

Cálculo Numérico - Método dos Mínimos Quadrados: ajuste por funções lineares nos parâmetros

Prof^a. Vanessa Rolnik - DCM - FFCLRP/USP

Este material é baseado nas Seções 7.2 e 7.3 do livro FRANCO, N.B. Cálculo Numérico. São Paulo: Pearson Prentice Hall, 2006.

Objetivo: ajustar f por uma função g formada pela combinação linear de m funções pré-definidas $\{g_1, g_2, \dots, g_m\}$, conjunto linearmente independentes, da forma

$$f(x) \approx g(x) = a_1 g_1(x) + a_2 g_2(x) + \dots + a_m g_m(x),$$

sendo a_1, a_2, \dots, a_m .

Procedendo como na aula passada, obtemos o sistema normal no caso discreto, dados n pontos

$$\begin{cases} \left(\sum_{i=1}^n g_1(x_i) g_1(x_i) \right) a_1 & + \left(\sum_{i=1}^n g_1(x_i) g_2(x_i) \right) a_2 & + \dots + \left(\sum_{i=1}^n g_1(x_i) g_m(x_i) \right) a_m & = \sum_{i=1}^n g_1(x_i) f(x_i) \\ \left(\sum_{i=1}^n g_2(x_i) g_1(x_i) \right) a_1 & + \left(\sum_{i=1}^n g_2(x_i) g_2(x_i) \right) a_2 & + \dots + \left(\sum_{i=1}^n g_2(x_i) g_m(x_i) \right) a_m & = \sum_{i=1}^n g_2(x_i) f(x_i) \\ \vdots & & & \\ \left(\sum_{i=1}^n g_m(x_i) g_1(x_i) \right) a_1 & + \left(\sum_{i=1}^n g_m(x_i) g_2(x_i) \right) a_2 & + \dots + \left(\sum_{i=1}^n g_m(x_i) g_m(x_i) \right) a_m & = \sum_{i=1}^n g_m(x_i) f(x_i) \end{cases}$$

e no caso contínuo, dada f em $[c, d]$,

$$\begin{cases} \left(\int_c^d g_1(x) g_1(x) dx \right) a_1 & + \left(\int_c^d g_1(x) g_2(x) dx \right) a_2 & + \dots + \left(\int_c^d g_1(x) g_m(x) dx \right) a_m & = \int_c^d g_1(x) f(x) dx \\ \left(\int_c^d g_2(x) g_1(x) dx \right) a_1 & + \left(\int_c^d g_2(x) g_2(x) dx \right) a_2 & + \dots + \left(\int_c^d g_2(x) g_m(x) dx \right) a_m & = \int_c^d g_2(x) f(x) dx \\ \vdots & & & \\ \left(\int_c^d g_m(x) g_1(x) dx \right) a_1 & + \left(\int_c^d g_m(x) g_2(x) dx \right) a_2 & + \dots + \left(\int_c^d g_m(x) g_m(x) dx \right) a_m & = \int_c^d g_m(x) f(x) dx \end{cases}$$

Generalizamos os sistema normal usando o conceito de produto escalar

Produto escalar usual para vetores: $\langle u, v \rangle = \sum_{i=1}^n u_i v_i$

Produto escalar usual para funções: $\langle f, g \rangle = \int_c^d f(x) g(x) dx$

Assim,

$$\begin{cases} \langle g_1, g_1 \rangle a_1 & + \langle g_1, g_2 \rangle a_2 & + \dots + \langle g_1, g_m \rangle a_m & = \langle g_1, f \rangle \\ \langle g_2, g_1 \rangle a_1 & + \langle g_2, g_2 \rangle a_2 & + \dots + \langle g_2, g_m \rangle a_m & = \langle g_2, f \rangle \\ \vdots & & & \\ \langle g_m, g_1 \rangle a_1 & + \langle g_m, g_2 \rangle a_2 & + \dots + \langle g_m, g_m \rangle a_m & = \langle g_m, f \rangle \end{cases} \quad (1)$$

Na forma matricial,

$$\begin{bmatrix} \langle g_1, g_1 \rangle & \langle g_1, g_2 \rangle & \cdots & \langle g_1, g_m \rangle \\ \langle g_2, g_1 \rangle & \langle g_2, g_2 \rangle & \cdots & \langle g_2, g_m \rangle \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \langle g_m, g_1 \rangle & \langle g_m, g_2 \rangle & \cdots & \langle g_m, g_m \rangle \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \langle g_1, f \rangle \\ \langle g_2, f \rangle \\ \vdots \\ \langle g_m, f \rangle \end{bmatrix}$$

Exemplo 1. A partir do sistema (1), como fica o ajuste linear?

No ajuste linear, $f(x) \approx g(x) = a + bx = a * 1 + b * x$.

Observe que g é uma função linear nos parâmetros com duas funções de ajuste $g_1(x) = 1$ e $g_2(x) = x$ e dois parâmetros a determinar $a_1 = a$, $a_2 = b$.

O sistema normal usando a notação de produto escalar fica

$$\begin{bmatrix} \langle 1, 1 \rangle & \langle 1, x \rangle \\ \langle x, 1 \rangle & \langle x, x \rangle \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \langle 1, f \rangle \\ \langle x, f \rangle \end{bmatrix}$$

Exemplo 2. Considere a função $y = f(x)$ dada pela tabela

| | | | | |
|-----|------|------|-----|-----|
| x | -1 | 0 | 1 | 2 |
| y | 0 | -1 | 0 | 7 |

- Ajustá-la por um polinômio do 2º grau usando o método dos mínimos quadrados.
- Calcular a soma dos resíduos ao quadrado (erro de truncamento). O que esse erro representa?
- Comparar com o Exemplo 1 da aula passada.

$$f(x) \approx g(x) = a_1 + a_2x + a_3x^2,$$

que é um caso de ajuste por funções lineares nos parâmetros com 3 funções de ajuste $g_1(x) = 1$, $g_2(x) = x$ e $g_3(x) = x^2$ e 3 parâmetros a determinar a_1 , a_2 e a_3 .

Neste caso, o sistema normal é 3×3 :

$$\begin{bmatrix} \langle g_1, g_1 \rangle & \langle g_1, g_2 \rangle & \langle g_1, g_3 \rangle \\ \langle g_2, g_1 \rangle & \langle g_2, g_2 \rangle & \langle g_2, g_3 \rangle \\ \langle g_3, g_1 \rangle & \langle g_3, g_2 \rangle & \langle g_3, g_3 \rangle \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \langle g_1, f \rangle \\ \langle g_2, f \rangle \\ \langle g_3, f \rangle \end{bmatrix}$$

Vamos calcular cada um dos produtos escalares, usando o produto de vetores pois com f é tabelada, o caso é discreto (temos $n = 4$ pontos)

$$\langle g_1, g_1 \rangle = \langle 1, 1 \rangle = \sum_{i=1}^4 1 * 1 = \sum_{i=1}^4 1 = 4$$

$$\langle g_1, g_2 \rangle = \langle 1, x \rangle = \sum_{i=1}^4 1 * x_i = \sum_{i=1}^4 x_i = -1 + 0 + 1 + 2 = 2$$

$$\langle g_2, g_1 \rangle = \langle g_1, g_2 \rangle = 2$$

$$\langle g_1, g_3 \rangle = \langle 1, x^2 \rangle = \sum_{i=1}^4 1 * x_i^2 = \sum_{i=1}^4 x_i^2 = (-1)^2 + 0^2 + 1^2 + 2^2 = 6$$

$$\langle g_3, g_1 \rangle = \langle g_1, g_3 \rangle = 6$$

$$\langle g_2, g_2 \rangle = \dots = 6$$

$$\langle g_2, g_3 \rangle = \sum_{i=1}^4 x_i * x_i^2 = \sum_{i=1}^4 x_i^3 = (-1)^3 + 0^3 + 1^3 + 2^3 = 8$$

$$\langle g_3, g_2 \rangle = \langle g_2, g_3 \rangle = 8$$

$$\begin{aligned}
\langle g_3, g_3 \rangle &= \sum_{i=1}^4 x_i^2 * x_i^2 = \sum_{i=1}^4 x_i^4 = (-1)^4 + 0^4 + 1^4 + 2^4 = 18 \\
\langle g_1, f \rangle &= \sum_{i=1}^4 1 * f(x_i) = \sum_{i=1}^4 f(x_i) = 0 - 1 + 0 + 7 = 6 \\
\langle g_2, f \rangle &= \sum_{i=1}^4 x_i * f(x_i) = (-1) * 0 + 0 * (-1) + 1 * 0 + 2 * 7 = 14 \\
\langle g_3, f \rangle &= \sum_{i=1}^4 x_i^2 * f(x_i) = (-1)^2 * 0 + 0^2 * (-1) + 1^2 * 0 + 2^2 * 7 = 28
\end{aligned}$$

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & 6 \\ 2 & 6 & 8 \\ 6 & 8 & 18 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ 14 \\ 28 \end{bmatrix}$$

cuja solução é $a_1 = -\frac{8}{5}$, $a_2 = \frac{1}{5}$ e $a_3 = 2$.

Portanto, o polinômio do 2o. grau que melhor se ajusta à função tabelada é

$$g(x) = -\frac{8}{5} + \frac{1}{5}x + 2x^2.$$

(b) Soma dos resíduos ao quadrado: $\sum_{i=1}^4 [f(x_i) - g(x_i)]^2 = \sum_{i=1}^4 [f(x_i) + \frac{8}{5} - \frac{1}{5}x_i - 2x_i^2]^2$

$$\begin{aligned}
&= [0 - (-\frac{8}{5} + \frac{1}{5}(-1) + 2(-1)^2)]^2 + [-1 - (-\frac{8}{5} + \frac{1}{5}(0) + 2(0)^2)]^2 + \\
&[0 - (-\frac{8}{5} + \frac{1}{5}(1) + 2(1)^2)]^2 + [7 - (-\frac{8}{5} + \frac{1}{5}(2) + 2(2)^2)]^2 = 0.8
\end{aligned}$$

Entre todos os polinômios do 2o. grau este é o que possui a menor soma dos resíduos ao quadrado.

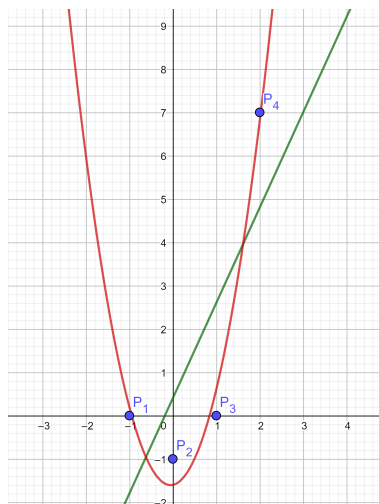
(c) Na aula passada ajustamos os mesmos pontos por um polinômio do 1o. grau e calculamos a soma dos resíduos ao quadrado, que deu 16.8.

Comparando então os dois resíduos,

$$R_{\text{reta}} = 16.8 \quad e \quad R_{\text{parábola}} = 0.8,$$

fica bem claro que a parábola (polinômio do 2o. grau) é melhor quando comparado à reta.

Graficamente, temos



Exemplo 3. Seja $f(x) = x^4 - 5x$, $x \in [-1, 1]$. Aproximar $f(x)$ por um polinômio do 2º grau usando o método dos mínimos quadrados.

Da mesma forma que no exemplo anterior, a função de ajuste é $g(x) = a_1 + a_2x + a_3x^2$ e o sistema normal 3×3 fica:

$$\begin{bmatrix} \langle g_1, g_1 \rangle & \langle g_1, g_2 \rangle & \langle g_1, g_3 \rangle \\ \langle g_2, g_1 \rangle & \langle g_2, g_2 \rangle & \langle g_2, g_3 \rangle \\ \langle g_3, g_1 \rangle & \langle g_3, g_2 \rangle & \langle g_3, g_3 \rangle \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \langle g_1, f \rangle \\ \langle g_2, f \rangle \\ \langle g_3, f \rangle \end{bmatrix}$$

a diferença é que agora temos um caso contínuo pois a f está definida no intervalo $[-1, 1]$. Assim, vamos usar o produto escalar de funções.

$$\langle g_1, g_1 \rangle = \langle 1, 1 \rangle = \int_{-1}^1 1 * 1 \, dx = \int_{-1}^1 1 \, dx = x \Big|_{-1}^1 = 2$$

$$\langle g_1, g_2 \rangle = \langle 1, x \rangle = \int_{-1}^1 1 * x \, dx = \int_{-1}^1 x \, dx = \frac{x^2}{2} \Big|_{-1}^1 = 0$$

$$\langle g_2, g_1 \rangle = \langle 1, x \rangle = \langle x, 1 \rangle = \langle g_1, g_2 \rangle = 0$$

$$\langle g_1, g_3 \rangle = \langle 1, x^2 \rangle = \int_{-1}^1 1 * x^2 \, dx = \int_{-1}^1 x^2 \, dx = \frac{x^3}{3} \Big|_{-1}^1 = \frac{2}{3}$$

$$\langle g_3, g_1 \rangle = \langle g_1, g_3 \rangle = \frac{2}{3}$$

$$\langle g_2, g_3 \rangle = \langle x, x^2 \rangle = \int_{-1}^1 x^3 \, dx = \frac{x^4}{4} \Big|_{-1}^1 = 0$$

$$\langle g_3, g_2 \rangle = \langle g_2, g_3 \rangle = 0$$

$$\langle g_3, g_3 \rangle = \langle x^2, x^2 \rangle = \int_{-1}^1 x^4 \, dx = \frac{x^5}{5} \Big|_{-1}^1 = \frac{2}{5}$$

$$\langle g_1, f \rangle = \int_{-1}^1 x^4 - 5x \, dx = - \left(\frac{x^5}{5} - \frac{5x^2}{2} \right) \Big|_{-1}^1 = \frac{2}{5}$$

$$\langle g_2, f \rangle = \int_{-1}^1 x(x^4 - 5x) \, dx = - \left(\frac{x^6}{6} - \frac{5x^3}{3} \right) \Big|_{-1}^1 = -\frac{10}{3}$$

$$\langle g_3, f \rangle = \int_{-1}^1 x^2(x^4 - 5x) \, dx = - \left(\frac{x^7}{7} - \frac{5x^4}{4} \right) \Big|_{-1}^1 = \frac{2}{7}$$

Substituindo no sistema normal, obtemos

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 2/3 \\ 0 & 2/3 & 0 \\ 2/3 & 0 & 2/5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2/5 \\ -10/3 \\ 2/7 \end{bmatrix}$$

cuja solução é $a_1 = -\frac{3}{35}$, $a_2 = -5$ e $a_3 = \frac{6}{7}$.

Portanto, a função de ajuste procurada é

$$g(x) = -\frac{3}{35} - 5x + \frac{6}{7}x^2.$$

Entre todas as parábolas, esta é a que melhor se ajusta aos dados da tabela.

Não foi pedido no exercício mas para complementar, podemos calcular a soma dos resíduos ao quadrado e comparar com o ajuste linear como no Exemplo 2. Assim,

$$R_{\text{parábola}} = \int_{-1}^1 [f(x) - g(x)]^2 dx = \int_{-1}^1 [x^4 - 5x - (-\frac{3}{35} - 5x + \frac{6}{7}x^2)]^2 dx$$

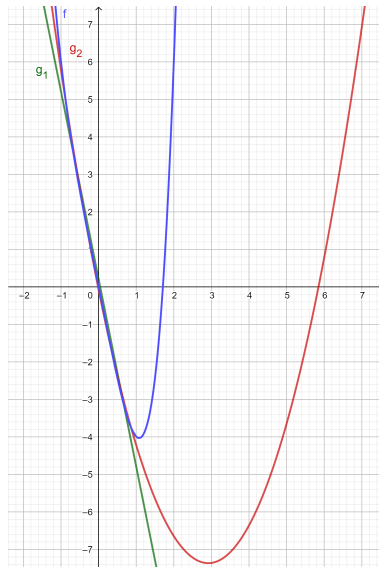
$$= \frac{128}{11025} \approx 0.0116$$

Para o ajuste linear obtido na aula passada, $g(x) = \frac{1}{5} - 5x$ e o resíduo

$$R_{\text{reta}} = \int_{-1}^1 [f(x) - g(x)]^2 dx = \int_{-1}^1 [x^4 - 5x - (-\frac{1}{5} - 5x)]^2 dx = \int_{-1}^1 [x^4 + \frac{1}{5}]^2 dx =$$

$$\int_{-1}^1 x^8 + \frac{2}{5}x^4 + \frac{1}{25} dx = \frac{32}{225} \approx 0.1122$$

Portanto, a **parábola** se ajusta melhor aos pontos da tabela. Graficamente, temos



Exemplo 4. Observando um sinal no osciloscópio, verifica-se que ela corresponde à superposição de 2 efeitos, um oscilatório e outro crescente. Medindo alguns valores desse sinal, obtemos a tabela

| x | 0 | 1.5 | 3.0 | 4.5 | 6.0 |
|--------|------|------|------|------|------|
| $f(x)$ | 1.00 | 1.57 | 2.00 | 4.30 | 7.00 |

Nestas condições, vamos aproximá-lo por uma função g da família

$$g(x) = ax + b \cos(x).$$

A função de ajuste é linear nos parâmetros, com 2 funções de base $g_1(x) = x$ e $g_2(x) = \cos(x)$ e 2 parâmetros a determinar a e b .

O sistema linear neste caso é 2×2 e fica:

$$\begin{bmatrix} \langle g_1, g_1 \rangle & \langle g_1, g_2 \rangle \\ \langle g_2, g_1 \rangle & \langle g_2, g_2 \rangle \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \langle g_1, f \rangle \\ \langle g_2, f \rangle \end{bmatrix}$$

ou ainda,

$$\begin{bmatrix} \langle x, x \rangle & \langle x, \cos x \rangle \\ \langle \cos x, x \rangle & \langle \cos x, \cos x \rangle \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \langle x, f \rangle \\ \langle \cos x, f \rangle \end{bmatrix}$$

Para facilitar, podemos incluir uma linha na tabela para o $\cos(x)$

| x | 0 | 1.5 | 3.0 | 4.5 | 6.0 |
|-----------|------|------|-------|-------|------|
| $f(x)$ | 1.00 | 1.57 | 2.00 | 4.30 | 7.00 |
| $\cos(x)$ | 1.00 | 0.07 | -0.98 | -0.21 | 0.96 |

Calculando os produtos escalares:

$$\langle x, x \rangle = \sum_{i=1}^5 x_i^2 = (0)^2 + (1.5)^2 + (3)^2 + (4.5)^2 + (6)^2 = 67.5$$

$$\langle x, \cos x \rangle = \sum_{i=1}^5 x_i \cos(x_i) = 0*1 + 1.5*0.07 + 3*(-0.98) + 4.5*(-0.21) + 6*0.96 = 1.98$$

$$\langle \cos x, \cos x \rangle = \dots = 2.93$$

$$\langle x, f \rangle = \dots = 69.71$$

$$\langle \cos x, f \rangle = \dots = 4.97$$

$$a = 1.00 \text{ e } b = 1.02$$

Exercícios

- 1) Escreva o sistema normal, na forma matricial, do ajuste por um polinômio de grau m , usando a notação de produto escalar. Em seguida, reescreva para o caso discreto, usando o produto escalar usual de vetores.
- 2) Escreva um algoritmo para o ajuste polinomial, caso discreto.
- 3) Para estudar a variação da relação entre a velocidade tangencial de um vórtice e a velocidade de fluxo, $y = V_\theta/V_\infty$, *versus* a relação entre a distância do núcleo do vórtice e o eixo principal da asa de um avião, $x = R/C$:

| x | 0,6 | 0,8 | 0,85 | 0,95 | 1,0 | 1,1 | 1,2 | 1,3 | 1,45 | 1,6 | 1,8 |
|-----|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| y | 0,08 | 0,06 | 0,07 | 0,07 | 0,07 | 0,06 | 0,06 | 0,06 | 0,05 | 0,05 | 0,04 |

Segundo a teoria, $y = \frac{A}{x} + \frac{Be^{-2x^2}}{x}$. Determine A e B .

- 4) Dados os polinômios ortogonais $P_0(x) = \frac{\sqrt{2}}{2}$, $P_1(x) = \frac{\sqrt{6}}{2}x$ e $P_2(x) = \frac{3\sqrt{10}}{4}(x^2 - \frac{1}{3})$.

Aproximar a função $f(x) = x^4 - 5x$, $x \in [-1, 1]$ por

(a) uma reta $g(x) = a_1P_0(x) + a_2P_1(x)$

(b) uma parábola $g(x) = a_1P_0(x) + a_2P_1(x) + a_3P_2(x)$

- 4) Obter a aproximação trigonométrica $g(x) = a_1 + a_2 \cos x$ para a função $f(x) = |x|$, $-\pi \leq x \leq \pi$. Faça o gráfico de f e g em um mesmo plano cartesiano.