1. Newton-Cotes

Objetivo

O objetivo é simples, calcular a integral definida abaixo, onde a e b são início e fim do intervalo de integração, e f(x) é uma função dada.

$$\int_a^b f(x)dx$$

O nosso problema é que não sabemos calcular a integral acima! A única coisa que sabemos da função é calcular ela em algum ponto específico. A nossa estratégia vai se basear em dois passos principais:

1. Quebrar a integral em uma soma de integrais:

$$I=\int_a^b f(x)dx=\int_a^{a+\Delta_x} f(x)dx+\int_{a+\Delta x}^{a+2\Delta x} f(x)dx+\ldots+\int_{b-\Delta x}^b f(x)dx$$

2. Trocar f(x) por uma função que conhecemos a integral.

$$\int_{x_i}^{x_f} f(x) dx pprox \int_{x_i}^{x_f} p(x) dx$$

Como podemos obter p(x)?

Obtendo a função substituta

Para obter a função substituta, utilizando interpolação, precisamos responder duas perguntas:

- 1. Que grau terá a nossa função substituta?
- 2. Por quais pontos essa função precisa passar?

Para a primeira pergunta, não temos uma resposta absoluta! Existe uma coerência de usar p(x) com um grau próximo aos pontos de inflexão da sua função. A ideia de usar ${\rm Grau}=\#{\rm pontos}\ {\rm de}\ {\rm inflexão}+2$ é coerente, mas não é uma regra.

Para responder a segunda pergunta, precisamos saber se seguiremos a **abordagem fechada** ou a **abordagem aberta**. De qualquer forma, vamos relembrar a função interpoladora de Newton:

$$g(s) = \sum_{K=0}^N inom{s}{k} \Delta^k f_0$$

1. N é o grau do polinômio de interpolação.

2. $\Delta^k f_0$ é um definido da seguinte maneira:

$$\Delta^k f_i = egin{cases} f_i ext{ se k} = 0 \ \Delta^{k-1} f_{i+1} - \Delta^k f_i ext{ se k} > 0 \end{cases}$$

Lembrando que, para usar o polinômio de interpolação de newton, a função g(s) precisa ser definida nos pontos $0,1,\ldots n$. A mudança de variável de x para s mudará em cada abordagem.

Abordagem Fechada

Na abordagem fechada, os pontos para desenvolver o polinômio de substituição incluem $[x_i, x_{i+1}]$. Para adicionar mais pontos, sempre faremos de uma forma que todos os pontos figuem igualmente espaçados.

Troca de variável

Para a abordagem fechada, a relação entre x e s acontece da seguinte forma:

$$egin{cases} x(0)=x_i+0h=x_i\ x(1)=x_i+1h=x_{i+1}\ \ldots\ x(n)=x_i+nh=x_f \end{cases}$$

Onde, para manter o devido espaçamento:

$$h=rac{\Delta x}{n}=rac{x_f-x_i}{n}$$

Depois que a mudança de variável for feita, teremos a seguinte integral:

$$\int_{x_i}^{x_f} f(x) dx pprox \int_{x_i}^{x_f} p(x(s)) rac{dx(s)}{ds} ds = h \int_{s_i}^{s_f} g(s) ds = h \int_0^n g(s) ds$$

Lembrando que a integral acima ocorre pois:

$$egin{cases} rac{dx(s)}{ds} = h \ x = x_i \iff s_i = 0 \ x = x_f \iff s_f = n \end{cases}$$

Abordagem Aberta

Na abordagem aberta, os pontos x_i e x_f são proibidos. Portanto, será incluso o intervalo (x_i, x_f) . Para adicionar mais pontos, sempre faremos de uma forma que todos os pontos fiquem igualmente espaçados.

Troca de variável

Para a abordagem aberta, a relação entre x e s acontece da seguinte forma:

$$egin{cases} x(0) = x_i + h + 0h = x_{i+1} \ x(1) = x_i + h + 1h = x_{i+2} \ \dots \ x(n) = x_i + h + nh = x_{f-1} \ x(s) = x_i + h + sh \end{cases}$$

Onde, para manter o devido espaçamento:

$$h=rac{\Delta x}{n+2}=rac{x_f-x_i}{n+2}$$

Depois que a mudança de variável for feita, teremos a seguinte integral:

$$\int_{x_i}^{x_f} f(x) dx pprox \int_{x_i}^{x_f} p(x(s)) rac{dx(s)}{ds} ds = h \int_{s_i}^{s_f} g(s) ds = h \int_{-1}^{n+1} g(s) ds$$

Lembrando que a integral acima ocorre pois:

$$egin{cases} rac{dx(s)}{ds} = h \ x = x_i \iff s_i = -1 \ x = x_f \iff s_f = n+1 \end{cases}$$

Estimativas de Erro

A forma mais básica de encontrar o erro, é saber o valor exato da integral! Esse não é o nosso caso, afinal, se soubéssemos o valor exato, não precisaríamos disso tudo. Para encontrar uma estimativa para o erro, vamos apelar para a Série de Taylor.

Série de Taylor

A famosa série é válida para uma vizinhança "próxima". No nosso caso, tomemos como ponto base para a Série de Taylor o centro do intervalo de integração, ou seja:

$$ar{x} = rac{a+b}{2}$$

Se considerarmos ξh como sendo a distância do ponto x ao ponto \bar{x} , podemos escrever a Série de Taylor para calcular $f(x) = f(\bar{x} + \xi h)$ como:

$$f(x) = f(ar{x} + \xi h) = f(ar{x}) + f'(ar{x})(\xi h) + rac{1}{2!}f''(ar{x})(\xi h)^2 + rac{1}{3!}f'''(x)(\xi h)^3 + \ldots$$

onde h é a metade do intervalo, isto é:

$$h = \frac{b-a}{2}$$

Assim, a o valor da integral exata I_e será:

$$I_e = \int_a^b f(x) dx = h \int_{-1}^1 (f(ar{x} + \xi h) = f(ar{x}) + f'(ar{x})(\xi h) + rac{1}{2!} f''(ar{x})(\xi h)^2 + \dots) d\xi$$

determinando um número fixo.				

É claro que isso vai até o infinito, mas podemos chegar em uma boa aproximação