

Control Estadístico de Calidad

Introducción a los gráficos de control

Profesor: Gustavo Ahumada

Introducción a los gráficos de control

Los gráficos de control constituyen una herramienta básica en los procesos de control de calidad estadístico. Esta subunidad desarrolla los fundamentos de muchos de los gráficos de control aplicados comunmente. Aunque la idea general de los gráficos de control son comunes, dos grandes diferencias son consideradas: gráficos de control por variables, donde las características las características son continuas; y gráficos de control por atributos, donde las variables monitoreadas son discretas.

La idea subyacente de los gráficos de control es construir límites naturales para una estadística de resumen dada de una característica bajo estudio. Bajo la presencia de causas comunes (naturales) de variación, esta estadística de resumen se espera permanezca dentro de estos límites. Sin embargo, si la estadística se encuentra fuera de los límites naturales, es muy probable que solamente la variabilidad natural este presente, y una investigación debería ser llevada a cabo en orden para asignar posibles causas de variación, las cuales deberían ser eliminadas. En la práctica, los límites naturales deberían ser estimados acorde a una distribución muestral de la estadística que es monitoreada, y la nos referiremos a los límites estimados como **límites de control**.

Elementos de un gráfico de control

1. Línea central (CL): este es el valor central alrededor del cual debería variar la estadística bajo monitoreo.
2. Límite de control inferior (LCL): este es el valor inferior, el cual es muy improbable que la estadística ocurra cuando el proceso está bajo control.
3. Límite de control superior (UCL): este es la contrapartida de LCL en la parte superior de la CL. El LCL y UCL son simétricos si la distribución de probabilidad del estadístico bajo monitoreo es simétrica (ejemplo normal)

Diseño de un gráfico de control

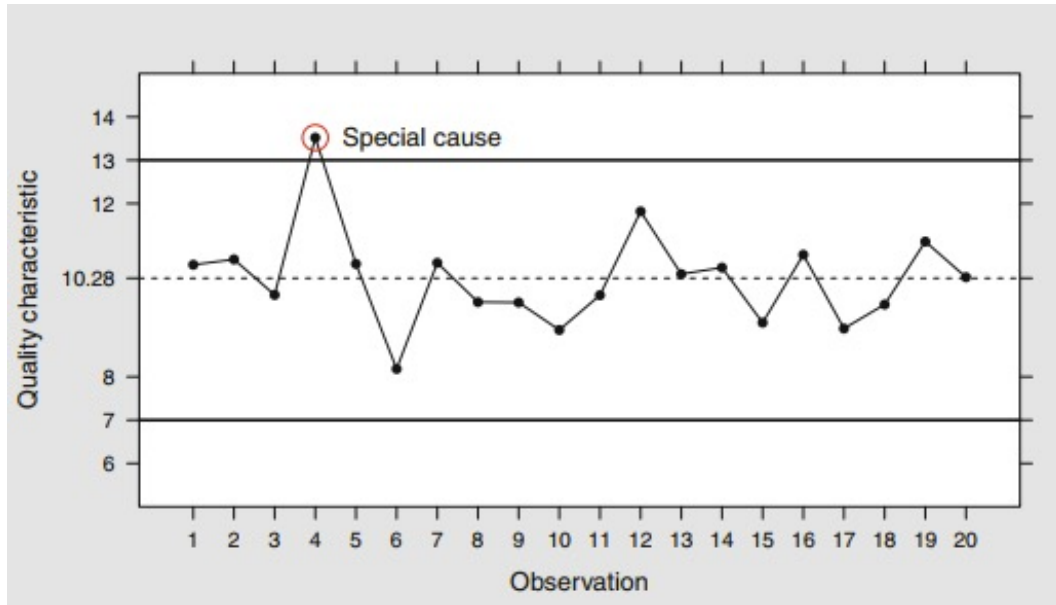
¿Cómo establecer los límites de control?

- i. son estimados empleando una muestra preliminar, muestra de tamaño 25-30.
- ii. muestras subsecuentes son graficadas empleando los anteriores límites.

Cuando las observaciones individuales de la estadística que está siendo monitoreada se encuentran entre los límites de control, el proceso es considerado **estar estadísticamente en control**.

Podríamos estar interesados en decidir la frecuencia del muestreo. Para ello empleamos la Longitud Media de Muestreo (Average Run Length-ARL), el número de muestra, en promedio, que serán obtenidas antes de detectar un cambio en el proceso. Su parámetro p es la probabilidad de que un punto se encuentre fuera de los límites de control. la media de $\mu = 1/p$.

$$ARL = \frac{1}{p} = \frac{1}{0.0027} = 370.37.$$



Leer un gráfico de control

El proceso de variación natural es debido a causas comunes, mientras la variación fuera de los límites de control es debido a causas especiales. El surgimiento de las causas comunes proviene de la aleatoriedad y todo lo que podemos hacer es tratar de reducirlas en orden de mejorar el proceso, por ejemplo a través de Diseño de Experimentos. Una causa especial lleva a una variabilidad que no es una consecuencia de la aleatoriedad. Entonces, cuando un punto se encuentra por fuera de los límites de control, la causa (especial) debería ser identificada, analizada y erradicada.

Las causas especiales pueden ser generadas por otros problemas en un proceso. Ellos pueden ser identificados a través de los patrones en el gráfico.

Las siguientes señales pueden ayudar a identificar las situaciones fuera de control anteriores:

- i. Puntos fuera de los límites de control.
- ii. Siete puntos consecutivos en el mismo lado de la línea central.
- iii. Seis puntos consecutivos incrementando o disminuyendo.
- iv. 14 puntos consecutivos alternando de arriba a abajo.
- v. Cual otro patrón inusual.

Otros patrones inusuales que pueden surgir basados en el gráfico 9.4 son:

1. Dos de tres consecutivos puntos en la Zona A o por encima.
2. Cuatro de cinco puntos consecutivos en la Zona B o por encima.
3. Quince puntos consecutivos en la Zona B.

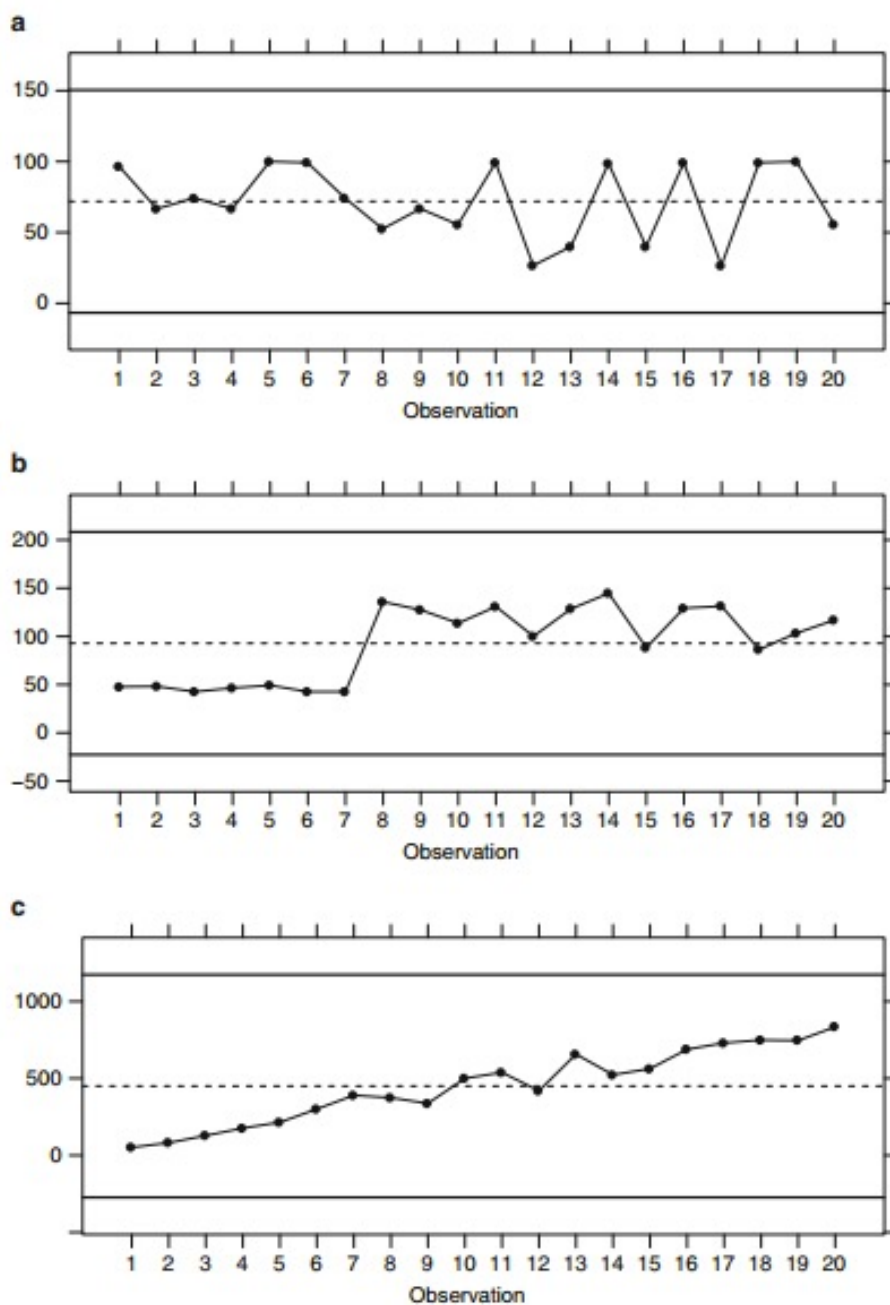


Fig. 9.3 Patterns in control charts. We can identify several patterns in a control chart, namely: Recurring cycles (seasonality) (a), Shifts (b), or Trends (c)

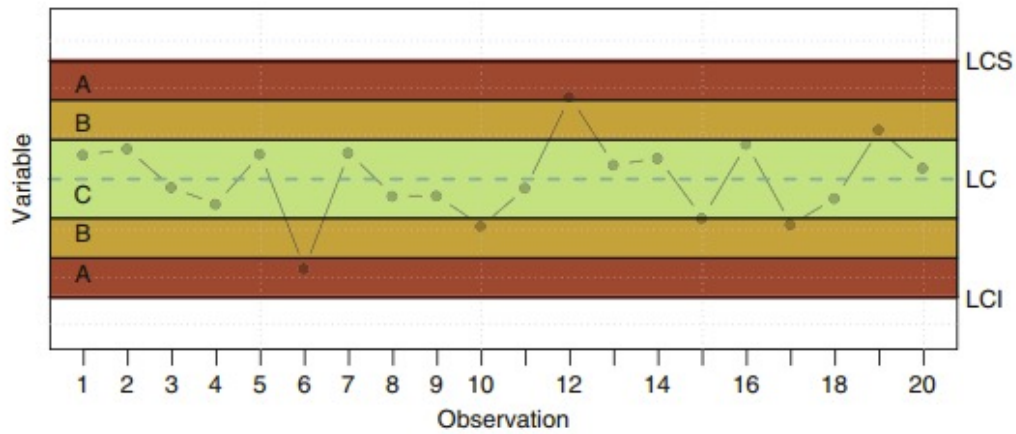


Fig. 9.4 Control chart zones. The distribution of the observations in the three zones can convey out-of-control situations

Gráfico de control por variables

Cuando las características bajo medición es una variable numérica continua deberíamos utilizar gráficos de control por variables. En este tipo de proceso de control tenemos que controlar tanto los valores centrales de la variables y su variabilidad, esta es la razón por la cual los gráficos de control por variables empleados dos por dos: un gráfico para los valores centrales y otro para la variabilidad.

Estimación de σ para los gráficos de control

La desviación estándar no es un estimador insesgado de la desviación poblacional. Por lo tanto, en estadística de control de procesos, los siguientes estimadores son usualmente empleados: $\frac{s}{c_4}$ o $\frac{R}{d_2}$. Los coeficientes c_4 y d_2 pueden ser encontrados en la pagina 285. Ellos pueden ser calculados en *R* usando las funciones `ss.cc.getc4` y `ss.cc.getd2` en el paquete *SixSigma*.

Gráficos de control por datos agrupados

En orden para construir este tipo de gráficos nosotros tenemos que definir subgrupos racionales, idealmente de igual tamaño. Si los grupos tiene tamaños diferentes, entonces los límites de control no serán constantes, y tendrá una aspecto desigual que los hará más difícil para la interpretación.

El más famoso par de gráficos de control es el gráfico de media y rango o gráfico X-R.

Gráfico de media (gráfico de X barra)

La estadística para ser estimada es la media de cada muestra \bar{x}_j :

$$\bar{x}_j = \frac{\sum_{i=1}^n x_{ij}}{n_j}, \quad j = 1, \dots, m$$

La linea central (CL) es llamada la gran media $\bar{\bar{x}}$, ejemplo:

$$\bar{\bar{x}} = \frac{\sum_{j=1}^m \bar{x}_j}{m}.$$

Para calcular los límites de control ($CL \pm 3\sigma$) necesitamos estimar σ . En este caso, como estamos monitoreando las medias, necesitamos la desviación estándar de aquellas medias en orden para calcular los límites. Desde la distribución muestral de la media muestral, nosotros sabemos que su desviación estándar es $\frac{\sigma}{\sqrt{n}}$. Entonces tenemos:

$$\bar{\bar{x}} \tag{1}$$

$$UCL = \bar{\bar{x}} + \bar{R} \times \frac{3}{d2\sqrt{n}}$$

$$LCL = \bar{\bar{x}} - \bar{R} \times \frac{3}{d2\sqrt{n}}$$

donde \bar{R} es el rango promedio

$$\bar{R} = \frac{\sum_{j=1}^m R_j}{m}; \quad \max x_{ij} - \min x_{ij},$$

donde $d2$ es una constante que solamente depende de n .

Ejemplo. Espesor de placas de metal. Gráfico X-bar. Tenemos que medir el espesor de las placas de metal provenientes de $m = 14$ muestras de tamaño $n = 6$, correspondientes a 7 días, una muestra para cada uno de los turnos en los cuales se organiza la producción. El data frame `ss.data.thickness2` está en el paquete `SixSigma`

```
# install.packages("SixSigma") instalar una sola vez
# install.packages("qcc") instalar una sola vez
library(SixSigma)
library(qcc)
```

```
## Package 'qcc' version 2.7
```

```
## Type 'citation("qcc")' for citing this R package in publications.
```

```
aggregate(thickness ~ ushift,
data = ss.data.thickness2,
FUN = mean)
```

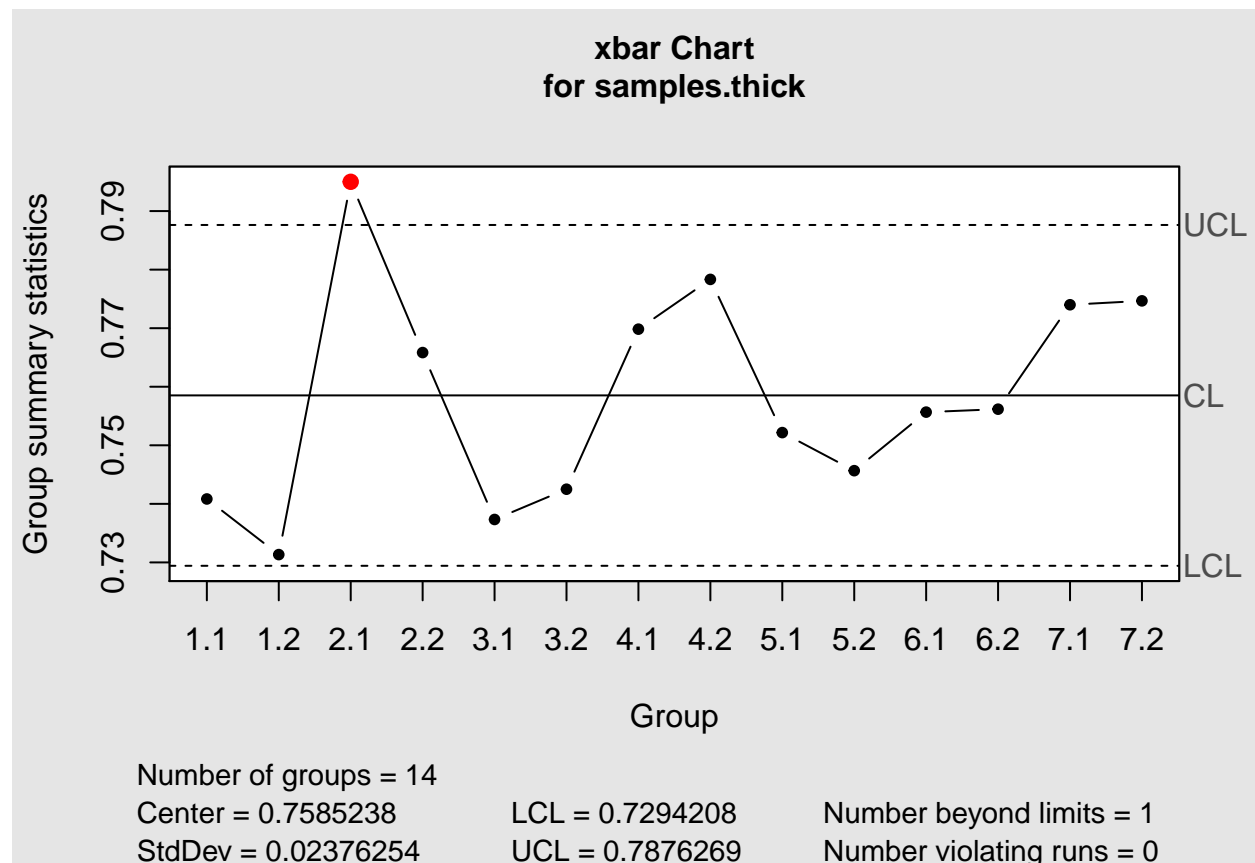
```
##      ushift thickness
## 1      1.1 0.7408333
## 2      1.2 0.7313333
## 3      2.1 0.7950000
## 4      2.2 0.7658333
## 5      3.1 0.7373333
## 6      3.2 0.7425000
## 7      4.1 0.7698333
## 8      4.2 0.7783333
## 9      5.1 0.7521667
## 10     5.2 0.7456667
## 11     6.1 0.7556667
## 12     6.2 0.7561667
## 13     7.1 0.7740000
## 14     7.2 0.7746667
```

```
samples.thick <- qcc.groups(
  data = ss.data.thickness2$thickness,
  sample = ss.data.thickness2$ushift) # convertimos nuestros datos en un data frame
samples.thick
```

```
##      [,1] [,2] [,3] [,4] [,5] [,6]
## 1.1 0.713 0.776 0.743 0.713 0.747 0.753
## 1.2 0.749 0.726 0.774 0.744 0.718 0.677
## 2.1 0.778 0.802 0.798 0.793 0.801 0.798
## 2.2 0.780 0.729 0.793 0.777 0.774 0.742
## 3.1 0.775 0.735 0.749 0.737 0.701 0.727
## 3.2 0.727 0.736 0.768 0.759 0.734 0.731
## 4.1 0.748 0.748 0.778 0.789 0.764 0.792
## 4.2 0.778 0.750 0.777 0.736 0.807 0.822
## 5.1 0.752 0.738 0.788 0.740 0.754 0.741
## 5.2 0.726 0.745 0.705 0.770 0.744 0.784
## 6.1 0.775 0.742 0.735 0.768 0.752 0.762
## 6.2 0.763 0.749 0.750 0.759 0.787 0.729
## 7.1 0.793 0.757 0.775 0.772 0.750 0.797
## 7.2 0.796 0.784 0.807 0.780 0.731 0.750
```

Ahora creamos un objeto qcc para un gráfico X-bar:

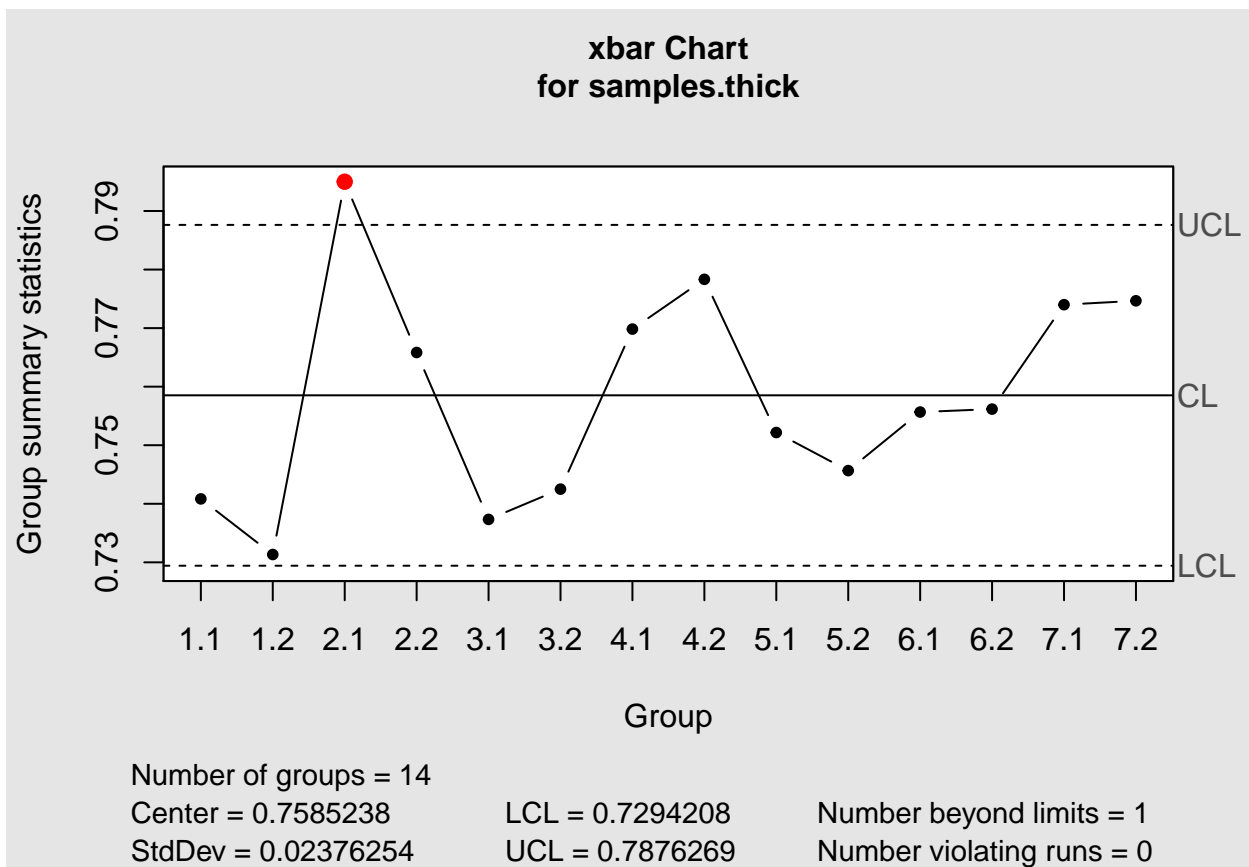
```
xbar.thick <- qcc(data = samples.thick, type = "xbar")
```



```
summary(xbar.thick) # estadísticas de resumen y gráfico de control
```

```
##
## Call:
## qcc(data = samples.thick, type = "xbar")
##
## xbar chart for samples.thick
##
## Summary of group statistics:
##      Min.   1st Qu.   Median     Mean   3rd Qu.     Max.
## 0.7313333 0.7432917 0.7559167 0.7585238 0.7729583 0.7950000
##
## Group sample size: 6
## Number of groups: 14
## Center of group statistics: 0.7585238
## Standard deviation: 0.02376254
##
## Control limits:
##      LCL      UCL
## 0.7294208 0.7876269
```

```
plot(xbar.thick) # solamente obtener gráfico de control
```

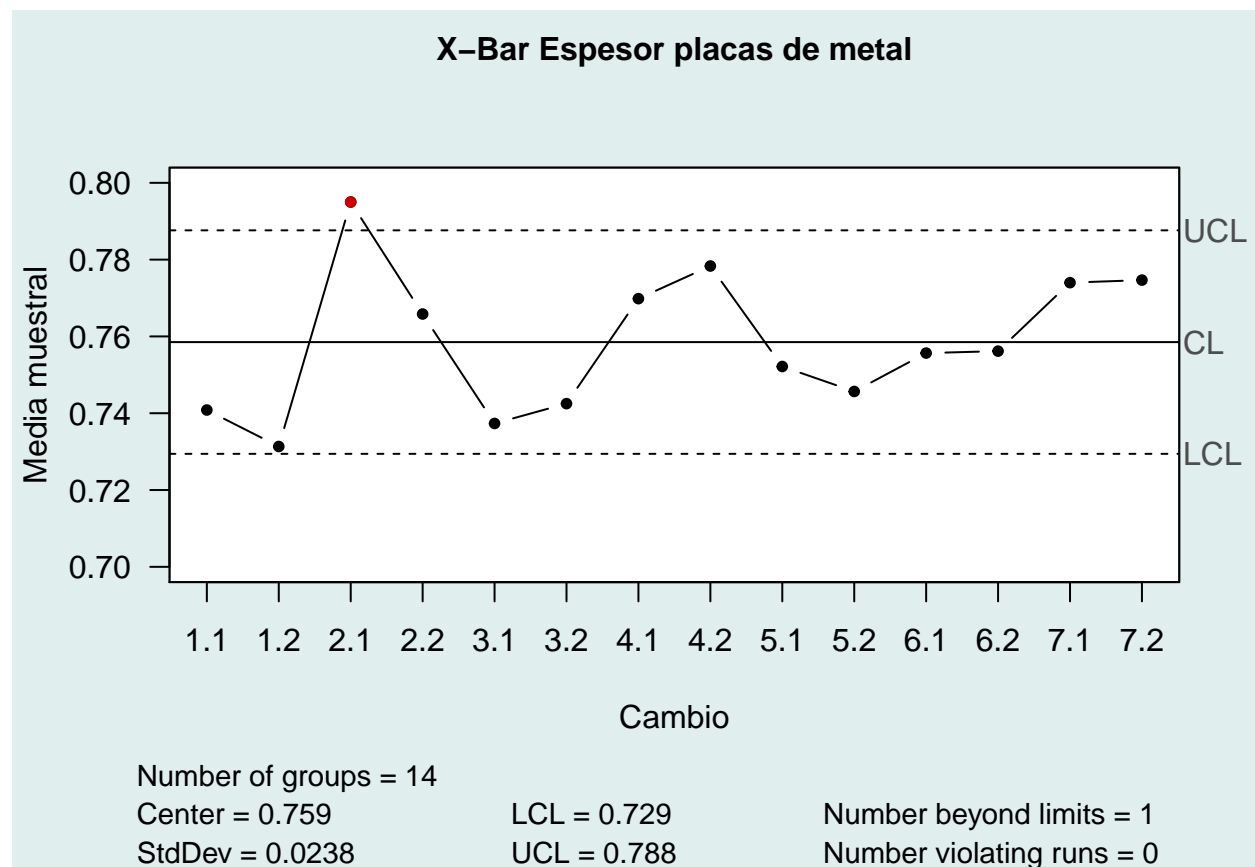


```
names(xbar.thick)
```

```
## [1] "call"      "type"      "data.name" "data"      "statistics"
## [6] "sizes"     "center"    "std.dev"   "nsigmas"   "limits"
## [11] "violations"
```

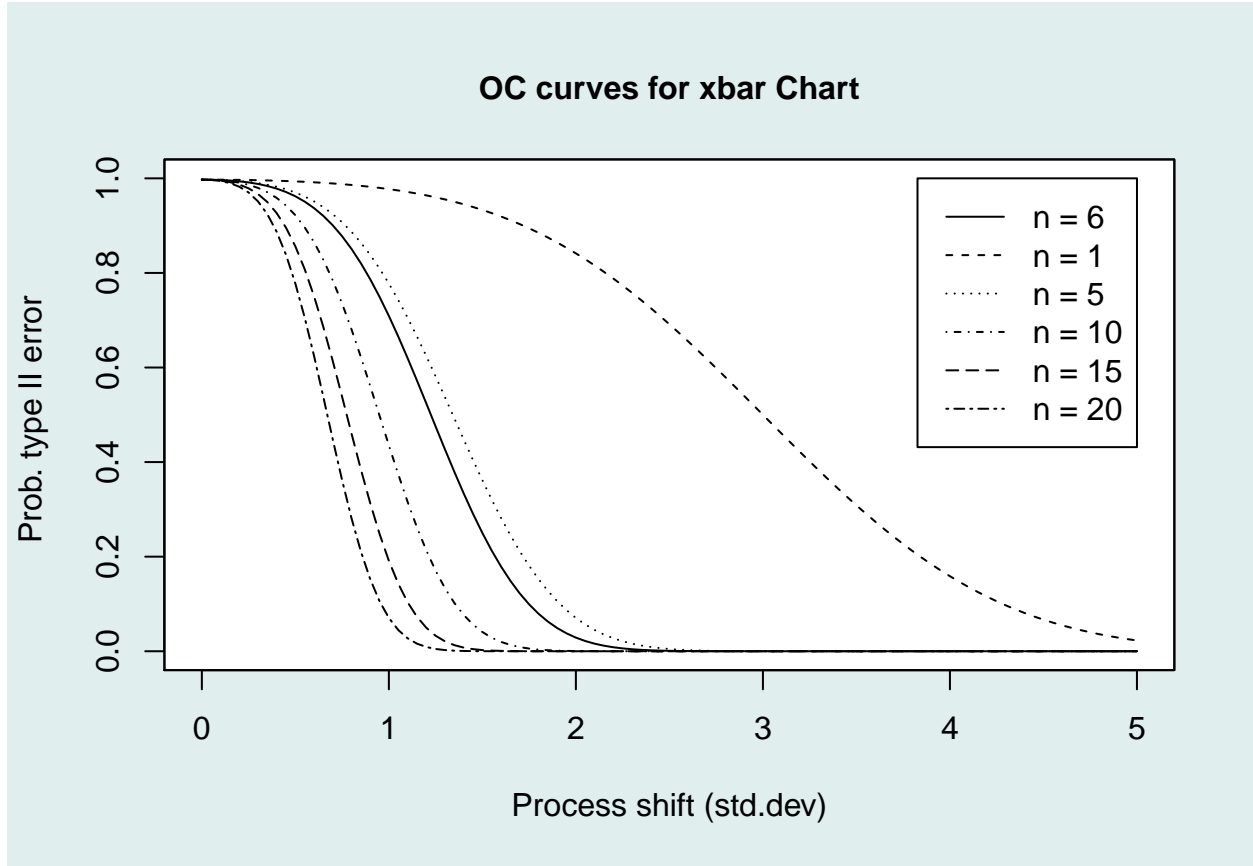
Por otra parte, la función `qcc.options` nos permite modificar algunas opciones general de nuestro gráfico

```
qcc.options("beyond.limits" = list(pch = 20,
col = "red3"))
qcc.options(bg.margin = "azure2")
plot(xbar.thick,
axes.las = 1,
digits = 3,
title = "X-Bar Espesor placas de metal",
xlab = "Cambio",
ylab = "Media muestral",
ylim = c(0.70, 0.80))
```



Calculo de ARL

```
thick.betas <- oc.curves(xbar.thick)
```

```
1/(1 - thick.betas[rownames(thick.betas) == "1", 1])
```

```
## [1] 3.436606
```

Gráfico de rango (R-gráfico)

Este gráfico monitorea la estabilidad de la variabilidad del proceso por medio de los rangos muestrales. Entonces, la estadística es el rango, y los límites de control son:

$$CL = \bar{R} \quad (2)$$

$$UCL = \bar{R} + 3 \times \bar{R} \frac{d_3}{d_2}$$

$$LCL = \bar{R} - 3 \times \bar{R} \frac{d_3}{d_2}$$

En este caso, estimamos σ_R como $d_3 \frac{\bar{R}}{d_2}$. Regularmente las formulas son simplificadas como:

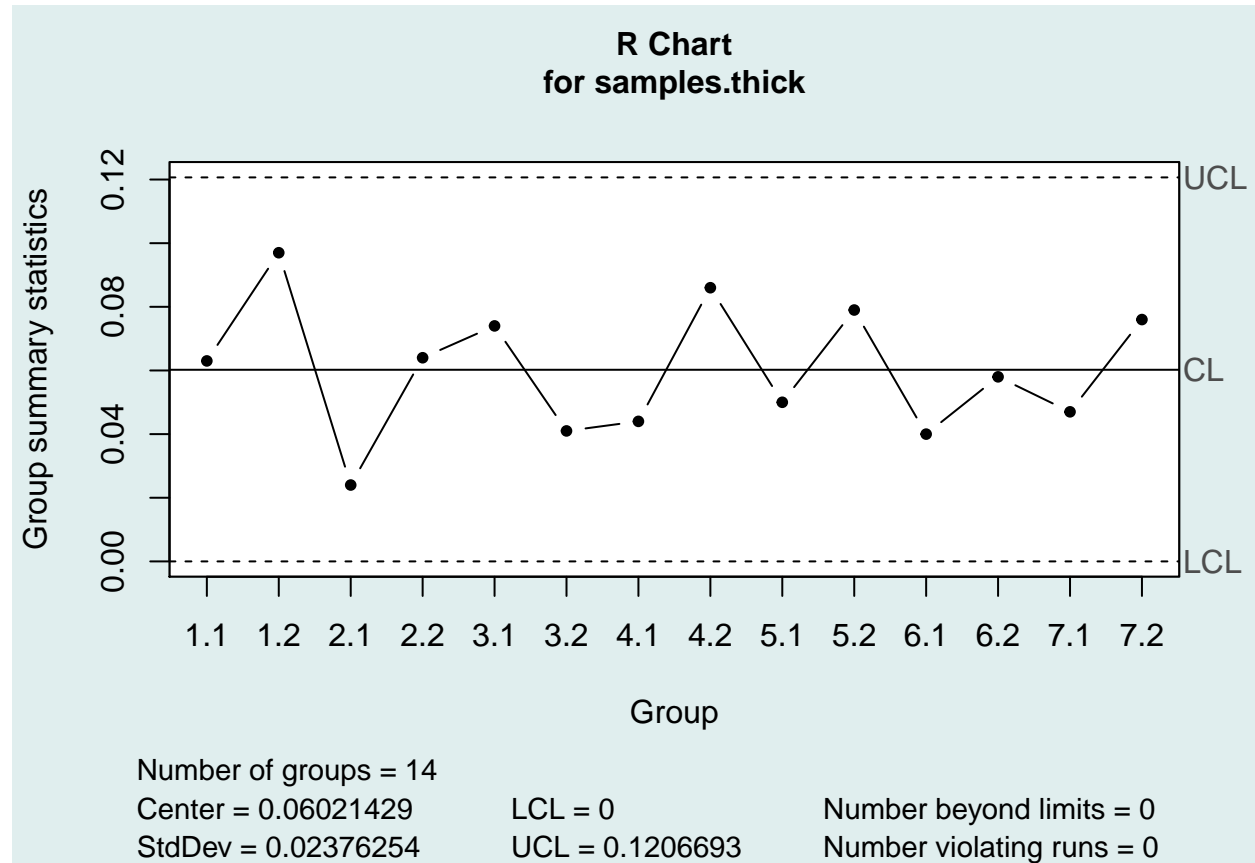
$$UCL = \bar{R} \times D_4$$

$$LCL = \bar{R} \times D_3$$

donde: $D4 = 1 + \frac{3d3}{d2}$ y $D3 = 1 - \frac{3d3}{d2}$

Ejemplo. Espesor placas de metal (continuación). Como ya tenemos una matriz con la muestra en el objeto `sample.thick`, podemos crear el siguiente gráfico de control

```
r.thick <- qcc(data = sample.thick, type = "R")
```



Aparentemente, aunque detectamos muestras por fuera de la media, el proceso está bajo control.