

1)

a) \vec{BF}

$$\vec{BF} = \vec{FA} + \vec{AB} \Rightarrow \vec{BF} = -\vec{f} + \vec{b}$$

$\downarrow \quad \downarrow$
 $-f \quad b$

$$\vec{AD} = \vec{FG} + \vec{GH} + \vec{HD} = -\vec{b} + \vec{c} + \vec{c} - \vec{b} = -2\vec{b} + 2\vec{c}$$

b) \vec{AG}

$$\vec{AG} = \vec{AF} + \vec{FG} \Rightarrow \vec{AG} = \vec{f} + \vec{c}$$

$\downarrow \quad \downarrow$
 $f \quad c$

c) $\vec{AE} = -\vec{b}$

\hookrightarrow oposto, pela simetria, de \vec{CF}

d) \vec{BG}

$$\vec{BG} = \vec{BA} + \vec{AG} \Rightarrow \vec{BG} = -\vec{b} + \vec{f} + \vec{c}$$

$\downarrow \quad \downarrow \quad \downarrow$
 $-b \quad f \quad c$

e) \vec{HB}

$$\vec{HB} = \vec{HA} + \vec{AB} \Rightarrow \vec{HB} = -\vec{c} + \vec{b}$$

$\downarrow \quad \downarrow$
 $-c \quad b$

$$\vec{AB} + \vec{FG} = \vec{b} + \vec{c}$$

$\downarrow \quad \downarrow$
 $b \quad c$

$$\vec{AD} + \vec{HG} = -\vec{b} - \vec{c}$$

$\downarrow \quad \downarrow$
 $-b \quad -c$, oposto
oposto a \vec{CB} à \vec{FG}

$$\vec{HF} + \vec{AG} - \vec{EF} = 2\vec{b} + \vec{f} + \vec{c}$$

$\downarrow \quad \downarrow \quad \downarrow$
 $f \quad c \quad -b = AD$

oposto de
 AE



2)

a) \vec{DF}

$$\vec{DF} = \vec{DE} + \vec{EF} \Rightarrow \vec{DF} = \vec{v} - \vec{u}$$

-DC \nleftrightarrow

b) \vec{DA}

$$\vec{DA} = \vec{DE} + \vec{EF} + \vec{FA} \Rightarrow \vec{DA} = \vec{v} - \vec{v} - \vec{u} = -\vec{u}$$

-u \nleftrightarrow \nleftrightarrow -v

c) $\vec{DB} = \vec{DC} + \vec{CB} + \vec{BA} \Rightarrow -\vec{w}$

-w = -DE \nleftrightarrow \nleftrightarrow -DC = -u

d) $\vec{DO} = -\frac{1}{2}(\vec{u} + \vec{w})$

e) $\vec{EC} = \vec{ED} + \vec{DC} = -\vec{w} + \vec{u}$

f) $\vec{EB} = \vec{EC} + \vec{CB} = (\vec{u} - \vec{w}) - \vec{w} = \vec{u} - 2\vec{w}$

g) $\vec{OB} = \frac{1}{2}(\vec{u} - \vec{w})$

h) $\vec{AF} = \vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CD} + \vec{DE} + \vec{EF} = -\vec{u}$

-u - w - u + w + u

3)

a) $\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC} + \vec{OD} + \vec{OE} + \vec{OF} = \vec{0}$

e \nleftrightarrow \nleftrightarrow rot. \nleftrightarrow rot. \nleftrightarrow rot.

\vec{e} em 60° \vec{e} em 120° \vec{e} em 60°

b) $\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CD} + \vec{DE} + \vec{EF} + \vec{FA} = \vec{0}$

c) $\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CD} + \vec{DE} + \vec{EF} = \vec{AF}$

FORONI: d) $\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OD} + \vec{OE} = -\vec{a} - \vec{c} + \vec{a} + \vec{c} = \vec{0}$

$$e) \vec{OC} + \vec{AE} + \vec{EF} \Rightarrow -\vec{a} - \vec{u}$$

$$-\vec{a} \quad \downarrow \quad \vec{AE} = -\vec{u}$$

$$f) \vec{AF} + \vec{DE} = \vec{0}$$

$$\quad \downarrow \quad -\vec{DE}$$

4)

$$\cdot \vec{BP} = \vec{BA} + \vec{AP} \Rightarrow -\vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{AC}$$

$$-\vec{AB} \quad \downarrow \quad \frac{1}{2}\vec{AC}$$

$$\cdot \vec{AN} = \vec{AB} + \vec{BN} \Rightarrow \vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{BC}$$

$$\frac{1}{2}\vec{BC} \quad \downarrow$$

$$\cdot \vec{CM} = \vec{CB} + \vec{BM} \Rightarrow \vec{CB} - \frac{1}{2}\vec{AB}$$

$$-\frac{1}{2}\vec{BA} \quad \downarrow$$

5)

$$a) \cdot \vec{CD} = \vec{CB} + \vec{BD} \Rightarrow \vec{BD} = -2\vec{w} + 5\vec{u}$$

$$\cdot \vec{BC} = -3\vec{u} \quad \downarrow \quad \vec{BA} + \vec{AD}$$

$$-\vec{AB} = -2\vec{w} \quad \downarrow \quad 5\vec{u}$$

$$\left. \begin{array}{l} \vec{BD} = -2\vec{w} + 5\vec{u} \\ \vec{BC} = -3\vec{u} \\ -\vec{AB} = -2\vec{w} \end{array} \right\} \vec{CA} = \vec{CB} + \vec{BA} = -3\vec{u} - 2\vec{w}$$

$$\cdot \vec{CD} = -3\vec{u} + (-2\vec{w} + 5\vec{u}) = 2\vec{u} - 2\vec{w}$$

$$b) \left. \begin{array}{l} \vec{AD} = 5\vec{u} \\ \vec{BC} = 3\vec{u} \end{array} \right\} \vec{u} \Rightarrow \vec{AD} \parallel \vec{BC} \therefore ABCD \text{ é um Trapezo}$$

$$b) \vec{DE} = \vec{DA} + \vec{AB} + \vec{BE} \Rightarrow \frac{5}{4}\vec{a}$$

$$-\vec{AD} = \frac{1}{4}\vec{c} \quad \downarrow \quad b - a$$

$$\vec{DE} = -\frac{1}{4}\vec{c} + (b - a) + \frac{5}{4}\vec{a}$$

$$= b - a + \frac{5}{4}\vec{a} - \frac{1}{4}\vec{c}$$

$$= b + \frac{1}{4}\vec{a} - \frac{1}{4}\vec{c} //$$

7)

$$\cdot \vec{AC} = \vec{OC} - \vec{OA} = (5a - xb) - (a + 2b) = 4a + (x-2)b$$

$$\cdot \vec{BC} = \vec{OC} - \vec{OB} = (5a + xb) - (3a + 2b) = 2a + (x-2)b$$

$$\vec{AC} = k \cdot \vec{BC} \Rightarrow 4a + (x-2)b = k(2a + (x-2)b)$$

$$\cdot 4 = 2k = k = L, \quad (x-2) = L(x-2) \Rightarrow$$

$$(x-2) = Lx - 4 \Rightarrow$$

$$x - Lx = -4 + L \Rightarrow$$

$$-x = -L \Rightarrow x = L$$

8)

$$\cdot \vec{OB} = \frac{1}{m} \vec{ON}, \quad \cdot \vec{OC} = \frac{1}{1+m} \vec{OM}$$

como \vec{ON} e \vec{OM} são lados e diagonais do paralelogramo, \vec{OB} e \vec{OC} são combinações lineares dos mesmos vetores de base

se A, B e C estiverem no mesmo plano e os vetores \vec{OB} e \vec{OC} forem colineares, então os pontos B e C estarão no mesmo segmento que A, porém, ambos os vetores são múltiplos escalares dos vetores de base, não havendo dependência linear contextualizada, A, B, C são colineares

9)

$$\cdot v_1 = 2u + v$$

$$\cdot w_2 = u - 2v$$

$$\alpha(2u + v) + \beta(u - 2v) = 0$$

$$(2\alpha + \beta)u + (\alpha - 2\beta)v = 0$$

$$\begin{cases} 2\alpha + \beta \leadsto 2(L\beta) + \beta = 0 \Rightarrow 5\beta = 0 \Rightarrow \beta = 0 \\ \alpha + L\beta \Rightarrow \alpha = L\beta \end{cases}$$

$$\alpha = L \cdot 0 \Rightarrow \alpha = 0$$

FORONI: w_1 e w_2 são L.I. \therefore formam base

10)

a) se u, v, w são L.I., a partir de somas e subtrações ($u+v, u-w, u+w, \dots$) essas combinações também são L.I. a partir do momento em que não sejam múltiplos uns dos outros ou combinações redundantes.

b) $u+w+t_1 = u+v + (au+bx+cw) = (1+a)u + (1+b)v + cw$
 esse vetor será L.I. com u e w apenas se o sistema $(1+a)=0, (1+b)=0, c=0$ não for simultaneamente verdadeiro. Ou seja, $a+b+c \neq -1$ garante que os vetores não colapsam para combinação L.D.

11)

a) $\vec{AB} = B - A = (0, -3, -3)$
 $\vec{BC} = C - A = (0, 1, 1)$
 $\vec{CA} = A - C = (0, 2, 2)$

c) $C + \frac{1}{2}\vec{AB}$
 $C + \frac{1}{2}(0, -3, -3)$
 $(1, 1 - \frac{3}{2}, 0 - \frac{3}{2})$
 $(1, -\frac{1}{2}, -\frac{3}{2})$

b) $\vec{AB} + \frac{1}{3}\vec{BC}$
 $(0, -3, -3) + \frac{1}{3}(0, 1, 1)$
 $(0, -3 + \frac{1}{3}, -3 + \frac{1}{3})$
 $(0, -\frac{8}{3}, -\frac{8}{3})$

d) $A - 2\vec{BC}$
 $A - 2(0, 1, 1)$
 $(1, 3 - 2, 2 - 2) = (1, 1, 0)$

12)

- a) $\{(2, 3), (0, 2)\} \rightarrow \text{L.I.}$
 b) $\{(3, 0), (-2, 0)\} \rightarrow \text{L.D. (mesma direção)}$
 c) $\{(2, 3, 4), (0, 3, 3)\} \rightarrow \text{L.I.}$
 d) $\{(1, -1, 2), (1, 1, 0), (1, -1, 1)\} \rightarrow \text{L.D.}$
 e) $\{(1, -1, 1), (-1, 1, 1), (-1, 1, 1)\} \rightarrow \text{L.D.}$
 f) $\{(1, 0, 1), (0, 0, 1), (2, 0, 5)\} \rightarrow \text{L.I.}$



13)

$$\begin{aligned} a) \begin{cases} 2a + 1b = 1 & \Rightarrow 2(-1-b) + b = 1 \\ -a - b = 1 & -2 - 2b + b = 1 \end{cases} \\ \begin{cases} a = -1-b & -b = 3 \\ a = -1+3 & b = -3 \end{cases} \\ \boxed{a = 2} \quad \therefore w = -3w + 2.5 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} b) \begin{cases} x + z = 1 \Rightarrow z = 1 - x \Rightarrow \boxed{z = -1} \\ x + y + z = 2 \\ x + y = 3 \Rightarrow y = 3 - x \Rightarrow \boxed{y = 1} \end{cases} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} x + (3-x) + (1-x) &= 2 & z &= 2a + b - c // \\ 3 + 1 - x &= 2 \\ \boxed{x = 2} // \end{aligned}$$

14)

a) l.d = múltiplos entre si ($w = b \cdot u$)

$$^{\circ} m = b \cdot 1 \Rightarrow b = m$$

$$^{\circ} 2m = m(m-1)$$

$$^{\circ} m(-m) = 4 \Rightarrow m^2 = -4 \Rightarrow m = \pm 2$$

impossível em \mathbb{R}

não há valores reais de m e n para y e z serem l.d

b) mesmo da letra a)...

$$^{\circ} m = b \cdot 1 \Rightarrow b = m$$

$$^{\circ} m+1 = m \cdot m = m^2$$

$$^{\circ} 8 = m(m+1) = m \cdot m^2 \Rightarrow m^3$$

$$^{\circ} m+1 = m^2$$

$$m = m^2 - 1 \Rightarrow m = 2^2 - 1 \Rightarrow \boxed{m = 3}$$

$$^{\circ} m^3 = 8 \Rightarrow \boxed{m = 2}$$

FORONI:

$$15) \begin{vmatrix} m & m^2+1 & m \\ 1 & m & 1 \\ -m^2+1 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

$$\det = m \cdot \det \begin{vmatrix} m & 1 & 0 \\ 1 & -m^2+1 & 1 \end{vmatrix} - (m^2+1) \det \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -m^2+1 \end{vmatrix} + m \cdot \det \begin{vmatrix} 1 & m \\ -m^2+1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$\det = m \cdot m - (m^2+1)m^2 + m(m^2-m)$$

$$= m^2 - m^2(m^2+1) + m^4 - m^2$$

$$= m^2 - m^4 - m^2 + m^4 = m^2$$

$$= m^2 \neq 0$$

$$= m \neq 0$$

\therefore vetores são l.i para qualquer $m \neq 0$, formando uma base

16)

$$a) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix} \Rightarrow \det = 1(0 \cdot -1 - 1 \cdot 1) - 1(1 \cdot -1 - 1 \cdot 0) + 1(1 \cdot 1 - 0 \cdot 0)$$

$$\det = -1(-1) + 1$$

$$= -1 + 1 + 1 \Rightarrow 1 \neq 0 \therefore \text{l.i., formam base}$$

$$b) x(1, 1, 0) + y(1, 0, 1) + z(1, 1, -1) = (2, 3, 7)$$

$$(x+y+z, x+z, y-z) = (2, 3, 7)$$

$$\text{I) } x+y+z = 2$$

$$\text{II) } x+z = 3$$

$$\text{III) } y-z = 7 \Rightarrow y = z+7 \neq \text{III'}$$

$$\text{I' } x+z+7+z = 2$$

$$x+2z = -5$$

substituindo I' de II

$$(x+2z) - (x+z) = -5 - 3$$

$$\circ z = -8$$

$$\circ x = 3 - (-8) = 11$$

$$\circ y = -8 + 7 = -1$$

$$\Rightarrow \vec{u} = (2, 3, 7) = 11\vec{f}_1 - \vec{f}_2 - 8\vec{f}_3$$

$$\text{coordenadas} = (11, -1, -8)$$

base B



$$c) \alpha(1,1,0) + \beta(1,0,1) + \gamma(1,1,-1) = (2,3,7)$$

$$(\alpha + \beta + \gamma, \alpha + \gamma, \beta - \gamma) = (2, 3, 7)$$

$$\text{I} \quad \alpha + \beta + \gamma = 2$$

$$\text{II} \quad \alpha + \gamma = 3 \Rightarrow \alpha = 3 - \gamma$$

$$\text{III} \quad \beta - \gamma = 7 \Rightarrow \beta = \gamma + 7$$

subst II e III em I

$$3 - \gamma + \gamma + 7 + \gamma = 2$$

$$10 + \gamma = 2 \Rightarrow \gamma = -8$$

$$\alpha = 3 - (-8) = 11$$

$$\beta = -8 + 7 = -1$$

$$\Rightarrow \vec{v} = (2, 3, 7) \quad b = 11\vec{e}_1 - 1\vec{e}_2 - 8\vec{e}_3$$

$$\text{coordenadas} = (11, -1, -8)$$

base b