Automatización Industrial

Tema 6

DISEÑO DE AUTOMATISMOS LÓGICOS. GRAFCET

- 1. Introducción
- 2. Elementos base y reglas de evolución
- 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
- 4. Preposicionamiento
- 5. Acciones
- 6. Fases de diseño

Automatismos industriales

Entorno

Sensores

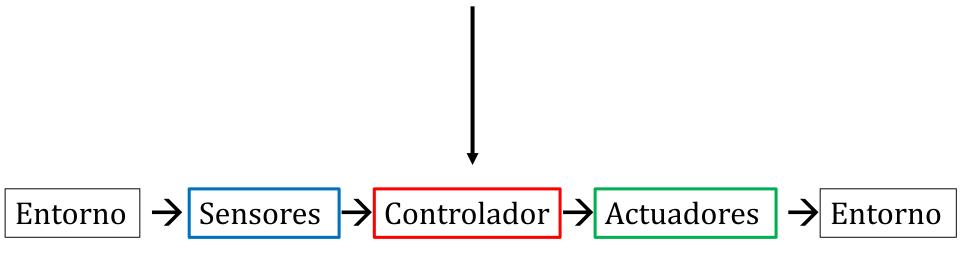
Controlador

Actuadores

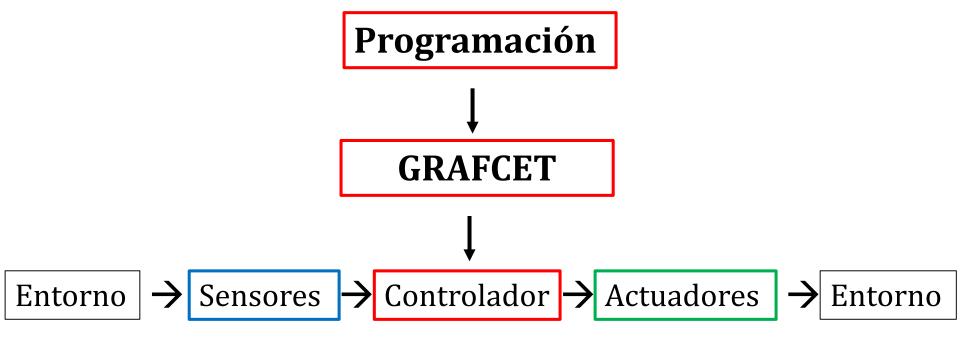
Entorno

Automatismos industriales

Programación



Automatismos industriales

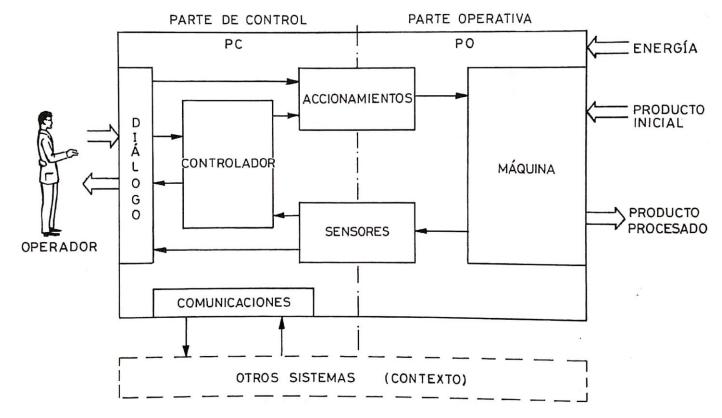


GRAFCET: Representación de automatismos lógicos

Premisas:

- 1) Caracteriza el funcionamiento
- 2) Parte de control y parte operativa
- 3) Elemento fundamental: etapa
- 4) División en macroetapas
- 5) Gráfico de evolución: secuencia y condiciones

2) Parte de control y parte operativa



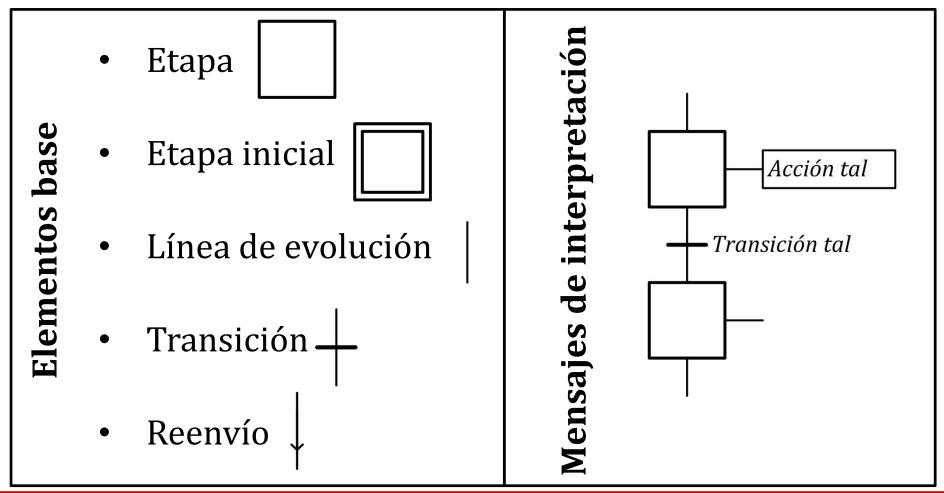
GRAFCET: Representación de automatismos lógicos

Premisas:

- 1) Caracteriza el funcionamiento
- 2) Parte de control y parte operativa
- 3) Elemento fundamental: etapa
- 4) División en macroetapas
- 5) Gráfico de evolución: secuencia y condiciones

- 1. Introducción
- 2. Elementos base y reglas de evolución
 - 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
 - 4. Preposicionamiento
 - 5. Acciones
 - 6. Fases de diseño

2. Elementos base y reglas de evolución



Grado en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática Escuela de Ingeniería Industrial de Toledo

2. Elementos base y reglas de evolución

R1: Etapa → variable binaria

R2: Etapa activa o inactiva

R3: Arranque en frío

R4: Arranque en caliente

R5: Activación de etapa

R6: Desactivación de etapa

R7: Situaciones de transición

R8: Transición validada

R9: Transición franqueada

R10: Simultaneidad de franqueo

R11: Franqueo y desactivación

R12: Activación y desactivación

R13: GRAFCET cerrado

- 1. Introducción
- 2. Elementos base y reglas de evolución
- 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
 - 4. Preposicionamiento y sincronización
 - 5. Acciones
 - 6. Fases de diseño

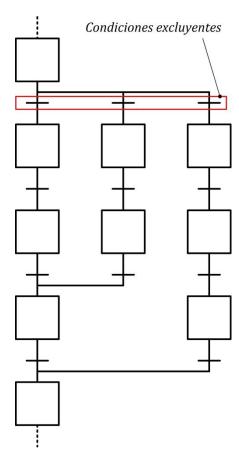
3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'

Secuencial lineal

3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia

y convergencia 'O'/'Y'

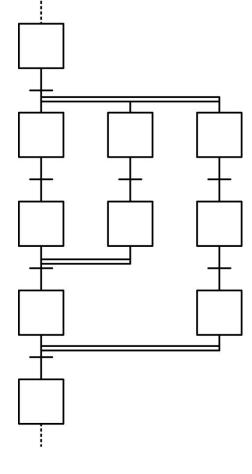
Diverg/Converg 'O'



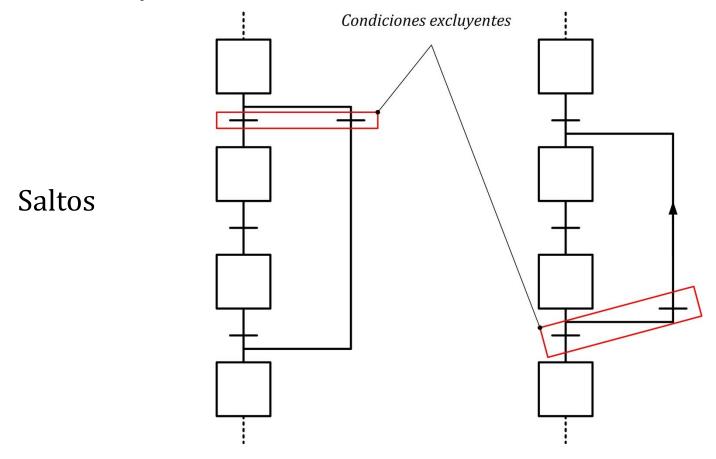
3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia

y convergencia 'O'/'Y'

Diverg/Converg 'Y'

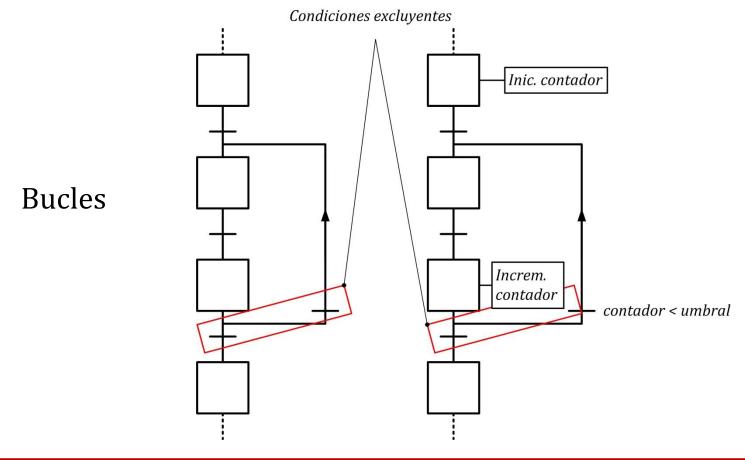


3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'



Grado en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática Escuela de Ingeniería Industrial de Toledo

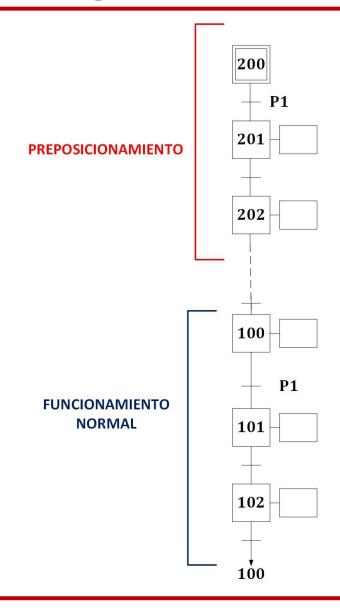
3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'



Grado en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática Escuela de Ingeniería Industrial de Toledo

- 1. Antecedentes
- 2. Elementos base y reglas de evolución
- 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
- 4. Preposicionamiento
- 5. Acciones
- 6. Fases de diseño

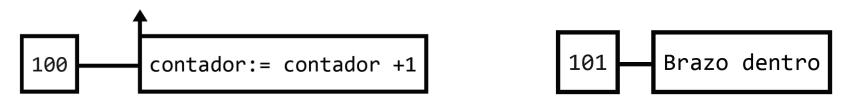
4. Preposicionamiento



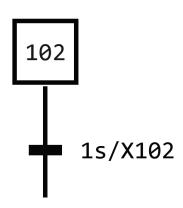
- 1. Introducción
- 2. Elementos base y reglas de evolución
- 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
- 4. Preposicionamiento
- 5. Acciones
- 6. Fases de diseño

5. Acciones

Acciones internas y externas

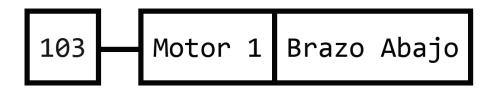


• Etapas sin acción (espera)

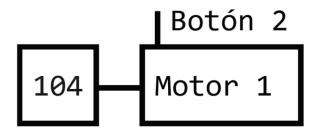


5. Acciones

Etapas con varias acciones



Acciones condicionadas



- 1. Introducción
- 2. Elementos base y reglas de evolución
- 3. Estructuras básicas: secuencia lineal, divergencia y convergencia 'O'/'Y'
- 4. Preposicionamiento
- 5. Acciones
- 6. Fases de diseño

- ETAPA 1: GRAFCET functional o nivel humano
- ETAPA 2: GRAFCET con sensores y actuadores
- ETAPA 3: Diseño del sistema de control
 - Diseño de la parte secuencial
 - Diseño de la parte combinacional

- ETAPA 1: GRAFCET functional
- ETAPA 2: GRAFCET con sensores y actuadores
- ETAPA 3: Diseño del sistema de control
 - Diseño de la parte secuencial
 - Diseño de la parte combinacional

ETAPA 2: GRAFCET con sensores y actuadores

ENTRADAS		SALIDAS	
DEFINICION	SENSOR	DEFINICION	ACTUADOR
FC Brazo Abajo	10.0	Alimentador	Q0.0
FC Brazo Arriba	10.1	Desecho	Q0.1
FC Brazo Dentro	10.2	Brazo Arriba	Q0.2
FC Brazo Fuera	10.3	Brazo Abajo	Q0.3
FC Alimentador Fuera	10.4	Brazo Dentro	Q0.4
FC Desecho Fuera	10.5	Succión	Q0.5
Botón Marcha	10.6		

- ETAPA 1: GRAFCET functional
- ETAPA 2: GRAFCET con sensores y actuadores
- ETAPA 3: Diseño del sistema de control
 - Diseño de la parte secuencial
 - Diseño de la parte combinacional

Automatización Industrial

Tema 6

DISEÑO DE AUTOMATISMOS LÓGICOS. GRAFCET