LPC1769EXPRESSO – Comunicação UART com Sensores de Temperatura e Luminosidade

Gustavo Henrique Santana de Souza Ney Correa da Silva Neto

Inatel - Instituto Nacional de Telecomunicações 2017

Sensores

Sensor de Luminosidade ISL29003

O ISL29003 é um sensor de luz integrado com um sensor de 16 bits. Em funcionamento normal, o consumo de energia é inferior a $300\mu A$. Projetado para operar com tensões de 2.5V a 3.3V, especificado para operação de -40 ° C a +85 ° C.

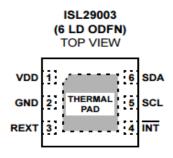
Aplicações:

- Detecção de Luz Ambiente
- Controle de luz de Fundo
- Medidores de luz de câmeras
- Controles de Iluminação
- Sistemas de controle de temperatura

Pinos Utilizados:

PIN 6: SDA I2C serial data

Configuração dos Pinos:



Sensor de Temperatura MAX6576/MAX6577

O MAX6576 / MAX6577 Possuí saída de um unico fio. Converte a temperatura ambiente em uma onda quadrada com uma freqüência proporcional à temperatura. Oferece uma precisão de \pm 3 ° C em + 25 ° C, \pm 4,5 ° C a + 85 ° C e \pm 5 ° C a + 125 ° C. O intervalo período / freqüência da saída Onda quadrada pode ser selecionada por dois pinos (TS0, TS1) para VDD ou GND. Disponíveis em 6 pinos SOT23.

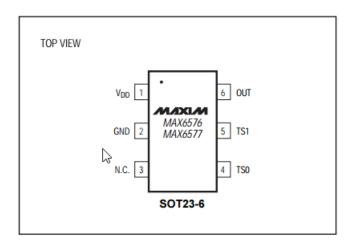
Aplicações:

- Monitoramento crítico de temperatura μP e μC
- Equipamentos portáteis alimentados por baterias
- Celulares
- Baterias
- Discos rígidos / unidades de fita
- Equipamentos de rede e telecomunicações
- Equipamento médico
- Automotivo

Pinos Utilizados:

• TS1, TS0

Configuração dos Pinos:



Hierarquia de Controle

Hierarquia de Controle

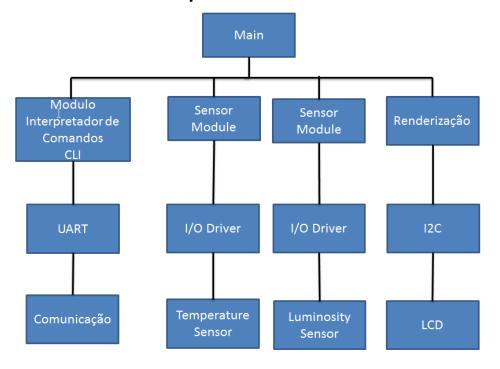


Diagrama em Camadas

Camadas

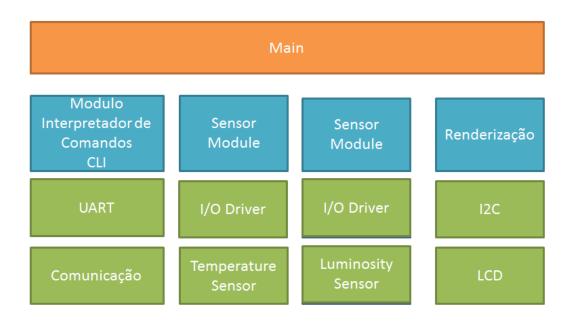
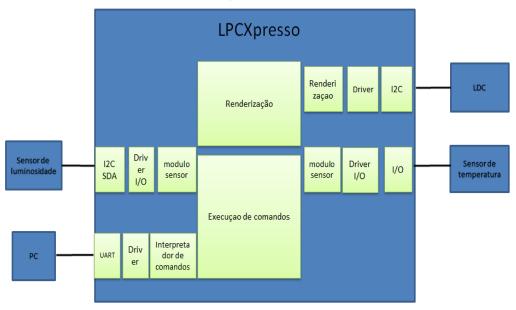


Diagrama em Blocos

Diagrama em Blocos

Projeto EC020

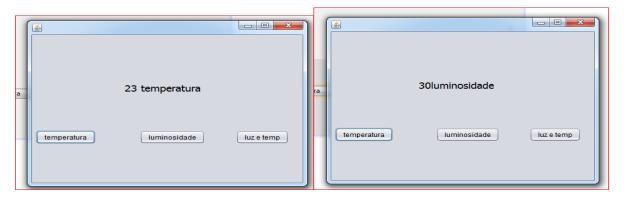


Funcionamento

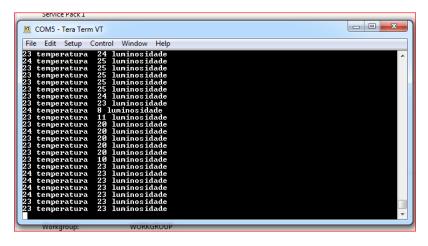
O projeto consiste informar ao usuário a informação de Luminosidade e Temperatura Ambiente através de um Software Java e Display. Para obter tal informação basta clicar na opção desejada através da tela do Software JAVA:



O valor desejado será mostrado de acordo com o botão clicado. Este comando é enviado via UART para a placa LPC1769EXPRESSO e recebida informação no Software JAVA.



Também poderá ser Enviada/Lida através do software TERATERM:



Software

Descrição Técnica

Consiste no uso de UART para envio e recepção de variáveis de decisão para os sensores de temperatura e luminosidade. A leitura será feita através de 2(dois) sensores (temperatura e luminosidade) e retornados para o Display seus respectivos valores de leitura. A Uart servirá para efetuar o comando de entrada no menu SWITCH CASE elaborado no código.

Funções

UART_SENDSTRING()

Envia o valor das variáveis correspondente a temperatura e luminosidade para o PC através da comunicação serial

UART_RECEIVE()

Lê a variável de decisão que é recebida através da comunicação serial

SPRINTF()

Transformar variável inteira em char.

INIT_UART3()

Inicializa a uart.

INIT_I2c()

Inicializa a entrada i2c.

OLED_INIT()

Inicializa o display

Variáveis

VARIÁVEL GLOBAL:

Variável len recebe os valores de entrada UART que entram na estrutura de repetição SWITCH CASE

VARIÁVEL LOCAL:

- **data** = valor da uart.
- $\mathbf{t} = \text{valor do sensor.}$
- **t2** = valor do sensor em célsius.
- **lux** = valor do sensor de luminosidade.
- $\mathbf{str} = \text{valor da temperatura em char.}$
- **str2** = valor da luminosidade em char.

Estrutura

CASE: 0

Envia a temperatura no display e na serial.

CASE: 1

Envia a luminosidade no display e na serial.

CASE: 2

Envia enviar a temperatura e luminosidade no display e na serial.

DEFAULT:

Retorna ao inicio do laço de repetição.

Utilizando RTOS

Para uma segunda versão do projeto foi utilizado o sistema operacional em tempo real, onde o foco foi substituir o modo que as funções principais de leituras de sensores de temperatura e luminosidade fossem executados. Anteriormente todas as funções de leitura e lógica de projeto eram executadas dentro da função principal Main dentro de loops de repetição (while), com as alterações para o sistema operacional em tempo real, foram criadas TASKS para que que fossem responsáveis pela leitura individual de cada sensor e da execução lógica do programa.

Fila/buffers

```
xQueueHandle xQueue;
static uint8_t buf[10];
static uint8_t buf2[10];
uint32_t len;

int main( void )
{
    /* The queue is created to hold a maximum of 5 long values. */
    xQueue = xQueueCreate( 5, sizeof( uint8_t ) );
```

Para a leitura de variáveis enviadas pela serial UART foi declada uma fila xQueue, e respectivamente para armazenar a leitura dos sensores de temperatura e luminosidade os buffers buf e buf2.

Criação das Tasks

```
xTaskCreate( vSenderTask, "Sender1", 240, ( void * ) 100, 1, NULL );
xTaskCreate( vUartTask, "Sender2", 240, ( void * ) 200, 1, NULL );
xTaskCreate( vSensorTemptask, "Sender2", 240, ( void * ) 200, 1, NULL );
xTaskCreate( vSensorLumitask, "Sender2", 240, ( void * ) 200, 1, NULL );
```

Através da função xTaskCreate, é criada cada Task, onde é associada à um Nome "Sender1" e "Sender2", e também é passado como parâmetro seu valor de prioridade "1".

Task de Temperatura

```
int32_t t = 0;
uint32_t t2 = 0;

for(;;) {
    vPrintString( "vSensorTemptask.\r\n" );
    t = temp_read();
    t2 = (t*26)/257;
    intToString(t2, buf, 10, 10);
    vTaskDelay( 100 / portTICK_RATE_MS );

    //taskYIELD();
}
```

Através da função xSensorTemptask, é feita a leitura de temperatura do sensor, e enviada para o buffer "buf".

Task de Luminosidade

```
static void VSensorLumitask( void *pvParameters )
{
    uint32_t lux = 0;

    for(;;) {
        vPrintString( "VSensorLumitask.\r\n" );

        lux = light_read();
        intToString(lux, buf2, 10, 10);
        vTaskDelay( 100 / portTICK_RATE_MS );

        //taskYIELD();
}
```

Através da função xSensorLumitask, é feita a leitura de luminosidade do sensor, e enviada para o buffer "buf2".

vSenserTask

Nesta task foi atribuído os cases citados anteriormente para o funcionamento lógico do programa. Onde é feita a leitura do buffer para mostrar no Display os valores dos sensores, e executar os comandos que foram atribuídos na fila xQueue.

Task de Leitura UART

A função vUartTask faz a leitura de variáveis do teclado enviadas pela serial UART. Esta variável é armazenada na fila xQueue como data, e posteriormente utilizada para a execução lógica do programa, ou seja, para enviar comandos do computador para a placa LPCX.

Resultados práticos

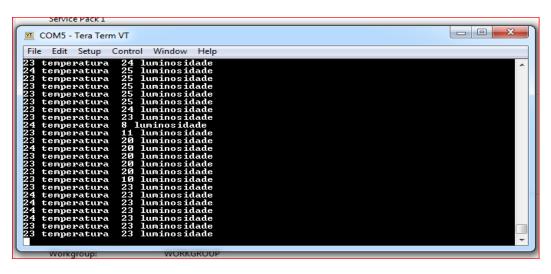
O software apresentou consistência em relação ao uso da SERIAL utilizando a interface UART para a execução de comandos, e também na leitura dos sensores de temperatura e luminosidade que estão acoplados na placa LPCEXPRESSO1769. O conhecimento sobre o uso de interfaces foi essencial para a execução de leitura dos sensores utilizados no projeto. O uso de muitas bibliotecas para o funcionamento acarretou certo impedimento de produtividade, pois apresenta diversos erros de compilação que consequentemente podem acarretar atrasos no projeto. De certa forma, este trabalho explorou bem o uso de ferramentas (datasheet) do fornecedor, e metodologias de padrão de projeto.

Informação no Display OLED



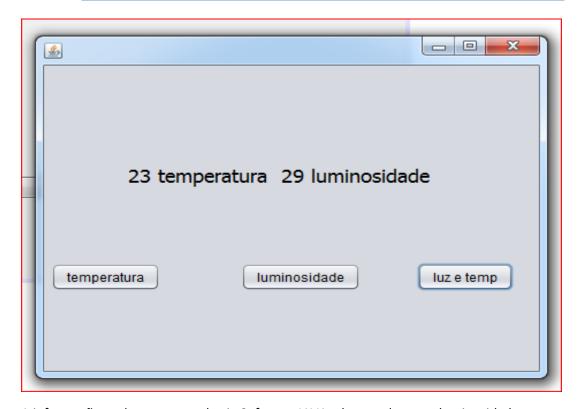
Informação de Leitura de Luminosidade e Temperatura mostrada no display OLED

Informação TERATERM



Informação mostrada pelo TERATERM via UART

Informação JAVA



A informação pode ser mostrada via Software JAVA, alternando entre luminosidade e temperatura.