

### O Algoritmo de Metropolis Relembrando



- ► Tendo obtido um valor de proposta  $\theta^*$ , nós o adicionamos ou uma cópia de  $\theta^{(s)}$  ao nosso conjunto, dependendo da proporção  $r = p(\theta^* \mid y) / p(\theta^{(s)} \mid y)$ .
- Especificamente, dado  $\theta^{(s)}$ , o algoritmo de Metropolis gera um valor  $\theta^{(s+1)}$  como segue:
  - 1. Gere uma amostra  $\theta^* \sim J\left(\theta \mid \theta^{(s)}\right)$ .
  - 2. Calcule a taxa de aceitação:

$$r = \frac{p\left(\theta^{*} \mid y\right)}{p\left(\theta^{(s)} \mid y\right)} = \frac{p\left(y \mid \theta^{*}\right)p\left(\theta^{*}\right)}{p\left(y \mid \theta^{(s)}\right)p\left(\theta^{(s)}\right)}$$

3. Tome

$$\theta^{(s+1)} = \begin{cases} \theta^*, \text{ com probabilidade } \min(r, 1) \\ \theta^{(s)}, \text{ com probabilidade } 1 - \min(r, 1) \end{cases}$$

A etapa 3 pode ser realizada amostrando  $u \sim \text{Uniforme}(0,1)$  e definindo  $\theta^{(s+1)} = \theta^*$  se u < r, ou definindo  $\theta^{(s+1)} = \theta^{(s)}$  caso contrário.

1



- Vamos experimentar o algoritmo de Metropolis para o modelo normal conjugado com uma variância conhecida, uma situação em que sabemos a distribuição a posteriori correta.
- ► Tomando  $\theta \sim \text{Normal } (\mu, \tau^2)$  e  $\{y_1, \dots, y_n \mid \theta\} \stackrel{i.i.d.}{\sim} \text{Normal } (\theta, \sigma^2)$ , a distribuição *a posteriori* de  $\theta$  é Normal  $(\mu_n, \tau_n^2)$  onde

$$\mu_n = \bar{y} \frac{n/\sigma^2}{n/\sigma^2 + 1/\tau^2} + \mu \frac{1/\tau^2}{n/\sigma^2 + 1/\tau^2}$$
$$\tau_n^2 = 1/\left(n/\sigma^2 + 1/\tau^2\right).$$

### Derivação de $\mu_n$ e $\tau_n^2$

Você pode ver a derivação do modelo normal conjugado no Apêndice A.3 de [1, p. 241].

S. K. Ghosh and B. J. Reich.
 Bayesian statistical methods.
 Chapman & Hall/CRC, Boca Raton, 1 edition, 2019.

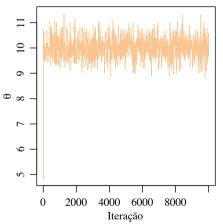


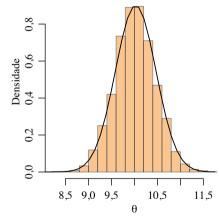
- Suponha que  $\sigma^2 = 1$ ,  $\tau^2 = 10$ , u = 5, n = 5 e y = (9,37, 10,18, 9,16, 11,60, 10,33).
- Para estes dados,  $\mu_n = 10,03 \text{ e } \tau_n^2 = 0,20.$
- Com base neste modelo e na distribuição *a priori*, a taxa de aceitação comparando um valor proposto  $\theta^*$  a um valor atual  $\theta^{(s)}$  é

$$r = rac{p\left( heta^* \mid oldsymbol{y}
ight)}{p\left( heta^{(s)} \mid oldsymbol{y}
ight)}$$

- Em muitos casos, calcular a relação *r* diretamente pode ser **numericamente instável**, um problema que muitas vezes pode ser remediado calculando o logaritmo de *r*.
- Mantendo as coisas na escala logarítmica, a proposta é aceita se  $\log u < \log r$ , onde u é uma amostra da distribuição uniforme em (0, 1).
- No resultado a seguir, foram geradas 10.000 iterações do algoritmo de Metropolis, começando em  $\theta^{(0)} = 0$  e usando uma distribuição de proposta normal,  $\theta^{(s+1)} \sim \text{Normal}\left(\theta^{(s)}, \delta^2\right) \text{ com } \delta^2 = 2$ .









- $lackbox{ O algoritmo de Metropolis gera uma sequência dependente } \left\{ heta^{(1)}, heta^{(2)}, \ldots 
  ight\}$  de heta-valores.
- ightharpoonup Como nosso procedimento para gerar  $\theta^{(s+1)}$  depende apenas de  $\theta^{(s)}$ , a distribuição condicional de  $\theta^{(s+1)}$  dado  $\{\theta^{(1)},\ldots,\theta^{(s)}\}$  também depende apenas de  $\theta^{(s)}$  e portanto da sequência  $\{\theta^{(1)},\theta^{(2)},\ldots\}$ é uma cadeia de Markov.
- Para qualquer valor numérico dado  $\theta_a$  de  $\theta$ ,

$$\lim_{S \to \infty} \frac{\#\left\{\theta' \text{s na sequência} < \theta_{a}\right\}}{S} = p\left(\theta < \theta_{a} \mid y\right).$$

- Isso sugere que podemos aproximar médias, quantis e outras quantidades a posteriori de interesse usando a distribuição empírica de  $\{\theta^{(1)}, \dots, \theta^{(S)}\}$ .
- No entanto, nossa aproximação a essas quantidades dependerá de quão bem nossa sequência simulada realmente se aproxima de  $p(\theta \mid y)$ .
- $\triangleright$  Os resultados da teoria da probabilidade dizem que, no limite de  $S \to \infty$ , a aproximação será exata, mas na prática não podemos executar a cadeia de Markov para sempre.

# O Algoritmo de Metropolis



### Um exemplo mais detalhado

- Em vez disso, a prática padrão na aproximação MCMC, usando o algoritmo de Metropolis (ou o amostrador de Gibbs), é a seguinte:
  - execute o algoritmo até alguma iteração B para a qual parece que a cadeia de Markov atingiu a estacionariedade;
  - 2. execute o algoritmo S mais vezes, gerando  $\{\theta^{(B+1)}, \dots, \theta^{(B+S)}\};$
  - 3. descarte  $\left\{\theta^{(1)},\ldots,\theta^{(B)}\right\}$  e use a distribuição empírica de  $\left\{\theta^{(B+1)},\ldots,\,\theta^{(B+S)}\right\}$  para aproximar  $p(\theta\mid y)$ .
- As iterações até e incluindo B são chamadas de período de "burn-in", no qual a cadeia de Markov se move de seu valor inicial para uma região do espaço de parâmetros que tem alta probabilidade a posteriori.
- Se tivermos uma boa ideia de onde está essa região de alta probabilidade, podemos reduzir o período de "burn-in" iniciando a cadeia de Markov daquele ponto.
- Neste exemplo, teria sido melhor começar com  $\theta^{(1)} = \bar{y}$ .
- No entanto, começar com  $\theta^{(1)} = 0$  ilustra que o algoritmo é capaz de se mover de uma região de baixa probabilidade *a posteriori* para uma de alta probabilidade.

# Estimativa de máxima verossimilhança



- Considere o problema de estimar um conjunto de parâmetros  $\theta$  de um modelo probabilístico, dado um conjunto de observações  $x_1, x_2, \dots, x_n$ .
- As técnicas de máxima verossimilhança assumem que
  - As amostras não dependem umas das outras, em que a ocorrência de um não tem efeito sobre os outros.
  - 2. Cada um deles pode ser modelado exatamente da mesma maneira.
- Isso significa que os eventos são independentes e identicamente distribuídos (i.i.d.).
- A suposição sobre i.i.d. implica que um modelo para a função densidade de probabilidade conjunta para todas as observações consiste no produto do mesmo modelo de probabilidade  $p(x_i \mid \theta)$  aplicado a cada observação independentemente.
- Para n observações, isso pode ser escrito como

$$p(x_1, x_2, \ldots, x_n \mid \theta) = p(x_1 \mid \theta) p(x_2 \mid \theta) \ldots p(x_n \mid \theta)$$

Cada função  $p(x_i \mid \theta)$  tem os mesmos valores de parâmetro  $\theta$ , e o objetivo da estimativa de parâmetro é maximizar um modelo de probabilidade conjunta desta forma.

# Estimativa de máxima verossimilhança



ightharpoonup Como as observações não mudam, este valor só pode ser alterado alterando a escolha dos parâmetros  $\theta$ .

$$L\left(\theta\mid x_{1},x_{2},\ldots,x_{n}\right)=\prod_{i=1}^{n}p\left(x_{i}\mid\theta\right)$$

- Como os dados são fixos, é sem dúvida mais útil pensar nisso como uma função de verossimilhança para os parâmetros, que somos livres para escolher.
- Multiplicar muitas probabilidades pode levar a números muito pequenos e, portanto, as pessoas geralmente trabalham com o logaritmo da probabilidade, ou log-verossimilhança:

$$\ln L\left(\theta \mid x_{1}, x_{2}, \ldots, x_{n}\right) = \sum_{i=1}^{n} \ln p\left(x_{i} \mid \theta\right),\,$$

▶ Como os logaritmos são funções estritamente crescentes monotonicamente, maximizar a probabilidade logarítmica é o **mesmo** que maximizar a verossimilhança:

$$\theta_{\text{ML}} = \underset{\theta}{\operatorname{arg max}} \sum_{i=1}^{n} \ln p (x_i \mid \theta).$$

# Máximo a posteriori



- A máxima verossimilhança assume que todos os valores de parâmetros são **igualmente prováveis** *a priori*: não julgamos alguns valores de parâmetros como mais prováveis do que outros antes de considerarmos as observações.
- Em vez de simplesmente computar a estimativa de máxima verossimilhança, ainda podemos obter alguns dos benefícios da abordagem bayesiana ao permitir que a distribuição *a priori* **influencie** a escolha da estimativa pontual.
- ▶ Uma maneira racional de fazer isso é escolher a estimativa do ponto **máximo** *a posteriori* (MAP).
- A estimativa MAP escolhe o ponto de probabilidade *a posteriori* máxima (ou densidade de probabilidade máxima no caso mais comum de  $\theta$  contínuo):

$$\theta_{\text{MAP}} = \mathop{\arg\max}_{\theta} p(\theta \mid x) = \mathop{\arg\max}_{\theta} \left\{ \ln p(x \mid \theta) + \ln p(\theta) \right\}$$

- **Deserve** que, para uma *priori* **uniforme**, o termo  $\ln p(\theta)$  é uma constante e a expressão acima coincide então com a solução de máxima verossimilhança.
- **Discussão:** Como computar  $\theta_{ML}$  e  $\theta_{MAP}$  de forma eficiente?