

Tema 6:

COMPORTAMIENTO LÓGICO MEDIANTE DISEÑO GRAFCET

Guillermo Rubio Gómez David Rodriguez Rosa Fernando José Castillo García

Automatización Industrial Curso 2021/22

- 1. Introducción
- 2. Elementos base y reglas de evolución
- 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
- 4. Preposicionamiento
- 5. Acciones
- 6. Fases de diseño

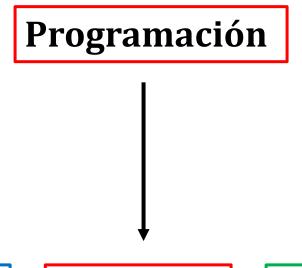


Automatismos industriales

Entorno → Sensores → Controlador → Actuadores → Entorno



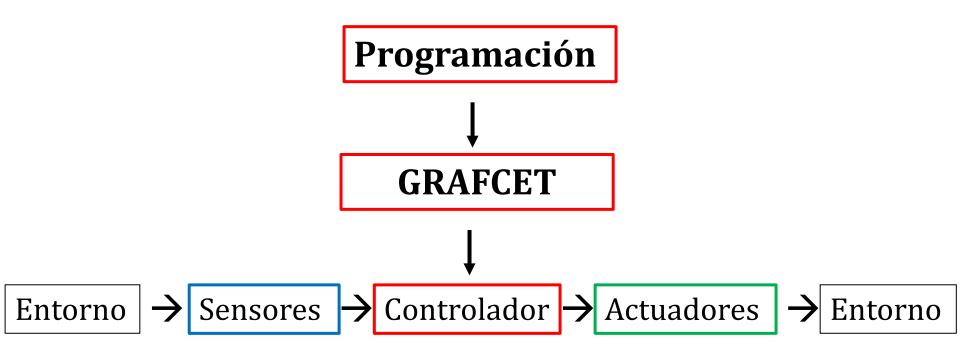
Automatismos industriales



Entorno → Sensores → Controlador → Actuadores → Entorno



Automatismos industriales





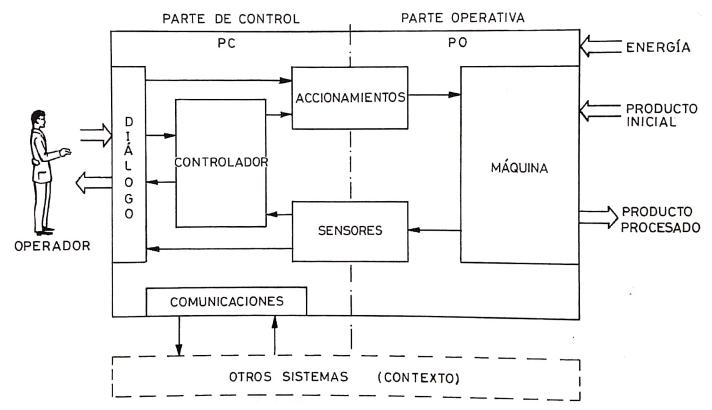
GRAFCET: Representación de automatismos lógicos

Premisas:

- 1) Caracteriza el funcionamiento
- 2) Parte de control y parte operativa
- 3) Elemento fundamental: etapa
- 4) División en macroetapas
- 5) Gráfico de evolución: secuencia y condiciones



2) Parte de control y parte operativa





GRAFCET: Representación de automatismos lógicos

Premisas:

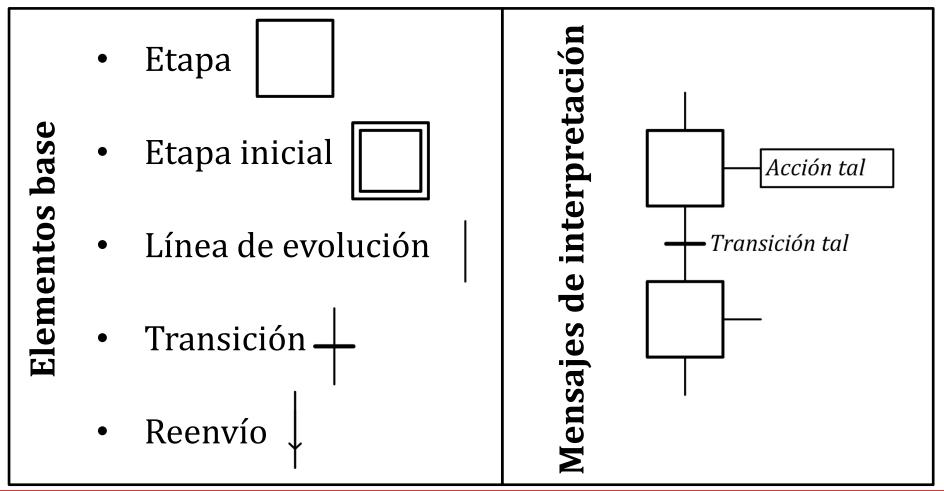
- 1) Caracteriza el funcionamiento
- 2) Parte de control y parte operativa
- 3) Elemento fundamental: etapa
- 4) División en macroetapas
- 5) Gráfico de evolución: secuencia y condiciones



- 1. Introducción
- -2. Elementos base y reglas de evolución
- 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
- 4. Preposicionamiento
- 5. Acciones
- 6. Fases de diseño



2. Elementos base y reglas de evolución





2. Elementos base y reglas de evolución

R1: Etapa→variable binaria

R2: Etapa activa o inactiva

R3: Arranque en frío

R4: Arranque en caliente

R5: Activación de etapa

R6: Desactivación de etapa

R7: Situaciones de transición

R8: Transición validada

R9: Transición franqueada

R10: Simultaneidad de franqueo

R11: Franqueo y desactivación

R12: Activación y desactivación

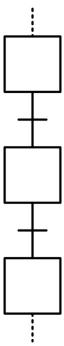
R13: GRAFCET cerrado

- 1. Introducción
- 2. Elementos base y reglas de evolución
- 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
 - 4. Preposicionamiento y sincronización
 - 5. Acciones
 - 6. Fases de diseño



3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia '0'/'Y'

Secuencial lineal

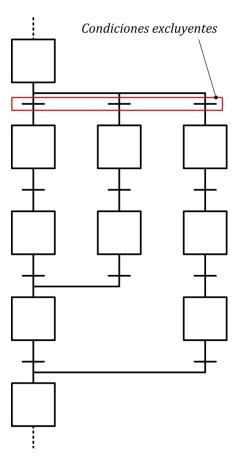




3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia

y convergencia 'O'/'Y'

Diverg/Converg 'O'

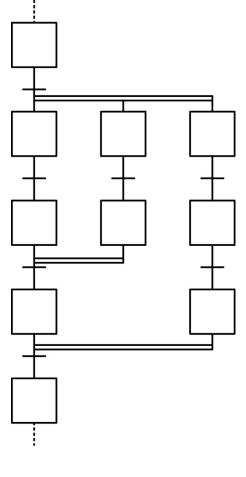




3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia

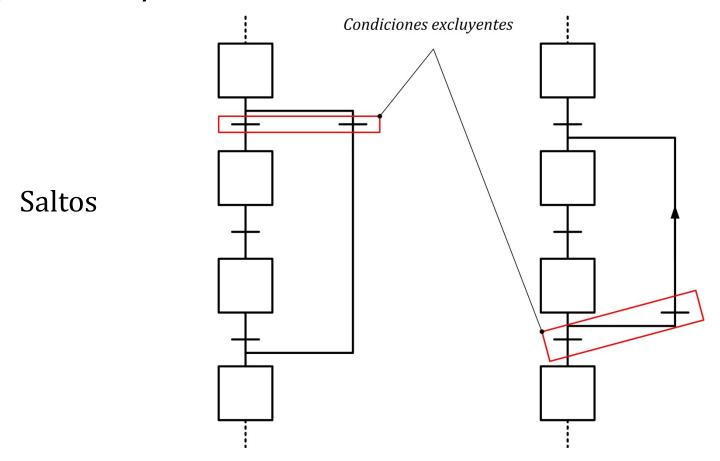
y convergencia 'O'/'Y'

Diverg/Converg 'Y'



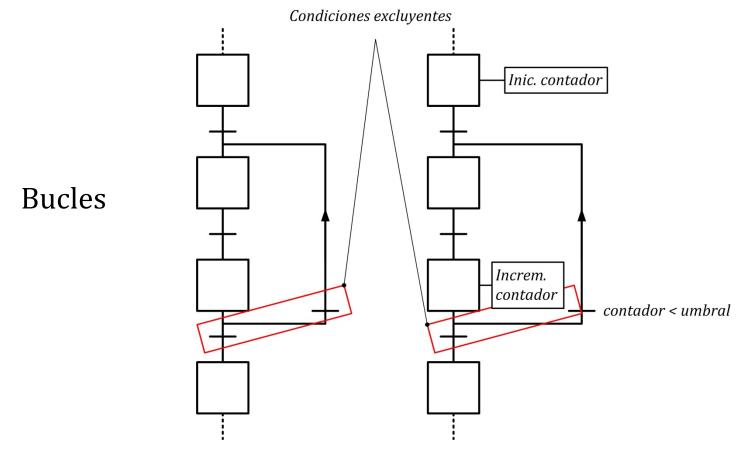


3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'

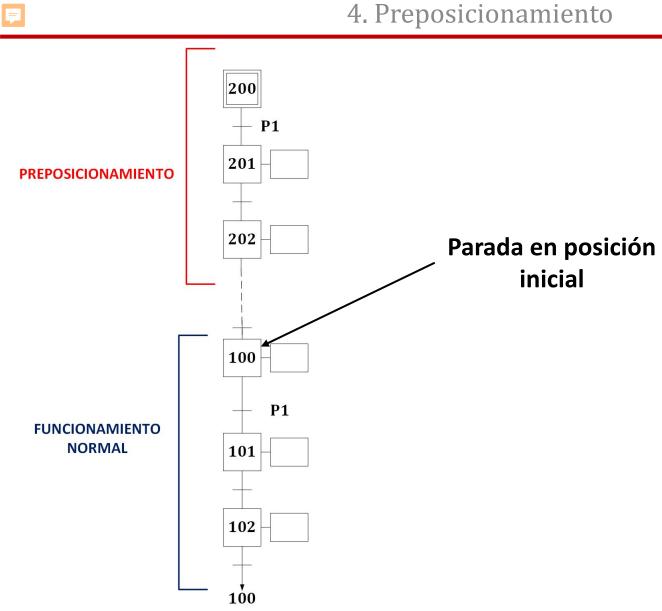




3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'



- 1. Antecedentes
- 2. Elementos base y reglas de evolución
- 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
- 4. Preposicionamiento
- 5. Acciones
- 6. Fases de diseño



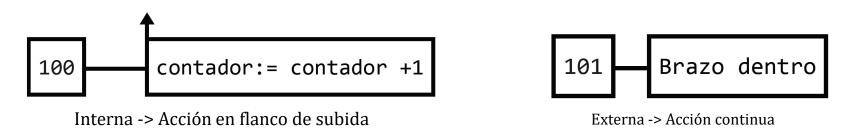
Grado en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática Escuela de Ingeniería Industrial y Aeroespacial de Toledo

- 1. Introducción
- 2. Elementos base y reglas de evolución
- 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
- 4. Preposicionamiento
- 5. Acciones
- 6. Fases de diseño

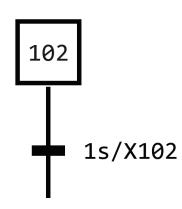


5. Acciones

Acciones internas y externas



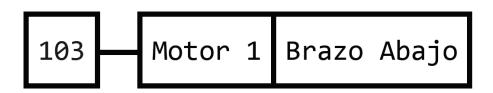
Etapas sin acción (espera)



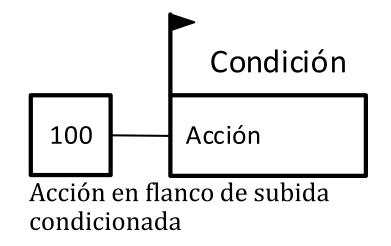


5. Acciones

Etapas con varias acciones



Acciones condicionadas
Botón 2
Motor 1
Acción continua condicionada



- 1. Introducción
- 2. Elementos base y reglas de evolución
- 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
- 4. Preposicionamiento
- 5. Acciones
- 6. Fases de diseño



- ETAPA 1: GRAFCET functional o nivel humano
- ETAPA 2: GRAFCET con sensores y actuadores
- ETAPA 3: Diseño del sistema de control
 - Diseño de la parte secuencial
 - Diseño de la parte combinacional



- ETAPA 1: GRAFCET functional
- ETAPA 2: GRAFCET con sensores y actuadores
- ETAPA 3: Diseño del sistema de control
 - Diseño de la parte secuencial
 - Diseño de la parte combinacional



• ETAPA 2: GRAFCET con sensores y actuadores

ENTRADAS		SALIDAS	
DEFINICION	SENSOR	DEFINICION	ACTUADOR
FC Brazo Abajo	10.0	Alimentador	Q0.0
FC Brazo Arriba	10.1	Desecho	Q0.1
FC Brazo Dentro	10.2	Brazo Arriba	Q0.2
FC Brazo Fuera	10.3	Brazo Abajo	Q0.3
FC Alimentador Fuera	10.4	Brazo Dentro	Q0.4
FC Desecho Fuera	10.5	Succión	Q0.5
Botón Marcha	10.6		



- ETAPA 1: GRAFCET funcional
- ETAPA 2: GRAFCET con sensores y actuadores
- ETAPA 3: Diseño del sistema de control
 - Diseño de la parte secuencial
 - Diseño de la parte combinacional

Automatización Industrial

Tema 6

DISEÑO DE AUTOMATISMOS LÓGICOS. GRAFCET