

Modelos superintegrables: El hamiltoniano de TTW

Guillermo Gallego

13 de mayo de 2018

Resumen

El abstract

Índice

Índice	2
Introducción	2
1 Geometría simpléctica y simetrías en Mecánica Clásica	2
2 Sistemas integrables y variables de acción-ángulo	4
3 Sistemas superintegrables, trayectorias cerradas y simetrías ocultas	6
4 El oscilador armónico anisótropo	8
5 El hamiltoniano de TTW	9
6 Superintegrabilidad del sistema de TTW	10
7 El hamiltoniano de TTW en coordenadas cartesianas	12
8 El hamiltoniano de TTW en coordenadas complejas	13
9 El hamiltoniano de TTW en unas nuevas coordenadas	16
A Cálculo de las integrales (46) y (47)	17
Referencias	19

Introducción

Aquí la introducción.

§1. Geometría simpléctica y simetrías en Mecánica Clásica

La estructura matemática característica de los espacios de fases en Mecánica Clásica es la de *variedad simpléctica*. Una variedad simpléctica es un par (M, ω) , donde M es una variedad diferenciable y ω es una 2-forma diferencial no degenerada y cerrada, es decir, tal que $d\omega = 0$. En el caso en que la forma ω sea exacta, es decir, que exista una 1-forma θ tal que $\omega = d\theta$, se dice que la variedad (M, ω) es exacta.

El ejemplo más básico de variedad simpléctica es el espacio $\mathbb{R}^{2n} = \{(\mathbf{q}, \mathbf{p})\}$, con $\mathbf{q} = (q_1, \dots, q_n)$ y $\mathbf{p} = (p_1, \dots, p_n)$, equipado con la forma $\omega = dp_i \wedge dq_i$. Claramente esta variedad es exacta pues $\omega = d\theta$, con $\theta = p_i dq_i$. El *teorema de Darboux*, garantiza que para toda variedad simpléctica (M, ω) localmente es posible encontrar unas coordenadas (\mathbf{q}, \mathbf{p}) en las que la forma toma el aspecto $\omega = dp_i \wedge dq_i$. Este tipo de coordenadas se llaman *coordenadas de Darboux*.

La forma ω induce una dualidad entre campos y 1-formas. Resulta que a cada campo vectorial ξ en la variedad le podemos asignar la forma $i_\xi \omega$, donde i denota la *contracción*, es decir $i_\xi \omega = \omega(\xi, \bullet)$. Un campo ξ se dice *simpléctico* si $\mathcal{L}_\xi \omega = 0$, donde \mathcal{L} denota la *derivada de Lie*. Ahora, por la fórmula de Cartan, $\mathcal{L}_\xi \omega = i_\xi(d\omega) + d(i_\xi \omega) = d(i_\xi \omega)$, de modo que un campo ξ es simpléctico si y sólo si la forma $i_\xi \omega$ es cerrada. En el caso particular en que esta forma $i_\xi \omega$ sea exacta, existirá una función $H : M \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $dH = -i_\xi \omega$ y decimos que ξ es un *campo hamiltoniano* de *hamiltoniano* H y se denota ξ_H . Un cálculo sencillo muestra que, localmente, en coordenadas de Darboux, las curvas integrales del campo ξ_H seguirán las *ecuaciones de Hamilton*

$$\begin{cases} \dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i} \\ \dot{p}_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i}, \end{cases} \quad (1)$$

con $i = 1, \dots, n$. Así, entenderemos por un *sistema hamiltoniano con n grados de libertad* una función $H : M \rightarrow \mathbb{R}$ definida sobre una variedad simpléctica M de dimensión $2n$.

El *corchete de Poisson* también puede recuperarse ahora en el contexto simpléctico definiendo simplemente $\{F, G\} = \xi^F G$, que localmente, en coordenadas de Darboux, se expresará en la

forma clásica

$$\{F, G\} = \frac{\partial F}{\partial p_i} \frac{\partial G}{\partial q_i} - \frac{\partial F}{\partial q_i} \frac{\partial G}{\partial p_i}. \quad (2)$$

En este contexto las transformaciones canónicas serán simplemente difeomorfismos $\varphi : M \rightarrow M$ que preserven la forma ω , es decir, tales que $\varphi^* \omega = \omega$ o, equivalentemente que preserven el corchete de Poisson, $\{F, G\} \circ \varphi = \{F \circ \varphi, G \circ \varphi\}$.

En el formalismo simpléctico el teorema de Noether adquiere también un nuevo cariz. Para ver esto supongamos que la variedad M es conexa y consideremos un grupo de Lie G que actúa sobre M de tal forma que para cada $g \in G$, la aplicación $\Phi_g : M \rightarrow M$ inducida por la acción es una transformación canónica. En tal caso decimos que la acción $\Phi : G \times M \rightarrow M$ es una *acción simpléctica*. Consideramos ahora una función $J : M \rightarrow \mathfrak{g}^*$, donde \mathfrak{g}^* denota el dual del álgebra de Lie \mathfrak{g} de G y, para cada $\xi \in \mathfrak{g}$, llamamos \hat{J} a la función

$$\begin{aligned} \hat{J}(\xi) : M &\longrightarrow \mathbb{R} \\ x &\longmapsto J(x) \cdot \xi. \end{aligned}$$

Decimos entonces que J es una *aplicación momento* para la acción si $d\hat{J}(\xi) = -i_{\xi_M} \omega$, donde ξ_M denota el generador infinitesimal de la acción correspondiente a ξ (es decir, de la inducida por el subgrupo uniparamétrico $\exp(\xi t)$). Nótese también que el campo de hamiltoniano $\hat{J}(\xi)$ es precisamente ξ_M . Formulamos entonces la «versión simpléctica» del teorema de Noether

Teorema 1.1 (Noether). *Sea $\Phi : G \times M \rightarrow M$ una acción simpléctica de un grupo de Lie G en una variedad simpléctica (M, ω) con una aplicación momento J . Supongamos que $H : M \rightarrow \mathbb{R}$ es invariante bajo la acción, esto es, $H(x) = H(\Phi_g(x))$ para cualesquiera $x \in M$ y $g \in G$. Entonces J es una cantidad conservada del campo hamiltoniano ξ_H , esto es, si φ_t es el flujo de ξ_H , $J(\varphi_t(x)) = J(x)$ para todo t .*

La mejor forma de entender esto es ilustrarlo con un ejemplo:

Ejemplo 1.2 (Conservación del momento angular). Consideremos el grupo de rotaciones $SO(3)$ actuando de forma simpléctica sobre el espacio de fases $\mathbb{R}^6 = \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3$ en la forma

$$\begin{aligned} SO(3) \times \mathbb{R}^6 &\longrightarrow \mathbb{R}^6 \\ (R, (\mathbf{q}, \mathbf{p})) &\longmapsto (R\mathbf{q}, R\mathbf{p}). \end{aligned}$$

Los elementos de su álgebra de Lie $\mathfrak{so}(3)$ son los generadores infinitesimales de las rotaciones que, como es bien sabido, pueden asociarse con operadores de la forma $J_{\mathbf{u}} = \mathbf{u} \times \bullet$, con $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^3$ un vector cuya dirección es la del eje de la rotación y su norma la velocidad angular del giro. Así, a cada $\mathbf{u} \in \mathfrak{so}(3)$ podemos asociarle el campo en M de la forma $\mathbf{u}_M = (\mathbf{u} \times \mathbf{q}, \mathbf{u} \times \mathbf{p})$, que en coordenadas se escribe

$$\mathbf{u}_M = \epsilon_{ijk} u_k (q_i \partial_{q_j} + p_i \partial_{p_j}).$$

Ahora, si consideramos el momento angular $\mathbf{L}(\mathbf{q}, \mathbf{p}) = \mathbf{q} \times \mathbf{p}$, que en coordenadas se expresa $L_k(q_i, p_j) = \epsilon_{ijk} q_i p_j$, de modo que $(\mathbf{L} \times \mathbf{u})_k = \epsilon_{ijk} u_k q_i p_j$ y

$$d(\mathbf{L} \times \mathbf{u}) = \epsilon_{ijk} u_k (q_i dp_j + p_j dq_i) = \epsilon_{ijk} u_k (q_i dp_j - p_j dq_i) = -i_{\mathbf{u}_M} \omega.$$

Por tanto, si consideramos la aplicación $L : \mathbb{R}^6 \rightarrow \mathfrak{so}(3)^*$ que a cada (\mathbf{q}, \mathbf{p}) le asigna

$$\begin{aligned} L(\mathbf{q}, \mathbf{p}) : \mathfrak{so}(3) &\longrightarrow \mathbb{R} \\ \mathbf{u} &\longmapsto \mathbf{L}(\mathbf{q}, \mathbf{p}) \times \mathbf{u}, \end{aligned}$$

tenemos que L es una aplicación momento de la acción de $SO(3)$. Por el teorema de Noether, si consideramos un hamiltoniano H en \mathbb{R}^6 que sea invariante bajo rotaciones, tenemos que la aplicación momento L es una integral primera del sistema hamiltoniano dado por H . Como consecuencia, el momento angular \mathbf{L} es una cantidad conservada del sistema.

§2. Sistemas integrables y variables de acción-ángulo

Uno de los aspectos de la Mecánica Clásica donde el formalismo simpléctico muestra todo su potencial es la teoría de sistemas integrables, cuyo resultado central es el *teorema de Arnold-Liouville*. Este teorema nos dice que si un sistema hamiltoniano tiene una cantidad suficiente de integrales primeras (o de simetrías, aunque éstas no son siempre evidentes) el comportamiento de este sistema será muy sencillo. Esto es una motivación suficiente para buscar sistemas de este tipo, tal vez mediante la metodología de hallar sus grupos de simetría y asociarles sus aplicaciones momento.

Definición 2.1. Un sistema hamiltoniano H sobre una variedad simpléctica (M, ω) de dimensión $2n$ se dice *completamente integrable* si admite n integrales primeras $F_1 = H, \dots, F_n$ en involución, es decir, tales que

$$\{F_i, F_j\} = 0, \quad (3)$$

para cualesquiera $i, j = 1, \dots, n$ y funcionalmente independientes, es decir,

$$dF_{1,x} \wedge \dots \wedge dF_{n,x} \neq 0 \quad (4)$$

para casi todo punto $x \in M$.

Ejemplo 2.2 (Potencial central). Consideramos el caso genérico de una partícula moviéndose en el espacio tridimensional sujeta a un potencial central, $V(\mathbf{q}, \mathbf{p}) = V(r)$, con $r = |\mathbf{q}|$. El espacio de fases será $\mathbb{R}^6 = \{(\mathbf{q}, \mathbf{p})\}$ y el hamiltoniano del sistema vendrá dado por

$$H(\mathbf{q}, \mathbf{p}) = \frac{\mathbf{p}^2}{2m} + V(r). \quad (5)$$

Como las rotaciones preservan el producto escalar, el sistema será invariante bajo rotaciones y, por tanto, el momento angular $\mathbf{L}(\mathbf{q}, \mathbf{p}) = \mathbf{q} \times \mathbf{p}$ es una cantidad conservada del sistema. En particular serán cantidades conservadas $L^2 = \mathbf{L} \cdot \mathbf{L}$ y $L_3 = q_1 p_2 - q_2 p_1$ la componente vertical de \mathbf{L} . Ahora, si calculamos el corchete de Poisson

$$\{L^2, L_3\} = \{L_i^2, L_3\} = 2L_i \{L_i, L_3\},$$

por la regla de Leibniz. Recordando las reglas de conmutación del momento angular, $\{L_i, L_j\} = \epsilon_{ijk} L_k$, tenemos

$$\{L^2, L_3\} = -2L_1 L_2 + 2L_2 L_1 = 0.$$

Por tanto, H , L^2 y L_3 son 3 funciones en involución, de modo que el potencial central es completamente integrable.

Teorema 2.3 (Arnold-Liouville). *Sea un sistema hamiltoniano H con n grados de libertad y sea $F = (F_1, \dots, F_n)$ con F_1, \dots, F_n las integrales primeras en involución del sistema. Entonces:*

1. *Los conjuntos de nivel $M_a := F^{-1}(a)$ son subvariedades del espacio de fases invariantes bajo el flujo del sistema.*
2. *Si M_a es compacta y conexa entonces es difeomorfa al toro n -dimensional*

$$\mathbb{T}^n = \mathbb{S}^1 \times \dots \times \mathbb{S}^1 \text{ (n veces).}$$

En tal caso M_a se llama un toro de Liouville.

3. En torno a cada toro de Liouville podemos dar unas coordenadas de Darboux (\mathbf{J}, \mathbf{w}) , llamadas variables de acción-ángulo, tales que las \mathbf{J} son constantes en cada toro de Liouville y las \mathbf{w} son coordenadas angulares en esos toros.

Como consecuencia

$$\begin{cases} \frac{\partial H}{\partial w_i} = -\dot{J}_i = 0 \\ \dot{w}_i = \frac{\partial H}{\partial J_i} = \nu_i(\mathbf{J}). \end{cases} \quad (6)$$

Como las \mathbf{J} son constantes en cada toro de Liouville, las frecuencias ν_i también lo serán y las variables de ángulo se pueden integrar de modo que obtenemos

$$\begin{cases} J_i(t) = J_i(0) \\ w_i(t) = w_i(0) + t\nu_i(\mathbf{J}), \end{cases} \quad (7)$$

para $i = 1, \dots, n$. Por tanto, en torno a cada toro de Liouville un sistema completamente integrable es integrable por cuadraturas. Un flujo de este tipo en el toro se denomina un *movimiento condicionalmente periódico* y se puede demostrar [2] que la trayectoria será cerrada si y sólo si las frecuencias ν_1, \dots, ν_n no son independientes, esto es, si existen números enteros k_1, \dots, k_n tales que $\sum_i k_i \nu_i = 0$. En caso contrario la trayectoria es densa en el toro de Liouville.

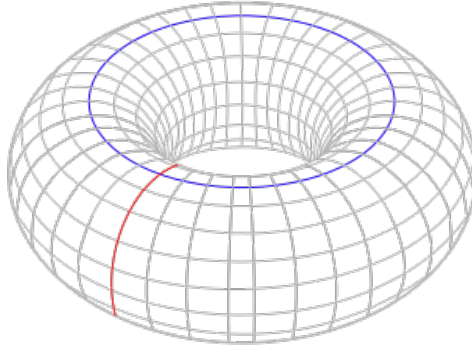


Figura 1: Base de ciclos de \mathbb{T}^2

Para calcular las variables de acción-ángulo existe una técnica estándar, expuesta en todas las referencias clásicas [2, 5, 9]. En primer lugar, si M_a es un toro de Liouville entonces su primer grupo de homología es

$$H_1(M_a) = H_1(\mathbb{T}^n) = \mathbb{Z}^n$$

y podemos tomar una base de ciclos $\{\gamma_1, \dots, \gamma_n\}$ (ver figura 1). Definimos entonces las variables de acción

$$J_i = \oint_{\gamma_i} \mathbf{p} d\mathbf{q} \quad (8)$$

y construimos una transformación canónica $(\mathbf{q}, \mathbf{p}) \mapsto (\mathbf{J}, \mathbf{w})$ generada por la función

$$S(\mathbf{q}, \mathbf{J}) = \int_{\mathbf{q}_0}^{\mathbf{q}} \mathbf{p}(\mathbf{J}, \mathbf{q}) d\mathbf{q}, \quad (9)$$

donde esta integral está realizada a lo largo de una curva cualquiera (se puede demostrar que la elección de ésta no influye) que una \mathbf{q}_0 y \mathbf{q} en M_a . Obtenemos ahora las variables de ángulo en la forma

$$w_i = \frac{\partial S}{\partial J_i}. \quad (10)$$

§3. Sistemas superintegrables, trayectorias cerradas y simetrías ocultas

Podemos considerar ahora qué sucedería si un sistema integrable con n grados de libertad tuviera cantidades conservadas adicionales, hasta otras $n - 1$ para que puedan existir trayectorias, funcionalmente independientes de las anteriores, aunque ya no podrían estar en involución con todas. Esto motiva entonces la noción de *superintegrabilidad* o *integrabilidad no abeliana*.

Definición 3.1. Un sistema hamiltoniano H sobre una variedad simpléctica (M, ω) de dimensión $2n$ se dice *superintegrable* si admite $n + k$ integrales primeras funcionalmente independientes para cierto $k = 1, \dots, n - 1$. En el caso en que $k = n - 1$ el sistema se dice *maximalmente superintegrable*.

Las dos primeras partes del teorema 2.3 se pueden generalizar al caso superintegrable, es lo que se conoce como el *teorema de Mishchenko-Fomenko*. Destaca especialmente el caso maximalmente superintegrable, para el cual el resultado nos dice que las órbitas serán curvas cerradas con movimiento periódico.

Vamos a aplicar estas ideas al caso del potencial central, para ver en qué casos el sistema será superintegrable. Como ya hemos visto, en el movimiento en un potencial central, el momento angular $\mathbf{L} = \mathbf{q} \times \mathbf{p}$ se conserva. Puesto que \mathbf{L} es perpendicular a \mathbf{q} y a \mathbf{p} , la conservación de \mathbf{L} significa que, durante todo el movimiento, la posición y el momento de la partícula permanecen en un mismo plano, perpendicular a \mathbf{L} . La invariancia bajo rotaciones nos permite escoger la dirección \mathbf{e}_z paralela al momento angular \mathbf{L} y estudiar el sistema «reducido» en el plano perpendicular, que ahora será el plano XY . Llamando ahora $r = x^2 + y^2$, el hamiltoniano en este «sistema reducido» será

$$H(x, y, p_x, p_y) = \frac{1}{2m}(p_x^2 + p_y^2) + V(r). \quad (11)$$

Cambiando a coordenadas polares $\mathbf{q} = (x, y) = r\mathbf{e}_r$, con $\mathbf{e}_r = (\cos \phi, \sin \phi)$, $p_r = m\dot{r}$, $p_\phi = mr^2\dot{\phi}$, tenemos

$$H(r, \phi, p_r, p_\phi) = \frac{p_r^2}{2m} + \frac{p_\phi^2}{2mr^2} + V(r). \quad (12)$$

Nótese ahora que, si $\mathbf{p} = m\dot{\mathbf{q}} = m\dot{r}\mathbf{e}_r + mr\dot{\phi}\mathbf{e}_\phi$, con $\mathbf{e}_\phi = (-\sin \phi, \cos \phi)$, entonces $\mathbf{L} = \mathbf{q} \times \mathbf{p} = mr^2\dot{\phi}\mathbf{e}_z$, luego $L = |\mathbf{L}| = p_\phi$. Por tanto, el hamiltoniano queda en la forma

$$H(r, \phi, p_r, p_\phi) = \frac{p_r^2}{2m} + \frac{L^2}{2mr^2} + V(r). \quad (13)$$

Al haber restringido el sistema a un plano y quedarnos con sólo dos grados de libertad, la integrabilidad sigue garantizada por la conservación del momento angular, mientras que la existencia de una cantidad conservada adicional independiente del momento angular nos daría la superintegrabilidad.

Las trayectorias de energía E y momento angular L verificarán entonces las ecuaciones

$$\begin{cases} E = \frac{1}{2}m\dot{r}^2 + \frac{L^2}{2mr^2} + V(r) \\ L = mr^2\dot{\phi}. \end{cases} \quad (14)$$

De modo que

$$\dot{r} = \sqrt{\frac{2}{m}[E - V(r)] - \frac{L^2}{2mr^2}} \quad (15)$$

y

$$t = \int \frac{dr}{\sqrt{\frac{2}{m}[E - V(r)] - \frac{L^2}{2mr^2}}}. \quad (16)$$

Por tanto, el ángulo ϕ puede ser integrado por cuadraturas en la forma

$$\phi = \int \frac{Ldr}{r^2 \sqrt{2m[E - V(r)] - L^2/r^2}}. \quad (17)$$

Observemos que podemos considerar la partícula sujeta a un «potencial efectivo»

$$U = \frac{L^2}{2mr^2} + V(r), \quad (18)$$

donde el término $\frac{L^2}{2mr^2}$ constituye una «energía centrífuga». En los valores de r para los cuales U es constante la velocidad radial \dot{r} se anula y nos indica los *puntos de retorno* de la trayectoria. En el caso en que el movimiento sea acotado, r varía entre dos límites r_{\min} y r_{\max} y la trayectoria está contenida enteramente en el interior de una corona circular limitada por las circunferencias de radios r_{\min} y r_{\max} . Sin embargo, esto no implica que la trayectoria sea una curva cerrada. En efecto, si, de acuerdo con (17), calculamos el ángulo que gira el vector posición en lo que la partícula se mueve entre r_{\min} y r_{\max} obtenemos

$$\Delta\phi = 2 \int_{r_{\min}}^{r_{\max}} \frac{Ldr}{r^2 \sqrt{2m[E - V(r)] - L^2/r^2}}. \quad (19)$$

La condición que ha de cumplirse para que la trayectoria en cierto momento se cierre es precisamente que este ángulo sea un múltiplo racional de 2π , es decir, que $\Delta\phi = \frac{2\pi m}{n}$, para ciertos enteros m y n . En un caso general esta condición no se cumple y la trayectoria va llenando densamente toda la corona en la que se encuentra contenida (ver figura 2).

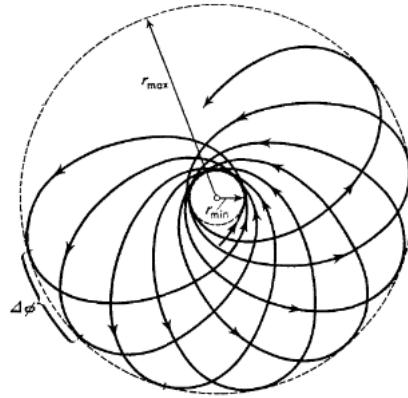


Figura 2: Avance del ángulo de r_{\max} (Fuente: [9])

J. Bertrand probó en 1883 [3] que precisamente los únicos potenciales centrales en los cuales todos los movimientos acotados se dan en trayectorias cerradas son aquellos en los que $V(r)$ es proporcional a $1/r$ (potencial de Kepler) o a r^2 (oscilador armónico isótropo). Por tanto, en el resto de casos el sistema no es superintegrable. Cabe preguntarse entonces si tanto el potencial de Kepler como el oscilador armónico isótropo tendrán alguna integral primera adicional que nos garantice la superintegrabilidad, tal vez dada por una «simetría oculta» del sistema, es decir, por una simetría que no era aparente a primera vista.

La respuesta es afirmativa en los dos casos. En el potencial de Kepler $V(r) = k/r$ existe una cantidad conservada adicional que es el *vector de Laplace-Runge-Lenz* [5], definido por

$$\mathbf{A} = \mathbf{p} \times \mathbf{L} - mk \frac{\mathbf{q}}{r}. \quad (20)$$

En el caso del oscilador armónico isótropo $V(r) = kr^2$ existe un tensor simétrico conservado, el *tensor de Fradkin* [4], dado por

$$A_{ij} = \frac{1}{2m}(p_i p_j + k q_i q_j), \quad (21)$$

con $i, j = 1, 2$. La traza del tensor es precisamente la energía $\frac{1}{2m}(\mathbf{p}^2 + kr^2)$ y la componente de fuera de la diagonal $F = A_{12} = \frac{1}{2m}(p_1 p_2 + k q_1 q_2)$ es precisamente la cantidad conservada adicional, independiente de la energía y del momento angular.

Si se regresa al espacio tridimensional y se consideran ahí las cantidades conservadas adicionales ahora obtenidas, se pueden calcular las relaciones entre las diferentes integrales primeras del sistema con el corchete de Poisson y ver qué subálgebra de Lie del álgebra total de las variables dinámicas del sistema generan, desvelando así el verdadero rostro de estas «simetrías ocultas». Se puede probar que para el caso del potencial de Kepler esta álgebra es $\mathfrak{so}(4)$ mientras que para el caso del oscilador armónico isótropo es $\mathfrak{su}(3)$.

Para terminar la sección, cabe comentar que la superintegrabilidad de un sistema clásico también tiene sus consecuencias en Mecánica Cuántica. Por ejemplo, en el caso del átomo de hidrógeno (que se puede considerar el análogo cuántico del problema de Kepler, de modo que conserva las mismas simetrías) la existencia de la cantidad conservada adicional, el vector de Laplace-Runge-Lenz, es la causante de la degeneración «accidental» de sus niveles de energía. Por degeneración accidental de los niveles del átomo de hidrógeno nos referimos al hecho de que sus niveles de energía dependan tan solo del primer número cuántico, n , y no del número cuántico l .

§4. El oscilador armónico anisótropo

En esta sección estudiamos la superintegrabilidad de otro sistema clásico, el oscilador armónico anisótropo. Para encontrar las integrales primeras adicionales nos ayudaremos de unas coordenadas complejas adicionales, que nos permitirán encontrar un tensor conservado. Este procedimiento se debe a J.M. Jauch y E. L. Hill [8] y sus ideas principales nos serán útiles más adelante para tratar otros problemas.

El oscilador armónico anisótropo con n grados de libertad está definido sobre el espacio de fases $\mathbb{R}^{2n} = \{\mathbf{q}, \mathbf{p}\}$ y su hamiltoniano viene dado por

$$H(\mathbf{q}, \mathbf{p}) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n (p_i^2 + \omega_i^2 q_i^2) = \sum_{i=1}^n H_i(q_i, p_i), \quad (22)$$

con $H_i(q_i, p_i) = \frac{1}{2}(p_i^2 + \omega_i^2 q_i^2)$. Para probar la integrabilidad del sistema basta tomar las funciones $F_j = \sum_{i=j}^n H_i$, con j recorriendo desde 1 hasta n , ya que

$$\{H_i, H_j\} = \frac{\partial H_i}{\partial p_k} \frac{\partial H_j}{\partial q_k} - \frac{\partial H_j}{\partial p_k} \frac{\partial H_i}{\partial q_k} = 0.$$

Los conjuntos de nivel de las funciones $F_j(\mathbf{q}, \mathbf{p}) = a_j$ serán toros de Liouville dados por las ecuaciones

$$\begin{cases} p_1^2 + \omega_1^2 q_1^2 &= 2(a_1 - a_2) \\ p_1^2 + \omega_2^2 q_1^2 &= 2(a_2 - a_3) \\ &\vdots \\ p_n^2 + \omega_n^2 q_n^2 &= 2a_n. \end{cases}$$

Es posible demostrar que las trayectorias del flujo hamiltoniano en estos toros son cerradas si y sólo si las frecuencias ω_i son de la forma $\omega_i = n_i \omega$, para cierta ω y para ciertos números enteros n_i , de modo que el hamiltoniano (22) toma la forma

$$H(\mathbf{q}, \mathbf{p}) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n (p_i^2 + n_i^2 \omega^2 q_i^2). \quad (23)$$

Veamos entonces que precisamente en estos casos el oscilador armónico anisótropo es superintegrable.

Para encontrar las integrales primeras adicionales vamos a servirnos de un espacio de fases complejo auxiliar \mathbb{C}^n , con coordenadas z_i, \bar{z}_i . Concretamente, definimos

$$z_j = p_j - in_j \omega q_j, \quad \bar{z}_j = p_j + in_j \omega q_j. \quad (24)$$

Tenemos entonces que $H_i = \frac{1}{2} z_i \bar{z}_i$ y el hamiltoniano es de la forma

$$H = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n z_i \bar{z}_i. \quad (25)$$

Ahora, se comprueba fácilmente que las cantidades

$$c_{ij} = z_i^{n_j} \bar{z}_j^{n_i} \quad (26)$$

son integrales primeras del sistema. En el caso en que $n_i = n_j$, entre estas cantidades tenemos los momentos angulares

$$L_{ij} = q_i p_j - q_j p_i \quad (27)$$

y un tensor similar al de Fradkin

$$A_{ij} = p_i p_j + n_i n_j \omega^2 q_i q_j. \quad (28)$$

§5. El hamiltoniano de TTW

Principalmente por consideraciones al cuantizar, dentro de los sistemas integrables y superintegrables son de especial interés aquellos en los que sus integrales primeras son polinomiales en los momentos. Así, estos sistemas se llamarán *polinomialmente integrables* (respectivamente, *polinomialmente superintegrables*) y llamaremos *orden* de sus integrales primeras al grado que estas tengan como polinomios en los momentos. Para más información al respecto, consultar [10].

Los sistemas superintegrables de segundo orden han sido bastante estudiados y poseen una teoría de clasificación. También han sido tratados varias clases de sistemas de tercer orden. Sin embargo, para sistemas generales de tercer orden y de órdenes superiores se conoce mucho

menos. En particular hasta hace unos pocos años había pocos ejemplos y las teorías de estructura y clasificación eran prácticamente inexistentes.

La situación cambió drásticamente en 2009 con el trabajo de F. Tremblay, A. V. Turbiner y P. Winternitz [12], donde los autores presentaron una familia de potenciales en el plano, parametrizados por una constante k , y conjeturaron que estos sistemas eran superintegrables para todo $k \in \mathbb{Q}$, con órdenes tan grandes como se quisieran. Unos meses más tarde, en otro trabajo [13] los mismos autores calcularon las trayectorias acotadas de esta familia de sistemas y mostraron que eran curvas cerradas para todos los casos con $k \in \mathbb{Q}$, dando así evidencia a favor de su conjetura. Posteriormente se ha verificado por varios métodos que, efectivamente, sus conjeturas eran correctas.

Concretamente, el hamiltoniano de Tremblay, Turbiner y Winternitz (que a partir de ahora abreviaremos como *hamiltoniano de TTW*) en coordenadas polares tiene la forma

$$H_k(r, \phi, p_r, p_\phi) = \frac{1}{2} \left(p_r^2 + \frac{p_\phi^2}{r^2} + \omega^2 r^2 \right) + V_k(r, \phi), \quad (29)$$

con

$$V_k(r, \phi) = \frac{\alpha k^2}{2r^2 \cos^2 k\phi} + \frac{\beta k^2}{2r^2 \sin^2 k\phi}. \quad (30)$$

La integrabilidad viene garantizada por la integral primera

$$X_k = p_\phi^2 + \frac{\alpha k^2}{\cos^2 k\phi} + \frac{\beta k^2}{\sin^2 k\phi}. \quad (31)$$

La existencia de una integral primera adicional Y_k para $k \in \mathbb{Q}$ que diera la superintegrabilidad polinomial del sistema fue conjeturada por Tremblay, Turbiner y Winternitz en [12] y posteriormente demostrada.

§6. Superintegrabilidad del sistema de TTW

En esta sección vamos a demostrar la superintegrabilidad del sistema de TTW con $k \in \mathbb{Q}$ siguiendo el método de C. Gonera [6]. Para ello, lo primero que vamos a hacer es obtener las variables de acción-ángulo del sistema. Teniendo en cuenta que las integrales primeras que dan la integrabilidad son el hamiltoniano (30) y la función X_k dada por (31), un toro de Liouville con $H = E$ y $X_k = A$ vendrá dado por las ecuaciones

$$\begin{cases} p_r^2 + \frac{p_\phi^2}{r^2} + \omega^2 r^2 + \frac{k}{r^2} \left(\frac{\alpha}{\cos^2 k\phi} + \frac{\beta}{\sin^2 k\phi} \right) = 2E \\ p_\phi^2 + k^2 \left(\frac{\alpha}{\cos^2 k\phi} + \frac{\beta}{\sin^2 k\phi} \right) = A. \end{cases} \quad (32)$$

Para que los cálculos sean más sencillos vamos a realizar un cambio de coordenadas

$$\theta = k\phi. \quad (33)$$

Si consideramos ahora el lagrangiano asociado al sistema TTW en coordenadas polares

$$\mathcal{L}_k(r, \phi, \dot{r}, \dot{\phi}) = \frac{1}{2} \left(\dot{r}^2 + r^2 \dot{\phi}^2 - \omega^2 r^2 \right) - V_k(r, \phi), \quad (34)$$

podemos escribir

$$\mathcal{L}_k(r, \theta, \dot{r}, \dot{\theta}) = \frac{1}{2} \left(\dot{r}^2 + \frac{r^2}{k^2} \dot{\theta}^2 - \omega^2 r^2 \right) - V_k(r, \theta), \quad (35)$$

con

$$V_k(r, \theta) = \frac{\alpha k^2}{2r^2 \cos^2 \theta} + \frac{\beta k^2}{2r^2 \sin^2 \theta}. \quad (36)$$

Ahora, el momento canónico conjugado de θ sera

$$p_\theta = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}} = \frac{r^2}{k^2} \dot{\theta}. \quad (37)$$

Teniendo en cuenta ahora que $\dot{\theta} = k\dot{\phi}$ y que $p_\phi = r^2\dot{\phi}$, tenemos

$$p_\phi = kp_\theta. \quad (38)$$

De modo que en las nuevas coordenadas el hamiltoniano es

$$H_k(r, \theta, p_r, p_\theta) = \frac{1}{2} \left(p_r^2 + \frac{k^2}{r^2} p_\theta^2 + \omega^2 r^2 \right) + V_k(r, \theta), \quad (39)$$

y la integral primera X_k se escribe

$$X_k = k^2 p_\theta^2 + \frac{\alpha k^2}{\cos^2 \theta} + \frac{\beta k^2}{\sin^2 \theta}. \quad (40)$$

Por tanto, podemos redefinir entonces la constante $A = \frac{A}{k^2}$ y el toro de Liouville queda

$$\begin{cases} p_r^2 + \frac{k^2}{r^2} p_\theta^2 + \omega^2 r^2 + \frac{k^2}{r^2} \left(\frac{\alpha}{\cos^2 \theta} + \frac{\beta}{\sin^2 \theta} \right) = 2E \\ p_\theta^2 + \frac{\alpha}{\cos^2 \theta} + \frac{\beta}{\sin^2 \theta} = A. \end{cases} \quad (41)$$

Para obtener ahora las variables de acción tomamos como base de ciclos del toro de Liouville los cortes de éste con los planos (r, p_r) y (θ, p_θ) , de modo que podemos definir

$$J_r = \frac{1}{2\pi} \oint p_r dr, \quad (42)$$

$$J_\theta = \frac{1}{2\pi} \oint p_\theta d\theta, \quad (43)$$

donde las integrales se realizan en ciclos cerrado entre los puntos de retorno de r y θ , respectivamente, en el toro de Liouville. Despejamos entonces en las ecuaciones (41) y obtenemos

$$p_r = \sqrt{2E - \omega^2 r^2 - \frac{k^2}{r^2} A}, \quad (44)$$

$$p_\theta = \sqrt{A - \frac{\alpha}{\cos^2 \theta} - \frac{\beta}{\sin^2 \theta}}. \quad (45)$$

Podemos calcular entonces las integrales

$$J_r = \frac{1}{2\pi} \oint \sqrt{2E - \omega^2 r^2 - \frac{k^2}{r^2} A} dr = \frac{4E}{\omega} - k\sqrt{A}, \quad (46)$$

$$J_\theta = \frac{1}{2\pi} \oint \sqrt{A - \frac{\alpha}{\cos^2 \theta} - \frac{\beta}{\sin^2 \theta}} d\theta = \sqrt{A} + C(\alpha, \beta), \quad (47)$$

donde $C(\alpha, \beta)$ es un término que sólo depende de α y β , de modo que podemos redefinir trivialmente

$$J_\theta = \sqrt{A}. \quad (48)$$

El cálculo de estas integrales puede verse detallado en el Apéndice.

Una vez obtenidas las variables de acción, despejamos para obtener el hamiltoniano

$$H(J_r, J_\theta, w_r, w_\theta) = \frac{\omega}{4}(J_r + kJ_\theta), \quad (49)$$

donde w_r y w_θ son las variables angulares que, por las ecuaciones de Hamilton, verifican

$$\begin{cases} \dot{w}_r = \frac{\partial H}{\partial J_r} = \frac{\omega}{4}, \\ \dot{w}_\theta = \frac{\partial H}{\partial J_\theta} = \frac{\omega}{4}k. \end{cases} \quad (50)$$

Ahora, si k es irracional, entonces las frecuencias \dot{w}_r y \dot{w}_θ son independientes y las trayectorias son densas en el toro de Liouville [2], de forma que en ese caso el sistema no puede ser superintegrable. En el caso en que $k = \frac{m}{n}$, con $m, n \in \mathbb{N}$ entonces claramente

$$m\dot{w}_r - n\dot{w}_\theta = 0,$$

luego

$$mw_r - nw_\theta \quad (51)$$

es una constante del movimiento que además por construcción es independiente de J_r y de J_θ , luego de H y X_k . En conclusión, tenemos que el sistema de TTW es superintegrable si y sólo si $k \in \mathbb{Q}$.

Una sutileza a tener en cuenta es que $2mw_r - nw_\theta$ es una función multivalorada en el toro de Liouville, pero este problema se soluciona fácilmente si, siguiendo la idea de [9], consideramos una función trigonométrica de esta magnitud, por conveniencia

$$e^{i(mw_r - nw_\theta)} = (e^{iw_r})^m (e^{-iw_\theta})^n. \quad (52)$$

Si nos resulta de interés, se pueden calcular las variables angulares explícitamente siguiendo el método explicado en la sección 2 y de ahí obtener el valor de la integral primera adicional. Aunque aquí no lo detallemos (el cálculo completo puede leerse en [6]), la cantidad que se obtiene es (en las coordenadas polares originales y tras algunas simplificaciones)

$$Y_k = \left[\frac{2\sqrt{A}p_r}{r} + i \left(E - \frac{2A}{r^2} \right) \right]^m \left[\sqrt{A}p_\phi \sin 2k\phi + i \left[(\beta - \alpha)k^2 + A \cos 2k\phi \right] \right]^n. \quad (53)$$

Una comprobación directa muestra que Y_k es una integral primera independiente de H y de X_k y que, por tanto, el sistema de TTW es superintegrable cuando k es racional. Nótese además que la integral Y_k es polinomial en los momentos p_r y p_θ .

§7. El hamiltoniano de TTW en coordenadas cartesianas

Para continuar con el estudio del Hamiltoniano de TTW, en esta sección vamos a ver cómo se expresa en coordenadas cartesianas y vamos a representar el potencial en los casos más sencillos.

En coordenadas cartesianas, el hamiltoniano de TTW toma la forma

$$H_k(x, y, p_x, p_y) = \frac{1}{2}[p_x^2 + p_y^2 + \omega^2(x^2 + y^2)] + V_k(x, y), \quad (54)$$

a falta de hallar el aspecto del potencial V_k en coordenadas cartesianas. Teniendo en cuenta que $(x, y) = r\mathbf{e}_r$, en coordenadas cartesianas el potencial queda

$$V_k(x, y) = \frac{\alpha k^2}{2r^2 \cos^2(k \arctan \frac{y}{x})} + \frac{\beta k^2}{2r^2 \sin^2(k \arctan \frac{y}{x})} \quad (55)$$

o, equivalentemente,

$$V_k(x, y) = \frac{k^2}{2(x^2 + y^2)} \left(\alpha \left[1 + \tan^2 \left(k \arctan \frac{y}{x} \right) \right] + \beta \left[1 + \cot^2 \left(k \arctan \frac{y}{x} \right) \right] \right). \quad (56)$$

Esta expresión solo es sencilla para algunos valores de k , por ejemplo, para $k = 1$,

$$V_1 = \frac{1}{2} \left(\frac{\alpha}{x^2} + \frac{\beta}{y^2} \right). \quad (57)$$

Para valores enteros pequeños de k podemos hacer algunas simplificaciones y obtenemos

$$V_2 = \frac{1}{2}(x^2 + y^2) \left(\frac{4\alpha}{(x^2 - y^2)^2} + \frac{\beta}{x^2 y^2} \right) \quad (58)$$

y

$$V_3 = \frac{9}{2}(x^2 + y^2)^2 \left(\frac{\alpha}{(x^3 - 3xy^2)^2} + \frac{\beta}{(-3x^2y + y^3)^2} \right). \quad (59)$$

Destaca también el caso con $k = \frac{1}{2}$,

$$V_{1/2} = \frac{1}{2y^2} \left[\alpha \left(1 - \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} \right) + \beta \left(1 + \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} \right) \right]. \quad (60)$$

§8. El hamiltoniano de TTW en coordenadas complejas

Inspirados por el cambio a coordenadas complejas que hemos hecho al tratar el oscilador armónico anisótropo, vamos a tratar de introducir unas coordenadas complejas al caso del hamiltoniano TTW, para ver si lo podemos dejar en una forma que nos dé más información sobre su comportamiento. En este caso, sin embargo, el cambio propuesto es ligeramente distinto, ya que no queremos combinar las coordenadas con los momentos sino que queremos obtener unas nuevas coordenadas generalizadas complejas y ver qué aspecto tendrán sus momentos canónicos conjugados. Concretamente, queremos hacer un cambio de esta forma

$$z = x + iy. \quad (61)$$

Esta clase de tratamientos de las coordenadas generalizadas son realizados comúnmente en física en diversas situaciones, sin embargo, cabe detenerse por un momento para entender qué es lo que está sucediendo geoméricamente.

Sea M una variedad diferenciable. Una *estructura cuasicompleja* en M es un endomorfismo

$$J : TM \longrightarrow TM$$

tal que $J^2 = -\text{id}$. Nótese que por tanto M ha de tener dimensión par. Podemos considerar entonces el *fibrado tangente complexificado*

$$T_{\mathbb{C}}M = TM \otimes \mathbb{C}.$$

Ahora, si consideramos la aplicación bilineal

$$\begin{aligned} \tilde{J} : TM \times \mathbb{C} &\longrightarrow TM \otimes \mathbb{C} \\ (\xi, z) &\longmapsto J(\xi) \otimes z, \end{aligned}$$

entonces, por la propiedad universal del producto tensorial existe una única aplicación lineal $I : T_{\mathbb{C}}M \rightarrow T_{\mathbb{C}}M$ tal que el siguiente diagrama conmuta

$$\begin{array}{ccc} TM \times \mathbb{C} & \xrightarrow{\quad \otimes \quad} & T_{\mathbb{C}}M = TM \otimes \mathbb{C} \\ & \searrow \tilde{J} & \downarrow I \\ & & T_{\mathbb{C}}M. \end{array}$$

La aplicación I es entonces un endomorfismo de $T_{\mathbb{C}}M$ con autovalores $\pm i$ y podemos descomponer

$$T_{\mathbb{C}}M = \ker(I - i) \oplus \ker(I + i).$$

En el caso particular en que M sea una variedad de dimensión 2 con coordenadas (x, y) , podemos considerar entonces la «coordenada compleja»

$$z = x + iy.$$

Ahora, en el fibrado tangente TM podemos considerar la base holónoma $\{\partial_x, \partial_y\}$ y la estructura cuasicompleja dada por

$$\begin{aligned} I : TM &\longrightarrow TM \\ \partial_x &\longmapsto \partial_y \\ \partial_y &\longmapsto -\partial_x. \end{aligned}$$

Consideremos entonces el fibrado tangente complexificado $T_{\mathbb{C}}M$ y los vectores

$$\begin{cases} \partial_z = \frac{1}{2}(\partial_x - i\partial_y) \\ \partial_{\bar{z}} = \frac{1}{2}(\partial_x + i\partial_y). \end{cases} \quad (62)$$

Es inmediato comprobar que $\partial_z \in \ker(I - i)$ y que $\partial_{\bar{z}} \in \ker(I + i)$, de modo que $\{\partial_z, \partial_{\bar{z}}\}$ es una base de $T_{\mathbb{C}}M$. Si tenemos un vector $v \in TM$ que en la base holónoma original se escribe

$$v = \dot{x}\partial_x + \dot{y}\partial_y, \quad (63)$$

entonces, si pensamos en v como vector de $T_{\mathbb{C}}M$, podemos escribirlo en la base $\{\partial_z, \partial_{\bar{z}}\}$ en la forma

$$v = \dot{z}\partial_z + \dot{\bar{z}}\partial_{\bar{z}}, \quad (64)$$

con $\dot{z} = \dot{x} + i\dot{y}$. De modo que un lagrangiano $\mathcal{L} : TM \rightarrow \mathbb{R}$, que localmente puede expresarse en las coordenadas originales

$$\mathcal{L}(v) = \mathcal{L}(x, y, \dot{x}, \dot{y}), \quad (65)$$

puede extenderse a $T_{\mathbb{C}}M$ en las nuevas coordenadas complejas en la forma

$$\mathcal{L}(v) = \mathcal{L}(z, \bar{z}, \dot{z}, \dot{\bar{z}}). \quad (66)$$

Volviendo al caso que nos incumbe, $M = \mathbb{R}^2$ y podemos considerar el lagrangiano del sistema TTW

$$\mathcal{L}_k(x, y, \dot{x}, \dot{y}) = \frac{1}{2}[\dot{x}^2 + \dot{y}^2 - \omega^2(x^2 + y^2)] - V_k(x, y). \quad (67)$$

Tomamos ahora el potencial V_k en coordenadas polares

$$V_k(r, \phi) = \frac{\alpha k^2}{2r^2 \cos^2 k\phi} + \frac{\beta k^2}{2r^2 \sin^2 k\phi} \quad (68)$$

y lo cambiamos a las nuevas coordenadas

$$\begin{cases} z = x + iy \\ \bar{z} = x - iy, \end{cases} \quad (69)$$

teniendo en cuenta que $z = re^{i\phi}$ y la fórmula de Moivre

$$z^k = r^k (\cos k\phi + i \sin k\phi),$$

de donde se tiene

$$\cos k\phi = \frac{z^k + \bar{z}^k}{2|z|^k} \quad \sin k\phi = \frac{z^k - \bar{z}^k}{2i|z|^k}.$$

Obtenemos entonces el potencial

$$V_k(z, \bar{z}) = 2k^2 z^{k-1} \bar{z}^{k-1} \left[\frac{\alpha}{(z^k + \bar{z}^k)^2} - \frac{\beta}{(z^k - \bar{z}^k)^2} \right]. \quad (70)$$

De modo que el lagrangiano del sistema TTW se expresa en las coordenadas complejas en la forma

$$\mathcal{L}_k(z, \bar{z}, \dot{z}, \dot{\bar{z}}) = \frac{1}{2}(\dot{z}\dot{\bar{z}} - \omega^2 z\bar{z}) - V_k(z, \bar{z}). \quad (71)$$

Ahora, teniendo en cuenta que, en este caso,

$$\begin{cases} p_x = \dot{x} \\ p_y = \dot{y}, \end{cases} \quad (72)$$

tenemos los nuevos momentos canónicos conjugados

$$\begin{cases} p_z = \frac{\partial \mathcal{L}_k}{\partial \dot{z}} = \frac{1}{2}\dot{\bar{z}} = \frac{1}{2}(\dot{x} - i\dot{y}) = \frac{1}{2}(p_x - ip_y), \\ p_{\bar{z}} = \frac{\partial \mathcal{L}_k}{\partial \dot{\bar{z}}} = \frac{1}{2}\dot{z} = \frac{1}{2}(\dot{x} + i\dot{y}) = \frac{1}{2}(p_x + ip_y). \end{cases} \quad (73)$$

Vemos entonces que el hamiltoniano de TTW se escribe en las coordenadas complejas en la forma

$$H_k(z, \bar{z}, p_z, p_{\bar{z}}) = \frac{1}{2}(p_z p_{\bar{z}} + \omega^2 z\bar{z}) + V_k(z, \bar{z}). \quad (74)$$

Nótese también que podemos seguir pensando en las coordenadas $(z, \bar{z}, p_z, p_{\bar{z}})$ como coordenadas de Darboux, en efecto, se comprueba fácilmente que

$$dp_z \wedge dz + dp_{\bar{z}} \wedge d\bar{z} = dp_x \wedge dx + dp_y \wedge dy. \quad (75)$$

Finalmente, observamos que si $k = 1$ recuperamos el oscilador armónico con términos centrífugos (barreras de Rosochatius)

$$V_1 = \frac{2\alpha}{(z + \bar{z})^2} - \frac{2\beta}{(z - \bar{z})^2}, \quad (76)$$

y, cuando k sea entero, el potencial será una función racional

$$V_k = 2k^2(x^2 + y^2)^{k-1} \left[\frac{\alpha}{((x + iy)^k + (x - iy)^k)^2} - \frac{\beta}{((x + iy)^k - (x - iy)^k)^2} \right]. \quad (77)$$

§9. El hamiltoniano de TTW en unas nuevas coordenadas

Vamos a estudiar ahora el sistema de TTW en unas nuevas coordenadas reales, definidas de la siguiente manera

$$\begin{cases} u = \frac{1}{2}(z^k + \bar{z}^k) = r^k \cos k\phi, \\ v = \frac{1}{2i}(z^k - \bar{z}^k) = r^k \sin k\phi. \end{cases} \quad (78)$$

De modo que

$$\begin{cases} \dot{u} = \frac{1}{2}(kz^{k-1}\dot{z} + k\bar{z}^k\dot{\bar{z}}), \\ \dot{v} = \frac{1}{2i}(kz^{k-1}\dot{z} - k\bar{z}^k\dot{\bar{z}}). \end{cases} \quad (79)$$

Notamos ahora que

$$\begin{cases} \dot{u} + i\dot{v} = kz^{k-1}\dot{z}, \\ \dot{u} - i\dot{v} = k\bar{z}^{k-1}\dot{\bar{z}}, \end{cases}$$

y que

$$u^2 + v^2 = (z\bar{z})^k.$$

Luego

$$z\bar{z} = (u^2 + v^2)^{\frac{1}{k}}$$

y

$$\dot{z}\dot{\bar{z}} = \frac{(\dot{u} + i\dot{v})(\dot{u} - i\dot{v})}{k^2 z^{k-1} \bar{z}^{k-1}} = \frac{\dot{u}^2 + \dot{v}^2}{k^2 (u^2 + v^2)^{\frac{k-1}{k}}}.$$

Obtenemos entonces que el lagrangiano en estas coordenadas se expresa

$$\mathcal{L}_k(u, v, \dot{u}, \dot{v}) = \frac{1}{2} \left[\frac{\dot{u}^2 + \dot{v}^2}{k^2 (u^2 + v^2)^{\frac{k-1}{k}}} - \omega^2 (u^2 + v^2)^{\frac{1}{k}} \right] - V_k(u, v), \quad (80)$$

con

$$V_k(u, v) = k^2 (u^2 + v^2)^{\frac{k-1}{k}} \left[\frac{\alpha}{2u^2} + \frac{\beta}{2v^2} \right]. \quad (81)$$

Podemos calcular ahora los momentos canónicos conjugados de estas coordenadas

$$\begin{cases} p_u = \frac{\partial \mathcal{L}_k}{\partial \dot{u}} = \frac{\dot{u}}{k^2 (u^2 + v^2)^{\frac{k-1}{k}}}, \\ p_v = \frac{\partial \mathcal{L}_k}{\partial \dot{v}} = \frac{\dot{v}}{k^2 (u^2 + v^2)^{\frac{k-1}{k}}}, \end{cases} \quad (82)$$

y el hamiltoniano

$$H_k = p_u \dot{u} + p_v \dot{v} - \mathcal{L}_k,$$

que finalmente tiene el siguiente aspecto

$$H_k = k^2(u^2 + v^2)^{\frac{k-1}{k}} \left[\frac{1}{2}(p_u^2 + p_v^2) + \frac{\omega^2}{2k^2}(u^2 + v^2)^{\frac{2}{k}-1} + \frac{\alpha}{2u^2} + \frac{\beta}{2v^2} \right]. \quad (83)$$

Lo interesante de ver el hamiltoniano en estas coordenadas es que, si se elimina el factor global $k^2(u^2 + v^2)^{\frac{k-1}{k}}$, lo que obtenemos es un oscilador no lineal con términos centrífugos.

Esta manera de entender el hamiltoniano de TTW fue originalmente propuesta por M. A. Rodríguez (el director de este trabajo) y no publicada, aunque sí propuesta en un congreso. Muy recientemente el hamiltoniano de TTW ha sido estudiado en este aspecto por G. Gubbiotti y D. Latini en su trabajo [7], donde sugieren un nuevo argumento a favor de su superintegrabilidad para k racional empleando un método novedoso basado en la técnica de escalas múltiples.

§A. Cálculo de las integrales (46) y (47)

En este apéndice vamos a detallar los cálculos de las integrales (46) y (47). El método de integración que seguiremos en ambas es la técnica estándar presentada en [5], donde se aplica al caso del problema de Kepler.

Para hallar la integral

$$\oint f(r)dr,$$

con

$$f(r) = \sqrt{2E - \omega^2 r^2 - \frac{k^2 A}{r^2}}, \quad (84)$$

tengamos en cuenta que f es una función multivalorada en el toro de Liouville y que precisamente $f(r) = p_r = m\dot{r}$, de modo que los límites del movimiento serán dos puntos de retorno r_1 y r_2 , análogos a los r_{\min} y r_{\max} de la figura 2, y vendrán dados precisamente por las raíces de la expresión dentro de la raíz cuadrada. Vamos a estudiar ahora esta integral como una integral en un contorno complejo teniendo en cuenta varias sutilezas. Si r_1 es la cota inferior del movimiento, un ciclo de r comprende un movimiento de r_1 a r_2 , donde $p_r > 0$, de modo que en esta parte escogemos la raíz cuadrada positiva; y después comprende un movimiento de r_2 a r_1 , donde $p_r < 0$ y hay que tomar la raíz cuadrada negativa. La integración entonces comprende las dos ramas de una función doblemente valorada en el plano complejo, con r_1 y r_2 los puntos de ramificación. Podemos por tanto representar el plano complejo como una de las hojas de una superficie de Riemann, pegadas a lo largo del eje real como se muestra en la figura [figura] de forma que en los puntos del eje real mayores que r_2 se toma raíz cuadrada positiva y los menores que r_1 se toma la negativa. Por simplificar la notación, $\sqrt{\cdots}$ indicará a partir de ahora la raíz cuadrada positiva.

Como el contorno de integración encierra la línea entre los puntos de ramificación, no podemos aplicar directamente el método de los residuos, pero sí que podemos considerar que el camino encierra el resto del plano complejo, con la dirección de integración opuesta (ver figura [figura]). En esta región el integrando sí es una función univalorada, de modo que aquí sí que podemos aplicar el teorema de los residuos. Notamos también que los polos de $f(r)$ están en 0 y en ∞ , de modo que

$$\oint f(r)dr = -2\pi i \text{Res}(f, 0) - 2\pi i \text{Res}(f, \infty). \quad (85)$$

El polo en 0 es de orden 1, de modo que podemos calcular el residuo

$$\text{Res}(f, 0) = \lim_{r \rightarrow 0} r f(r) = \lim_{r \rightarrow 0} -\sqrt{2Er^2 - \omega^2 r^4 - k^2 A} = -ik\sqrt{A}. \quad (86)$$

Nótese que, de acuerdo con la discusión anterior, estamos tomando la raíz cuadrada negativa. Para calcular el residuo en ∞ empleamos un cambio de variable $z = r^{-1}$, de modo que $dr = -2z^{-2}dz$ y, si $f(r)dr = \tilde{f}(z)dz$,

$$\tilde{f}(z) = -2z^{-2}\sqrt{2E - \frac{\omega^2}{z^2} - k^2z^2A} = -2\sqrt{\frac{2E}{z^4} - \frac{\omega^2}{z^6} - \frac{k^2A}{z^2}}. \quad (87)$$

Por tanto, $z = 0$ es un polo de orden 3 de $\tilde{f}(z)$ y

$$\text{Res}(f, \infty) = \text{Res}(\tilde{f}, 0) = \lim_{z \rightarrow 0} \left(\frac{d}{dz} \right)^2 z^3 \tilde{f}(z) = \frac{4E\sqrt{-\omega^2}}{\omega^2} = i\frac{4E}{\omega}. \quad (88)$$

Finalmente

$$J_r = \frac{1}{2\pi} \oint f(r)dr = -i\text{Res}(f, 0) - i\text{Res}(f, \infty) = \frac{4E}{\omega} - k\sqrt{A}. \quad (89)$$

Queremos hallar ahora la integral

$$\oint g(\theta)d\theta,$$

con

$$g(\theta) = \sqrt{A - \frac{\alpha}{\cos^2 \theta} - \frac{\beta}{\sin^2 \theta}}. \quad (90)$$

Podemos hacer ahora un cambio de variable $z = e^{i\theta}$, de modo que $dz = izd\theta$ y, si $f(\theta)d\theta = \tilde{f}(z)dz$,

$$\tilde{g}(z) = \frac{-i}{z} \sqrt{A - \frac{4\alpha}{(z + \frac{1}{z})^2} + \frac{4\beta}{(z - \frac{1}{z})^2}} = -i\sqrt{\frac{A}{z^2} - \frac{4\alpha}{(z^2 + 1)^2} + \frac{4\beta}{(z^2 - 1)^2}}. \quad (91)$$

Tenemos que tener en cuenta ahora que, como $g(\theta) = p_\theta = \frac{r^2}{k^2}\dot{\theta}$ de nuevo los puntos de retorno serán las raíces de la expresión dentro de la raíz cuadrada. Tenemos que realizar la integral en un contorno que rodee en sentido antihorario el segmento que une z_1 y z_2 , con $z_1 = e^{i\theta_1}$ y $z_2 = e^{i\theta_2}$ y θ_1, θ_2 los puntos de retorno. Nótese también que en todo caso los puntos de retorno deben estar en el mismo cuadrante, ya que en los puntos $\theta = 0, \frac{\pi}{2}, \pi, \frac{3\pi}{2}$ la integral diverge. Por tanto, podemos evitar que el contorno pase por los polos de la función \tilde{f} , que a primera vista se ve que están en $0, \pm 1$ y $\pm i$. De nuevo podemos aplicar la técnica anterior, la función ha de ramificarse necesariamente en el interior del contorno, pero igualmente podemos considerar que el camino encierra el resto del plano complejo con la dirección de integración opuesta y aquí sí que podemos aplicar el teorema de los residuos. Así,

$$\oint g(\theta)d\theta = 2\pi i(\text{Res}(g, 0) + \text{Res}(g, 1) + \text{Res}(g, -1) + \text{Res}(g, i) + \text{Res}(g, -i)). \quad (92)$$

No es necesario preocuparse ahora de los signos de las raíces en cada uno de los términos puesto que, como vamos a ver ahora, el único término relevante es el residuo en 0. Así es, como todos los polos son de orden 1, se comprueba rápidamente que

$$\text{Res}(g, 0) = -i\sqrt{A}, \quad (93)$$

mientras que los términos correspondientes a los otros residuos sólo dependerán de α y de β . Por tanto podemos escribir

$$J_\theta = \frac{1}{2\pi} \oint g(\theta)d\theta = \sqrt{A} + C(\alpha, \beta), \quad (94)$$

con $C(\alpha, \beta)$ un término de poco interés que solo depende de α y β .

Referencias

- [1] R. Abraham and J. E. Marsden. *Foundations of mechanics*, volume 36. Benjamin/Cummings Publishing Company Reading, Massachusetts, 1978.
- [2] V. I. Arnold. *Mathematical methods of classical mechanics*. Springer Science & Business Media, 2013. [5](#), [12](#)
- [3] J. Bertrand. Théoreme relatif au mouvement d'un point attiré vers un centre fixe. *CR Acad. Sci*, 77(849-853):2, 1873. [7](#)
- [4] D. M. Fradkin. Three-dimensional isotropic harmonic oscillator and SU(3). *American Journal of Physics*, 33(3):207–211, 1965. [8](#)
- [5] H. Goldstein, C. P. Poole, and J. Safko. *Classical mechanics*. Pearson Education India, 2011. [5](#), [8](#), [17](#)
- [6] C. Gonera. On the superintegrability of TTW model. *Physics Letters A*, 376(35):2341–2343, 2012. [10](#), [12](#)
- [7] G. Gubbiotti and D. Latini. A multiple scales approach to maximal superintegrability. *Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical*, 2018. [17](#)
- [8] J.M. Jauch and E.L. Hill. On the problem of degeneracy in quantum mechanics. *Physical Review*, 57(7):641, 1940. [8](#)
- [9] L. D. Landau and E. M. Lifshitz. *Curso de física teórica. Volumen I: Mecánica*. Editorial Reverté, S. A., 1985. [5](#), [7](#), [12](#)
- [10] W. Miller Jr, S. Post, and P. Winternitz. Classical and quantum superintegrability with applications. *Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical*, 46(42):423001, 2013. [9](#)
- [11] M. Spivak. *Physics for mathematicians: Mechanics I*. Publish or Perish, 2010.
- [12] F. Tremblay, A. V. Turbiner, and P. Winternitz. An infinite family of solvable and integrable quantum systems on a plane. *Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical*, 42(24):242001, 2009. [10](#)
- [13] F. Tremblay, A. V. Turbiner, and P. Winternitz. Periodic orbits for an infinite family of classical superintegrable systems. *Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical*, 43(1):015202, 2009. [10](#)