

## GUSTAV POLHEM

076 313 0476

gustavpolhem@gmail.com

Tornväktaregatan 16H, 41647 Göteborg

# CV

### UTBILDNING

**2015** M.Sc. Production Engineering (Chalmers University of Technology)

**2013** B.Sc. Automation och Mekatronik (Chalmers University of Technology)

### KURSER

**2015** Simuleringsmetodik, Verification/Validation, Design of Experiments

**2015** Project Management Training

### ANSTÄLLNINGAR

**2020** Else AB, Systemutveckling

**2016** Virtual Manufacturing, Konsult

**2015** ÅF Industry (Manufacturing & Logistics Development), Konsult

**2013** ARLA foods, Maskinoperatör

**2007** SAAB Personvagnar, Montör

### UPPDRAGSERFARENHETER

#### **2020 – 2024 (Pågående) Else AB**

På Else utvecklar vi automatiska system för internlogistik.

Systemet får beställningar på produkter från ett ordersystem och skickar vidare en transportväg till ett materialhanteringssystem. Mina uppgifter består av att utveckla detta automatiska system enligt MVC-struktur. Inför varje nytt projekt behöver logik ändras så att hantering av produkter i lager och i transport hanteras enligt kundens önskemål. För att uppnå det har jag ett tätt utbyte med kund. Jag har även ansvar över databasen så att den på ett korrekt sätt speglar hur kundens lager ser ut. För att bygga upp detta används skriptning i SQL. Kunden kan följa allt som händer i systemet genom de formulär vi sätter upp med lagerinformation, pågående pallhanteringsuppdrag, status på olika maskiner m.m.

*Verktyg: C#, .NET, MVC, Configuration, Event, Databas, Entity Framework, SQL, LINQ, databaser, Projektledning, Driftsättning*

## **GUSTAV POLHEM**

076 313 0476

gustavpolhem@gmail.com

Tornväktaregatan 16H, 41647 Göteborg

# CV

### **2017-2020 Volvo Cars Torslanda, Manufacturing Engineering**

Ingår i det arbetslag som har uppgift att säkerställa tillverkningsprocesser för produktion av Volvos bilar. Mitt mål är att leverera en fungerande modell för hur svetspunkter och skruvar ska sättas i produktion. För att kunna leverera detta så arbetar jag nära Research & Development så att min modell följer de senaste ändringar bilarna genomgår. Ytterligare ansvar är att simulera denna modell genom att bygga upp en robotcell där jag garanterar att man med robotar och verktyg kan svetsa svetspunkter och skruvar inom den cykeltid bilen ska produceras.

*Verktyg: Process Simulate/ Process Designer, PowerPoint, Microsoft Excel*

### **2016-2017 ABB Engineering, Shanghai**

Jobbade tillsammans med ABB och Volvo Cars Torslanda på uppdrag att översätta simulering av robotcell från en mjukvara till en annan. Mina arbetsuppgifter bestod av att befolka robotceller med material som ABB försåg mig med för att sedan bygga upp processen enligt Volvo Cars önskemål. Detta skulle sedan simuleras för att garantera att cellerna fungerade som motsvarande produktion gjorde i verkligheten.

*Verktyg: Process Simulate/ Process Designer, Robotstudio, Microsoft Excel*

### **2015-2016 IKEA Industry, Development Arena**

Ingick i det team som hade ansvar för flödessimulering av produktionskoncept. Jag ledde arbetet med att programmera logiken för hur material tillverkades i produktion. Andra arbetsuppgifter bestod av att samla in data genom intervjuer med experter på trä-tillverkning samt att tyda dagliga rapporter från IKEAs egna produktionssystem.

*Verktyg: Automod, Microsoft Excel*

### **2014-2015 JOAB**

Uppdraget bestod av att hjälpa JOAB reducera ledtid i produktion samt att ge insyn på hur man kunde förbättra deras dagliga morgonmöten. Vi använde oss av Value Stream Mapping för att uppskatta tidsåtgång för de moment som ingick i produktionen.

Arbetet resulterade i ett förslag som vi trodde bättre skulle utnyttja den begränsade yta JOAB arbetade på. Förslag på ny struktur av dagliga morgonmöten erbjöds efter intervjuer med lagledare och arbetare.

*Verktyg: Value Stream Mapping, Microsoft Excel*

### **2013 Chalmers Tekniska Högskola, Institutionen för Signaler och System**

Kandidatarbete med mål att måla upp ett område med en autonomt styrd robot.

Mina uppgifter bestod av att beräkna hur en robot skulle modelleras för att autonomt navigera i ett okänt rum.

*Verktyg: Matlab, Simulink, Visual Studio, Microsoft Kinect*

**GUSTAV POLHEM**

076 313 0476

gustavpolhem@gmail.com

Tornväktaregatan 16H, 41647 Göteborg

**CV****ALLMÄNKUNSKAPER/FÄRDIGHETER**

Flödessimulering

Robotsimulering

HTML

CSS

JavaScript

C#

**SPRÅK**

Svenska - Modersmål

Engelska - Flytande

**ÖVRIGT**

Ordförande i kommitté för mottagandet av nya studenter till sektionen Automation och Mekatronik, Chalmers.

Ledamot i kommitté med uppdrag att stärka sammanhållning bland studenter i sektionen Automation och Mekatronik, Chalmers.