





Agenda GreenAuto: Green Innovation for Automotive Industry

**PPS:** 10

Relatório Técnico Intercalar

# Índice

1. Identificação	3
2. Objetivos técnico-científicos do PPS	4
3. <i>Milestones</i> do PPS e grau de cumprimento intercalar	4
4. Descrição detalhada do trabalho realizado	5
5. Outros indicadores de realização relevantes	9
6. Síntese da execução financeira do PPS	10





# 1. Identificação

Título do projeto:	Agenda GreenAuto: Green Innovation for Automotive Industry			
Título do PPS:	Sistema baseado em redes neuronais para aplicação em robots			
Data de início do PPS:	03-10-2022			
Período de reporte:	Até 31-03-2023			
Nº de relatório periódico:	1º			
Entidade coordenadora do PPS	ENARTIN			
Outras entidades participantes no PPS	Instituto Kaizen, Sentinel, Real Robotic System, ISQ/CTAG, FEUP, Universidade de Coimbra			





## 2. Objetivos técnico-científicos do PPS

O objetivo técnico-científico do PPS10 é investigar e validar a hipótese formulada de que será possível utilizar e aplicar um sistema de inteligência artificial, com base em redes neuronais, de modo a munir um sistema robotizado de capacidade de aprendizagem e assim reduzir a necessidade de programação inicial e do robô. O desenvolvimento deste PPS assentará em quatro pilares: software de interface homem máquina e base de dados, visão artificial, Hardware Mecânico e Hardware eletrónico, sendo que os quatro serão intrinsecamente desenvolvidos a par.

No final, o robô irá estar munido da capacidade de interpretação do meio e identificação de objetos, sendo possível ajustar a sua trajetória e identificar os objetos a manusear. Irá também melhor a sua performance através de indicações positivas ou negativas por parte de um responsável pelo seu "ensinamento".

A interface da máquina com o homem será intuitiva, sendo que para isso serão desenvolvidos esforços na investigação prévia da interface com o utilizador e com a sua experiência de utilização.

## 3. Milestones do PPS e grau de cumprimento intercalar

Nº do <i>Milestone</i>	Título do <i>Milestone</i>	Tipo de <i>Milestone</i>	Data de entrega prevista no	Data de entrega efetiva	Alcançado? (S/N)	Comentários
1	Definição do processo em contexto industrial a ser utilizado como caso de utilização piloto		09/01/2023	09/01/2023	Sim	
2	Caracterização e documentação dos requisitos identificados e definição de especificações técnicas		31/03/2023	-	N	Progresso a 80%, em fase de refinamento.
3	Solução Conceptual		30/06/2023	-	-	
4	Formulação de Algoritmos		23/02/2024	-	-	
5	Protótipo de bancada / Laboratorial		22/12/2024	-	-	
6	Protótipo Industrial		25/06/2025	-	-	
7	Testes e provas de conceito em ambiente relevante		25/09/2025	-	-	
8	Disseminação de resultados		23/10/2025	-	-	





### 4. Descrição detalhada do trabalho realizado

A ENARTIN, enquanto entidade Líder do PPS, no período em análise, encetou esforços em matérias de gestão de produto objetivando encontrar a melhor estratégia para alcançar o produto pretendido, como tal, foi objetivo que neste período ficassem bem definidos e claros os objetivos tecnológicos do produto e também o caminho a percorrer por cada uma das entendidas. A ENARTIN reuniu dados provindos de todas as entidades, analisou competências exatas de cada uma, e procedeu trabalhando a informação por forma a conceber um plano tecnológico e um cronograma, tendo todos os restantes elementos alinhados nesse sentido.

A Faculdade de Engenharia da Universidade do Porto (FEUP) esteve envolvida, no período a que respeita o presente relatório, no apoio às tarefas de definição de casos de uso e requisitos funcionais e de segurança. De seguida, irá estar envolvida na definição e detalhe da solução conceptual, bem como algumas das especificações técnicas necessárias à prossecução dos objetivos previstos para este PPS. Neste PPS, a FEUP é também a responsável pela investigação referente à utilização de técnicas baseadas em inteligência artificial para identificação/classificação/deteção do meio ambiente e dos objetos envolventes ao sistema robótico a ser desenvolvido. Assim, foram iniciados trabalhos de investigação preliminar na área dos métodos de inteligência artificial dedicada à classificação/deteção/classificação de variáveis ambientais, bem como de objetos em vários ambientes. No âmbito do PPS 10, e no que diz respeito a recursos humanos, a FEUP encontra-se em processo de contratação de um Investigador Auxiliar, bem como de um Assistente de Investigação.

O trabalho desenvolvido pelo ISQCTAG focou-se no levantamento das tecnologias existentes em ambiente de fábrica e na análise dos requisitos (funcionalidades e segurança) a otimizar. No que concerne à industrialização de um robô foram identificados alguns parâmetros a ter em consideração, nomeadamente:

- Definir a disposição: layout e ferramentas;
- 3D's dos equipamentos a serem utilizados.

Após a seleção de um robô é calculado o peso e o centro de gravidade da ferramenta para posterior validação do Payload. Finalizado o processo de simulação é criado o programa em offline, incluindo as trajetórias do robô e os serviços auxiliares. Atualmente, as simulações offline são realizadas através do software Process Simulate. A programação offline (OLP) impõe a necessidade de documentação ou um backup existente para colocar o programa Standard. Posto isto, são criados sinais de autómato, definidos os interlocks entre os vários robôs e são desenvolvidas as medidas de segurança entre robôs e operadores. De seguida é necessário validar os tempos de ciclo e criar o XML. Finalmente, integra-se o programa do robô nos softwares das várias marcas de robôs existentes para verificação de erros. Uma das principais limitações já identificadas no processo de industrialização atual prende-se com o facto de a inserção de dados básicos nos programas e nos robôs ser feita manualmente com as informações extraídas do software de 3D, o que dificulta a identificação de eventuais diferenças existentes entre o projeto e a mecânica real.

Assim, foi efetuado o estudo sobre as ferramentas e tecnologias utilizadas numa industrialização standard, bem como iniciada a identificação, na ótica do utilizador, de aspetos que o novo software a incorporar nos robôs deve apresentar para facilitar o processo.







O trabalho realizado pela SENTINEL teve como foco a avaliação de soluções de aquisição de imagens em 2D/3D no âmbito da robótica móvel, tendo em conta a variabilidade do ambiente e objetos.

O trabalho desenvolvido pelo Instituto Kaizen, no período a que respeita o presente relatório, teve por base a recolha de informação necessária para a identificação de possíveis casos de uso e, de seguida, os critérios de priorização dos mesmos.

Relativamente à Gestão de Projeto o trabalho desenvolvido teve base a preparação e participação das reuniões de Gestão de Projeto, em conjunto com a entidade líder, e o desenvolvimento de uma dinâmica normalizada de apoio às reuniões. Esta dinâmica normalizada, tem por base a monitorização do ponto de situação do Cronograma do Projeto, análise mais detalhada das tarefas e atividades desenvolvidas no mês anterior e o que cada entidade se propõem a desenvolver no mês seguinte. Assim, no final de cada reunião de Gestão de Projeto, é desenvolvida uma Ata da reunião, com o intuito de incluir os seguintes tópicos:

- Pontos abordados na Reunião;
- Participantes;
- Principais ações realizadas;
- Próximos passos;
- Plano de ação e riscos identificados







#### Trabalho realizado pela pelos diferentes copromotores:

#### **ENARTIN**

- Análise de definição de objetivo tecnológico.
- Análise e definição de estratégia para investigação e desenvolvimento;
- Aferição e gestão de competências exatas das várias entidades do PPS;
- Análise e definição de caso de uso;
- Definição de plano tecnológico para alcance do produto desejável;
- Definição de cronograma;
- Preparação de entregáveis;
- Reunião com todas as entidades presentes no PPS10;
- Preparação de entendimento entre as partes.

#### KAIZEN INSTITUTE

- Recolha de informação sobre possíveis casos de uso e sobre os pressupostos necessários de aplicação;
- Priorização dos diferentes casos de uso identificados e seleção dos mesmos;
- Preparação e participação de reuniões de Gestão de Projeto com a entidade líder (ENARTIN), por forma a identificar possíveis casos de uso onde fosse possível a concretização e experimentação de pressupostos já identificados como necessários;
- Desenvolvimento de uma dinâmica de apoio às reuniões de Gestão de Projeto;
- Reuniões de preparação para a Gestão de Projeto com a entidade líder;
- Preparação e elaboração de reuniões de Gestão de Projeto mensais em conjunto com as restantes entidades do PPS;

#### **REAL ROBOTICS SYSTEM**

- Estudo e análise da plataforma de robótica para o desenvolvimento dos algoritmos
- Avaliação e pré-preparação de desenvolvimento de pequenos blocos de código na plataforma selecionada para aquisição de dados
- Estudo previsional sobre tecnologias e definição de algoritmos para a implementação na plataforma sob a forma de código

#### SENTINEL

- Estudo e análise de soluções de visão para robótica móvel
- Avaliação de sistemas de aquisição em 2D/3D
- Gestão técnica do projeto

#### **ISQCTAG**

- Análise e definição de requisitos, funcionalidades e segurança
- Levantamento de tecnologias utilizadas em fábrica atualmente

### **FEUP**

- Definição de casos de uso e requisitos funcionais e de segurança da solução a desenvolver;
- Investigação preliminar acerca de inteligência artificial para identificação/classificação/deteção do meio ambiente e dos objetos envolventes ao sistema robótico a ser desenvolvido;
- Definição de trabalhos a serem integrados em projetos de dissertação de mestrado / teses de doutoramento de médio prazo;
- Atividades relacionadas com a gestão de projeto.







UC

- •
- \_





# 5. Outros indicadores de realização relevantes

No contexto do presente PPS, foi ainda possível concretizar as seguintes ações:

Tipologia de Ação de promoção e divulgação de Resultados	Número de Ações iniciadas	Número de Ações iniciadas e concluídas
Realização de teses de mestrado (MsC) e/ou doutoramento (PhD) e/ou trabalhos de pós-doutoramento (PD)	-	-
Publicação de artigos científicos (revistas especializadas + <i>proceedings</i> de conferências científicas)	-	-
Participação em eventos científicos relevantes	-	-
Registo de patentes	-	-
Participação em feiras/certames	-	-





# 6. Síntese da execução financeira do PPS

Promotor	Tipologia	Rubrica de despesa	Investimento previsto (elegível)	Investimento realizado no período a que o presente relatório reporta	% de Execução
		Custos com pessoal	339 655,68 €	24 806,25 €	7%
		Custos com matérias-primas e materiais	48 524,05 €	- €	-
		Custos com investigação contratual	126 155,34 €	- €	-
		Custos com instrumentos e equipamento	29 061,32 €		-
	IDT	Custos com edifícios e terrenos	0 000,00€	- €	-
		Custos com patentes	2 340,00 €	- €	-
		Custos com promoção e divulgação dos resultados	13 915,20 €	- €	-
ENARTIN		Custos com viagens e estadas no estrangeiro	0 000,00€	- €	-
		Custos indiretos	104 310,26 €	- €	7%
	Investimentos	Ativos corpóreos	-	-	-
	produtivos	Ativos incorpóreos	-	-	7%
		Custos com pessoal	-	-	-
	Divulgação e	Consultoria	-	-	-
	promoção	Deslocações e estadas	-	-	-
		Outros custos	-	-	-
		Custos com pessoal	189.493€	15.791€	8%
		Custos com matérias-primas e materiais	-	-	-
		Custos com investigação contratual	15 600 €	-	-
KAIZEN	IDT	Custos com instrumentos e equipamento	5.616€	1.140€	20%
INSTITUTE	101	Custos com edifícios e terrenos	-	-	-
		Custos com patentes	-	-	-
		Custos com promoção e divulgação dos resultados	-	-	-
		Custos com viagens e estadas no estrangeiro	-	-	-





Promotor	Tipologia	Rubrica de despesa	Investimento previsto (elegível)	Investimento realizado no período a que o presente relatório reporta	% de Execução
		Custos indiretos	48.777€	4.233€	9%
	Investimentos	Ativos corpóreos	-	-	-
	produtivos	Ativos incorpóreos	-	-	-
		Custos com pessoal	-	-	-
	Divulgação e	Consultoria	-	-	-
	promoção	Deslocações e estadas	-	-	-
		Outros custos	-	-	-
		Custos com pessoal	254 074,50 €	14 597,34 €	5,75%
	I	Custos com matérias-primas e materiais	46 400,00 €	1 750,00 €	3,77%
	IDT	Custos com investigação contratual	79 647,36 €	-	-
		Custos com instrumentos e equipamento	25 000,00 €	-	-
		Custos com edifícios e terrenos	-	-	-
		Custos com patentes	-	-	-
REAL		Custos com promoção e divulgação dos resultados	-	-	-
ROBOTICS		Custos com viagens e estadas no estrangeiro	-	-	-
		Custos indiretos	81 368,63	-	-
	Investimentos	Ativos corpóreos	-	-	-
	produtivos	Ativos incorpóreos	-	-	9% 5,75%
		Custos com pessoal	8563,2	-	-
	Divulgação e	Consultoria	7680	-	-
	promoção	Deslocações e estadas	4281,6	-	-
		Outros custos	8563,2	-	-
		Custos com pessoal	103 311,94	0,00	0%
SENTINEL	IDT	Custos com matérias-primas e materiais	17 347,20	0,00	0%
		Custos com investigação contratual	9 781,20	0,00	0%





Promotor	Tipologia	Rubrica de despesa	Investimento previsto (elegível)	Investimento realizado no período a que o presente relatório reporta	% de Execução
		Custos com instrumentos e equipamento	-	-	-
		Custos com edifícios e terrenos	-	-	-
		Custos com patentes	-	-	-
		Custos com promoção e divulgação dos resultados	5 460,00	0,00	0%
		Custos com viagens e estadas no estrangeiro	-	-	-
		Custos indiretos	30 164,78	0,00	0%
	Investimentos	Ativos corpóreos	-	-	-
	produtivos	Ativos incorpóreos	-	-	-
		Custos com pessoal	-	-	-
	Divulgação e	Consultoria	12 000,00	0,00	0%
	promoção	Deslocações e estadas	-	-	-
		Outros custos	2 240,00	0,00	0%
		Custos com pessoal	202,378.18€	1,958.48€	0.97%
	,	Custos com matérias-primas e materiais	7,800.00€	-	-
		Custos com investigação contratual	3,900.00€	-	-
		Custos com instrumentos e equipamento	97,110.00€	-	-
		Custos com edifícios e terrenos	-	-	-
		Custos com patentes	2,340.00€	-	-
ISQCTAG	IDT	Custos com promoção e divulgação dos resultados	6,957.60€	-	-
	IDT	Custos com viagens e estadas no estrangeiro	-	-	-
		Custos indiretos	76,822.04€	489.62€	0.64%
	Investimentos	Ativos corpóreos	-	-	-
	produtivos	Ativos incorpóreos	-	-	-
	Divulgação e	Custos com pessoal	-	-	-
ı	promoção	Consultoria	-	-	-





				Investimento	
Promotor	Tipologia	Rubrica de despesa	Investimento previsto (elegível)		% de Execução
		Deslocações e estadas	-	-	-
		Outros custos	-	-	-
		Custos com pessoal	238.655,69 €	4.366,76 €	1,83%
I	1	Custos com matérias-primas e materiais	10.000,00 €	0 €	0 %
		Custos com investigação contratual	-	-	-
		Custos com instrumentos e equipamento	4.828,13 €	0 €	ado no o a que o e relatório porta
	IDT	Custos com edifícios e terrenos	-	-	-
		Custos com patentes	-	-	-
		Custos com promoção e divulgação dos resultados	-	-	-
FEUP		Custos com viagens e estadas no estrangeiro	-	-	-
		Custos indiretos	63.370,96 €	1.091,69 €	1,72%
	Investimentos	Ativos corpóreos	-	-	-
	produtivos	Ativos incorpóreos	-	1.091,69 € 1,72	-
		Custos com pessoal	-	-	-
	Divulgação e	Consultoria	-	-	-
	promoção	Deslocações e estadas	5.250,00 €	0 €	0 %
		Outros custos	-	-	-
		Custos com pessoal			
'		Custos com matérias-primas e materiais			
		Custos com investigação contratual			
uc	IDT	Custos com instrumentos e equipamento			
		Custos com edifícios e terrenos			
		Custos com patentes			
		Custos com promoção e divulgação dos resultados			





Promotor	Tipologia	Rubrica de despesa	Investimento previsto (elegível)	Investimento realizado no período a que o presente relatório reporta	% de Execução
		Custos com viagens e estadas no estrangeiro			
		Custos indiretos			
	Investimentos	Ativos corpóreos			
	produtivos	Ativos incorpóreos			
		Custos com pessoal			
	Divulgação e promoção	Consultoria			
		Deslocações e estadas			
		Outros custos			





14