

# **Trabajo práctico – Inteligencia Artificial (MCT5738)**

## **Instrucciones de entrega**

### **Entrega:**

Vía correo electrónico.

### **Formato de entrega:**

Enviar los archivos **.m** correspondientes a cada función creada en un archivo comprimido **cedula\_nombre\_apellido.zip** según corresponda.

### **Dirección de correo para entrega:**

guidovalenzano@ieee.org

### **Asunto del correo electrónico:**

«Trabajo Práctico - Inteligencia Artificial - Nombre Apellido», **sin** comillas.

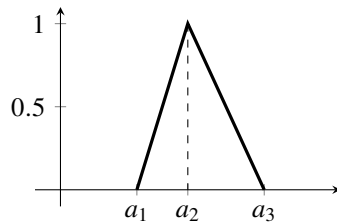
### **Fecha de entrega:**

Jueves 6 de abril de 2017, hasta las 11:59 horas.

## Tema 1 (10 %)

Escribir una función `fuzzyTri` en lenguaje M que permita determinar el grado de pertenencia  $\mu(x)$  de una variable  $x$ , suponiendo que la función de pertenencia es triangular con parámetros  $a_1$ ,  $a_2$ , y  $a_3$ . Estos parámetros son pasados a la función en forma de **vector fila**.

```
p = [a1, a2, a3];
function mu = fuzzyTri(x, p)
    :
    :
    :
end
```



$$\mu(x) = \begin{cases} 0 & x < a_1 \\ (x - a_1)/(a_2 - a_1) & a_1 \leq x \leq a_2 \\ (a_3 - x)/(a_3 - a_2) & a_2 \leq x \leq a_3 \\ 0 & x > a_3 \end{cases}$$

## Tema 2 (10 %)

Escribir una función `fuzzyInv` en lenguaje M que calcule la inversa del tema anterior. Es decir, dado un grado de pertenencia  $\mu(x) > 0$  y un **vector fila**  $p = [a_1 \ a_2 \ a_3]$ , devuelva un conjunto de valores  $u, v$  tales que  $\mu(u) = \mu(v) = \mu(x)$ .

```
function [u, v] = fuzzyInv(mu, p)
    :
    :
end
```

## Tema 3 (10 %)

Escribir una función `fuzzyInput` en lenguaje M que permita fuzzificar la variable de entrada  $x$  y devuelva un **vector fila**  $\tilde{x}_f$  con los grados de pertenencia correspondiente a cada valor difuso  $A, B, \dots, N$  en  $s$ . En la matriz  $s$ , cada **fila** corresponde a los elementos  $a_1, a_2$  y  $a_3$  de una función triangular que caracteriza al valor difuso. **Observación:** utilizar la función del Tema 1.

```
function xf = fuzzyInput(x, s)
    :
    :
    :
end
```

$$s = \begin{bmatrix} a_1^A & a_2^A & a_3^A \\ a_1^B & a_2^B & a_3^B \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_1^N & a_2^N & a_3^N \end{bmatrix} \quad \tilde{x}_f = [\mu_A(x) \quad \mu_B(x) \quad \dots \quad \mu_N(x)]$$

## Tema 4 (10 %)

Escribir una función `defuzzy` en lenguaje M que permita defuzzificar una salida difusa  $\tilde{z}_f$  utilizando el método de la altura (también llamado promedio ponderado). La función recibe un **vector fila**  $\tilde{z}_f$  donde cada elemento representa el grado de pertenencia correspondiente a cada valor difuso  $A, B, \dots, N$  en  $s$ . En la matriz  $s$ , cada **fila** corresponde a los elementos  $a_1, a_2$  y  $a_3$  de una función triangular que caracteriza al valor difuso. **Observación:** en el método de la altura es posible que el denominador se haga cero. Utilizar una sentencia **if-else** para que  $\tilde{z}_f = 0$  en dicho caso.

```
function z = defuzzy(zf, s)
    :
    :
    :
end
```

$$\tilde{z}_f = [\mu_A(z) \quad \mu_B(z) \quad \dots \quad \mu_N(z)] \quad s = \begin{bmatrix} a_1^A & a_2^A & a_3^A \\ a_1^B & a_2^B & a_3^B \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_1^N & a_2^N & a_3^N \end{bmatrix}$$

## Tema 5 (60 %)

Dados dos **vectores fila**  $\tilde{x}_f$  y  $\tilde{y}_f$  correspondientes a entradas difusas  $x$  e  $y$ . Asuma que las mismas cuentan con el **mismo número** de valores difusos, es decir:

$$\begin{aligned}\tilde{x}_f &= [\mu_A(x) \quad \mu_B(x) \quad \mu_C(x) \quad \dots \quad \mu_N(x)] \\ \tilde{y}_f &= [\mu_{\mathcal{A}}(x) \quad \mu_{\mathcal{B}}(x) \quad \mu_{\mathcal{C}}(x) \quad \dots \quad \mu_{\mathcal{N}}(x)]\end{aligned} \quad \text{length}(\tilde{x}_f) = \text{length}(\tilde{y}_f)$$

Dada además una matriz  $r$  correspondiente a las reglas, de forma que  $\tilde{x}$  varía en las columnas e  $\tilde{y}$  varía en las filas, y donde cada valor en  $r(i, j) = r(\tilde{y}_f(i), \tilde{x}_f(j))$  está vinculado a un valor difuso correspondiente a la salida difusa  $\tilde{z}_f = [\mu_1(z) \quad \mu_2(z) \quad \mu_3(z) \quad \dots \quad \mu_n(z)]$ . Como por ejemplo:

$$r = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 1 & 3 & 4 & 4 \\ 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 2 & 3 & 5 & 5 \\ 2 & 3 & 4 & 5 & 5 \end{bmatrix}$$

Escribir una función `fuzzyInference` que, utilizando el método de inferencia Mamdani y los operadores **max** y **min**, determine las reglas activadas y devuelva un **vector fila** correspondiente a los grados de pertenencia en  $\tilde{z}_f$ .

**Observación:** las funciones **max**, **min**, **unique**, **find** y **meshgrid** pueden llegar a ser útiles.

```
function zf = fuzzyInference(xf, yf, r)
    :
    :
    :
end
```