

## PLANOS TANGENTES E RETAS NORMAIS À SUPERFÍCIES

No que se segue Faremos livre uso dos seguintes fatos básicos da Geometria Analítica em  $\mathbb{R}^3$ :

(i) Uma equação do plano passando pelo ponto  $(x_0, y_0, z_0)$ , e que tem como um vetor normal (perpendicular) o vetor, não-nulo,  $N = a\mathbf{i} + b\mathbf{j} + c\mathbf{k}$ , pode ser dada por:  $[(x-x_0)\mathbf{i} + (y-y_0)\mathbf{j} + (z-z_0)\mathbf{k}] \cdot [a\mathbf{i} + b\mathbf{j} + c\mathbf{k}] = 0$ ;

Ou seja:  $ax + by + cz = d$ , onde  $d = ax_0 + by_0 + cz_0 \in \mathbb{R}$ ;

(ii) Equações da reta passando pelo ponto  $(x_0, y_0, z_0)$ , e que tem como um vetor direção o vetor, não-nulo,  $V = a\mathbf{i} + b\mathbf{j} + c\mathbf{k}$ , podem ser dadas por:

$$\begin{cases} x = x_0 + at \\ y = y_0 + bt \\ z = z_0 + ct \end{cases}; \forall t \in \mathbb{R};$$

Dito isto, passaremos às definições de Plano Tangente e Reta Normal à uma superfície.

Seja  $F(x, y, z) = k$ ,  $k \in \mathbb{R}$ , uma superfície tal que  $F(x, y, z): U \subseteq \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  seja uma função diferenciável em  $(x_0, y_0, z_0) \in U$ , e tal que  $F(x_0, y_0, z_0) = k$ , e com suas derivadas parciais  $\frac{\partial F}{\partial x}$ ,  $\frac{\partial F}{\partial y}$  e  $\frac{\partial F}{\partial z}$  contínuas em  $(x_0, y_0, z_0)$ .

E seja, também,  $\mathbf{r}(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j} + z(t)\mathbf{k}$  uma curva diferenciável passando por  $(x_0, y_0, z_0)$ , isto é existe  $t_0 \in \mathbb{R}$  tal que  $\mathbf{r}(t_0) = (x_0, y_0, z_0)$ , contida na superfície  $F(x, y, z) = k$ , isto é  $F(x(t), y(t), z(t)) = k$ , quaisquer, vistas condições.

Aplicando o quadro (08) da Regra da Cadeia à igualdade  $F(x(t), y(t), z(t)) = k$ , obtemos:  $\frac{\partial F}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial F}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{dz}{dt} = 0 \therefore [\frac{\partial F}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial F}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial F}{\partial z} \mathbf{k}] \cdot [\frac{dx}{dt} \mathbf{i} + \frac{dy}{dt} \mathbf{j} + \frac{dz}{dt} \mathbf{k}] = 0$ ;

E numa linguagem bem simples:  $\nabla F(x, y, z) \cdot \mathbf{r}'(t) = 0$ . E particularmente:

$\nabla F(x_0, y_0, z_0) \cdot \mathbf{r}'(t_0) = 0$ . Ou seja o vetor gradiente,  $\nabla F(x_0, y_0, z_0)$  se for não-nulo, será ortogonal a todo vetor tangente  $\mathbf{r}'(t_0)$ .

Esta discussão nos estimula a darmos as seguintes definições, respeitadas todas as condições acima:

DEFINIÇÃO-1. O plano tangente à superfície  $F(x, y, z) = k$ ,  $k \in \mathbb{R}$ , em um seu ponto  $(x_0, y_0, z_0)$  é aquele que tem como um vetor normal:  $\nabla F(x_0, y_0, z_0) \neq 0$ . Logo, uma sua equação pode ser dada por:

$$[(x-x_0)\mathbf{i} + (y-y_0)\mathbf{j} + (z-z_0)\mathbf{k}] \cdot [\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0, z_0)\mathbf{i} + \frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0, z_0)\mathbf{j} + \frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, z_0)\mathbf{k}] = 0;$$

DEFINIÇÃO-2. A reta normal à superfície  $F(x, y, z) = k$ ,  $k \in \mathbb{R}$ , em um seu ponto  $(x_0, y_0, z_0)$  é aquela que tem como um vetor direção:  $\nabla F(x_0, y_0, z_0) \neq 0$ . Logo, suas equações podem ser dadas por:

$$\begin{cases} x = x_0 + \frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0, z_0)t \\ y = y_0 + \frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0, z_0)t \\ z = z_0 + \frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, z_0)t \end{cases}; \forall t \in \mathbb{R};$$