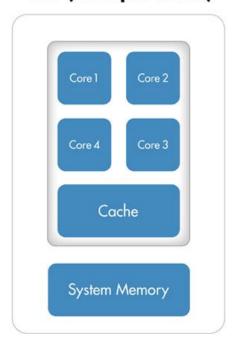
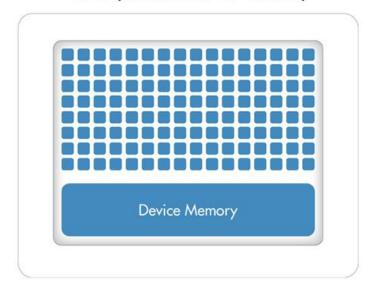
Совместное использование технологий MPI и CUDA

Сравнение CPU и GPU

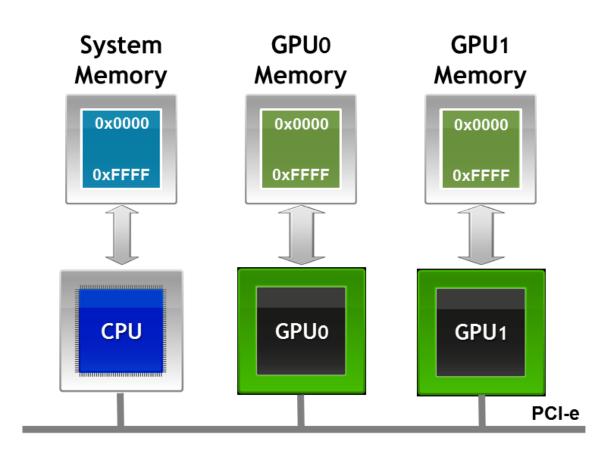
CPU (Multiple Cores)



GPU (Hundreds of Cores)

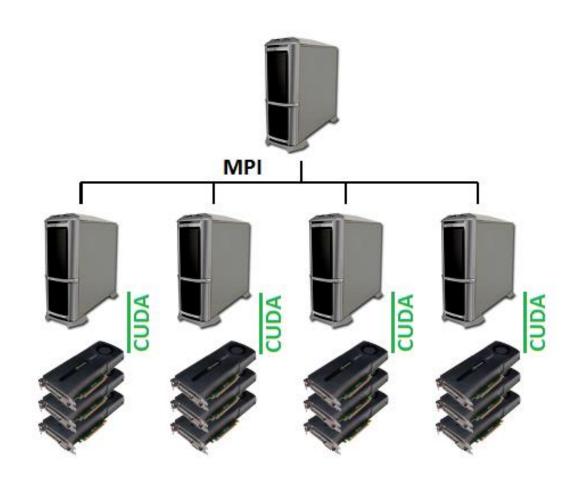


Гибридный вычислительный узел





Гибридная вычислительная система



Логика работы гибридной параллельной программы

- Декомпозиция задачи на управляющем узле;
- Обмен данными между CPU по MPI;
- Загрузка данных с CPU на GPU;
- Загрузка и выполнение ядер на GPU;
- Выгрузка данных с GPU на CPU;
- Обмен данными между CPU по MPI;

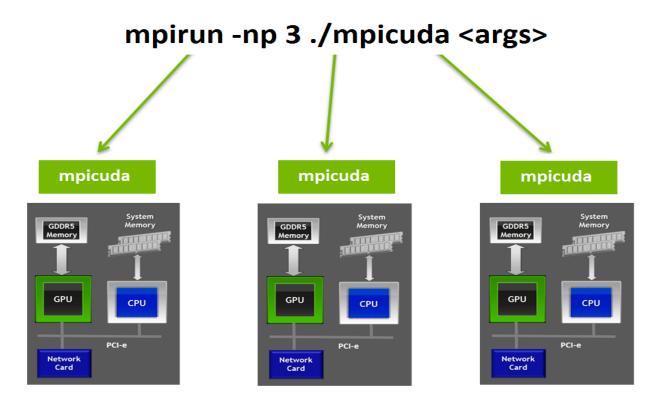
Компиляция гибридной параллельной программы

Для компиляции последовательного и параллельного кода CPU, а также сборки конечной программы используется компилятор **mpicc**. Для компиляции параллельного GPU кода используется компилятор **nvcc**.

Рассмотрим пример. Имеется файл gpu.cu в котором содержится GPU и CPU код (CUDA) и файл main.c в котором содержится CPU код (MPI). Чтобы скомпилировать программу, которая будет использовать технологии CUDA и MPI, нужно совершить несколько последовательный действий.

- 1) Компиляция кода CUDA в объектный файл nvcc -c gpu.cu -o gpu.o -L/opt/cuda-5.5/lib64 –lcudart
- 2) Компиляция кода MPI в объектный файл mpicc -c main.c -o main.o -L/opt/cuda-5.5/lib64 —lcudart
- 3) Сборка бинарного файла mpicc -o mpicuda main.o gpu.o -L/opt/cuda-5.5/lib64 -lcudart -lstdc++

Запуск гибридной параллельной программы



Запуск гибридной параллельной программы аналогичен запуску обычный MPI программы. Для запуска программы mpicuda следует выполнить команду mpirun. Она заботится о запуске нескольких экземпляров программы и распространяет эти экземпляры по узлам.

```
#include <stdio.h>
#include <mpi.h>
int main(int argc, char **argv)
   int size = 0; int rank = 0;
  MPI_Init(&argc, &argv);
   MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
   MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);
   if (0 == rank) // Управляющий узел
       main_node(size);
   else // Обычный вычислительный узел
       second_node(rank);
   return 0;
```

```
/* Структура описывающая устройство в системе */
typedef struct
   int node id;
   struct cudaDeviceProp dev prop;
} dev info t;
/* Выделение памяти под массив структур описывающих устройства */
dev_info_t * alloc_buffer_for_devices_info(int cnt)
    dev_info_t * dev_info = NULL;
    dev_info = (dev_info_t *)malloc(sizeof(dev_info_t) * cnt);
    if (NULL == dev info)
        perror("Can not alloc memory");
        exit(1);
    return dev info;
```

```
typdef struct
   int node id;
   int dev_cnt;
} node t;
/* Получение информации о количестве устройств в системе */
void get devices count(node t * nodes, int * dev cnt, int size)
  MPI Status status;
   *dev cnt = 0;
   int it = 0;
   for(it = 1; it < size; ++it)</pre>
       nodes[it - 1]->node id = it;
       MPI Recv(&nodes[it - 1]->dev cnt, 1 , MPI INT, it, 1, MPI COMM WORLD, &status);
       *dev cnt += nodes[it - 1]->dev cnt;
```

```
/* Получение информации о всех устройствах системы */
void get_devices_info(node_t * nodes, dev_info_t * dev_info, int size)
  MPI Status status;
   int idx = 0;
   int it = 0;
   for(it = 1; it < size; ++it)</pre>
       size_t msg_len = sizeof(dev_info_t) * nodes[it - 1]->dev_cnt;
       MPI_Recv(dev_info[idx] , msg_len, MPI_CHAR, it, 1, MPI_COMM_WORLD, &status);
       idx += nodes[it - 1]->dev_cnt;
```

Получение информации о доступных GPU

```
void main_node(int size)
  int dev cnt = 0;
  /* Запрос количества устройств */
  node t nodes[size - 1]; memset(&nodes, 0, sizeof(nodes);
  get_devices_count(&nodes, &dev_cnt, size);
  /* Выделение памяти */
  dev_info_t * dev_info = alloc_buffer_for_devices_info(dev_cnt);
  /* Запрос информации об устройствах */
  get_devices_info(dev_info, &nodes, size);
  //TODO: Декомпозиция задачи
  //TODO: Рассылка подзадач по узлам
  //TODO: Получение и обработка результатов
   MPI Barrier(MPI COMM WORLD);
  //TODO: Сохранение результатов вычислений
  free(dev info);
```

```
/* Получение подробной информации об устройствах на узле */
dev_info_t * get_local_devices_info(size_t * size, int rank)
   int dev cnt = 0;
   cudaGetDeviceCount(&dev cnt);
   *size = sizeof(dev_info_t) * dev_cnt;
   dev_info_t * dev_info = alloc_buffer_for_devices_info(dev_cnt);
   int it = 0;
   for(it = 0; it < dev cnt; ++it)</pre>
       dev_info[it]->node_id = rank;
       cudaGetDeviceProperties(&dev_info[it]->dev_prop, it);
   return dev info;
```

```
/* Передача подробной информации об устройствах на узле */
void give_devices_info(dev_info_t * dev_info, size_t msg_len)
{
    MPI_Send(dev_info, msg_len, MPI_CHAR, 0, 1, MPI_COMM_WORLD);
}
```

```
void second node(int rank)
   MPI Status status;
   size t msg len = 0;
   /* Запрос доступных устройств на узле */
   dev_info_t * dev_info = get_local_devices_info(&msg_len, rank);
   /* Отправка управляющему узлу информации об доступных устройствах */
   give devices info(dev info, msg len);
   //TODO: Получение подзадачи
   //TODO: Обработка подзадачи
   //TODO: Передача результатов управлявшему узлу
   MPI Barrier(MPI COMM WORLD);
   free(dev_info);
```

Вызов ядра CUDA из «С» программы

kernel.cu

```
#include<stdio.h>
#include<cuda_runtime.h>
#include<cuda.h>
global void mulmatrix(float *a, float *b, float *c, int n)
   int xIndex = blockDim.x * blockIdx.x + threadIdx.x;
   int yIndex = blockDim.y * blockIdx.y + threadIdx.y;
   float sum = 0.0f;
   for(int i = 0; i < n; i++)</pre>
       sum += a[xIndex * n + i] * b[i * n + yIndex];
   c[xIndex * n + yIndex] = sum;
```

Вызов ядра CUDA из «С» программы

kernel.cu

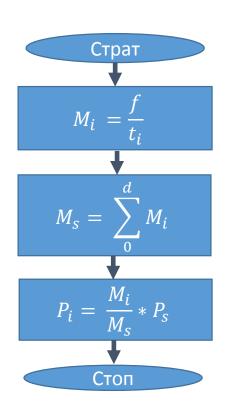
```
extern "C" void gpu_matrix_mul(struct task * t)
   int blocks x;
   dim3 blocks;
   dim3 threads = dim3(BLOCK_SIZE, BLOCK_SIZE);
   for(int it = 0; it < t->device count; ++it)
      blocks_x = *(t->size)/sizeof(float)/t->N/BLOCK_SIZE;
      blocks = dim3(t->N/BLOCK_SIZE, t->N/BLOCK_SIZE);
       cudaSetDevice(i);
       mulmatrix<<< blocks, threads >>> (*(t->A_dev + it), *(t->B_dev + it),
               *(t->C dev + it), t->N);
```

Балансировка нагрузки между GPU разной мощности



Данный алгоритм выполняется на всех узлах гибридной вычислительной системы.

Балансировка нагрузки между GPU разной мощности



 M_i – коэффициент производительности GPU.

 M_S — сумма коэффициентов производительности.

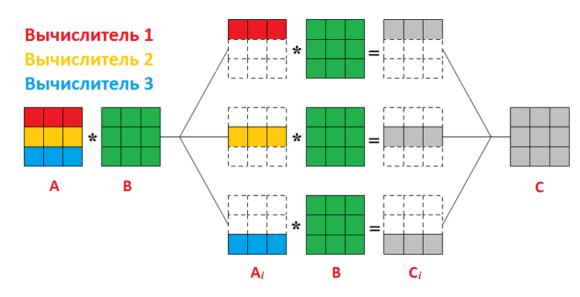
 P_{S} – количество подзадач.

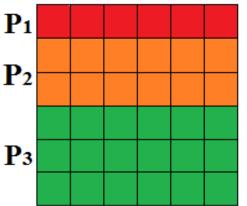
 P_i – количество подзадач для GPU.

Данный алгоритм выполняется на управляющем узле гибридной вычислительной системы. В результате выполнения данного алгоритма мощные GPU получат большее количество подзадач.

Балансировка нагрузки между GPU разной мощности

```
[guschin@cngpul bin]$ ./all.sh
# Node : 0
device : 0
            name : GeForce GTX 680
# Node : 1
device : 0
            name : GeForce 210
device: 1 |
            name : GeForce 210
# Node : 2
device : 0 | name : GeForce GT 630
Enter N : 4096
Size task on device
device 0 : 55836672 bytes
device 1 : 1048576 bytes
device 2: 1048576 bytes
device 3: 9175040 bytes
Bun time 12 141112 sec
```





Вычислитель 1 Вычислитель 2 Вычислитель 3

Заключение

Совместное использование технологий MPI и CUDA позволяет получить значительный прирост производительности, так как появляется возможность объединить большое количество графических процессоров для вычисления одной общей задачи.