

第四题 二叉树的应用

【问题描述】

二叉搜索树（BST）定义为具有以下属性的二叉树：

- 任意节点的左子树不空，则左子树上所有节点的值均小于它的根节点的值
- 任意节点的右子树不空，则右子树上所有节点的值均大于它的根节点的值
- 任意节点的左、右子树也分别为二叉查找树

完全二叉树（CBT）的深度为 k ，除第 k 层外，其他各层（ $1 \sim (k-1)$ 层）的节点数都达到最大值，且第 k 层所有的节点都连续集中在最左边。

现在，给定一个键值互不相同的非负整数序列，构造一颗树既是 CBT，也是 BST。请你输出这个 BST 的层次遍历序列。

【输入形式】

每个输入文件的第一行为一个正整数 N (≤ 20)，即二叉树中结点的总数。第二行给出了 N 个不同的非负键值序列。

注意：每一行中的所有数字都用一个空格隔开，并且不大于 50。

【输出形式】

相应完全搜索二叉树的层次遍历序列输出在一行中。一行中的所有数字必须由一个空格隔开，并且行首和行尾不得有多余的空格。

【样例输入】

```
10
1 2 3 4 5 6 7 8 9 0
```

【样例输出】

```
6 3 8 1 5 7 9 0 2 4
```

一、问题分析和任务定义

本题给定一个非负整数序列，要求构建出一棵既是二叉搜索树，又是完全二叉树的树，然后输出这棵树的层次遍历序列。

任务一：输入给定序列

任务二：构建完全二叉搜索树

任务三：层次遍历输出

二、样例推导

先将输入序列按照升序排列，得到 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9，然后通过计算得到根结点的左子树的结点数，为 6，所以 0 1 2 3 4 5 为左子树部分，6 为根结点，7 8 9 为右子树部分。在分别对左右子树重复上述操作，直到遇到叶结点递归结束。层次遍历输出后得到 6 3 8 1 5 7 9 0 2 4，经过验证，符合完全二叉树和二叉搜索树的要求。

三、数据结构设计和定义

```
template <typename Elem>
class BinTree
{
public:
    BinTree() {} //构造函数
    ~BinTree() {} //析构函数
    virtual void setRoot(BinNode<Elem>* rt) = 0; //设置根结点
    virtual BinNode<Elem>* getRoot() = 0; //返回根结点
    virtual void clear(BinNode<Elem>* rt) = 0; //清空二叉树
    virtual bool BinTreeEmpty(BinNode<Elem>* rt) = 0; //判断二叉树
是否为空树
    virtual void preorder(BinNode<Elem>* rt) = 0; //前序遍历
    virtual void Inorder(BinNode<Elem>* rt) = 0; //中序遍历
    virtual void postorder(BinNode<Elem>* rt) = 0; //后序遍历
    virtual void LevelOrderTraverse(BinNode<Elem>* rt) = 0; //层次
遍历
    virtual int BinTreeDepth(BinNode<Elem>* rt) = 0; //获得二叉树
的深度
    virtual int count(BinNode<Elem>* rt) = 0; //获得二叉树的结点数

    virtual bool find(BinNode<Elem>* rt, const Elem& e) = 0; //查找
二叉树中是否含有元素 e
```

```

        virtual    int countLeft(vector<Elem>& v) = 0; //计算二叉树的
左子树的结点数

        virtual BinNode<Elem>* CreateCBST(vector<Elem>& v) = 0; //创建
完全二叉搜索树
};

```

物理存储结构采用二叉链表来实现。

四、 算法思想

1. 首先将输入序列存储在 **vector** 容器中。
2. 再对 **vector** 中数据从小到大排序。
3. 根据二叉搜索树的性质，某一结点的左子树都小于该结点，右子树都大于该结点，根据完全二叉树的性质，给定一个固定大小的结点总数 **n**，就可以计算出根结点左子树的结点数 **x**，于是有序序列 **vector** 的前 **x** 个就是左子树，第 **x+1** 就是根结点，剩下的就是右子树。
4. 从根结点开始对序列递归划分，得到完全二叉搜索树 **T**，然后通过队列实现层次遍历输出。

五、 关键功能的算法设计

```

//数据输入
vector<int> v;
int value;
for(int i=0;i<N;i++)
{
    cin>>value;
    v.push_back(value);
}
sort(v.begin(),v.end()); //将输入序列升序排列
//数据处理
int countLeft(vector<Elem>& v) //计算二叉树的左子树的结点数
{
    int N=v.size();
    int n=0,x=0;

```

```

n=log(N+1)/log(2); //除叶结点外满二叉树的层数
x=N-(pow(2,n)-1); //叶结点数
x=min(x,int(pow(2,n-1))); //左子树的叶结点数
x=x+pow(2,n-1)-1; //左子树的结点数
return x;
}

```

BinNode<Elem>* CreateCBST(vector<Elem>& v) //创建完全二叉搜索树

```

{
    BinNode<Elem>* rt=new BinNode<Elem>;
    if(v.size()==1) //如果是叶结点
    {
        rt->setValue(v[0]);
        return rt;
    }
    int x=countLeft(v); //计算二叉树的左子树的结点数
    rt->setValue(v[x]); //根结点
    vector<int> vl,vr;
    vl.assign(v.begin(),v.begin()+x); //左子树
    if(x+1<=v.size()-1) //如果右子树不为空
        vr.assign(v.begin()+x+1,v.end()); //右子树
    rt->setLeft(CreateCBST(vl)); //创建左子树的完全二叉搜索树
    if(vr.size()) //如果右子树不为空
        rt->setRight(CreateCBST(vr)); //创建右子树的完全二叉搜索树
    return rt;
}

```

//数据输出

```

void LevelOrderTraverse(BinNode<Elem>* rt) //层次遍历
{

```

```

    if(rt==NULL) return;
    queue<BinNode<Elem>*> q;
    q.push(rt);
    BinNode<Elem>* curr;
    while(!q.empty())
    {
        curr=q.front();
        if(curr->left()!=NULL)
            q.push(curr->left());
        if(curr->right()!=NULL)
            q.push(curr->right());
        printf("%d ",curr->getValue());
        q.pop();
    }
}

```

六、性能分析

1. 数据输入部分

for 循环共执行 n 次，所以时间复杂度为 $O(n)$ ，空间复杂度为 $O(n)$ 。

2. 数据处理部分

countLeft 函数，时间复杂度为 $O(1)$ ，空间复杂度为 $O(1)$ 。

CreateCBST 函数，时间复杂度为 $O(\log_2 n)$ ，空间复杂度为 $O(n)$ 。

3. 数据输出部分

LevelOrderTraverse 函数，时间复杂度为 $O(n)$ ，空间复杂度为 $O(n)$ 。