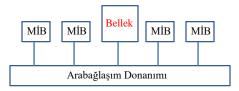
## **MESAJ AKTARIMI**

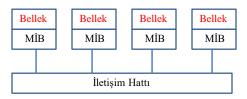
## DAĞITILMIŞ MİMARİLER

- Dağıtılmış mimariler iki sınıfa ayrılır:
  - Sıkı bağlı (tightly coupled)
  - Gevşek bağlı (loosely coupled)
- Sıkı bağlı mimariler: İşlemciler bir ortak belleği paylaşır.



## DAĞITILMIŞ MİMARİLER

- Gevşek bağlı mimariler: Her işlemcinin kendine ait bir yerel belleği vardır. Paylaşılan bir ortak bellek yoktur.
- İşlemciler birbirlerine bir iletişim hattı üzerinden bağlıdırlar.

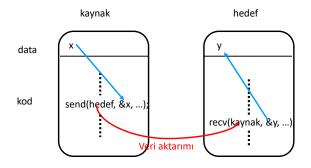


#### **MESAJ AKTARIMI**

- Gevşek bağlı mimari: İşlemciler iletişim hattı üzerinden aktarılan mesajlar aracılığı ile haberleşirler.
- Mesaj aktarımı paralel çalışan proseslerin iki temel problemine çözüm getirir:
  - Bilgi paylaşımı: mesaj alan proses mesaj içeriği ile belirli bir bilgiye sahip olur.
  - Senkronizasyon: mesajın alınabilmesi için önce gönderilmiş olması gerekir→ işlemlerin gerçeklenme sırası üzerinde belirli bir sınırlama getirir, mesajlaşan prosesler zaman içinde senkronize olurlar.

### MESAJLAŞMA İLKELLERİ

- SEND/RECEIVE:
  - **send**(hedef, data, ...) "data"nın mesajın yürütüldüğü andaki değeri aktarılır. "hedef" mesajın varacağı yer üzerinde program denetimi sağlar.
  - **receive**(kaynak, &buf, ...) "kaynak" kabul edilebilecek mesajlar üzerinde denetim sağlar. Mesaj içeriği "buf" adresine atanır.



## MESAJLAŞMA İLKELLERİ

- Mesaj içeriği anlamlı herhangi bir şey olabilir:
  - Veri
  - Uzaktan prosedür çağrısı
  - Yürütülebilir kod...
- Mesajlar genellikle standart alanlardan oluşurlar:
  - Gönderen prosesin kimliği
  - Alıcı prosesin kimliği (yanıt dönecek ise)
  - Mesajın boyu
  - Veri tipi
  - Veri...

#### HABERLEŞME KANALLARI

- Hedef ve kaynak belirleyicilerine haberleşme kanalı adı verilir.
- Haberleşme kanalı mesaj aktarımının fiziksel ortamda nasıl yürütüleceği ile ilgilenmez.
- Haberleşme kanalı ilkelin lojik düzeyde gerçeklenmesine ilişkin ayrıntıları belirler.
- Haberleşme kanalları iki şekilde adlandırılabilir:
  - 1. Doğrudan adlandırma
  - 2. Dolaylı adlandırma

#### DOĞRUDAN ADLANDIRMA

 Doğrudan Adlandırma (Direct Naming): Mesaj aktarımına katılacak taraflar, kaynak ve hedef proseslerin isimlerini ilkel içinde kullanırlar.

```
Proses Q:
```

send (P, mesaj): P prosesine bir mesaj gönder

Proses P:

receive (Q, mesaj): Q prosesinden bir mesaj kabul et

- Adları verilen prosesler arasında bir lojik kanal oluşturulur.
- Taraflar karşılıklı olarak birbirlerinin isimlerini bilmek durumundadırlar. Proses isimleri biricik (unique) olmalıdır.

#### DOĞRUDAN ADLANDIRMA

• Örnek çalışma:

```
        Process A
        Process B

        while (TRUE) {
        while (TRUE) {

        ... X verisi üret
        receive (A, Z)

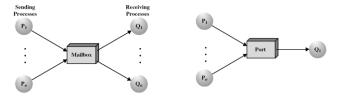
        send (B, X)
        ... veriyi kullan

        }
        }
```

- Yararları:
  - · Gerçeklenmesi kolay.
  - Mesaj alışverişine yer alacak taraflar proses denetiminde olur.
  - Pipeline (boru hattı) benzeri problemler için uygundur.
- Kısıtlamaları:
  - Proses adları bilinmeli
  - Esnek olmayan yapılara neden olur. İsim değişikliği sorun olur.

#### DOLAYLI ADLANDIRMA

 Dolaylı Adlandırma (Indirect Naming): Mesajlar doğrudan proseslere değil de, prosesler arasında paylaşılan yapılara (mailbox veya port) gönderilir.

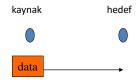


Mailbox/Port: Proseslerin içine mesaj yerleştirebildikleri ve başka proseslerin de mesajları çekebildikleri paylaşılan veri yapıları. Biricik bir isme sahip olmalılar. Sadece aynı yapıyı paylaşan prosesler haberleşebilirler.

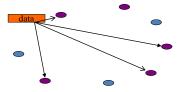
- Gerek duyarlarsa, bir proses çifti birden fazla mailbox aracılığı ile haberleşebilirler.
- Bir kanal tek yönlü veya çift yönlü aktarıma izin verebilir.
- Bir kanal birden fazla proses ile ilişkilendirilebilir.
  - Bire-birli haberleşme (one-to-one)
  - Bire-çoklu haberleşme (one-to-many)
  - Çoklu-tek haberleşme (many-to-one)
  - Çoklu-çoklu haberleşme (many-to-many)

#### MAILBOX / PORT

- Bire-bir haberleşme (point to point):
  - Bir kanal sadece iki proses tarafından paylaşılır
  - Prosesler arasında özel bir kanal oluşturulmuş olur.



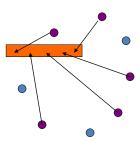
• Bire-çoklu haberleşme (one to all):



- Bir kanal çok sayıda proses tarafından paylaşılır.
- Bir proses kanala mesaj gönderir (send), diğer prosesler kanaldan mesaj alırlar (receive) → Broadcast benzeri haberleşme
- Receive yürütmüş ve bekleyen çok sayıda proses var ise:
  - Sadece bir prosesin receive isteğini kabul edip, işleme al.
  - Tüm receive isteklerini işleme al, veri hazır olunca içlerinden birini rastgele seç.

#### MAILBOX / PORT

- Çoklu-tek haberleşme (all to one):PORT
  - Bir kanal çok sayıda proses tarafından paylaşılır.
  - Bir çok proses kanala mesaj gönderirler (send), sadece bir proses kanaldan mesaj alır (receive).
  - İstemci-Sunucu tipi uygulamalar için uygun bir yapı.



- Kanal bir sunucu proses ve çok sayıda istemci proses arasında paylaşılır.
- İstemciler hizmet isteklerini kanala (porta) gönderirler.
- Sunucu mesajın başlık alanından (header) istemcinin kimliğini belirleyebilir.

- Çoklu-çoklu haberleşme (all to all):MAILBOX
  - Bir kanal çok sayıda proses tarafından paylaşılır.
  - Bir çok proses kanala mesaj gönderirler (send), bir çok diğer proses de kanaldan mesaj alır (receive).
  - Benzer hizmet veren çok sayıdaki sunucunun yer aldığı (server farm) istemci-sunucu tipi uygulamalar için uygun bir yapıdır.

#### MAILBOX / PORT

- MAILBOX SAHİPLİĞİ: erişim haklarını belirler.
- Mailbox bir prosese veya sisteme ait olabilir.
- Prosese ait:
  - Mailbox bir prosese ait ise, sadece o proses mesaj alabilir (receive).
  - Aynı mailbox'ı paylaşan diğer prosesler sadece mesaj gönderebilirler.
  - Proses yaratılırken mailbox yaratılır; proses sonlanınca da yok olur.
    - Sonlanmış bir prosese ait mailbox'a mesaj gönderen proses bir sinyal ile uyarılır.
  - Veya, proses uygun gördüğü anda create\_mailbox/destroy\_mailbox çağrıları ile yapıyı yaratır veya sonlandırır.

- Sisteme ait:
  - Mailbox bir proses ile ilişkilendirilmemiştir, kendi başına var olur.
  - Paylaşan prosesler sonlansa bile varlığını sürdürür.
  - Bir proses, haberleşme ilkellerini yürütmeden önce dinamik olarak mailbox'a bağlanmak zorundadır.

# GERÇEKLEME AYRINTILARI

- Tamponlama yeteneği
- Doğrudan / Dolaylı haberleşme
- Senkron/Asenkron haberleşme

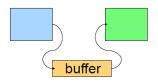
#### **TAMPONLAMA**

- TAMPONLAMA KAPASİTESİ: kanalda (mesaj kuyruğunda) geçici olarak saklanabilen mesaj sayısı
- Sıfır kapasite:
  - Mesaj kuyruğu boyu sıfırdır.
  - Gönderici, alıcı receive yürütene kadar bekler; mesaj doğrudan gönderenin bellek alanından alıcının bellek alanına taşınır.



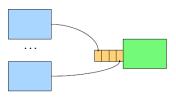
#### **TAMPONLAMA**

- Sınırlı kapasite:
  - Mesaj kuyruğunun belirli bir kapasitesi vardır.
  - Kuyruk dolu olmadığı sürece mesajlar kabul edilir. Kuyruk dolu ise gönderen bekler.
- Sınırsız kapasite:
  - Sonsuz sayıda mesaj kabul edilir (sanal bellek kullanılır).
  - Mesaj gönderen hiç bir zaman beklemez.



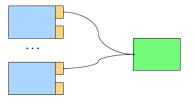
# DOĞRUDAN HABERLEŞME

- Sadece alıcıda bir tampon alanı
  - Birden fazla gönderici alıcıya mesaj gönderebilir
  - Belirli bir göndericiden gelen mesajı seçmek için tüm tamponun taranması gerekir



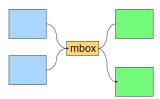
# DOĞRUDAN HABERLEŞME

- Her göndericide bir tampon alanı
  - Bir gönderici birden fazla alıcıya mesaj gönderebilir



### DOLAYLI HABERLEŞME

- Posta Kutusu yapısı kullanılır
  - -Çoklu (many-to-many) haberleşme olanağı sağlar
  - -posta kutusunu yarat/aç/kapat ... gerekir
  - Tampon: dışlamalı erişim gerekir
  - Mesaj boyu: kısıtlı olabilir, birden fazla paket kullan



### SENKRON / ASENKRON İLETİŞİM

- İletişim, ilkellerin neden olduğu **gecikmeler** göz önüne alınarak iki sınıfta incelenir; **senkron** ve **asenkron**.
- Gecikme: send/receive çağrılarının gerçeklenme aşamalarının bu çağrıları yürüten proseslerin kontrol akışları üzerinde yarattığı etki.
- Çağrı iki aşamada gerçeklenir:
  - 1. Send/receive çağrısının iletişim altyapısına iletilmesi
  - Çağrıya ilişkin adımların yürütülmesi (mesajın gönderilmesi veya alınması)
- Gecikmesiz (nonblocking): Çağrı 1. aşamada sonlanır
- Gecikmeli (blocking): Çağrı 1. ve 2. adımların tamamlanmasını bekler.

# SENKRON İLETİŞİM (blocking send/blocking receive)

- Send ve Receive ilkellerinin her ikisi de gecikmelidirler.
  - Gönderici proses, alıcı proses mesajı alana kadar askıya alınır.
    - Alıcı bir mesaj al çağrısı yürütmemiş ise bekle
    - Veri aktarımını başlat
    - Veri gönderici belleğinden aktarılana kadar bekle
    - Alıcı receive adımını tamamlayıp alındı mesajı gönderene kadar bekle

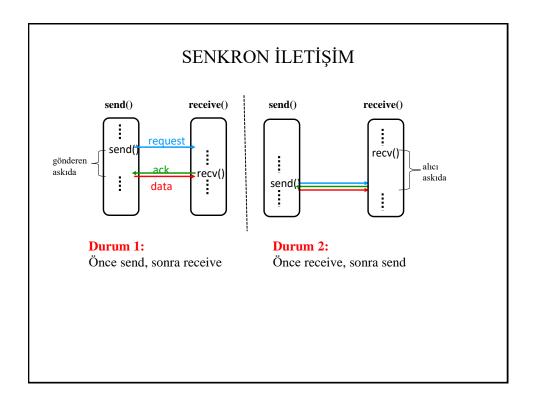
send( dest, type, msg) 
$$\setminus$$

- Alıcı proses, bir mesaj gönderilene kadar askıya alınır.
  - Bir mesaj hazır olana kadar bekle ve mesajı geri getir

recv( src, type, msg )

# SENKRON İLETİŞİM (blocking send/blocking receive)

- Prosesler zaman içinde senkronize olurlar (rendez-vous).
- Gönderici mesajının alındığına emin olur. Alıcı mesaj içeriğinin güncel olduğuna emin olur.
- Gerçeklemesi kolay.
- Kısıtlayıcı:
  - Gönderici mesajı kabul edilene kadar beklemek yerine çalışabilir.
  - Alıcı bir mesaj hazır olana kadar beklemek yerine çalışabilir.



## ÖLÜMCÜL KİLİTLENME

• P1 ve P2 prosesleri verilerini değiş tokuş edeceklerdir:

• Prosesler aynı işi yaptıkları halde aynı kodu yürütemezler.

### ÖLÜMCÜL KİLİTLENME

• P1 ve P2 prosesleri send ve receive çağrılarını farklı sıralarda yürütmek zorundadırlar:

```
\begin{array}{ll} \textbf{P}_1 \text{:} & \textbf{P}_2 \text{:} \\ \text{send} (\texttt{P2}, \, \texttt{data1}) \, ; & \text{receive} (\texttt{P1}, \, \texttt{data1}) \, ; \\ \text{receive} (\texttt{P2}, \, \texttt{data2}) \, ; & \text{send} (\texttt{P1}, \, \texttt{data2}) \, ; \end{array}
```

# ASENKRON İLETİŞİM (non\_blocking send/blocking receive)

- Send ilkeli gecikmesiz ancak Receive gecikmelidir.
  - Gönderici proses
    - İletişim altyapısı tarafından çağrı kabul edilene kadar bekle
    - Veri aktarımını başlat ve veri sistemin mesaj kuyruğuna kopyalandıktan sonra geri dön. Alıcının mesajı kabulü için beklenmez.
    - Çağrının tamamlanması: Çağrının geri getireceği bir dönüş kodu üzerinden mesajın akıbetinin sorgulanması gerekebilir eğer uygulama bu bilgiye gerek duyuyor ise
    - Örnek uygulama

```
status = async_send( dest, type, msg )
...
if !send_complete( status )
   wait for completion;
...
use msg data structure;
...
```

# ASENKRON İLETİŞİM (non\_blocking send/blocking receive)

- Send ilkeli gecikmesiz ancak Receive gecikmelidir.
  - Alici proses
    - Bir mesaj hazır olana kadar askıda bekle ve mesajı geri getir.
    - Örnek uygulama: "sunucu receive ile mesaji için bekler, gelen mesajı hizmeti sunacak olan bir işçi ipliğe aktarır", ".." işlemleri tekrarlar.
    - Eğer mesaj gelene kadar bloke olmak istenmez ise, iletişim altyapısının sağlayacağı bir dönüş bilgisi üzerinde sorgulama yaparak receive ilkelinin yürütülmesi ertelenebilir; bu arada başka işlemler yürütülerek bekleme ile harcanacak zaman değerlendirilebilir.

while ( probe(src) != HaveMSG )
wait for msg arrival
recv( src, type, msg );
consume msg;

# ASENKRON İLETİŞİM (non-blocking send/blocking receive)

- Yararı: Hesaplama ve iletişim işlemleri zaman içinde çakıştırılabilir > maximum paralellik sağlanır.
- Kısıtlayıcı:
  - Prosesler senkronize olmazlar.
  - Alınan mesajın güncelliğinden emin olunamaz.
  - Mesajın iletişim sistemine kopyalanması gerekir, zaman alır.
  - Mesajın alıcıya ulaşıp ulaşmadığı ayrıca kontrol edilmesi gerekir ( eğer bu bilgiye ihtiyaç varsa).

#### PROSES SENKRONİZASYONU:SEMAFOR

• Bir mailbox semafor olarak kullanılabilir:

```
"non-blocking send"+"blocking receive"

P(sem)→ receive

V(sem)→ send
```

• Başlangıç durumu:

```
create_mailbox (mutex) // mailbox yarat
send (mutex, boş-mesaj) // boş mesaj gönder
```

• Proses P<sub>i</sub>:

```
while (TRUE) {
    receive (mutex, boş-mesaj); //mesajı okuyan proses KB'e
    ..... //kritik bölüm // ilerleme hakkı kazanır
    send (mutex, boş-mesaj);
}
```

# ÜRETİCİ TÜKETİCİ PROBLEMİ

Tek üretici ve tek tüketici durumu

```
void producer(void)
{ while (TRUE)
{ ...
    produce item; ...
    send( consumer, item ); ...
}

void consumer(void)
{ while (TRUE)
{    recv( producer, item ); ...
    consume item; ...
}
```

## ÜRETİCİ TÜKETİCİ PROBLEMİ

- İkili semafor: bir tek mesaj ile gerçeklenebilir (bir önceki örnek)
- Üretici Tüketici probleminde tampon alanın kapasitesi (n) bir sayma semaforuna atanan ilk değer olacaktır. Bu durumda, n elemanlı bir tampon oluşturmak için n adet boş mesaja gerek duyulur.
- Sayma semaforu: semaforun ilk değeri n:tampon alanın boyutu→ n adet mesaj ile gerçeklenebilir.
- Çözümde iki mailbox kullanılır:
  - mailbox "üretme izni"
  - mailbox "tüketme\_izni"

### ÜRETİCİ TÜKETİCİ PROBLEMİ

• İlklendirme işlemleri:

```
mesaj = "boş mesaj"

n = tampon eleman sayısı

create_mailbox ( üretme_izni );

create_mailbox ( tüketme_izni );

for (i=0; i<n; i++) send (üretme izni, mesaj);
```

- "üretme\_izni" ← n adet boş mesaj gönderilir (boş tampon)
- Üretici ve Tüketici prosesleri bu adımdan sonra çalışmaya başlayabilirler.

## ÜRETİCİ TÜKETİCİ PROBLEMİ

• Proses Üretici:

```
while (TRUE) {
    receive (üretme_izni, mesaj); //boş mesaj al
    mesaj = "yeni veri "
    send (tüketme_izni, mesaj); // dolu mesaj gönder
}
```

• Proses Tüketici:

```
while (TRUE) {
     receive (tüketme_izni, mesaj); // dolu mesaj al
     "mesaj içeriğini kullan "
     send (üretme_izni, mesaj); //boş mesaj gönder
}
```