```
Nome do arquivo: ledSwi.c
    /* Descrição: Arquivo contendo as funcoes que lidam com
            a atuacao do microcontrolador com os LEDs e
                  botoes do kit
                     Gustavo Lino e Giácomo Dollevedo
    /* Autores:
    /* Criado em: 31/03/2020
    /* Ultima revisão em: 31/07/2020
    /*Adequações realizadas: Não deve ser considerada as variaveis tipo booleanas, para isso foram trocadas por tipo char
    outra adequação implementada foi o testar se os parametros passados estão dentro do padrão esperado*/
    #include "ledSwi.h"
    #include "board.h"
    /* Nome do metodo: ledSwi_init
    /* Descrição: Inicializa os clocks e pinos necessarios para utilizar */
22
    /* a interface de botoes/leds do kit */
23
                                                 */
    /* Parametros de entrada: 5 char (0 ou 1) que indica se o pino sera configurado */
     * como led ou como botao */
          0 -> botao; 1 -> led
    /* Parametros de saida: n/a
    char cLedSwi1 = 0, cLedSwi2 = 0, cLedSwi3 = 0, cLedSwi4 = 0;
    unsigned char ucError = 0;
    void ledSwi_init(char led1, char led2, char led3, char led4) {
    /* ativar o clock para a porta A*/
      SIM_SCGC5 |= uiSetClockPort;
    /*Configura os pinos das portas para GPIO*/
      PORTA_PCR1 |= uiSetPinAsGPIO;
      PORTA_PCR2 |= uiSetPinAsGPIO;
      PORTA_PCR4 |= uiSetPinAsGPIO;
      PORTA_PCR5 |= uiSetPinAsGPIO;
     // testa se os parametros foram passado corretamente, se nao foram ativa todas as portas como led
     if((led1 != 0 && led1 != 1) && (led2 != 0 && led2 != 1) && (led3 != 0 && led3 != 1) && (led4 != 0 && led4 != 1)) {
     GPIOA_PDDR |= uiPin1MaskEnable;
        cLedSwi1 = 1;
        GPIOA_PDDR |= uiPin2MaskEnable;
        cLedSwi2 = 1;
        GPIOA_PDDR |= uiPin3MaskEnable;
        cLedSwi3 = 1;
        GPIOA_PDDR |= uiPin4MaskEnable;
        cLedSwi4 = 1;
    }
    /*Define se os pinos serao entrada (chave) ou saida (led)*/
      if(led1 == 1){
```

2

3

4 5

6

7

12

13 14 15

16

17 18 19

20

21

24

25

26

27 28

29 30

31

32 33

38

39 40

41 42

43

44

45

46 47

48 49

50

51

52

53

54

55

56

57

58

59 60

61 62

63

```
64
          GPIOA_PDDR |= uiPin1MaskEnable;
65
          cLedSwi1 = 1;
66
       }
67
       else{
68
          GPIOA_PDDR &= uiPin1MaskDisable;
69
          cLedSwi1 = 0;
70
       }
71
72
       if(led2 == 1){
73
          GPIOA_PDDR |= uiPin2MaskEnable;
74
          cLedSwi2 = 1;
75
76
       else{
77
          GPIOA_PDDR &= uiPin2MaskDisable;
78
          cLedSwi2 = 0;
79
       }
80
81
       if(led3 == 1){}
82
          GPIOA_PDDR |= uiPin4MaskEnable;
83
          cLedSwi3 = 1;
84
       }
85
       else{
86
          GPIOA_PDDR &= uiPin4MaskDisable;
87
          cLedSwi3 = 0;
88
       }
89
90
       if(led4 == 1){
91
          GPIOA_PDDR |= uiPin5MaskEnable;
92
          cLedSwi4 = 1;
93
       }
94
       else{
95
          GPIOA_PDDR &= uiPin5MaskDisable;
96
          cLedSwi4 = 0;
97
98
99
     }
100
101
102
103
     /* Nome do metodo: readSwitch
104
     /* Descrição: Le o status de um switch para saber se o mesmo
105
                     está pressionado ou não
106
107
     /* Parametros de entrada: Um inteiro (0<n<5) que indica qual botão será lido
108
           inicializado como entrada (botao) ou saida (LED)
109
                     0 -> Leitura PTA1; 1 -> Leitura PTA2,
110
                     2 -> Leitura PTA4; 3 -> Leitura PTA5;
111
112
     /* Parametros de saida: Um char indicando se o botao lido está sendo
                                                                             */
113
                     pressionado (1), se não está ou se é inválido */
114
115
116
     char readSwitch(int n){
117
     //testa se houve erro na passagem dos parametros
118
      if(n > 5){
119
      ucError = 1;
120
121
122
      else{
123
      ucError = 0;
124
125
126
     // se não houver erro na entrada
127
      if(0 == ucError){
128
129
130
```

```
131
        switch(n){
132
          case 1:
133
            if(0 == cLedSwi1){
134
              if (uiPin1MaskEnable == (GPIOA_PDIR & uiPin1MaskEnable)){
135
                return 1;
136
              }
137
              else {
138
                return 0;
139
              }
140
141
            else{
142
              return 0;
143
144
          break;
145
146
          case 2:
147
            if(0 == cLedSwi2){
148
              if (uiPin2MaskEnable == (GPIOA_PDIR & uiPin2MaskEnable)){
149
                return 1;
150
              }
151
              else {
152
                return 0;
153
154
              }
155
156
            else{
157
              return 0;
158
            }
159
          break;
160
161
          case 3:
162
            if(0 == cLedSwi3){
163
              if (uiPin4MaskEnable == (GPIOA_PDIR & uiPin4MaskEnable)){
164
                return 1;
165
              }
166
              else {
167
                return 0;
168
              }
169
170
            else{
171
              return 0;
172
            }
173
          break;
174
175
          case 4:
176
            if(0 == cLedSwi4){
177
              if (uiPin5MaskEnable == (GPIOA_PDIR & uiPin5MaskEnable)){
178
                return 1;
179
180
              }
181
              else {
182
                return 0;
183
              }
184
            }
185
          else{
186
              return 0;
187
            }
188
          break;
189
190
       }
191
      return 0;
192
       }
193
194
195
196
     197
     /* Nome do metodo:
                            writeLED
                                                               */
```

```
/* Descrição:
198
                           Liga ou desliga o LED selecionado conforme as
199
200
     /* Parametros de entrada: Um inteiro (0<n<5) indicando sobre qual LED sera
                                                                                     */
201
202
                      efetuado o comando;
203
                       Um char (status) indicando se o LED sera
204
                      aceso (1) ou apagado (0)
205
206
     /* Parametros de saida:
                              n/a
207
208
     void writeLED(int n, char status){
209
210
     //testa se houve erro na passagem dos parametros
211
212
      if((status != 0 \&\& status != 1) \&\& (n < 5)){
213
      ucError = 1;
214
      }
215
216
      else{
217
      ucError = 0;
218
219
220
     // se não houver erro na entrada
221
      if (0 == ucError){
222
223
        switch(n){
224
225
           case 1:
226
             if(1 == cLedSwi1){
227
               if (status){
228
                  GPIOA_PDOR |= uiPin1MaskEnable;
229
               }
230
               else {
231
                  GPIOA_PDOR |= uiPin1MaskDisable;
232
233
             }
234
235
           break;
236
237
           case 2:
238
             if(1 == cLedSwi2){
239
               if (status){
240
                  GPIOA_PDOR |= uiPin2MaskEnable;
241
242
243
                  GPIOA_PDOR |= uiPin2MaskDisable;
244
245
             }
246
247
           break;
248
249
           case 3:
250
             if(1 == cLedSwi3){
251
252
               if (status){
253
                  GPIOA_PDOR |= uiPin4MaskEnable;
254
255
               else {
256
                  GPIOA_PDOR |= uiPin4MaskDisable;
257
258
             }
259
260
           break;
261
262
           case 4:
263
             if(1 == cLedSwi4){
264
               if (status){
```

```
265
               GPIOA_PDOR |= uiPin5MaskEnable;
266
             }
267
             else {
268
               GPIOA_PDOR |= uiPin5MaskDisable;
269
270
           }
271
272
         break;
273
       }
274
      }
275
    }
276
277
278
     279
     /* Nome do metodo:
                          turnOnLED
280
    /* Descrição:
                 Liga um LED especificado pela entrada
281
282
    /* Parametros de entrada: Um inteiro (0<n<5) indicando qual LED sera aceso
283
284
     /* Parametros de saida: n/a
285
286
    void turnOnLED(int n){
287
    //testa se houve erro na passagem dos parametros
288
     if(n > 5){
289
     ucError = 1;
290
     }
291
292
     else{
293
     ucError = 0;
294
295
296
    // se não houver erro na entrada
297
     if(0 == ucError){
298
       switch(n){
299
300
         case 1:
301
           if(1 == cLedSwi1){
302
             GPIOA_PSOR |= uiPin1MaskEnable;
303
304
         break;
305
306
         case 2:
307
           if(1 == cLedSwi2){
308
             GPIOA_PSOR |= uiPin2MaskEnable;
309
           }
310
         break;
311
312
         case 3:
313
           if(1 == cLedSwi3){
314
             GPIOA_PSOR |= uiPin4MaskEnable;
315
           }
316
         break;
317
318
         case 4:
319
320
           if(1 == cLedSwi4){
321
             GPIOA_PSOR |= uiPin5MaskEnable;
322
           }
323
         break;
324
325
326
      }
327
328
329
330
     331
```

```
332 /* Nome do metodo:
                             turnOffLED
333
    /* Descrição:
                       Desliga um LED especificado pela entrada
334
    /* Parametros de entrada: Um inteiro (0<n<5) indicando qual LED sera apagado
335
336
337
    /* Parametros de saida: n/a
338
339
    void turnOffLED(int n){
340
    //testa se houve erro na passagem dos parametros
341
     if(n > 5){
342
      ucError = 1;
343
     }
344
345
      else{
346
      ucError = 0;
347
      }
348
349
     // se não houver erro na entrada
350
      if(0 == ucError){
351
352
        switch(n){
353
354
          case 1:
355
             if(1 == cLedSwi1){
356
               GPIOA_PCOR |= uiPin1MaskDisable;
357
358
          break;
359
360
          case 2:
361
             if(1 == cLedSwi2){
362
               GPIOA_PCOR |= uiPin2MaskDisable;
363
            }
364
          break;
365
366
          case 3:
367
             if(1 == cLedSwi3){
368
               GPIOA_PCOR |= uiPin4MaskDisable;
369
370
          break;
371
372
          case 4:
373
             if(1 == cLedSwi4){
374
               GPIOA_PCOR |= uiPin5MaskDisable;
375
376
             }
          break;
377
378
379
380
381
382
383
384
385
     /* Nome do metodo:
                         toggleLED
386
387
     /* Descrição: Inverte o status atual de um LED especificado pela
388
                     entrada
389
390
    /* Parametros de entrada: Um inteiro (0<n<5) indicando qual LED tera seu
391
             status invertido
392
393
     /* Parametros de saida: n/a
394
395
    void toggleLED(int n){
396
    //testa se houve erro na passagem dos parametros
397
      if(n > 5){
398
      ucError = 1;
```

```
399
400
401
      else{
402
      ucError = 0;
403
     }
404
405
     // se não houver erro na entrada
406
      if(0 == ucError){
407
408
        switch(n){
409
410
           case 1:
411
             if(1 == cLedSwi1){
412
               GPIOA_PTOR |= uiPin1MaskEnable;
413
             }
414
           break;
415
416
           case 2:
417
             if(1 == cLedSwi2){
418
               {\sf GPIOA\_PTOR} \mid = {\sf uiPin2MaskEnable};
419
             }
420
           break;
421
422
           case 3:
423
             if(1 == cLedSwi3){
424
               GPIOA_PTOR |= uiPin4MaskEnable;
425
426
           break;
427
428
           case 4:
429
             if(1 == cLedSwi4){
430
               GPIOA_PTOR |= uiPin5MaskEnable;
431
432
433
           break;
        }
     }
```