmp;

res += tmp;

}

if (res < 0)

res = -res;

return res;

}

int CircleTangents(Circle A, Circle B, vector<P> &a, vector<P> &b)

{ //返回切線條數，-1表示無窮條切線。a[i]和b[i]分別是第i條切線在圓A與B上的交點

    int cnt = 0;

    if (A.r < B.r) {

        swap(A, B);

        swap(a, b);

    }

    type d2 = (A.c.X - B.c.X) \* (A.c.X - B.c.X) + (A.c.Y - B.c.Y) \* (A.c.Y - B.c.Y);

    type rdiff = A.r - B.r;

    type rsum = A.r + B.r;

    if (dcmp(d2 - rdiff \* rdiff) < 0)

        return 0; //内含

    double base = atan2(B.c.Y - A.c.Y, B.c.X - A.c.X);

    if (dcmp(d2) == 0 && dcmp(A.r - B.r) == 0)

        return -1; //無限多條切線

    if (dcmp(d2 - rdiff \* rdiff) == 0)

    { //内切，1條切線

        a.push\_back(A.point(base));

        b.push\_back(B.point(base));

        cnt++;

        return 1;

    }

    //有外共切線

    double ang = acos((A.r - B.r) / sqrt(d2));

    a.push\_back(A.point(base + ang));

    b.push\_back(B.point(base + ang));

    cnt++;

    a.push\_back(A.point(base - ang));

    b.push\_back(B.point(base - ang));

    cnt++;

    if (d2 == rsum \* rsum)

    { //一條公切線

        a.push\_back(A.point(base));

        b.push\_back(B.point(pi + base));

        cnt++;

    }

    else if (d2 > rsum \* rsum)

    { //兩條內公切線

        double ang = acos(rsum / sqrt(d2));

        a.push\_back(A.point(base + ang));

        b.push\_back(B.point(pi + base + ang));

        cnt++;

        a.push\_back(A.point(base - ang));

        b.push\_back(B.point(pi + base - ang));

        cnt++;

    }

    return cnt;

}

## 旋轉卡殼(最遠距點對)

pt = ConvexHull(pt), n = pt.size();

double ans = 0;

int j = 0;

for (int i = 0; i < n; i++){

while (1){

double ang=angle(pt[(i+1)%n]-pt[i],pt[(j+1)%n]-pt[j]);

if (ang < pi) j = (j + 1) % n;

else break;

}

ans = max(ans, len(pt[j] - pt[i]));

ans = max(ans, len(pt[j] - pt[(i + 1) % n]));

}

## 皮克(Pick)定理

給定頂點座標均是整點（或正方形格子點）的簡單多邊形，面積和內部格點數目、邊上格點數目的關係：。

## Minkowski sum

vector<P> minkowski(vector<P> p, vector<P> q){

    int n = p.size(), m = q.size();

    P c = P(0, 0);

    for (int i = 0; i < m; i++)

        c = c + q[i];

    c = (1.0 / m) \* c;

    for (int i = 0; i < m; i++)

        q[i] = q[i] - c;

    int cur = -1;

    for (int i = 0; i < m; i++)

        if ((q[i] ^ (p[0] - p[n - 1])) > -eps)

            if (cur == -1 || (q[i] ^ (p[0] - p[n - 1])) > (q[cur] ^ (p[0] - p[n - 1])))

                cur = i;

    vector<P> h;

    p.push\_back(p[0]);

    for (int i = 0; i < n; i++)

        while (true){

            h.push\_back(p[i] + q[cur]);

            int nxt = (cur + 1 == m ? 0 : cur + 1);

            if ((q[cur] ^ (p[i + 1] - p[i])) < -eps)

                cur = nxt;

            else if ((q[nxt] ^ (p[i + 1] - p[i])) > (q[cur] ^ (p[i + 1] - p[i])))

                cur = nxt;

            else

                break;

        }

    for (auto &&i : h)  i = i + c;

    return ConvexHull(h);

}

## 三角形的三心

P inCenter( P &A,  P &B,  P &C) { // 内心

    double a = len(B-C), b = len(C-A), c = len(A-B);

    return (A \* a + B \* b + C \* c) / (a + b + c);

}

P circumCenter( P &a,  P &b,  P &c) { // 外心

    P bb = b - a, cc = c - a;

    double db=bb.X\*bb.X+bb.Y\*bb.Y, dc=cc.X\*cc.X+cc.Y\*cc.Y, d=2\*(bb ^ cc);

    return a-P(bb.Y\*dc-cc.Y\*db, cc.X\*db-bb.X\*dc) / d;

}

P othroCenter( P &a,  P &b,  P &c) { // 垂心

    P ba = b - a, ca = c - a, bc = b - c;

    double Y = ba.Y \* ca.Y \* bc.Y,

      A = ca.X \* ba.Y - ba.X \* ca.Y,

      x0= (Y+ca.X\*ba.Y\*b.X-ba.X\*ca.Y\*c.X) / A,

      y0= -ba.X \* (x0 - c.X) / ba.Y + ca.Y;

    return P(x0, y0);

}

## Circle Cover

#define N 1021

struct CircleCover{

  int C;

  Circle c[N];

  bool g[N][N], overlap[N][N];

  // Area[i] : area covered by at least i circles

  double Area[N];

  void init(int \_C) { C = \_C; }

  bool CCinter(Circle &a, Circle &b, P &p1, P &p2){

    P o1 = a.c, o2 = b.c;

    double r1 = a.r, r2 = b.r;

    if (len(o1 - o2) > r1 + r2)

      return {};

    if (len(o1 - o2) < max(r1, r2) - min(r1, r2))

      return {};

    double d2 = (o1 - o2) \* (o1 - o2);

    double d = sqrt(d2);

    if (d > r1 + r2)

      return false;

    P u = 0.5 \* (o1 + o2) + ((r2 \* r2 - r1 \* r1) / (2 \* d2)) \* (o1 - o2);

    double A = sqrt((r1 + r2 + d) \* (r1 - r2 + d) \* (r1 + r2 - d) \* (-r1 + r2 + d));

    P v = A \* P(o1.Y - o2.Y, -o1.X + o2.X) / (2 \* d2);

    p1 = u + v;

    p2 = u - v;

    return true;

  }

  struct Teve{

    P p;

    double ang;

    int add;

    Teve() {}

    Teve(P \_a, double \_b, int \_c) : p(\_a), ang(\_b), add(\_c) {}

    bool operator<(const Teve &a) const{

      return ang < a.ang;

    }

  } eve[N \* 2];

  // strict: x = 0, otherwise x = -1

  bool disjuct(Circle &a, Circle &b, int x){

    return dcmp(len(a.c - b.c) - a.r - b.r) > x;

  }

  bool contain(Circle &a, Circle &b, int x){

    return dcmp(a.r - b.r - len(a.c - b.c)) > x;

  }

  bool contain(int i, int j) {

    /\* c[j] is non-strictly in c[i]. \*/

    return (dcmp(c[i].r - c[j].r) > 0 ||

            (dcmp(c[i].r - c[j].r) == 0 && i < j)) &&

           contain(c[i], c[j], -1);

  }

  void solve(){

    for (int i = 0; i <= C + 1; i++)

      Area[i] = 0;

    for (int i = 0; i < C; i++)

      for (int j = 0; j < C; j++)

        overlap[i][j] = contain(i, j);

    for (int i = 0; i < C; i++)

      for (int j = 0; j < C; j++)

        g[i][j] = !(overlap[i][j] || overlap[j][i] ||

                    disjuct(c[i], c[j], -1));

    for (int i = 0; i < C; i++) {

      int E = 0, cnt = 1;

      for (int j = 0; j < C; j++)

        if (j != i && overlap[j][i])

          cnt++;

      for (int j = 0; j < C; j++)

        if (i != j && g[i][j]) {

          P aa, bb;

          CCinter(c[i], c[j], aa, bb);

          double A = atan2(aa.Y - c[i].c.Y, aa.X - c[i].c.X);

          double B = atan2(bb.Y - c[i].c.Y, bb.X - c[i].c.X);

          eve[E++] = Teve(bb, B, 1);

          eve[E++] = Teve(aa, A, -1);

          if (B > A)

            cnt++;

        }

      if (E == 0)

        Area[cnt] += pi \* c[i].r \* c[i].r;

      else{

        sort(eve, eve + E);

        eve[E] = eve[0];

        for (int j = 0; j < E; j++){

          cnt += eve[j].add;

          Area[cnt] += (eve[j].p ^ eve[j + 1].p) \* .5;

          double theta = eve[j + 1].ang - eve[j].ang;

          if (theta < 0)

            theta += 2. \* pi;

          Area[cnt] +=

              (theta-sin(theta)) \* c[i].r\*c[i].r\*.5;

        }

      }

    }

  }

};

## minimum enclosing circle

struct Mec{

  // return pair of center and r

  type norm2(P x) { return x.X \* x.X + x.Y \* x.Y; }

  static const int N = 101010;

  int n;

  P p[N], cen;

  double r2;

  void init(int \_n, P \_p[]) {

    n = \_n;

    memcpy(p, \_p, sizeof(P) \* n);

  }

  double sqr(double a) { return a \* a; }

  P center(P p0, P p1, P p2) {

    P a = p1 - p0;

    P b = p2 - p0;

    double c1 = norm2(a) \* 0.5;

    double c2 = norm2(b) \* 0.5;

    double d = a ^ b;

    double x = p0.X + (c1 \* b.Y - c2 \* a.Y) / d;

    double y = p0.Y + (a.X \* c2 - b.X \* c1) / d;

    return P(x, y);

  }

  pair<P, double> solve() {

    random\_shuffle(p, p + n);

    r2 = 0;

    for (int i = 0; i < n; i++){

      if (norm2(cen - p[i]) <= r2)

        continue;

      cen = p[i];

      r2 = 0;

      for (int j = 0; j < i; j++){

        if (norm2(cen - p[j]) <= r2)

          continue;

        cen=P((p[i].X+p[j].X)/2,(p[i].Y+p[j].Y)/ 2);

        r2 = norm2(cen - p[j]);

        for (int k = 0; k < j; k++){

          if (norm2(cen - p[k]) <= r2)

            continue;

          cen = center(p[i], p[j], p[k]);

          r2 = norm2(cen - p[k]);

        }

      }

    }

    return {cen, sqrt(r2)};

  }

} mec;

## minimum enclosing ball

struct Pt{  type x, y, z;};

Pt operator+(Pt p1, Pt p2) { return Pt{p1.x + p2.x, p1.y + p2.y, p1.z + p2.z}; }

Pt operator-(Pt p1, Pt p2) { return Pt{p1.x - p2.x, p1.y - p2.y, p1.z - p2.z}; }

type operator\*(Pt p1, Pt p2) { return p1.x \* p2.x + p1.y \* p2.y + p1.z \* p2.z; }

Pt operator\*(Pt p, type t) { return Pt{p.x \* t, p.y \* t, p.z \* t}; }

Pt operator/(Pt p, type t) { return Pt{p.x / t, p.y / t, p.z / t}; }

type norm2(Pt p) { return p.x \* p.x + p.y \* p.y + p.z \* p.z; }

type norm(Pt p) { return sqrt(p.x \* p.x + p.y \* p.y + p.z \* p.z); }

struct min\_enclosing\_ball{

  static const int N = 202020;

  int n, nouter;

  Pt pt[N], outer[4], res;

  double radius, tmp;

  void ball() {

    Pt q[3];

    double m[3][3], sol[3], L[3], det;

    int i, j;

    res.x = res.y = res.z = radius = 0;

    switch (nouter) {

    case 1:

      res = outer[0];

      break;

    case 2:

      res = (outer[0] + outer[1]) / 2;

      radius = norm2(res - outer[0]);

      break;

    case 3:

      for (i = 0; i < 2; ++i)

        q[i] = outer[i + 1] - outer[0];

      for (i = 0; i < 2; ++i)

        for (j = 0; j < 2; ++j)

          m[i][j] = (q[i] \* q[j]) \* 2;

      for (i = 0; i < 2; ++i)

        sol[i] = (q[i] \* q[i]);

      if (fabs(det = m[0][0] \* m[1][1] - m[0][1] \* m[1][0]) < eps)

        return;

      L[0] = (sol[0] \* m[1][1] - sol[1] \* m[0][1]) / det;

      L[1] = (sol[1] \* m[0][0] - sol[0] \* m[1][0]) / det;

      res = outer[0] + q[0] \* L[0] + q[1] \* L[1];

      radius = norm2(res - outer[0]);

      break;

    case 4:

      for (i = 0; i < 3; ++i)

        q[i] = outer[i + 1] - outer[0], sol[i] = (q[i] \* q[i]);

      for (i = 0; i < 3; ++i)

        for (j = 0; j < 3; ++j)

          m[i][j] = (q[i] \* q[j]) \* 2;

      det = m[0][0] \* m[1][1] \* m[2][2] + m[0][1] \* m[1][2] \* m[2][0] + m[0][2] \* m[2][1] \* m[1][0] - m[0][2] \* m[1][1] \* m[2][0] - m[0][1] \* m[1][0] \* m[2][2] - m[0][0] \* m[1][2] \* m[2][1];

      if (fabs(det) < eps)

        return;

      for (j = 0; j < 3; ++j) {

        for (i = 0; i < 3; ++i)

          m[i][j] = sol[i];

        L[j] = (m[0][0] \* m[1][1] \* m[2][2] + m[0][1] \* m[1][2] \* m[2][0] + m[0][2] \* m[2][1] \* m[1][0] - m[0][2] \* m[1][1] \* m[2][0] - m[0][1] \* m[1][0] \* m[2][2] - m[0][0] \* m[1][2] \* m[2][1]) / det;

        for (i = 0; i < 3; ++i)

          m[i][j] = (q[i] \* q[j]) \* 2;

      }

      res = outer[0];

      for (i = 0; i < 3; ++i)

        res = res + q[i] \* L[i];

      radius = norm2(res - outer[0]);

    }

  }

  void minball(int n){

    ball();

    if (nouter < 4)

      for (int i = 0; i < n; i++)

        if (norm2(res - pt[i]) - radius > eps){

          outer[nouter++] = pt[i];

          minball(i);

          --nouter;

          if (i > 0) {

            Pt Tt = pt[i];

            memmove(&pt[1], &pt[0], sizeof(Pt) \* i);

            pt[0] = Tt;

          }

        }

  }

  void solve()  { // n points in pt

    random\_shuffle(pt, pt + n);

    radius = -1;

    for (int i = 0; i < n; i++)

      if (norm2(res - pt[i]) - radius > eps)

        nouter = 1, outer[0] = pt[i], minball(i);

    printf("%.9f\n", sqrt(radius));

  }

} B;

## 矩形重疊面積

給你很多平面上的矩形，請求出它們覆蓋的總表面積。

有n<=100,000個矩形。  
接下來有n列， L,R,D,U(0<=L<R<=1,000,000；0<=D<U<=1,000,000)代表矩形的左、右、下、上四個邊界座標。

const int maxn=1000000+10 ;

struct P{

int x,d,u,val ;

bool operator < (const P &rhs) const { return x<rhs.x ; }

}a[200000+10];

int ST[5\*maxn],tag[5\*maxn] ;

void modify(int l,int r,int L,int R,int id,int val){

if(l==L && r==R) { tag[id]+=val ; return ; }

int mid=(L+R)/2 ;

if(r<=mid) modify(l,r,L,mid,2\*id,val) ;

else if(l>mid) modify(l,r,mid+1,R,2\*id+1,val) ;

else

modify(l,mid,L,mid,2\*id,val) ,

modify(mid+1,r,mid+1,R,2\*id+1,val) ;

ST[id]= (tag[2\*id] ? mid-L+1 : ST[2\*id]) +

(tag[2\*id+1] ? R-mid : ST[2\*id+1]) ;

}

main(){

int n ; scanf("%d",&n) ;

for(int i=0;i<n;i++) {

int x1,y1,x2,y2 ;

scanf("%d%d%d%d",&x1,&x2,&y1,&y2) ;

a[2\*i]=(P){x1,y1,y2-1,1} ;

a[2\*i+1]=(P){x2,y1,y2-1,-1} ;

}

sort(a,a+2\*n) ;

int x=0 , val=0 ;

ll ans=0ll ;

for(int i=0;i<2\*n;i++) {

ans+= (ll) (a[i].x-x)\*val ;

modify(a[i].d,a[i].u,0,maxn-1,1,a[i].val) ;

x=a[i].x ;

val=ST[1] ;

}

printf("%lld\n",ans) ;

}

# Graph

## HeavyLightDecomp (附LCA)

#define REP(i, s, e) for (int i = (s); i <= (e); i++)

#define REPD(i, s, e) for (int i = (s); i >= (e); i--)

#define PII pair<int, int>

const int MAXN = 100010;

const int LOG = 19;

struct HLD{

int n;

vector<int> g[MAXN];

int sz[MAXN], dep[MAXN];

int ts, tid[MAXN], tdi[MAXN], tl[MAXN], tr[MAXN];

// ts : timestamp , useless after yutruli

// tid[ u ] : pos. of node u in the seq.

// tdi[i] : node at pos i of the seq.

// tl,tr[u]:subtree interval in the seq. of node u

int prt[MAXN][LOG], head[MAXN];

// head[ u ] : head of the chain contains u

void dfssz(int u, int p){

dep[u] = dep[p] + 1;

prt[u][0] = p;

sz[u] = 1;

head[u] = u;

for (int &v : g[u])

if (v != p){

dep[v] = dep[u] + 1;

dfssz(v, u);

sz[u] += sz[v];

}

}

void dfshl(int u){

ts++;

tid[u] = tl[u] = tr[u] = ts;

tdi[tid[u]] = u;

sort(g[u].begin(), g[u].end(), [&](int a, int b) { return sz[a] > sz[b]; });

bool flag = 1;

for (int &v : g[u])

if (v != prt[u][0]){

if (flag)

head[v] = head[u], flag = 0;

dfshl(v);

tr[u] = tr[v];

}

}

inline int lca(int a, int b){

if (dep[a] > dep[b])

swap(a, b);

int diff = dep[b] - dep[a];

REPD(k, LOG - 1, 0)

if (diff & (1 << k)){

b = prt[b][k];

}

if (a == b)

return a;

REPD(k, LOG - 1, 0)

if (prt[a][k] != prt[b][k]){

a = prt[a][k];

b = prt[b][k];

}

return prt[a][0];

}

void init(int \_n){

n = \_n;

REP(i, 1, n)

g[i].clear();

}

void addEdge(int u, int v){

g[u].push\_back(v);

g[v].push\_back(u);

}

void yutruli(){

dfssz(1, 0);

ts = 0;

dfshl(1);

REP(k, 1, LOG - 1)

REP(i, 1, n)

prt[i][k] = prt[prt[i][k - 1]][k - 1];

}

vector<PII> getPath(int u, int v){

vector<PII> res;

while (tid[u] < tid[head[v]]){

res.push\_back(PII(tid[head[v]], tid[v]));

v = prt[head[v]][0];

}

res.push\_back(PII(tid[u], tid[v]));

reverse(res.begin(), res.end());

return res;

/\* res : list of intervals from u to v

\* u must be ancestor of v

\* usage :

\* vector< PII >& path = tree.getPath( u , v )

\* for( PII tp : path ) {

\* int l , r;tie( l , r ) = tp;

\* upd( l , r );

\* uu = tree.tdi[ l ] , vv = tree.tdi[ r ];

\* uu ~> vv is a heavy path on tree

\* }

\*/

}

} tree;

## centroid decomposition

從u到v的最短路徑，必會通過重心樹上的lca(u,v)

struct Centroid\_Decomposition{

  typedef long long type;

  int subSize[100005];

  bool used[100005];

  vector<pair<int, type>> tree[100005];

  int cd\_father[100005], dep[100005]; //cd\_father[i]:i在重心樹上的父親，dep[i]:i在重心樹上的深度

  type dis[20][100005];

//dis[d][v]:v到重心樹上深度為d的祖先的距離

  int idx[100005];

//idx[i]:i是cd\_father[i]在重心樹上的第幾號兒子

  void addEdge(int u, int v, type w)  {

    tree[u].push\_back(make\_pair(v, w));

    tree[v].push\_back(make\_pair(u, w));

  }

  int dfs(int u, int p)  {

    subSize[u] = 1;

    for (pair<int, type> v : tree[u])

      if (v.first != p && !used[v.first])

        subSize[u] += dfs(v.first, u);

    return subSize[u];

  }

  int get\_centroid(int u, int p, int n)  {

    for (pair<int, type> v : tree[u])

      if (v.first != p && subSize[v.first] > n / 2 && !used[v.first])

        return get\_centroid(v.first, u, n);

    return u;

  }

  void get\_distance(int u, int p, int depp, type dist){

    dis[depp][u] = dist;

    for (pair<int, type> v : tree[u])

      if (v.first != p && !used[v.first])

        get\_distance(v.first, u, depp, dist+v.second);

  }

  int centroid\_decomposition(int u, int p, int depp, int id)  { //一開始叫(1,-1,0,0)

    int n = dfs(u, p);

    int centroid = get\_centroid(u, p, n);

    dep[centroid] = depp, cd\_father[centroid] = p, idx[centroid] = id;

    get\_distance(centroid, p, depp, 0);

    used[centroid] = 1;

    int cur = 0;

    for (pair<int, type> v : tree[centroid])

      if (v.first != p && !used[v.first])

        centroid\_decomposition(v.first, centroid, depp + 1, cur++);

    return centroid;

  }

} cd;

## BCC割點

struct BCC{

    struct edge{ int u, v; };

    int dfs\_clock;

    int bcc\_cnt;         //Number of bcc

    vector<int> bcc[maxn]; //1~bcc\_cnt

    int pre[maxn], iscut[maxn], bccno[maxn];

    vector<int> v[maxn];

    vector<edge> S;

    void init(int \_n){

        for (int i = 0; i <= \_n; i++)

            v[i].clear();

        S.clear();

    }

    void add\_edge(int x, int y){

        v[x].push\_back(y);

        v[y].push\_back(x);

        S.push\_back(edge{x, y});

    }

    int dfs\_bcc(int u, int fa){

        int lowu = pre[u] = ++dfs\_clock;

        int child = 0;

        for (int i = 0; i < v[u].size(); i++){

            int x = v[u][i];

            if (!pre[x]){

                child++;

                S.push\_back(edge{u, x});

                int lowx = dfs\_bcc(x, u);

                lowu = min(lowu, lowx);

                if (lowx >= pre[u]){

                    bcc\_cnt++;

                    iscut[u] = 1;

                    while (1){

                        edge now = S.back();

                        S.pop\_back();

                        if (bccno[now.u] != bcc\_cnt) {

                            bccno[now.u] = bcc\_cnt;

                        bcc[bcc\_cnt].push\_back(now.u);

                        }

                        if (bccno[now.v] != bcc\_cnt){

                            bccno[now.v] = bcc\_cnt;

                        bcc[bcc\_cnt].push\_back(now.v);

                        }

                        if (now.u == u && now.v == x)

                            break;

                    }

                }

            }

            else if (pre[x] < pre[u] && x != fa) {

                S.push\_back(edge{u, x});

                lowu = min(lowu, pre[x]);

            }

        }

        if (fa < 0 && child == 1)

            iscut[u] = 0;

        return lowu;

    }

    void solve(int nn)  {

        memset(pre, 0, sizeof(pre));

        memset(iscut, 0, sizeof(iscut));

        memset(bccno, 0, sizeof(bccno));

        dfs\_clock = bcc\_cnt = 0;

        for (int i = 0; i < nn; i++)

            bcc[i].clear();

        for (int i = 0; i < nn; i++) {

//Note that you may want to change the range of index.

            if (!pre[i])

                dfs\_bcc(i, -1);

        }

    }

} graph;

## BCC橋

struct BCC{

int n, m;

vector<int> v[maxn];

int dfs\_clock;

int bcc\_cnt; //Number of bcc

vector<int> bcc[maxn]; //1~bcc\_cnt

map<int, bool> bridge[maxn];

// Using bridge[i][j] to record the edge connects point i and point j.

// complexity O(log)

int pre[maxn], bccno[maxn];

bool book[maxn];

void init(int \_n){

n = \_n;

for (int i = 1; i <= n; i++)

v[i].clear();

}

void add\_edge(int x, int y){

v[x].push\_back(y);

v[y].push\_back(x);

}

int dfs\_bcc(int u, int fa){

int lowu = pre[u] = ++dfs\_clock;

for (int i = 0; i < v[u].size(); i++){

int x = v[u][i];

if (!pre[x]){

int lowx = dfs\_bcc(x, u);

lowu = min(lowu, lowx);

if (lowx > pre[u]) {

bridge[u][x] = 1;

bridge[x][u] = 1;

}

}

else if (pre[x] < pre[u] && x != fa)

lowu = min(lowu, pre[x]);

}

return lowu;

}

void dfs\_getbcc(int now){

book[now] = 1;

bccno[now] = bcc\_cnt;

bcc[bcc\_cnt].push\_back(now);

for (int i = 0; i < v[now].size(); i++){

if (!book[v[now][i]] && !bridge[now][v[now][i]])

dfs\_getbcc(v[now][i]);

}

}

void find\_bcc(int nn){

memset(pre, 0, sizeof(pre));

memset(bccno, 0, sizeof(bccno));

dfs\_clock = bcc\_cnt = 0;

for (int i = 1; i <= nn; i++)

bridge[i].clear();

for (int i = 1; i <= nn; i++)

bcc[i].clear();

for (int i = 1; i <= nn; i++)

{ //Note that you may want to change the node range.

if (!pre[i])

dfs\_bcc(i, -1);

}

memset(book, 0, sizeof(book));

for (int i = 1; i <= nn; i++){

if (!book[i]) {

bcc\_cnt++;

dfs\_getbcc(i);

}

}

}

} graph;

## SCC

int n, m;

vector<int> v[maxn], rv[maxn]; //都要連!!

int scc\_cnt; //Number of scc

int used[maxn], sccno[maxn];

vector<int> vs;

void dfs1(int now){

used[now] = 1;

for (int i = 0; i < v[now].size(); i++) {

if (!used[v[now][i]])

dfs1(v[now][i]);

}

vs.push\_back(now);

}

void dfs2(int now){

used[now] = 1;

sccno[now] = scc\_cnt;

for (int i = 0; i < rv[now].size(); i++){

if (!used[rv[now][i]])

dfs2(rv[now][i]);

}

}

void find\_scc(int nn){

memset(sccno, 0, sizeof(sccno));

scc\_cnt = 0;

memset(used, 0, sizeof(used));

for (int i = 1; i <= nn; i++){

//Note that you may want to change the node range.

if (!used[i]) dfs1(i);

}

memset(used, 0, sizeof(used));

for (int i = vs.size() - 1; i >= 0; i--){

if (!used[vs[i]]){

scc\_cnt++;

dfs2(vs[i]);

}

}

vs.clear();

}

## 2-SAT

i表示第i個敘述為真，i+n表示第i個敘述為假

sccno[i]==sccno[i+n]相等=>炸掉

sccno[i]>sccno[i+n] true

## 有向最小生成樹(最小樹形圖)

struct MDST{

#define MAXN 1010

#define MAXM 1000010

#define INF INT\_MAX

struct Edge{ int from, to, cost; };

int n, m;

Edge edge[MAXM];

int pre[MAXN]; //存儲父節點

int vis[MAXN]; //標記作用

int id[MAXN]; //id[i]記錄節點i所在環的編號

int in[MAXN]; //in[i]記錄i入邊中最小的權值

void init(int \_n){

n = \_n;

m = 0;

}

void addEdge(int u, int v, int c) { edge[m++] = Edge{u, v, c}; }

int zhuliu(int root) { //root根 n點數 m邊數

int res = 0, u, v;

while (1){

for (int i = 0; i < n; i++)

in[i] = INF; //初始化

for (int i = 0; i < m; i++){

Edge E = edge[i];

if (E.from != E.to && E.cost < in[E.to]){

pre[E.to] = E.from; //記錄前驅

in[E.to] = E.cost; //更新

}

}

for (int i = 0; i < n; i++)

if (i != root && in[i] == INF)

return -1; //有其他孤立點 則不存在最小樹狀圖

//找有向環

int tn = 0; //記錄當前查找中 環的總數

memset(id, -1, sizeof(id));

memset(vis, -1, sizeof(vis));

in[root] = 0; //根

for (int i = 0; i < n; i++){

res += in[i]; //累加

v = i;

//找圖中的有向環 三種情況會終止while迴圈

//1,直到出現帶有同樣標記的點說明成環

//2,節點已經屬於其他環

//3,遍歷到根

while (vis[v] != i && id[v] == -1 && v != root)

{

vis[v] = i; //標記

v = pre[v]; //一直向上找

}//因為找到某節點屬於其他環 或者 遍歷到根 說明當前沒有找到有向環

if (v != root && id[v] == -1) { //必須上述查找已經找到有向環

for (int u = pre[v]; u != v; u = pre[u])

id[u] = tn; //記錄節點所屬的 環編號

id[v] = tn++; //記錄節點所屬的 環編號 環編號累加

}

}

if (tn == 0)

break; //不存在有向環

//可能存在獨立點

for (int i = 0; i < n; i++)

if (id[i] == -1)

id[i] = tn++; //環數累加

//對有向環縮點 和SCC縮點很像吧

for (int i = 0; i < m; i++) {

v = edge[i].to;

edge[i].from = id[edge[i].from];

edge[i].to = id[edge[i].to];

//<u, v>有向邊

//兩點不在同一個環 u到v的距離為 邊權cost - in[v]

if (edge[i].from != edge[i].to)

edge[i].cost -= in[v]; //更新邊權值 繼續下一條邊的判定

}

n = tn; //以環總數為下次操作的點數 繼續執行上述操作 直到沒有環

root = id[root];

}

return res;

}

} graph;

## 二分圖匹配(Bipartite Matching)

/\*

最大匹配+最小邊涵蓋=最大獨立集合+最小點涵蓋=V(general)

最大匹配=最小點涵蓋(二分圖)

DAG最小路徑覆蓋=點數-最大匹配

\*/

#define MAX\_V 1005 //max(|U|,|V|)

struct Bipartite\_Matching {

int V;

vector<int> G[MAX\_V]; //V -> U

vector<int> rG[MAX\_V]; //V -> U 可註解掉

int match\_u[MAX\_V]; //match[U]=V

int match\_v[MAX\_V]; //match[V]=U 可註解掉

bool used[MAX\_V]; //used[V] are used for dfs

bool r[MAX\_V], c[MAX\_V]; //最小點覆蓋用，所求點i為r[i]=0或者c[i]=1

void INIT(int x){

V = x;

for (int i = 0; i < MAX\_V; i++){

G[i].clear();

rG[i].clear(); //可註解掉

}

}

void add\_edge(int x, int y){

G[x].push\_back(y);

rG[y].push\_back(x); //可註解掉

}

bool dfs(int now){

used[now] = 1;

r[now] = 1; //最小點覆蓋

for (int i = 0; i < G[now].size(); i++){

int x = G[now][i], w = match\_u[x];

c[x] = 1; //最小點覆蓋

if (w == -1 || (!used[w] && dfs(w))){

match\_u[x] = now;

match\_v[now] = x; //可註解掉

return 1;

}

}

return 0;

}

int bipartite\_matching(){

int res = 0;

memset(match\_u, -1, sizeof(match\_u));

memset(match\_v, -1, sizeof(match\_v)); //可註解掉

for (int i = 0; i < V; i++){

if (match\_v[i] == -1) { //可註解掉

memset(used, 0, sizeof(used));

if (dfs(i))

res++;

}

}

return res;

}

void min\_point\_cover() {

for (int i = 0; i < V; i++)

r[i] = c[i] = 0;

for (int i = 0; i < V; i++) {

memset(used, 0, sizeof(used));

if (match\_v[i] == -1)

dfs(i);

}

}

} BM;

## 二分圖最佳完美匹配(Kuhn Munkres)

struct KM{

static const int MXN = 1005;

#define INF 2147483647 // LL

int n, match[MXN], vx[MXN], vy[MXN]; //match[y][x]

int edge[MXN][MXN], lx[MXN], ly[MXN], slack[MXN];

// ^^^^ LL

// construct lx[] and ly[] satisfies lx[x]+ly[y]>=edge[x][y], and minimize the sum of lx[] and ly[]

// if lx[x]+ly[y]==edge[x][y], match x and y.

// maximum weight equals to the sum of lx and ly

void init(int \_n){

n = \_n;

for (int i = 0; i < n; i++)

for (int j = 0; j < n; j++)

edge[i][j] = 0;

}

void addEdge(int x, int y, int w) {// LL

edge[x][y] = w;

}

bool DFS(int x){

vx[x] = 1;

for (int y = 0; y < n; y++)

{

if (vy[y]) continue;

if (lx[x] + ly[y] > edge[x][y])

//如果是double，要改成lx[x]+ly[y]>edge[x][y]+eps

slack[y] = min(slack[y], lx[x] + ly[y] - edge[x][y]);

else{

vy[y] = 1;

if (match[y] == -1 || DFS(match[y])){

match[y] = x;

return true;

}

}

}

return false;

}

int solve() { //LL

fill(match, match + n, -1);

fill(lx, lx + n, -INF);

fill(ly, ly + n, 0);

for (int i = 0; i < n; i++)

for (int j = 0; j < n; j++)

lx[i] = max(lx[i], edge[i][j]);

for (int i = 0; i < n; i++) {

fill(slack, slack + n, INF);

while (true) {

fill(vx, vx + n, 0);

fill(vy, vy + n, 0);

if (DFS(i)) break;

int d = INF; // long long

for (int j = 0; j < n; j++)

if (!vy[j]) d = min(d, slack[j]);

for (int j = 0; j < n; j++){

if (vx[j]) lx[j] -= d;

if (vy[j]) ly[j] += d;

else slack[j] -= d;

}

}

}

int res = 0; //LL

for (int i = 0; i < n; i++)

res += edge[match[i]][i];

return res;

}

} graph;

## Maximum General graph Matching

const int N = 514, E = (2e5) \* 2;

struct Graph{

int to[E], bro[E], head[N], e;

int lnk[N], vis[N], stp, n;

void init(int \_n){

stp = 0;

e = 1;

n = \_n;

for (int i = 1; i <= n; i++)

lnk[i]=vis[i]=bro[i]=head[i]=to[i]=0;

}

void add\_edge(int u, int v){

to[e] = v, bro[e] = head[u], head[u] = e++;

to[e] = u, bro[e] = head[v], head[v] = e++;

}

bool dfs(int x){

vis[x] = stp;

for (int i = head[x]; i; i = bro[i]) {

int v = to[i];

if (!lnk[v]) {

lnk[x] = v, lnk[v] = x;

return true;

}

else if (vis[lnk[v]] < stp) {

int w = lnk[v];

lnk[x] = v, lnk[v] = x, lnk[w] = 0;

if (dfs(w))

{

return true;

}

lnk[w] = v, lnk[v] = w, lnk[x] = 0;

}

}

return false;

}

int solve(){

int ans = 0;

for (int i = 1; i <= n; i++)

if (!lnk[i]){

stp++;

ans += dfs(i);

}

return ans;

}

} graph;

## 無向圖最小割(SW min-cut)

// global min cut struct SW(無向圖)

struct SW\_min\_cut{ // O(V^3)

static const int MXN = 514;

int n, vst[MXN], del[MXN];

int edge[MXN][MXN], wei[MXN];

void init(int \_n){

n = \_n;

for (int i = 0; i < n; i++)

for (int j = 0; j < n; j++)

edge[i][j] = 0;

for (int i = 0; i < n; i++)

del[i] = 0;

}

void addEdge(int u, int v, int w){

edge[u][v] += w;

edge[v][u] += w;

}

void search(int &s, int &t){

memset(vst, 0, sizeof(vst));

memset(wei, 0, sizeof(wei));

s = t = -1;

while (true){

int mx = -1, cur = 0;

for (int i = 0; i < n; i++)

if (!del[i] && !vst[i] && mx < wei[i])

cur = i, mx = wei[i];

if (mx == -1)

break;

vst[cur] = 1;

s = t;

t = cur;

for (int i = 0; i < n; i++)

if (!vst[i] && !del[i])

wei[i] += edge[cur][i];

}

}

int solve(){

int res = 2147483647;

for (int i = 0, x, y; i < n - 1; i++){

search(x, y);

res = min(res, wei[y]);

del[y] = 1;

for (int j = 0; j < n; j++)

edge[x][j] = (edge[j][x] += edge[y][j]);

}

return res;

}

} graph;

## 最大團

#define N 111

struct MaxClique { // 0-base

typedef bitset<N> Int;

Int linkto[N], v[N];

int n;

void init(int \_n){

n = \_n;

for (int i = 0; i < n; i++){

linkto[i].reset();

v[i].reset();

}

}

void addEdge(int a, int b) { v[a][b] = v[b][a] = 1; }

int popcount(const Int &val) { return val.count(); }

int lowbit(const Int &val) { return val.\_Find\_first(); }

int ans, stk[N];

int id[N], di[N], deg[N];

Int cans;

void maxclique(int elem\_num, Int candi){

if (elem\_num > ans){

ans = elem\_num;

cans.reset();

for (int i = 0; i < elem\_num; i++)

cans[id[stk[i]]] = 1;

}

int potential = elem\_num + popcount(candi);

if (potential <= ans)

return;

int pivot = lowbit(candi);

Int smaller\_candi = candi & (~linkto[pivot]);

while (smaller\_candi.count() && potential > ans)

{

int next = lowbit(smaller\_candi);

candi[next] = !candi[next];

smaller\_candi[next] = !smaller\_candi[next];

potential--;

if (next == pivot || (smaller\_candi & linkto[next]).count()){

stk[elem\_num] = next;

maxclique(elem\_num + 1, candi & linkto[next]);

}

}

}

int solve(){

for (int i = 0; i < n; i++) {

id[i] = i;

deg[i] = v[i].count();

}

sort(id, id + n, [&](int id1, int id2) { return deg[id1] > deg[id2]; });

for (int i = 0; i < n; i++)

di[id[i]] = i;

for (int i = 0; i < n; i++)

for (int j = 0; j < n; j++)

if (v[i][j])

linkto[di[i]][di[j]] = 1;

Int cand;

cand.reset();

for (int i = 0; i < n; i++)

cand[i] = 1;

ans = 1;

cans.reset();

cans[0] = 1;

maxclique(0, cand);

return ans;

}

} solver;

## 最大團數量

// bool g[][] : adjacent array indexed from 1 to n

void dfs(int sz){

  int i, j, k, t, cnt, best = 0;

  if(ne[sz]==ce[sz]){ if (ce[sz]==0) ++ans; return; }

  for(t=0, i=1; i<=ne[sz]; ++i){

    for (cnt=0, j=ne[sz]+1; j<=ce[sz]; ++j)

    if (!g[lst[sz][i]][lst[sz][j]]) ++cnt;

    if (t==0 || cnt<best) t=i, best=cnt;

  } if (t && best<=0) return;

  for (k=ne[sz]+1; k<=ce[sz]; ++k) {

    if (t>0){ for (i=k; i<=ce[sz]; ++i)

        if (!g[lst[sz][t]][lst[sz][i]]) break;

      swap(lst[sz][k], lst[sz][i]);

    } i=lst[sz][k]; ne[sz+1]=ce[sz+1]=0;

    for (j=1; j<k; ++j)if (g[i][lst[sz][j]])

        lst[sz+1][++ne[sz+1]]=lst[sz][j];

    for (ce[sz+1]=ne[sz+1], j=k+1; j<=ce[sz]; ++j)

    if (g[i][lst[sz][j]]) lst[sz+1][++ce[sz+1]]=lst[sz][j];

    dfs(sz+1); ++ne[sz]; --best;

    for (j=k+1, cnt=0; j<=ce[sz]; ++j) if (!g[i][lst[sz][j]]) ++cnt;

    if (t==0 || cnt<best) t=k, best=cnt;

    if (t && best<=0) break;

}}

void work(){

  ne[0]=0; ce[0]=0;

  for(int i=1; i<=n; ++i) lst[0][++ce[0]]=i;

  ans=0; dfs(0);

}

## Minimum mean cycle

也可以二分搜答案並用SPFA找負環(如果|V|太大存不下)。

/\* minimum mean cycle O(VE) \*/

struct MMC{

#define SZ(c) ((int)(c).size())

#define E 101010

#define V 1021

#define inf 1e9 /可能不夠大

#define eps 1e-6

struct Edge{

int v, u;

double c;

};

int n, m, prv[V][V], prve[V][V], vst[V];

Edge e[E];

vector<int> edgeID, cycle, rho;

double d[V][V];

void init(int \_n){

n = \_n;

m = 0;

}

// WARNING: TYPE matters

void addEdge(int vi, int ui, double ci){

e[m++] = {vi, ui, ci};

}

void bellman\_ford(){

for (int i = 0; i < n; i++)

d[0][i] = 0;

for (int i = 0; i < n; i++){

fill(d[i + 1], d[i + 1] + n, inf);

for (int j = 0; j < m; j++){

int v = e[j].v, u = e[j].u;

if (d[i][v]<inf && d[i+1][u]>d[i][v]+e[j].c){

d[i + 1][u] = d[i][v] + e[j].c;

prv[i + 1][u] = v;

prve[i + 1][u] = j;

}

}

}

}

double solve(){

// returns inf if no cycle, mmc otherwise

double mmc = inf;

int st = -1;

bellman\_ford();

for (int i = 0; i < n; i++){

double avg = -inf;

for (int k = 0; k < n; k++){

if (d[n][i] < inf - eps)

avg = max(avg, (d[n][i] - d[k][i]) / (n - k));

else

avg = max(avg, inf);

}

if (avg < mmc)

tie(mmc, st) = tie(avg, i);

}

memset(vst, 0, sizeof(vst));

edgeID.clear();

cycle.clear();

rho.clear();

for (int i = n; !vst[st]; st = prv[i--][st]){

vst[st]++;

edgeID.push\_back(prve[i][st]);

rho.push\_back(st);

}

while (vst[st] != 2){

int v = rho.back();

rho.pop\_back();

cycle.push\_back(v);

vst[v]++;

}

reverse(edgeID.begin(), edgeID.end());

edgeID.resize(SZ(cycle));

return mmc;

}

} mmc;

## Directed Graph Min Cost Cycle

如果點數邊數夠小就直接Floyd後看哪個e[i][i]最小。

// works in O(N M)

#define INF 100000000000000ll

#define N 5010 //通常別開這麼大，會MLE

#define M 200010

struct edge{

int to; ll w;

edge(int a = 0, ll b = 0) : to(a), w(b) {}

};

struct node{

ll d; int u, next;

node(ll a=0, int b=0, int c=0):d(a),u(b),next(c) {}

} b[M];

struct DirectedGraphMinCycle

{

vector<edge> g[N], grev[N];

ll dp[N][N], p[N], d[N], mu;

bool inq[N];

int n, bn, bsz, hd[N];

void b\_insert(ll d, int u){

int i = d / mu;

if (i >= bn)

return;

b[++bsz] = node(d, u, hd[i]);

hd[i] = bsz;

}

void init(int \_n){

n = \_n;

for (int i = 1; i <= n; i++)

g[i].clear();

}

void addEdge(int ai, int bi, ll ci){

g[ai].push\_back(edge(bi, ci));

}

ll solve(){

fill(dp[0], dp[0] + n + 1, 0);

for (int i = 1; i <= n; i++){

fill(dp[i] + 1, dp[i] + n + 1, INF);

for (int j = 1; j <= n; j++)

if (dp[i - 1][j] < INF){

for (int k = 0; k < (int)g[j].size(); k++)

dp[i][g[j][k].to] = min(dp[i][g[j][k].to],

dp[i - 1][j] + g[j][k].w);

}

}

mu = INF;

ll bunbo = 1;

for (int i = 1; i <= n; i++)

if (dp[n][i] < INF){

ll a = -INF, b = 1;

for (int j = 0; j <= n - 1; j++)

if (dp[j][i] < INF){

if(a\* (n - j) < b \* (dp[n][i]-dp[j][i])){

a = dp[n][i] - dp[j][i];

b = n - j;

}

}

if (mu \* b > bunbo \* a)

mu = a, bunbo = b;

}

if (mu < 0) return -1; // negative cycle

if (mu == INF) return INF; // no cycle

if (mu == 0) return 0;

for (int i = 1; i <= n; i++)

for (int j = 0; j < (int)g[i].size(); j++)

g[i][j].w \*= bunbo;

memset(p, 0, sizeof(p));

queue<int> q;

for (int i = 1; i <= n; i++) {

q.push(i);

inq[i] = true;

}

while (!q.empty()){

int i = q.front();

q.pop();

inq[i] = false;

for (int j = 0; j < (int)g[i].size(); j++){

if (p[g[i][j].to] > p[i] + g[i][j].w - mu){

p[g[i][j].to] = p[i] + g[i][j].w - mu;

if (!inq[g[i][j].to]){

q.push(g[i][j].to);

inq[g[i][j].to] = true;

}

}

}

}

for (int i = 1; i <= n; i++)

grev[i].clear();

for (int i = 1; i <= n; i++)

for (int j = 0; j < (int)g[i].size(); j++){

g[i][j].w += p[i] - p[g[i][j].to];

grev[g[i][j].to].push\_back(edge(i, g[i][j].w));

}

ll mldc = n \* mu;

for (int i = 1; i <= n; i++){

bn = mldc / mu, bsz = 0;

memset(hd, 0, sizeof(hd));

fill(d + i + 1, d + n + 1, INF);

b\_insert(d[i] = 0, i);

for (int j = 0; j <= bn - 1; j++)

for (int k = hd[j]; k; k = b[k].next){

int u = b[k].u;

ll du = b[k].d;

if (du > d[u])

continue;

for (int l = 0; l < (int)g[u].size(); l++)

if (g[u][l].to > i) {

if (d[g[u][l].to] > du + g[u][l].w) {

d[g[u][l].to] = du + g[u][l].w;

b\_insert(d[g[u][l].to], g[u][l].to);

}

}

}

for (int j = 0; j < (int)grev[i].size(); j++)

if (grev[i][j].to > i)

mldc=min(mldc,d[grev[i][j].to]+grev[i][j].w);

}

return mldc / bunbo;

}

} graph;

## Minimum Steiner Tree

在無向圖上找一棵子樹，可以把P中的點連通起來，且邊權總和最小。

令dp[S][i]表示以點i為根，以S⊆P為terminal set構造出來的斯坦納樹，這樣我們最後的答案就會是dp[P][u∈P]。

dp[S][i]=min(dp[T][j]+dp[S−T][j]+dis(i,j):j∈V,T⊂S)  
dis(i,j)表示i∼j的最短路徑

這其實還可以優化，令H[j]=min(dp[T][j]+dp[S−T][j]:T⊂S)  
則dp[S][i]=min(H[j]+dis(i,j):j∈|V|)  
H[]是可以被預先算出來的。

// O(V 3^T + V^2 2^T)

struct SteinerTree{

#define V 33

#define T 8

#define INF 1023456789

int n, dst[V][V], dp[1 << T][V], tdst[V];

void init(int \_n){

n = \_n;

for (int i = 0; i < n; i++){

for (int j = 0; j < n; j++)

dst[i][j] = INF;

dst[i][i] = 0;

}

}

void add\_edge(int ui, int vi, int wi){

dst[ui][vi] = min(dst[ui][vi], wi);

dst[vi][ui] = min(dst[vi][ui], wi);

}

void shortest\_path(){

for (int k = 0; k < n; k++)

for (int i = 0; i < n; i++)

for (int j = 0; j < n; j++)

dst[i][j]=min(dst[i][j],dst[i][k]+dst[k][j]);

}

int solve(const vector<int> &ter){

shortest\_path();

int t = (int)ter.size();

for (int i = 0; i < (1 << t); i++)

for (int j = 0; j < n; j++)

dp[i][j] = INF;

for (int i = 0; i < n; i++)

dp[0][i] = 0;

for (int msk = 1; msk < (1 << t); msk++){

if (msk == (msk & (-msk))){

int who = \_\_lg(msk);

for (int i = 0; i < n; i++)

dp[msk][i] = dst[ter[who]][i];

continue;

}

for (int i = 0; i < n; i++)

for (int submsk = (msk - 1) & msk; submsk; submsk = (submsk - 1) & msk)

dp[msk][i] = min(dp[msk][i], dp[submsk][i] + dp[msk ^ submsk][i]);

for (int i = 0; i < n; i++){

tdst[i] = INF;

for (int j = 0; j < n; j++)

tdst[i]=min(tdst[i],dp[msk][j]+dst[j][i]);

}

for (int i = 0; i < n; i++)

dp[msk][i] = tdst[i];

}

int ans = INF;

for (int i = 0; i < n; i++)

ans = min(ans, dp[(1 << t) - 1][i]);

return ans;

}

} solver;

## DominatorTree

對於有向圖 G（可能有環），其中起點 r 可以到達所有點，當 u 是所有到達 v 的路徑的必經點時，稱 u支配 v。可以構建支配樹，其中每個點被所有它的祖先支配，又支配它子樹中的結點。

const int MAXN = 100010;

#define REP(i, s, e) for (int i = (s); i <= (e); i++)

#define REPD(i, s, e) for (int i = (s); i >= (e); i--)

struct DominatorTree{

int n, m, s; //點數n，邊數m，起點為s

vector<int> g[MAXN], pred[MAXN];

vector<int> cov[MAXN];

int dfn[MAXN], nfd[MAXN], ts;

int par[MAXN];

int sdom[MAXN], idom[MAXN];

//支配樹上i的parent為idom[i]，若無parent就會是0

int mom[MAXN], mn[MAXN];

inline bool cmp(int u, int v) { return dfn[u] < dfn[v]; }

int eval(int u){

if (mom[u] == u)

return u;

int res = eval(mom[u]);

if (cmp(sdom[mn[mom[u]]], sdom[mn[u]]))

mn[u] = mn[mom[u]];

return mom[u] = res;

}

void init(int \_n, int \_m, int \_s){

ts = 0;

n = \_n; m = \_m; s = \_s;

REP(i, 1, n)

g[i].clear(),

pred[i].clear();

}

void addEdge(int u, int v){

g[u].push\_back(v);

pred[v].push\_back(u);

}

void dfs(int u){

ts++;

dfn[u] = ts;

nfd[ts] = u;

for (int v : g[u])

if (dfn[v] == 0){

par[v] = u;

dfs(v);

}

}

void build(){

REP(i, 1, n){

dfn[i] = nfd[i] = 0;

cov[i].clear();

mom[i] = mn[i] = sdom[i] = i;

}

dfs(s);

REPD(i, n, 2){

int u = nfd[i];

if (u == 0)

continue;

for (int v : pred[u])

if (dfn[v]){

eval(v);

if (cmp(sdom[mn[v]], sdom[u]))

sdom[u] = sdom[mn[v]];

}

cov[sdom[u]].push\_back(u);

mom[u] = par[u];

for (int w : cov[par[u]]){

eval(w);

if (cmp(sdom[mn[w]], par[u]))

idom[w] = mn[w];

else

idom[w] = par[u];

}

cov[par[u]].clear();

}

REP(i, 2, n){

int u = nfd[i];

if (u == 0)

continue;

if (idom[u] != sdom[u])

idom[u] = idom[idom[u]];

}

}

} domT;

## The first k Shortest Path

// time: O(|E| \lg |E| + |V| \lg |V| + K)

// memory: O(|E| \lg |E| + |V|)

struct KSP

{ // 1-base

#define LL long long

#define N 1005

#define INF INT\_MAX

struct nd {

int u, v, d;

nd(int ui = 0, int vi = 0, int di = INF) {

u = ui;

v = vi;

d = di;

}

};

struct heap {

nd \*edge;

int dep;

heap \*chd[4];

};

static int cmp(heap \*a, heap \*b) { return a->edge->d > b->edge->d; }

struct node{

int v;

LL d;

heap \*H;

nd \*E;

node() {}

node(LL \_d, int \_v, nd \*\_E){

d = \_d; v = \_v; E = \_E;

}

node(heap \*\_H, LL \_d){

H = \_H; d = \_d;

}

friend bool operator<(node a, node b) { return a.d > b.d; }

};

int n, k, s, t, dst[N];

nd \*nxt[N];

vector<nd \*> g[N], rg[N];

heap \*nullNd, \*head[N];

void init(int \_n, int \_k, int \_s, int \_t){

n = \_n; k = \_k; s = \_s; t = \_t;

for (int i = 1; i <= n; i++){

g[i].clear();

rg[i].clear();

nxt[i] = NULL;

head[i] = NULL;

dst[i] = -1;

}

}

void addEdge(int ui, int vi, int di){

nd \*e = new nd(ui, vi, di);

g[ui].push\_back(e);

rg[vi].push\_back(e);

}

queue<int> dfsQ;

void dijkstra(){

while (dfsQ.size())

dfsQ.pop();

priority\_queue<node> Q;

Q.push(node(0, t, NULL));

while (!Q.empty()){

node p = Q.top();

Q.pop();

if (dst[p.v] != -1)

continue;

dst[p.v] = p.d;

nxt[p.v] = p.E;

dfsQ.push(p.v);

for (auto e : rg[p.v])

Q.push(node(p.d + e->d, e->u, e));

}

}

heap \*merge(heap \*curNd, heap \*newNd){

if (curNd == nullNd)

return newNd;

heap \*root = new heap;

memcpy(root, curNd, sizeof(heap));

if (newNd->edge->d < curNd->edge->d){

root->edge = newNd->edge;

root->chd[2] = newNd->chd[2];

root->chd[3] = newNd->chd[3];

newNd->edge = curNd->edge;

newNd->chd[2] = curNd->chd[2];

newNd->chd[3] = curNd->chd[3];

}

if (root->chd[0]->dep < root->chd[1]->dep)

root->chd[0] = merge(root->chd[0], newNd);

else

root->chd[1] = merge(root->chd[1], newNd);

root->dep = max(root->chd[0]->dep, root->chd[1]->dep) + 1;

return root;

}

vector<heap \*> V;

void build(){

nullNd = new heap;

nullNd->dep = 0;

nullNd->edge = new nd;

fill(nullNd->chd, nullNd->chd + 4, nullNd);

while (not dfsQ.empty()){

int u = dfsQ.front();

dfsQ.pop();

if (!nxt[u]) head[u] = nullNd;

else head[u] = head[nxt[u]->v];

V.clear();

for (auto &&e : g[u]){

int v = e->v;

if (dst[v] == -1) continue;

e->d += dst[v] - dst[u];

if (nxt[u] != e) {

heap \*p = new heap;

fill(p->chd, p->chd + 4, nullNd);

p->dep = 1;

p->edge = e;

V.push\_back(p);

}

}

if (V.empty())

continue;

make\_heap(V.begin(), V.end(), cmp);

#define L(X) ((X << 1) + 1)

#define R(X) ((X << 1) + 2)

for (size\_t i = 0; i < V.size(); i++){

if (L(i) < V.size())

V[i]->chd[2] = V[L(i)];

else

V[i]->chd[2] = nullNd;

if (R(i) < V.size())

V[i]->chd[3] = V[R(i)];

else

V[i]->chd[3] = nullNd;

}

head[u] = merge(head[u], V.front());

}

}

vector<LL> ans; //答案存在這，前k短路徑的長度

void first\_K(){

ans.clear();

priority\_queue<node> Q;

if (dst[s] == -1) return;

ans.push\_back(dst[s]);

if (head[s] != nullNd)

Q.push(node(head[s],dst[s]+head[s]->edge->d));

for (int \_ = 1; \_ < k and not Q.empty(); \_++){

node p = Q.top(), q;

Q.pop();

ans.push\_back(p.d);

if (head[p.H->edge->v] != nullNd){

q.H = head[p.H->edge->v];

q.d = p.d + q.H->edge->d;

Q.push(q);

}

for (int i = 0; i < 4; i++)

if (p.H->chd[i] != nullNd){

q.H = p.H->chd[i];

q.d = p.d - p.H->edge->d + p.H->chd[i]->edge->d;

Q.push(q);

}

}

}

void solve(){

dijkstra();

build();

first\_K();

}

} solver;

## SPFA

判有向圖有沒有負環，可以設一個超級源點，從那個點spfa

procedure Shortest-Path-Faster-Algorithm(G, s)

for each vertex v ≠ s in V(G)

d(v) := ∞

d(s) := 0

offer s into Q

cnt[s] = 0 //cnt記錄更新到目前用了幾條邊

while Q is not empty

u := poll Q

for each edge (u, v) in E(G)

if d(u) + w(u, v) < d(v) then

cnt[v] = cnt[u] + 1;

//如果cnt[v] > n表示有負環

d(v) := d(u) + w(u, v)

if v is not in Q then

offer v into Q

判有向圈：設超級源點連到每個點，開始dfs某個點設inque=1，dfs完設inque=0。如果dfs到某個inque=1的點表示有圈。

## DLX (精確覆蓋)

// given n\*m 0-1 matrix

// find a set of rows s.t.

// for each column, there's exactly one 1

#define N 1024 //row

#define M 1024 //column

#define NM ((N + 2) \* (M + 2))

struct DLX{

  char A[N][M]; //n\*m 0-1 matrix

  int used[N];  //answer: the row used

  int id[N][M];

  int L[NM], R[NM], D[NM], U[NM], C[NM], S[NM], ROW[NM];

  multiset<int> rowSizes;

  int RS[N];

  int availColumn;

  int ans; //exact cover的最小列數

  int cnt; //用來更新ans

  void remove(int c){

    availColumn--;

    L[R[c]] = L[c];

    R[L[c]] = R[c];

    for (int i = D[c]; i != c; i = D[i])

      for (int j = R[i]; j != i; j = R[j])  {

        U[D[j]] = U[j];

        D[U[j]] = D[j];

        S[C[j]]--;

      }

  }

  void resume(int c) {

    availColumn++;

    for (int i = D[c]; i != c; i = D[i])

      for (int j = L[i]; j != i; j = L[j])  {

        U[D[j]] = D[U[j]] = j;

        S[C[j]]++;

      }

    L[R[c]] = R[L[c]] = c;

  }

  void dfs(){

    // cut any larger answer

    if (cnt >= ans)   return;

    // compute maximum columns we can get

    int canCol = 0;

    multiset<int>::reverse\_iterator it = rowSizes.rbegin();

    for (int i = cnt; i < ans - 1 && it != rowSizes.rend(); i++, it++) {

      canCol += \*it;

    }

    if (canCol < availColumn)  return;

    if (R[0] == 0)  {

      //printf("yes\n");

      ans = cnt;

      return;

    }

    int md = 100000000, c;

    for (int i = R[0]; i != 0; i = R[i])

      if (S[i] < md) {

        md = S[i];

        c = i;

      }

    if (md == 0)

      return;

    remove(c);

    for (int i = D[c]; i != c; i = D[i]){

      rowSizes.erase(rowSizes.find(RS[ROW[i]]));

      used[ROW[i]] = 1;

      cnt++;

      for (int j = R[i]; j != i; j = R[j])

        remove(C[j]);

      dfs();

      rowSizes.insert(RS[ROW[i]]);

      for (int j = L[i]; j != i; j = L[j])

        resume(C[j]);

      used[ROW[i]] = 0;

      cnt--;

    }

    resume(c);

    return;

  }

  void exact\_cover(int n, int m){

    ans = INT\_MAX;

    cnt = 0;

    availColumn = m;

    rowSizes.clear();

    for (int i = 0; i <= m; i++){

      R[i] = i + 1;

      L[i] = i - 1;

      U[i] = D[i] = i;

      S[i] = 0;

      C[i] = i;

    }

    R[m] = 0;

    L[0] = m;

    int t = m + 1;

    for (int i = 0; i < n; i++) {

      int k = -1;

      RS[i] = 0;

      for (int j = 0; j < m; j++) {

        if (!A[i][j])

          continue;

        if (k == -1)

          L[t] = R[t] = t;

        else {

          L[t] = k;

          R[t] = R[k];

        }

        k = t;

        D[t] = j + 1;

        U[t] = U[j + 1];

        L[R[t]] = R[L[t]] = U[D[t]] = D[U[t]] = t;

        C[t] = j + 1;

        S[C[t]]++;

        ROW[t] = i;

        id[i][j] = t++;

        RS[i]++;

      }

      rowSizes.insert(RS[i]);

    }

    for (int i = 0; i < n; i++) used[i] = 0;

    dfs();

    return;

  }

} dlx;

## 混合圖歐拉迴路判定

對所有的無向邊隨便定向，之後再進行調整。

統計每個點的出入度，如果有某個點出入度之差為奇數，則不存在歐拉回路。把每個點的出入度之差除以2,得x。則對每個頂點改變與之相連的x條邊的方向就可以使得該點出入度相等。現在問題就變成了改變哪些邊的方向能讓每個點出入度相等了，構造網路流模型。

有向邊不能改變方向，所以不添加有向邊。對於在開始的時候任意定向的無向邊，按所定的方向加邊，容量為1。

對於剛才提到的x，如果x大於0，則建一條s（源點）到當前點容量為x的邊，如果x小於0，建一條從當前點到 t（匯點）容量為|x|的邊。

這時與原點相連的都是缺少入度的點，與匯點相連的都是缺少出度的點。建圖完成了，求解最大流，如果能滿流分配，則存在歐拉回路。查看流量分配，所有流量非0的邊就是要改變方向的邊。

## Euler tour

//求歐拉回路或歐拉路，鄰接陣形式，複雜度o（n^2）

//返回路徑長度，path返回路徑(有向圖是得到的是反向路徑)

//傳入圖的大小n和鄰接陣mat，不相交鄰點邊權0

//可以有自環與重邊，分為無向圖和有向圖

#define MAXN 100

void find\_path(int n, int mat[][MAXN], int now, int &step, int \*path){

    int i;

    for (i = n - 1; i >= 0; i--)

        while (mat[now][i]){

            mat[now][i]--; //無向圖加上mat[i][now]--;

            find\_path(n, mat, i, step, path);

        }

    path[step++] = now;

}

int euclid\_path(int n, int mat[][MAXN], int start, int \*path){

    int ret = 0;

    find\_path(n,mat,start,ret,path);

    return ret;

}

## Stable Marriage Problem

// gp\_boy[i][j]為第i個男的的第j個喜歡的女的的編號

// gp\_girl[i][j]為第i個女的對第j個男的的好感度(越有好感數字越大)

// 答案：第i個男的和第boy[i]個女的結婚，girl[boy[i]]=i

int n, gp\_boy[505][505], gp\_girl[505][505], boy[505], girl[505], rankl[505];

void Gale\_Shapley(){

  memset(boy, 0, sizeof(boy));

  memset(girl, 0, sizeof(girl));

  for (int i = 1; i <= n; i++)  rankl[i] = 1;

  while (1){

    int flag = 0;

    for (int i = 1; i <= n; i++){

      if (!boy[i]){

        int g = gp\_boy[i][rankl[i]++];

        if (!girl[g]) boy[i] = g, girl[g] = i;

        else if (gp\_girl[g][i] > gp\_girl[g][girl[g]])

          boy[girl[g]] = 0, girl[g] = i, boy[i] = g;

        flag = 1;

      }

    }

    if (!flag) break;

  }

}

# String

## KMP

int fail[maxn]; //Failure function

void getfail(char \*P, int \*fail){

int mm = strlen(P);

fail[0] = 0;

fail[1] = 0;

for (int i = 1; i < mm; i++){

int j = fail[i];

while (j && P[i] != P[j])

j = fail[j];

fail[i + 1] = (P[i] == P[j]) ? j + 1 : 0;

}

}

void find(char \*T, char \*P, int \*fail){ //T裡面找P

int nn = strlen(T), mm = strlen(P);

getfail(P, fail);

int j = 0;

for (int i = 0; i < nn; i++){

while (j && T[i] != P[j])

j = fail[j];

if (T[i] == P[j])

j++;

if (j == mm)

{ //do something }

}

}

// string a,b;

// a.find(b, pos)回傳a在pos後第一次出現b的位置，找不到回傳a.npos。

## Suffix array

struct SuffixArray{

  string s;

  int n;

  vector<int> sa, pos, lcp, tmp, cnt; //lcp就是height

  vector<vector<int>> sparse;

  SuffixArray(string t) : s(t) {

    n = s.size();

    sa.assign(n, 0);    pos.assign(n, 0);

    tmp.assign(n, 0);   cnt.assign(max(n, 256), 0);

    lcp.assign(n - 1, 0);    sparse.clear();

    BuildSA();    BuildLCP();

  }

  void CountingSort(int gap){

    fill(cnt.begin(), cnt.end(), 0);

    for (int i = 0; i < n; ++i){

      if (i + gap >= n){ ++cnt[0];  continue; }

      ++cnt[pos[i + gap] + 1];

    }

    int sum = 0;

    for (int i = 0; i < (int)cnt.size(); ++i){

      int cur = cnt[i];

      cnt[i] = sum;

      sum += cur;

    }

    for (int i = 0; i < n; ++i) {

      int cur = sa[i];

      if (cur + gap >= n)  tmp[cnt[0]++] = cur;

      else   tmp[cnt[pos[cur + gap] + 1]++] = cur;

    }

    for (int i = 0; i < n; ++i) sa[i] = tmp[i];

  }

  void BuildSA() {

    for (int i = 0; i < n; ++i)

      sa[i] = i, pos[i] = s[i];

    for (int gap = 1;; gap <<= 1)  {

      auto cmp = [&](int a, int b) {

        if (pos[a] - pos[b])

          return pos[a] < pos[b];

        a += gap;

        b += gap;

        return (a<n && b<n) ? pos[a]<pos[b] : a>b;

      };

      // sort(sa.begin(), sa.end(), cmp);

      CountingSort(gap);

      CountingSort(0);

      tmp[0] = 0;

      for (int i = 1; i < n; ++i)

        tmp[i] = tmp[i - 1] + cmp(sa[i - 1], sa[i]);

      for (int i = 0; i < n; ++i)

        pos[sa[i]] = tmp[i];

      if (tmp[n - 1] == n - 1)  break;

    }

  }

  void BuildLCP() {

    for (int i = 0, k = 0; i < n; ++i)

      if (pos[i] - n + 1)  {

        for (int j=sa[pos[i]+1]; s[j+k]==s[i+k]; ++k);

        lcp[pos[i]] = k;

        if (k) k--;

      }

    sparse.push\_back(lcp);

    for (int i = 0;; ++i)    {

      int len = n - (1 << (i + 1));

      if (len <= 0)   break;

      sparse.push\_back(vector<int>(len));

      for (int j = 0; j < len; ++j)  {

      int left=sparse[i][j],right=sparse[i][j+(1<<i)];

        sparse[i + 1][j] = min(left, right);

      }

    }

  }

  int GetLCP(int l, int r)

  { // rank(就是pos，0-based)為[l,r]中間height的最小值

    if (l >= r)

      return n;

    int len = r - l;

    int lg = 31 - \_\_builtin\_clz(len);

    return min(sparse[lg][l], sparse[lg][r-(1<<lg)]);

  }

  int solve\_LCP(int a, int b)

  { // 字串為0-based，a,b為原本位置

    int l = min(pos[a], pos[b]);

    int r = max(pos[a], pos[b]);

    return min(min(n - a, n - b), GetLCP(l, r));

  }

  pair<int, int> FindOccurs(int p, int len)

  {  //p=pos[原本位置] // rank p的長度為len的前綴在rank為[ret.first, ret.second]的前綴有出現

    pair<int, int> ret = {p, p};

    int lo = 0, hi = p;

    while (lo < hi) {

      int mid = (lo + hi) >> 1;

      if (GetLCP(mid, p) < len)  lo = mid + 1;

      else   hi = mid;

    }

    ret.first = lo;

    lo = p, hi = n - 1;

    while (lo < hi) {

      int mid = (lo + hi + 1) >> 1;

      if (GetLCP(p, mid) < len)  hi = mid - 1;

      else   lo = mid;

    }

    ret.second = hi;

    return ret; //sa[ret.first]~sa[ret.second]

  }

};

## Trie與AC自動機

struct Trie{

int ch[maxnode][sigma\_size];

//Total number of nodes / total number of characters

int val[maxnode];

int sz;

int fail[maxnode]; //Failure function

int last[maxnode]; //Suffix link

void init(){

sz = 1;

memset(ch[0], 0, sizeof(ch[0]));

}

int idx(char c) { return c - 'a'; } //The number representing the character c may need to be changed

void insert(char \*s, int vv){

int u = 0, nn = strlen(s);

for (int i = 0; i < nn; i++){

int c = idx(s[i]);

if (!ch[u][c]){

memset(ch[sz], 0, sizeof(ch[sz]));

val[sz] = 0;

ch[u][c] = sz++;

}

u = ch[u][c];

}

val[u] = vv;

}

void getfail(){

queue<int> q;

fail[0] = 0;

for (int c = 0; c < sigma\_size; c++){

int u = ch[0][c];

if (u){

fail[u] = 0;

q.push(u);

last[u] = 0;

}

}

while (!q.empty()){

int r = q.front();

q.pop();

for (int c = 0; c < sigma\_size; c++) {

int u = ch[r][c];

if (!u){

ch[r][c] = ch[fail[r]][c];

continue;

}

q.push(u);

int vv = fail[r];

while (vv & !ch[vv][c])

vv = fail[vv];

fail[u] = ch[vv][c];

last[u]=val[fail[u]]? fail[u]:last[fail[u]];

//走到結點u可能代表找到很多種以u為結尾的字串，沿著last[u]這種邊走可以找出所有這種字串。

}

}

}

void print(int j){

if (j){

//do something

print(last[j]);

}

}

void find(char \*T){

int nn = strlen(T);

int j = 0;

for (int i = 0; i < nn; i++){

int c = idx(T[i]);

while (j && !ch[j][c])

j = fail[j];

j = ch[j][c];

if (val[j])

print(j);

else if (last[j])

print(last[j]);

}

}

} ac;

## BWT

struct BurrowsWheeler{

#define SIGMA 26

#define BASE 'a'

    vector<int> v[SIGMA];

    void BWT(char \*ori, char \*res){

        // make ori -> ori + ori

        // then build suffix array

    }

    void iBWT(char \*ori, char \*res){

        for (int i = 0; i < SIGMA; i++)

            v[i].clear();

        int len = strlen(ori);

        for (int i = 0; i < len; i++)

            v[ori[i] - BASE].push\_back(i);

        vector<int> a;

        for (int i = 0, ptr = 0; i < SIGMA; i++)

            for (auto j : v[i]){

                a.push\_back(j);

                ori[ptr++] = BASE + i;

            }

        for (int i = 0, ptr = 0; i < len; i++){

            res[i] = ori[a[ptr]];

            ptr = a[ptr];

        }

        res[len] = 0;

    }

} bwt;

# Data Structure

## 李超樹

struct LiChao\_min{

  struct line{

    ll m, c;

    line(ll \_m = 0, ll \_c = 0){

      m = \_m;

      c = \_c;

    }

    ll eval(ll x) { return m \* x + c; }

  };

  struct node{

    node \*l, \*r;

    line f;

    node(line v){

      f = v;

      l = r = NULL;

    }

  };

  typedef node \*pnode;

  pnode root;

  int sz;

#define mid ((l + r) >> 1)

  void insert(line &v, int l, int r, pnode &nd){

    if (!nd){

      nd = new node(v);

      return;

    }

    ll trl = nd->f.eval(l), trr = nd->f.eval(r);

    ll vl = v.eval(l), vr = v.eval(r);

    if (trl <= vl && trr <= vr)

      return;

    if (trl > vl && trr > vr){

      nd->f = v;

      return;

    }

    if (trl > vl)

      swap(nd->f, v);

    if (nd->f.eval(mid) < v.eval(mid))

      insert(v, mid + 1, r, nd->r);

    else

      swap(nd->f, v), insert(v, l, mid, nd->l);

  }

  ll query(int x, int l, int r, pnode &nd){

    if (!nd)     return LLONG\_MAX;

    if (l == r)     return nd->f.eval(x);

    if (mid >= x)

      return min(nd->f.eval(x),query(x,l,mid,nd->l));

    return min(nd->f.eval(x),query(x,mid+1,r,nd->r));

  }

  /\* -sz <= query\_x <= sz \*/

  void init(int \_sz){

    sz = \_sz + 1;

    root = NULL;

  }

  void add\_line(ll m, ll c) {

    line v(m, c);

    insert(v, -sz, sz, root);

  }

  ll query(ll x) { return query(x, -sz, sz, root); }

};

## KD tree

有一個*N*×*N*的棋盤，每個格子內有一個整數，初始時的時候全部為0，現在需要維護兩種操作：

* 1 x y A1≤*x*,*y*≤*N*，A是正整數。將格子x,y裡的數字加上*A*
* 2 x1 y1 x2 y2 1≤*x*1​≤*x*2​≤*N*，1≤*y*1​≤*y*2​≤*N*。輸出*x*1​,*y*1​,*x*2​,*y*2​這個矩形內的數字和
* 3 無 終止程式 <https://oi-wiki.org/ds/kdt/>

const int maxn = 200010;

int n, op, xl, xr, yl, yr, lstans;

struct node{

  int x, y, v;

} s[maxn];

bool cmp1(int a, int b) { return s[a].x < s[b].x; }

bool cmp2(int a, int b) { return s[a].y < s[b].y; }

double a = 0.725;

int rt, cur, d[maxn], lc[maxn], rc[maxn], L[maxn], R[maxn], D[maxn], U[maxn],

  siz[maxn], sum[maxn];

int g[maxn], t;

void print(int x){

  if (!x)

    return;

  print(lc[x]);

  g[++t] = x;

  print(rc[x]);

}

void maintain(int x){

  siz[x] = siz[lc[x]] + siz[rc[x]] + 1;

  sum[x] = sum[lc[x]] + sum[rc[x]] + s[x].v;

  L[x] = R[x] = s[x].x;

  D[x] = U[x] = s[x].y;

  if (lc[x])

    L[x]=min(L[x],L[lc[x]]), R[x]=max(R[x],R[lc[x]]),

    D[x]=min(D[x],D[lc[x]]), U[x]=max(U[x],U[lc[x]]);

  if (rc[x])

    L[x]=min(L[x],L[rc[x]]), R[x]=max(R[x],R[rc[x]]),

    D[x]=min(D[x],D[rc[x]]), U[x]=max(U[x],U[rc[x]]);

}

int build(int l, int r){

  if (l > r)  return 0;

  int mid = (l + r) >> 1;

  double av1 = 0, av2 = 0, va1 = 0, va2 = 0;

  for (int i = l; i <= r; i++)

    av1 += s[g[i]].x, av2 += s[g[i]].y;

  av1 /= (r - l + 1);

  av2 /= (r - l + 1);

  for (int i = l; i <= r; i++)

    va1 += (av1 - s[g[i]].x) \* (av1 - s[g[i]].x),

      va2 += (av2 - s[g[i]].y) \* (av2 - s[g[i]].y);

  if (va1 > va2)

    nth\_element(g+l,g+mid,g+r+1,cmp1), d[g[mid]] = 1;

  else

    nth\_element(g+l,g+mid,g+r+1,cmp2), d[g[mid]] = 2;

  lc[g[mid]] = build(l, mid - 1);

  rc[g[mid]] = build(mid + 1, r);

  maintain(g[mid]);

  return g[mid];

}

void rebuild(int &x){

  t = 0;

  print(x);

  x = build(1, t);

}

bool bad(int x) { return a \* siz[x] <= (double)max(siz[lc[x]], siz[rc[x]]); }

void insert(int &x, int v){

  if (!x){

    x = v;

    maintain(x);

    return;

  }

  if (d[x] == 1){

    if (s[v].x <= s[x].x) insert(lc[x], v);

    else insert(rc[x], v);

  }

  else{

    if (s[v].y <= s[x].y) insert(lc[x], v);

    else insert(rc[x], v);

  }

  maintain(x);

  if (bad(x))

    rebuild(x);

}

int query(int x){

  if (!x ||xr < L[x]||xl > R[x]||yr < D[x]||yl > U[x])

    return 0;

  if (xl<=L[x] && R[x]<=xr && yl<=D[x] && U[x]<=yr)

    return sum[x];

  int ret = 0;

  if (xl <= s[x].x && s[x].x <= xr && yl <= s[x].y && s[x].y <= yr)

    ret += s[x].v;

  return query(lc[x]) + query(rc[x]) + ret;

}

int main(){

  scanf("%d", &n);

  while (~scanf("%d", &op)){

    if (op == 1){

      cur++;

scanf("%d%d%d", &s[cur].x, &s[cur].y, &s[cur].v);

      insert(rt, cur);

    }

    if (op == 2) {

      scanf("%d%d%d%d", &xl, &yl, &xr, &yr);

      printf("%d\n", lstans = query(rt));

    }

    if (op == 3) return 0;

  }

}

## Leftist Heap

typedef int type;

struct Node{

    type key;

    int dist; int lc, rc;

};

vector<Node> vv;

struct Leftist\_Heap{

    int root;

    Leftist\_Heap() { root = -1; }

    type top(){

        assert(root >= 0);

        return vv[root].key;

    }

    int merge(int a, int b){

        if (a==-1)  return b; if (b==-1)  return a;

        if (vv[b].key < vv[a].key) //小根堆是<，否則>

            swap(a, b);

        vv[a].rc = merge(vv[a].rc, b);

        if (vv[a].lc == -1 || ((vv[a].rc == -1) && (vv[vv[a].rc].dist > vv[vv[a].lc].dist)))

            swap(vv[a].lc, vv[a].rc);

        if (vv[a].rc == -1)   vv[a].dist = 0;

        else  vv[a].dist = vv[vv[a].rc].dist + 1;

        return a;

    }

    void push(type ins){

        Node x;

        x.dist = 0, x.key = ins, x.lc = x.rc = -1;

        vv.push\_back(x);

        root = merge(root, vv.size() - 1);

    }

    void pop(){

        assert(root != -1);

        root = merge(vv[root].lc, vv[root].rc);

    }

};

## treap

struct Treap{

  int sz, val, pri, tag;

  Treap \*l, \*r;

  Treap(int \_val){

    val = \_val;

    sz = 1;

    pri = rand();

    l = r = NULL;

    tag = 0;

  }

};

void push(Treap \*a){

  if (a->tag){

    Treap \*swp = a->l;

    a->l = a->r;

    a->r = swp;

    int swp2;

    if (a->l)

      a->l->tag ^= 1;

    if (a->r)

      a->r->tag ^= 1;

    a->tag = 0;

  }

}

int Size(Treap \*a) { return a ? a->sz : 0; }

void pull(Treap \*a){

  a->sz = Size(a->l) + Size(a->r) + 1;

}

Treap \*merge(Treap \*a, Treap \*b){

//a的val全小於b的val

  if (!a || !b)

    return a ? a : b;

  if (a->pri > b->pri){

    push(a);

    a->r = merge(a->r, b);

    pull(a);

    return a;

  }

  else{

    push(b);

    b->l = merge(a, b->l);

    pull(b);

    return b;

  }

}

void split(Treap \*t, int k, Treap \*&a, Treap \*&b){

  if (!t){

    a = b = NULL;

    return;

  }

  push(t);

  if (Size(t->l) + 1 <= k){

    a = t;

    split(t->r, k - Size(t->l) - 1, a->r, b);

    pull(a);

  }

  else{

    b = t;

    split(t->l, k, a, b->l);

    pull(b);

  }

}

# Others

1. Staircase Nim：第1~*n*個階梯上面各有一些石頭，兩個人輪流進行操作。每次操作可以從某個階梯移動一些石頭到它前面一個階梯上(特別的，第1個階梯移到第0個)，最後石頭全部移動到第0個階梯。這個問題只要對第奇數個階梯做Nim即可。
2. priority\_queue<Node,vector<Node>,cmp> pq;

struct cmp{

bool operator()(Node a, Node b){

if (a.x == b.x) return a.y > b.y;

return a.x > b.x;

}

};

1. return day of week on y year m month d day

int zeller(int y,int m,int d) {

  if (m<=2) y--,m+=12; int c=y/100; y%=100;

  int w=((c>>2)-(c<<1)+y+(y>>2)+(13\*(m+1)/5)+d-1)%7;

  if (w<0) w+=7; return(w);

}