3. Materiais e métodos

3.1 Espécies

Modelamos a distribuição de 2 espécies: a do morcego nectarívoro *Lonchophylla bokermanni* Sazima e colab., 1978, e da bromélia *Encholirium subsecundum* (Baker) Mez.

L. bokermanni é uma espécie de morcego de porte médio endêmica do Brasil, fazendo parte do gênero Lonchophylla (família Phyllostomidae), que abrange espécies nectarívoras, com focinho alongado e língua comprida [@fleming2008]. Com poucas ocorrências no bioma do Cerrado e da Caatiga, em Minas Gerais e Bahia, o quiróptero possui uma distribuição restrita [@claudio2018]. Ainda pouco se conhece sobre a biologia da espécie, porém sabe-se que alimenta-se de pólen, néctar e insetos [@moratelli; @dias2013].

Em razão da degradação de seus habitats, *L. bokermanni* está classificado como "Em perigo" de acordo com a Lista de Espécies Ameaçadas da União Internacional para a Conservação da Natureza (IUCN) [@claudio2018] e como "Quase ameaçada" pelo Instituto Chico Mendes de Conservação da Biodiversidade [@icmbio2018].



Figure 1: Lonchophylla bokermanni à direita (imagem retirada da fonte: @claudio2018) e Encholirium subsecundum à esquerda (imagem de: N. Taylor & D. Zappi)

Encholirum subsecundum é uma espécie de bromélia do gênero Encholirium (família Bromeliaceae) que ocorre em formações rochosas, podendo atingir até 2 metros de altura e com um padrão floral quiropterófilo [@matos2004; @dias2013]. A espécie é endêmica do Brasil, com ocorrências nos biomas da Caatinga, Mata Atlântica e, principalmente, no Cerrado [@matos2004; @forzza2005; @sazima1989], nos estados de Minas Gerais e Bahia. Embora existam outras espécies de morcegos nectarívoros na área de ocorrência de E. subsecundum, L. bokermanni é o único polinizador conhecido da bromélia [@sazima1989]. E. subsecundum não se encontra no Livro Vermelho da Flora do Brasil [@martinelli2013] ou na Lista Vermelha da IUCN [@iucn].

3.2 Ocorrências

Para o processo de Modelagem de Distribuição são necessários registros georreferenciados das espécies. Assim, foram coletados os registros de ocorrências de *Encholirium subsecundum* e *Lonchophylla bokermanni* em 3 bancos de registros onlines: Specielink, GBIF e SiBBr, que reunem

registros de coleções de espécies. Também foram utilizados registros de artigos que fizeram coletas de espécies.

Foram reunidos 24 registros ao todo da espécie *L. bokermanni*, com o único filtro prévio de possuírem coordenadas georreferenciadas. Em seguida, os registros com coordenadas geográficas duplicadas foram retirados da base de dados, sobrando apenas uma ocorrência entre as duplicadas. Então, foi criado um *buffer* com raio de 5 km ao redor de cada registro e selecionamos apenas uma ocorrência dentro de cada *buffer*, a fim de diminuir o viés amostral na seleção de ocorrências pelo modelo [@hijmans2001]. Por fim, sobraram 8 registros, os quais foram utilizados para as modelagens (tabela 4).

O mesmo método de limpeza e tratamento dos registros de ocorrência foi utilizados com os dados de *E. subsecundum*, inicialmente com 82 registros e após a retirada de registros duplicados e seleção de um registro por *buffer*, restaram 37 ocorrências de localidades da espécie (tabela 3), que foram utilizados nas modelagens.

Todas as ocorrências restantes tiveram a descrição de município e localidades confrontados com os pontos de georreferenciamento (latitude e longitude), com o objetivo de verificar se estavam de acordo. Nenhum registro restante possuiu descrição de localidade que não estivesse de acordo com a posição geográfica descrita.

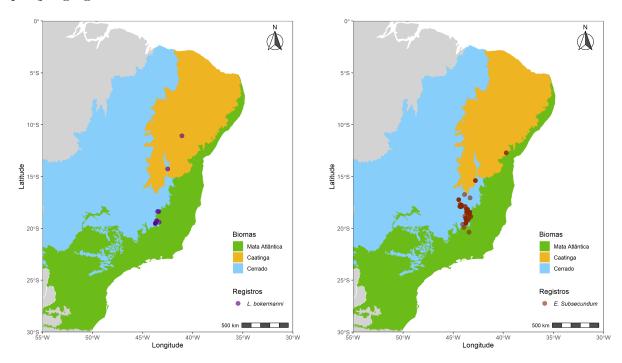


Figure 2: Gráfico das localidades de L. bokermanni (à esquerda) e E. subsecundum (à direita).

3.3 Dados ambientais

Para produzir os modelos de distribuição potencial das espécies utilizamos camadas ambientais obtidas do projeto WorldClim [@worldclim], com resolução espacial de 2.5 arc-minutos (aproximadamente 4.5 km no equador) e representando o clima atual, correspondendo à média das observações de 1970 a 2000. As 19 variáveis bioclimáticas (tabela 5) derivam de dados de temperatura e precipitação, repesentando tendências anuais, condições extremas e sazionalidade [@IPCC; @worldclim].

Para as predições de distribuições futuras, utilizamos camadas projetadas do clima global para o ano de 2050 (média de 2041 a 2060) de acordo com o Quinto Relatório de Avaliação (AR5) do Painel Intergovernamental sobre Mudanças Climáticas [@IPCC], obtidas também através do projeto WorldClim [@worldclim]. São camadas de 19 biovariáveis (tabela 5) projetadas para o futuro, com resolução de 2.5 arc-minutos e usando o modelo de circulação CNRM-CM5, do laboratório francês Centre National de Recherches Meteorologiques, representando dois cenários distintos de emissão de gases do efeito estufa conforme o Representative Concentration Pathways (RCPs), o de RCP 4.5 (cenário no qual as emissões de CO_2 começam a diminuir a partir de 2045) e de RCP 8.5 (as emissões de gases continuam a crescer ao longo do século 21) [@Vuuren2011].

Diversos autores apontaram problemas de multicolinearidade de variáveis climáticas em modelagens de distribuição [@braunisch2013; @cardenas2014], o que afeta diretamente os resultados e a capacidade dos algoritmos em gerar modelos confiáveis. A fim de avaliar a gravidade da colinearidade entre os pontos de ocorrências das duas espécies e o conjunto de biovariáveis do clima atual, medimos o Fator de Inflação da Variância (VIF) das camadas ambientais. Para os dados de ocorrência da planta *E. subsecundum*, o teste resultou em 12 (de 19) variáveis bioclimáticas com problemas de colinearidade (tabela 6). Enquanto que para o morcego *L. bokermanni*, 17 variáveis apresentaram alto grau de colinearidade (tabela 7). Valores de VIF maiores que o limiar 10 já indicam problema de colinearidade.

3.4 Modelo de Distribuição Potencial

Para o processo de modelagem foi utilizado o pacote SDM (*Species Distribution Modelling*) [@sdm], (versão 1.0-89), da linguagem de programação R [@r], versão 4.1.1, por apresentar uma série de funções importantes que automatizam o processo de modelagem, além de conter diversos algoritmos de modelagem.

Nós usamos o algoritimo correlativo de modelagem de distribuição Maxent (*Maximum Entropy*) [@maxent], versão 3.4.4, disponível no pacote SDM. Maxent é um *software*, de uso livre, para a modelagem da distribuição potencial de espécies a partir da técnica de *machine learning* conhecida como *maximum entropy modeling*.

Maxent recebe como *input* as ocorrências georreferenciadas da espécie e o conjunto de camadas ambientais (variáveis preditoras) determinado pelo usuário e dividido em células ao longo de uma região estabelecida [@merow2013]. Diante disso, o algoritmo amostra uma quantidade de localiza-

ções de background das camadas ambientais, que são confrontadas com as localizações geográficas da espécie, gerando como output um modelo que traduz a probabilidade de distribuição da espécie para cada célula, dada a aptidão às condições ambientais preditas para a espécie. Maxent procura, assim, a distribuição mais espalhada (de entropia máxima) para a espécie na região de estudo.

O algoritmo foi escolhido devido a sua performance superior a outros quando utilizado quantidades pequenas de dados de ocorrência das espécies [@hijmans2008; @hernandez2006], crucial para nós devido a quantidade pequena de ocorrências da espécie de morcego *L. bokermanni*. Além disso, Maxent requer apenas ocorrências de presença das espécies, excluindo a necessidade de registros de ausência e facilitando o trabalho com espécies que possuem baixa quantidade de registros ou não possuam registros de ausência.

Como parâmetros de modelagem para o Maxent, utilizamos regularização igual a 1 e prevalência de 50%, ambos valores padrão. O parâmetro de extrapolação e clamping foram permitidos, para gerar predições além da distribuição presente das espécies. Para cada espécie foram geradas 50 replicações, metade usando o método de validação por bootstrap e a outra metade por subamostragem. 70% dos registros de ocorrência foram separados e utilizados para treino e 30% para o teste dos modelos. 10 mil pontos de background foram gerados aleatoriamente ao longo de cada camada ambiental, os quais foram usados para a modelagem como amostras das variáveis ambientais. Foram utilizados parâmetros padrão do algoritmo devido à falta de informação sobre o habitat e capacidade de dispersão das espécies modeladas, gerando modelos mais simples para evitar superpredição. Para gerar um modelo consenso dentre as 50 replicações, usamos a média ponderada da área de distribuição das replicações.

Fizemos uma modelagem prévia para cada espécie com os parâmetros mencionados e todas as variáveis ambientais. A partir de então, as quatro camadas ambientais com maior importância para os modelos (gráficos 6 e 7), de acordo com o AUC, foram selecionadas e separadas. A variável com maior valor VIF e menor importância dentre as quatros selecionadas foi retirada e as três camadas restantes foram utilizadas em uma nova modelagem final que gerou as projeções dos modelos analisados, usando os parâmetros apresentados no parágrafo anterior.

A fim de avaliar a performance dos modelos criados pelo Maxent, foi empregado o AUC (Area Under the Curve) parcial da curva ROC (Receiver Operating Characteristic Curve) [@maxent], obtido ao plotar valores de sensitividade no eixo y e 1-especificidade no eixo x e com valores variando de 0 (modelo com 100% de taxa de erro) até 1 (modelo totalmente em acordo com a distribuição observada). O AUC é uma medida estatística independente da escolha do limiar (threshold) e tornou-se muito popular para estimar a performance de modelos de distribuição. O valor de limiar para os modelos de cada espécie foi obtido a partir da maximização da especificidade mais a sensitividade [@liu2013], o qual é independente da quantidade de pseudo-ausências e pode ser vantajoso ao se utilizar pequenas quantidade de dados. Com o limiar é possível converter os mapas de adequabilidade das espécies para mapas binários (presença-ausência).

O modelo de cada espécie foi então projetado para os cenários futuros, de RCP 4.5 e 8.5, e para

o presente, gerando como saída 6 mapas de distribuição potencial: 3 da planta e 3 do morcego. Foram então elaborados 5 mapas finais para cada espécie: 3 que mostram as distribuições nos cenários (presente, RCP 4.5 e RCP 8.5) e 2 com as alterações nas distribuições com respeito ao presente. Criamos também 3 mapas com as sobreposições entre as distribuições das espécies nos três cenários.

3.5 Estimativa da sobreposição e mismatch espacial

Seguindo o método apresentado por @gorostiague2018, para o cálculo dos potenciais impactos das mudanças climáticas na distribuição espacial das espécies utilizamos uma variável da alteração na distribuição nos cenários futuros em relação à distribuição potencial no presente. Também estimamos a distribuição compartilhada (sobreposta) entre a planta e o morcego e então calculamos a diferença entre essa área nos cenários futuros com respeito ao presente. A distribuição compartilhada representa a área de encontro entre o morcego polinizador e a planta (spatially matched range), assumindo que o morcego é efetivo e que sua presença já garante a polinização da planta.

A taxa de correspondência espacial (spatial match) foi calculada como a diferença entre a distribuição potencial de cada espécie e a distribuição não compartilhada. O índice de mismatch é a taxa de correspondência espacial subtraída de 100. Valores de mismatch abaixo de 20% foram considerados baixos, isto é, menos de 20% da distribuição de uma espécie não está sobreposta com a distribuição da outra [@gorostiague2018].

3.6 Etapas do projeto

O projeto segue as etapas para Modelagem de Distribuição de Espécie propostas por @pinaya2013, organizada em 5 etapas: 1. Construção da hipótese científica; 2. Pré-análise dos dados; 3. Modelagem; 4. Predição; e 5. Validação da hipótese científica.

- 1. Construção da hipótese científica: foi definida a proposta do projeto, assim como os objetivos e hipóteses científicas a serem testadas.
- 2. Pré-análise dos dados: foram coletados os dados de ocorrência das espécies (descrito na seção 3.2) dos bancos de registros online e artigos (tabela 3 e 4), os registros foram então tratados. Nesta etapa, também foram obtidas as variáveis ambientais bioclimáticas para o uso na modelagem (descrito na seção 3.3). Os dados coletados foram analisados a fim de verificar a viabilidade de utilizá-los.
- 3. Modelagem: diante dos dados obtidos, foi escolhido o algoritmo mais adequado para a modelagem de distribuição potencial (seção 3.4). As variáveis ambientais preditoras foram então selecionadas por meio de uma modelagem prévia para cada espécie, utilizando o algoritmo Maxent. Após selecionar as três camadas preditoras, foram feitas novas modelagens para gerar os modelos finais para as duas espécies, os quais tiveram suas performances avaliadas.

- 4. Predição: o modelo de cada espécie criado na etapa anterior foi utilizado para projetar a distribuição das espécies para o cenário climático presente e do futuro, de RCP 4.5 e 8.5.
- 5. Validação da hipótese científica: foram analisados os conjuntos de dados e mapas de predição gerados pelos modelos de distribuição (ver resultados). A partir de então foi possível confrontá-los com as hipóteses propostas inicialmente.

3.7 Repositório dos códigos e dados

Todos os dados e códigos utilizados no projeto, desde a obtenção e limpeza dos dados de ocorrência à elaboração dos mapas, estão disponíveis na plataforma online de hospedagem de códigos GitHub em https://github.com/guilhermechicarolli/PDPD, podendo ser baixados e reproduzidos.