

MAP0214 - Cálculo Numérico com Aplicações em Física

EP02

GUILHERME PACHECO PAREDES N°USP: 12693754

Instituto de Física, Universidade de São Paulo - SP

28/09/2024

Os exercícios computacionais deste Ep foram escritos em código Python.

1

a) Aplicando as leis de Kirchhoff, nós obtemos, para as duas malhas:

$$U_3 - U_2 - R_4 I_3 + R_3 I_2 = 0 \quad (1)$$

$$\begin{aligned} U_2 + R_2 I_1 - U_1 + R_1 I_1 + R_4 I_3 &= 0 \\ \implies U_2 + (R_1 + R_2) I_1 + R_4 I_3 - U_1 &= 0 \end{aligned} \quad (2)$$

Aplicando a Lei dos Nós, temos a seguinte relação:

$$I_1 - I_2 - I_3 = 0. \quad (3)$$

Portanto, obtemos as três equações lineares são

$$\begin{cases} 0.0 I_1 + 5.3 I_2 - 1.8 I_3 &= 3.1 \\ 11.9 I_1 + 0.0 I_2 + 1.8 I_3 &= 15.0 \\ I_1 - I_2 - I_3 &= 0 \end{cases} \quad (4)$$

que na forma matricial é dado por

$$\begin{bmatrix} 0.0 & 5.3 & -1.8 \\ 11.9 & 0.0 & 1.8 \\ 1.0 & -1.0 & -1.0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \\ I_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3.1 \\ 15.0 \\ 0.0 \end{bmatrix} \quad (5)$$

b) Pelo método da Eliminação de Gauss e utilizando do pivotamento parcial, foi criado o seguinte programa:

```
def eliminacao_gauss(A, b):
    n = len(b)

    # Criar a matriz aumentada
    Ab = [linha + [b[i]] for i, linha in enumerate(A)]
    print("Matriz aumentada inicial:")
    for linha in Ab:
        print(" ".join(f"{elem:8.1f}" for elem in linha))
    print()

    # Etapa 1: Eliminacao para forma escalonada com pivotamento parcial
    for i in range(n):
        # Encontrar o pivo e trocar linhas se necessario
        max_linha = i
        for k in range(i + 1, n):
            if abs(Ab[k][i]) > abs(Ab[max_linha][i]):
                max_linha = k
        if i != max_linha:
            Ab[i], Ab[max_linha] = Ab[max_linha], Ab[i]
            print(f"\nTrocando linha {i + 1} com linha {max_linha + 1}:")
        for linha in Ab:
            print(" ".join(f"{elem:8.1f}" for elem in linha))
        print()

        # Zerar elementos abaixo do pivo
        for j in range(i + 1, n):
            if Ab[j][i] != 0: # Verifica se o elemento abaixo do pivo nao e zero
                fator = Ab[j][i] / Ab[i][i]
                print(f"\nEliminando elemento na linha {j + 1}, coluna {i + 1}"
                      f"com fator {fator:.7f}:")
                for k in range(i, n + 1):
                    Ab[j][k] -= fator * Ab[i][k]
                for linha in Ab:
                    print(" ".join(f"{elem:8.1f}" for elem in linha))
                print()

    # Etapa 2: Substituicao reversa para resolver as variaveis
    x = [0] * n
    for i in reversed(range(n)):
        x[i] = Ab[i][n] / Ab[i][i]
        print(f"\nCalculando x{i + 1} = {Ab[i][n]:.4f} / {Ab[i][i]:.4f} = {x[i]:.7f}")
        for j in range(i + 1, n):
            x[i] -= Ab[i][j] * x[j] / Ab[i][i]
            print(f"\nAjustando x{i + 1} com x{j + 1} = {x[j]:.7f}")
        print()

    return x

A = [[0.0, 5.3, -1.8], [11.9, 0.0, 1.8], [1, -1, -1]]
b = [3.1, 15.0, 0]

# Resolve o sistema
solucao = eliminacao_gauss(A, b)
print("Solucao:")
print(f"I1 = {solucao[0]:.7f}")
print(f"I2 = {solucao[1]:.7f}")
print(f"I3 = {solucao[2]:.7f}")
```

A seguir, a saída do código:

```
Matriz aumentada inicial:
  0.0    5.3   -1.8    3.1
 11.9    0.0    1.8   15.0
  1.0   -1.0   -1.0    0.0

Trocando linha 1 com linha 2:
 11.9    0.0    1.8   15.0
  0.0    5.3   -1.8    3.1
  1.0   -1.0   -1.0    0.0

Eliminando elemento na linha 3, coluna 1 com fator 0.0840336:
 11.9    0.0    1.8   15.0
  0.0    5.3   -1.8    3.1
  0.0   -1.0   -1.2   -1.3

Eliminando elemento na linha 3, coluna 2 com fator -0.1886792:
 11.9    0.0    1.8   15.0
  0.0    5.3   -1.8    3.1
  0.0    0.0   -1.5   -0.7

Calculando x3 = -0.6755985 / -1.4908831 = 0.4531532

Calculando x2 = 3.1000000 / 5.3000000 = 0.5849057
Ajustando x2 com x3 = 0.4531532

Calculando x1 = 15.0000000 / 11.9000000 = 1.2605042
Ajustando x1 com x2 = 0.7388068
Ajustando x1 com x3 = 0.4531532

Solução:
I1 = 1.1919600
I2 = 0.7388068
I3 = 0.4531532
```

O sistema requereu a troca das linhas 1 e 2 por pivotamento parcial e duas operações. Uma entre as linhas 1 e 2 e outra entre as linhas 1 e 3. As soluções obtidas por esse método foram $I_1 = 1.1919600\text{A}$, $I_2 = 0.7388068\text{A}$ e $I_3 = 0.4531532\text{A}$, limitadas a 7 decimais.

c) Pelo método de Jacobi definindo o critério de parada como $\max |x_i^{k+1} - x_i^k| < \epsilon$ e $\epsilon = 10^{-3}$ o seguinte programa foi implementado:

```
def jacobi(A, b, x0, epsilon=1e-3):

    n = len(A)
    x = x0[:]
    dados_iteracao = []

    while True:
        # Zerando o vetor
        x_novo = [0.0] * n
        # Armazena todas as n atualizações antes de substituir o vetor x original
        for i in range(n):
            # Soma dos elementos anteriores
            s1 = sum(A[i][j] * x[j] for j in range(i))
            # Soma dos elementos seguintes
            s2 = sum(A[i][j] * x[j] for j in range(i + 1, n))
            # Atualização de x_novo[i]
            x_novo[i] = (b[i] - s1 - s2) / A[i][i]

        # Critério de parada baseado na diferença máxima
        max_dif = max(abs(x_novo[i] - x[i]) for i in range(n))

        dados_iteracao.append((len(dados_iteracao) + 1, x_novo[0], x_novo[1],
                                x_novo[2], max_dif))

        if max_dif < epsilon:
            break

        # x se torna o x mais recente
        x = x_novo[:]

    return x_novo, dados_iteracao

# Matriz A e vetor b fornecidos
A = [[11.9, 0.0, 1.8], [0.0, 5.3, -1.8], [1.0, -1.0, -1.0]]
b = [15.0, 3.1, 0.0]

# Vetor inicial
x0 = [1.0, 1.0, 1.0]

# Resolução do sistema
solucao, dados_iteracao = jacobi(A, b, x0)

# Imprimir a tabela de iterações
print(f"\n|{'Iteração':^10}|{'I1':^10}|{'I2':^10}|{'I3':^10}|{'Erro':^10}|")
print("-" * 56)

for dado in dados_iteracao:
    print(f"|{dado[0]:^10}|{dado[1]:^10.7f}|{dado[2]:^10.7f}|{dado[3]:^10.7f}|"
          f"{dado[4]:^10.7f}|")

# Imprimir a solução
print("\nSolução:")
print(f"I1 = {solucao[0]:.7f}")
print(f"I2 = {solucao[1]:.7f}")
print(f"I3 = {solucao[2]:.7f}")
```

A seguir, a saída do código:

Iteração	I1	I2	I3	Erro
1	1.1092437	0.9245283	-0.0000000	1.0000000
2	1.2605042	0.5849057	0.1847154	0.3396226
3	1.2325641	0.6476392	0.6755985	0.4908831
4	1.1583128	0.8143542	0.5849249	0.1667150
5	1.1720282	0.7835594	0.3439586	0.2409663
6	1.2084768	0.7017218	0.3884688	0.0818376
7	1.2017442	0.7168385	0.5067551	0.1182863
8	1.1838522	0.7570112	0.4849058	0.0401727
9	1.1871571	0.7495906	0.4268410	0.0580647
10	1.1959400	0.7298705	0.4375665	0.0197201
11	1.1943177	0.7335131	0.4660695	0.0285030
12	1.1900063	0.7431934	0.4608045	0.0096803
13	1.1908027	0.7414053	0.4468129	0.0139916
14	1.1929191	0.7366534	0.4493974	0.0047519
15	1.1925281	0.7375312	0.4562656	0.0068683
16	1.1914892	0.7398638	0.4549970	0.0023326
17	1.1916811	0.7394329	0.4516254	0.0033715
18	1.1921911	0.7382879	0.4522482	0.0011450
19	1.1920969	0.7384994	0.4539032	0.0016550
20	1.1918466	0.7390615	0.4535975	0.0005621

Solução:

I1 = 1.1918466

I2 = 0.7390615

I3 = 0.4535975

Por este método foram realizadas 20 iterações e foram obtidos os valores $I_1 = 1.1918466\text{A}$, $I_2 = 0.7390615\text{A}$ e $I_3 = 0.4535975\text{A}$ como soluções do sistema, limitadas novamente a 7 decimais.

d) A matriz \mathbb{J} é dada pela relação

$$\mathbb{J} = -D^{-1}(\mathbb{L} + \mathbb{U}) = - \begin{bmatrix} 0 & \frac{a_{12}}{a_{11}} & \frac{a_{13}}{a_{11}} & \dots & \frac{a_{1n}}{a_{11}} \\ \frac{a_{21}}{a_{22}} & 0 & \frac{a_{23}}{a_{22}} & \dots & \frac{a_{2n}}{a_{22}} \\ \frac{a_{31}}{a_{33}} & \frac{a_{32}}{a_{33}} & 0 & \dots & \frac{a_{3n}}{a_{33}} \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 & \vdots \\ \frac{a_{n1}}{a_{nn}} & \frac{a_{n2}}{a_{nn}} & \dots & \frac{a_{n,n-1}}{a_{nn}} & 0 \end{bmatrix} \quad (6)$$

tal que

$$A = \mathbb{L} + D + \mathbb{U}, \quad (7)$$

em que \mathbb{L} é a matriz triangular inferior sem diagonal, \mathbb{U} é a matriz triangular superior sem diagonal, D é a matriz diagonal e A é a matriz do sistema em questão. Assim, seja

$$A = \begin{bmatrix} 11.9 & 0.0 & 1.8 \\ 0.0 & 5.3 & -1.8 \\ 1.0 & 1.0 & -1.0 \end{bmatrix} \quad (8)$$

temos que D será:

$$D = \begin{bmatrix} 11.9 & 0.0 & 0.0 \\ 0.0 & 5.3 & 0.0 \\ 0.0 & 0.0 & -1.0 \end{bmatrix} \implies D^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1.0}{11.9} & 0.0 & 0.0 \\ 0.0 & \frac{1.0}{5.3} & 0.0 \\ 0.0 & 0.0 & -\frac{1.0}{1.0} \end{bmatrix} \quad (9)$$

Para \mathbb{L} :

$$\mathbb{L} = \begin{bmatrix} 0.0 & 0.0 & 0.0 \\ 0.0 & 0.0 & 0.0 \\ 1.0 & -1.0 & 0.0 \end{bmatrix} \quad (10)$$

Para \mathbb{U} :

$$\mathbb{U} = \begin{bmatrix} 0.0 & 0.0 & 1.8 \\ 0.0 & 0.0 & -1.8 \\ 0.0 & 0.0 & 0.0 \end{bmatrix} \quad (11)$$

Portanto, a matriz \mathbb{J} será:

$$\mathbb{J} = - \begin{bmatrix} 0.0 & 0.0 & \frac{1.8}{11.9} \\ 0.0 & 0.0 & \frac{-1.8}{5.3} \\ -\frac{1.0}{1.0} & \frac{-1.0}{-1.0} & 0.0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.00 & 0.00 & -0.15 \\ 0.00 & 0.00 & 0.34 \\ 1.00 & -1.00 & 0.00 \end{bmatrix} \quad (12)$$

é possível obter os autovalores da matriz \mathbb{J} , e foram obtidos $\lambda_1 = 0.700631i \implies \lambda_1 = 0.70i$, $\lambda_2 = -0.700631i \implies \lambda_2 = -0.70i$ e $\lambda_3 = 0$ e portanto o raio espectral, sendo o módulo do maior autovalor, é $\rho_s = 0.70$. Dada a relação

$$\rho_s^k \approx 10^{-p} \quad (13)$$

em que $p = 3$ é a precisão, então $k \approx 19.4161 \implies k = 19$. De fato, o número de iterações realizado foi 20, portanto a convergência obedece a relação (13).

e) Pelo método de Gauss-Seidel, o seguinte programa foi implementado:

```
def gauss_seidel(A, b, x0, epsilon=1e-3):
    n = len(A)
    x = x0[:]
    dados_iteracao = []

    while True:
        # Vetor anterior recebendo x a cada iteracao
        x_ant = x[:]
        for i in range(n):
            # Soma dos elementos anteriores
            s1 = sum(A[i][j] * x[j] for j in range(i))
            # Soma dos elementos seguintes
            s2 = sum(A[i][j] * x[j] for j in range(i + 1, n))
            # Atualiza x[i] imediatamente
            x[i] = (b[i] - s1 - s2) / A[i][i]

        # Cálculo do critério de parada baseado na diferença máxima
        max_dif = max(abs(x[i] - x_ant[i]) for i in range(n))

        dados_iteracao.append((len(dados_iteracao) + 1, x[0], x[1], x[2], max_dif))

        if max_dif < epsilon:
            break

    return x, dados_iteracao

# Matriz A e vetor b fornecidos
A = [[11.9, 0.0, 1.8], [0.0, 5.3, -1.8], [1.0, -1.0, -1.0]]
b = [15.0, 3.1, 0.0]

# Vetor inicial
x0 = [1.0, 1.0, 1.0]

# Resolução do sistema
solucao, dados_iteracao = gauss_seidel(A, b, x0)

# Imprimir a tabela de iterações
print(f"\n|{'Iteração':^10}|{'I1':^10}|{'I2':^10}|{'I3':^10}|{'Erro':^10}|")
print("-" * 56)
for dado in dados_iteracao:
    print(f"|{dado[0]:^10}|{dado[1]:^10.7f}|{dado[2]:^10.7f}|{dado[3]:^10.7f}|"
          f"{dado[4]:^10.7f}|")

# Imprimir a solução
print("\nSolução:")
print(f"I1 = {solucao[0]:.7f}")
print(f"I2 = {solucao[1]:.7f}")
print(f"I3 = {solucao[2]:.7f}")
```

A seguir, a saída do código:

Iteração	I1	I2	I3	Erro
1	1.1092437	0.9245283	0.1847154	0.8152846
2	1.2325641	0.6476392	0.5849249	0.4002095
3	1.1720282	0.7835594	0.3884688	0.1964561
4	1.2017442	0.7168385	0.4849058	0.0964370
5	1.1871571	0.7495906	0.4375665	0.0473393

	6		1.1943177		0.7335131		0.4608045		0.0232381	
	7		1.1908027		0.7414053		0.4493974		0.0114072	
	8		1.1925281		0.7375312		0.4549970		0.0055996	
	9		1.1916811		0.7394329		0.4522482		0.0027487	
	10		1.1920969		0.7384994		0.4535975		0.0013493	
	11		1.1918928		0.7389576		0.4529352		0.0006624	

Solução:

I1 = 1.1918928

I2 = 0.7389576

I3 = 0.4529352

Por esse método, foi obtido os valores $I_1 = 1.1918928\text{A}$, $I_2 = 0.7389576\text{A}$ e $I_3 = 0.4529352\text{A}$ como soluções do sistema, limitadas novamente a 7 decimais.