

Avaliação de desempenho de sistemas

Distribuições de probabilidade discretas

Distribuição de Bernoulli

X indica a ocorrência ou não de um evento de interesse A

$$P[A] = p$$

$$P[A^c] = 1 - p$$

$$\Omega_X = \{0, 1\}$$

x	$p_X(x)$
0	$1 - p$
1	p

$$p_X(x) = p^x (1-p)^{1-x}$$

pmf

Distribuição de Bernoulli

- Valor esperado

$$\begin{aligned} E[X] &= 0 \cdot P[X=0] + 1 \cdot P[X=1] = \\ &= (0 \cdot (1 - p)) + (1 \cdot p) = p \end{aligned}$$

- Variância

$$\begin{aligned} E[X^2] &= 0^2 \cdot P[X=0] + 1 \cdot P[X=1] \\ &= (0 \cdot (1 - p)) + (1 \cdot p) = p \end{aligned}$$

$$V[X] = E[X^2] - (E[X])^2 = p - p^2 = p \cdot (1 - p)$$

Distribuição Geométrica

X conta a quantidade de vezes até sair cara

$$A = \{\text{Ca}\} \quad P[A] = 1/2$$

$$A^c = \{\text{Co}\} \quad P[A^c] = 1/2$$

x	$p_X(x)$		
1	$(1/2)^1$	Ca	A
2	$(1/2)^2$	Co Ca	$A^c A$
3	$(1/2)^3$	Co Co Ca	$A^c A^c A$
x	$(1/2)^x$		

$$p_X(x) = (1/2)^x \quad pmf$$

Distribuição Geométrica

X conta quantas vezes sorteia A^c até sortear A

$$A = \{ \dots \} \quad P[A] = p$$

$$A^c = \{ \dots \}^c \quad P[A^c] = (1 - p)$$

x	$p_X(x)$		
1	$(1 - p)^0 p$	$\{ \dots \}$	A
2	$(1 - p)^1 p$	$\{ \dots \}^c \{ \dots \}$	$A^c A$
3	$(1 - p)^2 p$	$\{ \dots \}^c \{ \dots \}^c \{ \dots \}$	$A^c A^c A$
x	$(1 - p)^{x-1} p$		

$$p_X(x) = (1 - p)^{x-1} p \quad pmf$$

Distribuição Geométrica

- Função de probabilidade

$$p_X(x) = (1 - p)^{x-1} \quad \text{sum}[p*(1-p)^{(x-1)}] \{x \text{ from } 1 \text{ to infinity}\}$$

- Valor esperado

$$E[X] = \frac{1}{p} \quad \text{sum}[x*p*(1-p)^{(x-1)}] \{x \text{ from } 1 \text{ to infinity}\}$$

- Variância

$$V[X] = \frac{(1 - p)}{p^2} \quad \text{sum}[(x-1/p)^2*p*(1-p)^{(x-1)}] \{x \text{ from } 1 \text{ to infinity}\}$$

Distribuição Geométrica

`scipy.stats.geom`

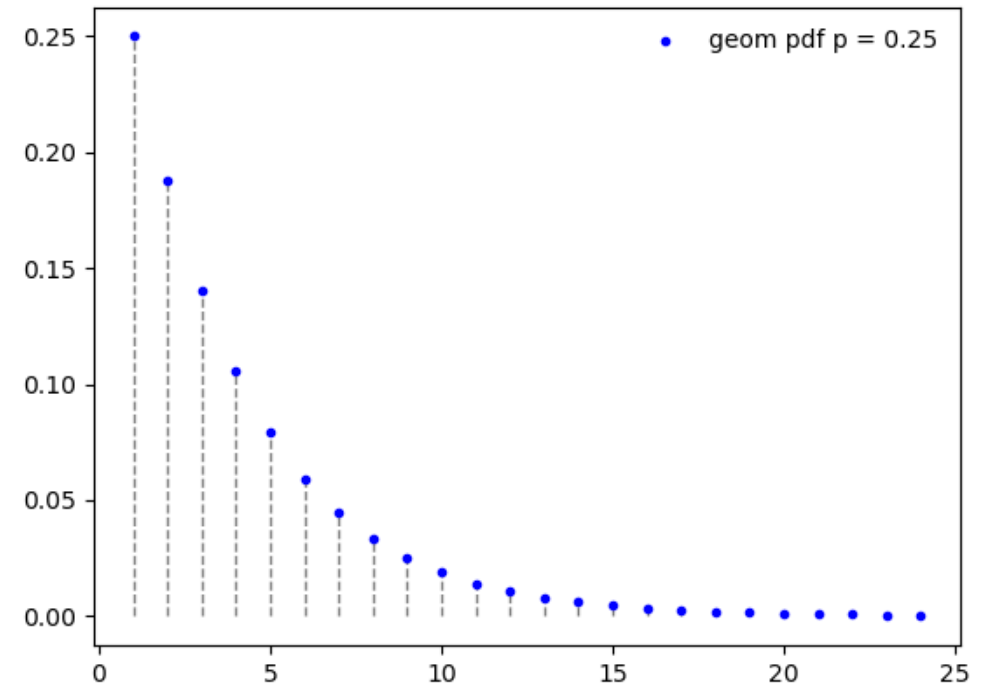
pmf	função de distribuição de probabilidade
cdf	função de distribuição acumulada
ppf	Função inversa da cdf
rvs	gerador de valores aleatórios

Distribuição geométrica

- Plotar a gráfico da pdf

`plotGeoPMF(p)`

Função em `plot_PMF_.py`

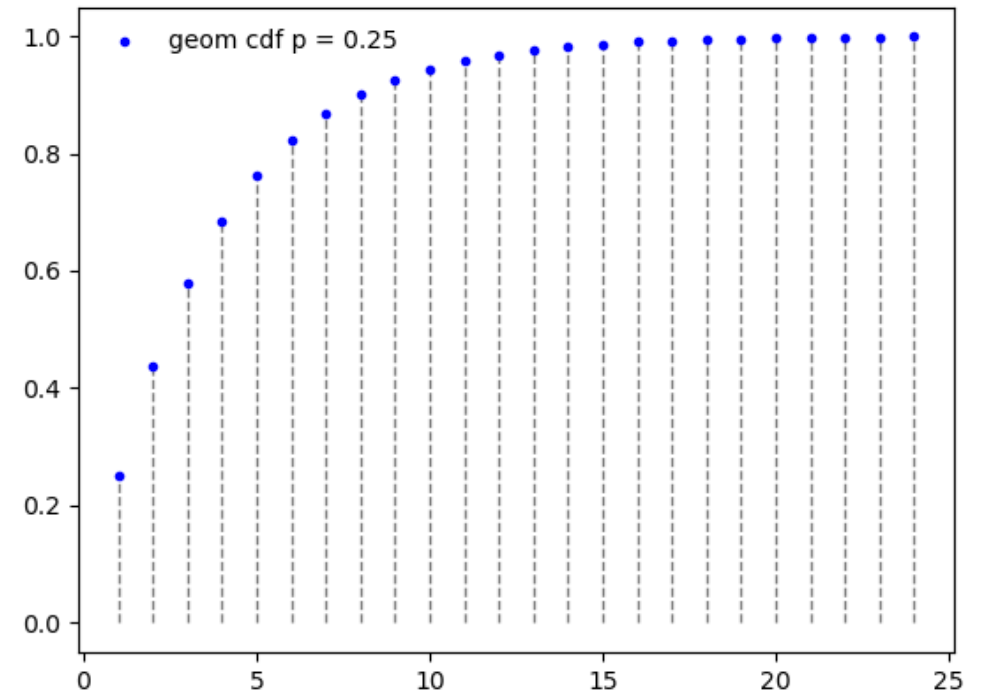


Distribuição geométrica

- Plotar a gráfico da cdf

`plotGeoCDF(p)`

Função em `plot_PMF_CDF.py`



Exemplo 1

A probabilidade de uma bateria acabar em um dia de uso é 0,03. Qual a probabilidade de ela acabar no terceiro dia?

- $P[X=x] = p_X(x) = (1 - p)^{x-1} p$
- Probabilidade de acabar $p = 0.03$
- Probabilidade de não acabar $(1 - p) = 0.97$
- Acabar no terceiro dia corresponde a $x = 3$
- $P[X=3] = (0.97^2 \cdot 0.03) = 0.028227$
- `from scipy.stats import geom`
- `geom.pmf(3, 0.03)`

Exemplo 2

- Supondo que a probabilidade de uma bateria acabar em um dia de uso é 0,03.
- Qual a probabilidade de ela acabar até o terceiro dia?
 - Acabar até o terceiro dia: acabar ou no primeiro, ou no segundo, ou no terceiro.
 - $P[X \leq 3] = P[X = 1] + P[X = 2] + P[X = 3]$
 - $P[X \leq 3] = 0,03 + 0,029099 + 0,028227 = 0,087327$
 - `from scipy.stats import geom`
 - `geom.cdf(3, 0.03)`

Distribuição de Poisson

- Função de probabilidade

$$p_X(x) = P[X = x] = e^{-L} \cdot \frac{L^x}{x!} \quad x = 0, 1, 2, \dots$$

$$\sum [\exp(-L) \cdot L^x / \text{factorial}(x)] \{x \text{ from } 0 \text{ to infinity}\}$$

- Valor esperado

$$E[X] = L$$

$$\sum [x \cdot \exp(-L) \cdot L^x / \text{factorial}(x)] \{x \text{ from } 0 \text{ to infinity}\}$$

- Variância

$$V[X] = L$$

$$\sum [(x-L)^2 \cdot \exp(-L) \cdot L^x / \text{factorial}(x)] \{x \text{ from } 0 \text{ to infinity}\}$$

Distribuição de Poisson

`scipy.stats.poisson`

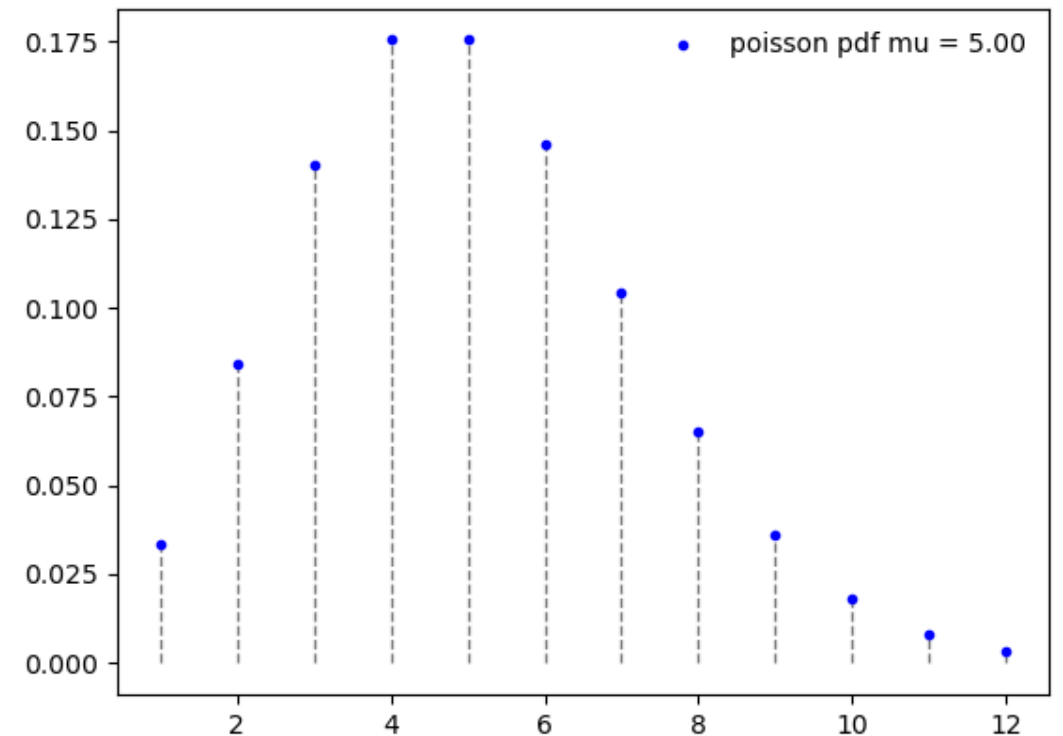
pmf	função de distribuição de probabilidade
cdf	função de distribuição acumulada
ppf	Função inversa da cdf
rvs	gerador de valores aleatórios

Distribuição de Poisson

- Plotar a gráfico da pdf

`plotPoissPMF(mu)`

Função em `plot_PMF_CDF.py`

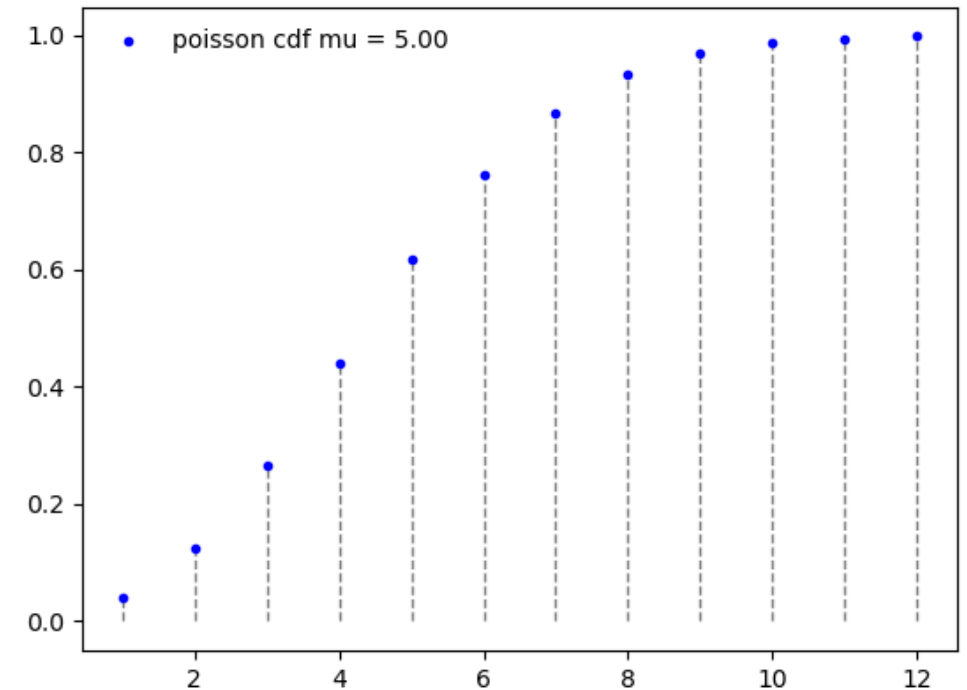


Distribuição de Poisson

- Plotar a gráfico da cdf

`plotPoissCDF(mu)`

Função em `plotPMF.py`



Exemplo 3

- Se o número médio de acidentes que ocorrem em uma estrada a cada dia é 3, e o número de acidentes por dia é uma variável aleatória com distribuição de Poisson:

a) Qual a probabilidade de que não ocorram acidentes hoje?

$$E[X] = 3 = L$$

$$P[X = 0] = e^{-3} \frac{3^0}{0!} = e^{-3}$$

b) Qual a probabilidade de ocorrer um ou dois acidentes em um dia?

$$P[X = 1] + P[X=2] = e^{-3} \cdot 3^1/1! + e^{-3} \cdot 3^2/2! = 15/2 \cdot e^{-3} = 0.3734$$

Exemplo 3

```
>> import numpy as np  
>> from scipy.stats import poisson  
>> np.sum(poisson.pmf([1, 2], 3))  
p =
```

0.3734

Exemplo 4

- Um departamento de qualidade realiza testes em hard disk selecionados aleatoriamente. Os defeitos de fabricação ocorrem segundo uma distribuição de Poisson. A política definida é parar o processo de fabricação para calibração se um inspetor encontrar mais do que quatro defeitos em um disco. Qual é a probabilidade de o processo de fabricação ser interrompido se o número médio de defeitos é dois?
- O processo vai ser interrompido se o número de defeitos encontrado for maior ou igual a 5

$$\text{pmf}(5) + \text{pmf}(6) + \dots = 1 - (\text{pmf}(0) + \text{pmf}(1) + \dots + \text{pmf}(4))$$

```
import numpy as np  
from scipy.stats import poisson
```

$$1 - \text{np.sum}(\text{poisson.pmf}([0, 1, 2, 3, 4], 2)) = 0,05265$$

$$1 - \text{poisson.cdf}(4, 2) = 0,05265$$

Avaliação de desempenho de sistemas

Distribuições de probabilidade discretas