## CLASIFICAPOR BAYESIANO INGENUO (NAIVE BAYES) Tecreme de Bayes:

$$P(A/B) = \frac{P(B|A) \cdot P(A)}{P(B)}$$

- Dem estración:

$$P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B|A) = P(B) \cdot P(A|B)$$

$$P(A|B) = \frac{P(A) \cdot P(B|A)}{P(B)}$$

<u>(ausu:</u> A,, \_, An

$$P(A_K|B) = \frac{P(B|A_K)P(A_K)}{P(B)} = \frac{P(B|A_K)P(A_K)}{\sum_{i=1}^{\infty} P(B|A_i) \cdot P(A_i)}$$

$$P(B) = \sum_{i=1}^{\infty} P(B|A_i) \cdot P(A_i)$$

$$\frac{P(B|A_K)(P(A_K))}{\sum_{k=1}^{\infty}P(B|A_k)\cdot P(A_k)}$$

EVIDENCIA



- 5. En una asignatura universitaria de primero asisten a clase 100 de los 150 alumnos. Se sabe que aprueban
- el 90% de los alumnos que asisten a clase y el 30% de los que no asisten.

Se elige un alumno al azar. Calcular:

- a. La probabilidad de que haya suspendido.
- b. Si se sabe que el alumno ha suspendido, la probabilidad de que haya asistido a clase.

Causes: 
$$A_1 \leftarrow A_{\text{siste}} = \text{dese}$$
 $A_2 \leftarrow N_0 = \text{close}$ 

Sheso:  $B_1 \leftarrow S_{\text{uspenden}}$ 

Sol/150

$$P(B) = P(B|A_1) \cdot P(A_1) + P(B|A_1) \cdot P(A_2)$$

$$1 - 0.9 = 0.1 \quad \frac{100}{150} \quad 1 - 0.3 = 0.6$$

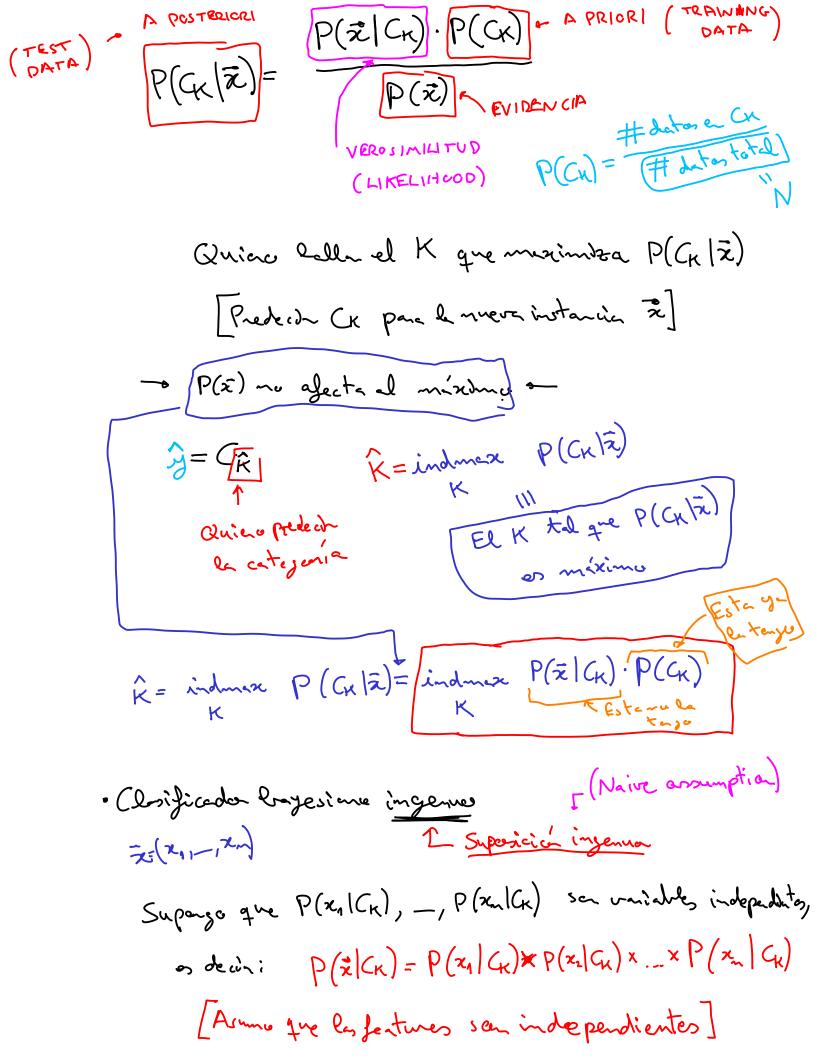
$$= \frac{10}{150} + \frac{30}{150} = \frac{40}{150} = \frac{1}{15}$$

(b)  $P(A_1|B) = \frac{P(B|A_1) \cdot P(A_1)}{P(B)} = \frac{1/15}{4/15} = \frac{1}{4}$ 

• Classification desperance to  $P(B_1 \cap B_2) = \frac{1}{4}$ 

Variable extension of  $P(B_1 \cap B_2) = \frac{1}{4}$ 

Trading that:  $X = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_2(1) \\ x_2(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_2(1) \\ x_2(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_2(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_2(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_2(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(1) & x_3(1) \\ x_3(1) & x_3(1) \end{pmatrix} =$ 



Supereures que conocemos los distribuciones de los P(Ri/CK) a priori:

Pa ejamplo, les estimenos coma distribuciones

normales:  $P(x_i|C_K) \sim \mathcal{N}(x_i|M_K, \sigma_K)$ Media de de  $x_i$  en  $C_K$   $X_i$  en  $C_K$   $X_i$  en  $C_K$   $X_i$  en  $C_K$   $X_i$  en  $X_i$ 

El clasificador bayesiano ingenuo, asigna a una nueva columna (x1,...,xn) la categoría que maximice el número:

$$N(x_1|\mu_{K,\sigma_{K}}^{\frac{1}{2}}) \times ... \times N(x_{n}|\mu_{K}, \sigma_{n}) \xrightarrow{H(K)} N$$

$$N(x_1|\mu_{K,\sigma_{K}}) = \sqrt{2\sigma^2}$$

$$N(x_1|\mu_{K,\sigma}) = \sqrt{2\sigma^2}$$

$$P(x_1|\mu_{K,\sigma}) = \sqrt{2\sigma^2}$$

$$P(x_1|\mu_{K,\sigma}) = \sqrt{2\sigma^2}$$