Aprendizaje Automático y Big Data, Práctica 0

Romain Contrain y Guillermo Martín Sánchez

Febrero 2020

1 Objetivo

El objetivo de esta práctica es implementar un algoritmo que calcule una aproximación a la integral de una función f por el método de Monte Carlo. Esto es, aproxime $\int_a^b f(x) dx \approx \frac{N_{debajo}}{N_{total}} (b-a) M$ donde $M = \max_{[a,b]} (f)$.

En concreto hemos calculado la integral de la función $f(x) = x^2$ en [0,3] y comparado el valor estimado con el valor real. Además, lo hemos hecho de dos formas: usando la librería numpy y no usando la librería, con la finalidad de medir los tiempos de diferencia para diferente N_{total}

2 Resultados

Como podemos ver en la Figura 1, ambas implementaciones dan resultados similares, que están bastante cercanos al resultado exacto $(\int_0^3 x^2 dx = 9)$ y se acercan más y más cuánto mayor sea el número de puntos N_{total} .

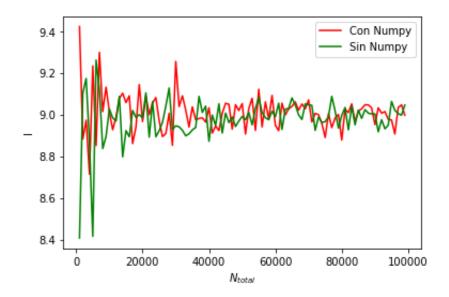


Figure 1: Valor de la integral calculado para diferente número de puntos N_{total}

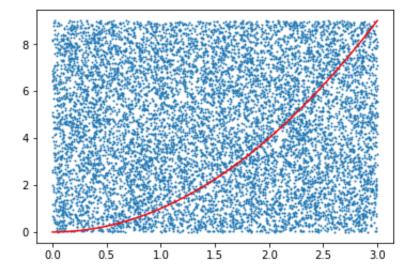


Figure 2: El área debajo de la curva x^2 , explorada con $N_{total}=10000$ puntos

Por otro lado, respecto a los tiempos, observamos en la Figura 3 que la implementación usando numpy es mucho más rápida (dando tiempos consider-

ados 0ms por el propio programa) y de coste casi constante (no parece crecer conforme aumentamos el número de puntos). Sin embargo, la implementación sin usar numpy sí crece significativamente de una forma que parece lineal con respecto al número de puntos.

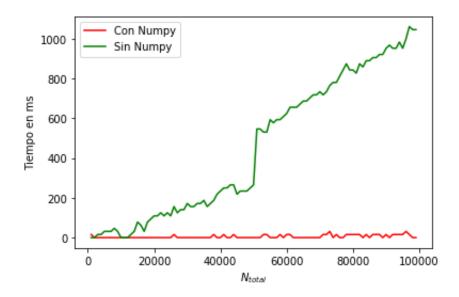


Figure 3: Tiempo en ms que tarda cada una de las implementaciones en estimar la integral con diferente número de puntos

3 Conclusiones

Concluimos que la aproximación de la integral mediante el método de Monte Carlo es bastante buena cuando N_{total} es muy grande. Por otro lado, concluimos que explotar las herramientas que numpy nos proporciona no sólo hace el código más rápido de programar sino también mucho más rápido de ejecutar.

4 Código

```
# -*- coding: utf-8 -*-
"""
Practica 0
"""
import numpy as np
import time
```

```
import matplotlib.pyplot as plt
# Usando numpy
def integra_mc(f,a,b,num_puntos=10000):
   x = np.linspace(a,b,num_puntos)
   y = f(x)
   M = np.amax(y)
    p = np.random.rand(num_puntos,2)
   p[:,0] = p[:,0]*(b-a)+a
   p[:,1] = p[:,1]*M
   r = p[:,1] < f(p[:,0])
   N = np.sum(r)
   I = (N/num\_puntos) * (b-a) * M
    return I,p
# Sin usar numpy
def integra_mc2(f,a,b,num_puntos=10000):
   x = a
    step = (b-a)/num_puntos
   M = 0
   for i in range(num_puntos):
       M = \max(M, f(x))
        x = x + step
   p = np.random.rand(num_puntos,2)
    N = 0
    for j in range(num_puntos):
        p[j,0] = p[j,0]*(b-a)+a
        p[j,1] = p[j,1]*M
        N = N + (p[j,1] < f(p[j,0]))
    I = (N/num\_puntos) * (b-a) * M
    return I,p
f = lambda x: x**2
a = 0
b = 3
tic = time.process_time()
I,p = integra_mc(f,a,b,100000)
toc = time.process_time()
print("Integral calculada:",I, "en tiempo",(toc-tic)*1000, " ms")
tic = time.process_time()
I,p = integra_mc2(f,a,b,100000)
toc = time.process_time()
print("Integral calculada:",I, "en tiempo",(toc-tic)*1000," ms")
x = np.linspace(a,b,1000)
```

```
plt.scatter(p[:,0],p[:,1], s=1)
plt.plot(x,f(x), 'r')
#%%
11 11 11
Medir tiempos y exactitud
tnp = []
t = []
Inp = []
Isnp = []
num_puntos = range(1000,100000,1000)
for n in num_puntos:
    tic = time.process_time()
    I,p = integra_mc(f,a,b,n)
    toc = time.process_time()
    tnp.append((toc-tic)*1000)
    Inp.append(I)
    tic = time.process_time()
    I,p = integra_mc2(f,a,b,n)
    toc = time.process_time()
    t.append((toc-tic)*1000)
    Isnp.append(I)
plt1, = plt.plot(num_puntos,tnp, 'r', label = 'Con Numpy')
plt2, = plt.plot(num_puntos,t, 'g', label = 'Sin Numpy')
plt.legend(handles=[plt1,plt2])
plt.xlabel('$N_{total}$')
plt.ylabel('Tiempo en ms')
plt.show()
plt1, = plt.plot(num_puntos,Inp, 'r', label = 'Con Numpy')
plt2, = plt.plot(num_puntos,Isnp, 'g', label = 'Sin Numpy')
plt.legend(handles=[plt1,plt2])
plt.xlabel('$N_{total}$')
plt.ylabel('I')
plt.show()
```