# BAT

Solar Butterfly

## Andre Gut

Betreuender Dozent: Dejan Romancuk

HSLU

Departement: Maschinentechnik

18.12.6969

## Eigenständigkeitserklärung

Hiermit erkläre ich, dass ich die vorliegende Arbeit selbständig angefertigt und keine anderen als die angegebenen Hilfsmittel verwendet habe. Sämtliche verwendeten Textausschnitte, Zitate oder Inhalte anderer Verfasser wurden ausdrücklich als solche gekennzeichnet.

Luzern 17. Februar 2021 Ort, Datum

Unterschrift

Andre Cut

## Abstract

Bla Bla

Inhaltsverzeichnis Seite iv

## Inhaltsverzeichnis

| 1            | Dokumentation   | 1                                      |
|--------------|---|--|
| 1            | Einleitung1.1 Aufgabenstellung1.2 Vorgehen1.3 Theorie1.4 Der Solar Butterfly  | 1<br>1<br>1<br>2<br>3                  |
| 2            | Anforderungen und Methodik         2.1 Anforderungen an den Solar Butterfly         2.2 Auslegungskriterien       2.2.1 Aluminiumstrukturen         2.2.2 Sandwichstrukturen       2.2.3 Nieten         2.2.4 Klebeverbindungen       2.2.5 Schrauben         2.2.6 Spannpratzen       2.3 Verformung | 44<br>44<br>44<br>55<br>77<br>77<br>77 |
| 3            | Lasten      3.1 Belastungen beim Fahren   | <b>7</b>                               |
| 4            | FEM   | 9                                      |
| 5            | Auslegung und Design  | 9                                      |
| ΙΙ           | Anhang  | 9                                      |
| A            | Quellenverzeichnis  | 9                                      |
| В            | Abbildungsverzeichnis   | 10                                     |
| $\mathbf{C}$ | Tabellenverzeichnis   | 10                                     |
| D            | Rissfortschritt  D.1 Zeichnungen  | 10<br>10<br>10<br>10                   |
| II           | I Elektronischer Anhang   | 10                                     |
| A            | Elektronischer Anhang A.1 Zeichnungen   | 10<br>10<br>10<br>10                   |

Seite 1 1 Einleitung

#### Teil I

## Dokumentation

### 1 Einleitung

Der Klimawandel äussert sich in der Schweiz überdurchschnittlich. So ist die mittlere Jahrestemperatur in der Schweiz seit Messbeginn im Jahre 1864 um 2 °C gestiegen, was rund doppelt so stark wie ist das globalen Mittel. In der Schweiz wird rund ein Drittel aller Treibhausgasemissionen durch den Verkehr (ohne internationler Flug- und Schiffsverkehr) verursacht [1]. Um das Netto-Null-Ziel der Langfristigen Klimastrategie der Schweiz zu erfüllen, müssen daher unteranderem im Verkehrssektor Veränderungen vorgenommen und Entwicklungen getätigt werden. Louis Palmer, ein Schweizer Umweltaktivist und "Macher´´, umrundete im Jahr 2004 als erster mit dem Solarfahrzeug Solartaxi die Erde und ist somit ein

Sein neues Projekt ist der Solar Butterfly - ein autarker Wohnwagen, mit welchem er die Welt erneut umrunden will. Dieses mal jedoch mit "etwas mehr Komfort''. Seine Vision ist es, ein Wohnwagen, mit zwei Ausziehbaren Wohn-Modulen und ca.  $100m^2$  integrierte Photovoltaik-Fläche, zu realisieren. Im Rahmen dieser Bachelorarbeit soll, zusammen mit drei weiteren Studenten der HSLU, seine Vision in die Realität umgesetzt werden.

Das Projekt wurde neben dieser Arbeit in die weiteren Teilgebiete Auslegung Klappmechanismen, Auslegung Antriebstechnik und Auslegung Solar Butterfly (Globales CAD) eingeteilt.

Das Auslegen der Klappmechanismen beinhaltet das Entwerfen und Dimensionieren aller beweglichen Teilen wie die klappbaren Panelen und den Ausfahrmechanismus der Seitenmodulen. Das Auslegen der Antriebstechnik befasst sich mit der Tehnik, mit welcher die beweglichen Bauteile in Bewegung gesetzt werden. Im Teilgebiet Auslegung Solar Butterfly (Globales CAD) werden die jeweiligen Teilgebiete zusammengeführt. Ebenfalls beinhaltet diese Teilgebiet das Erstellen eines globalen CAD-Modells, zusammentragen der Anforderungen sowie die Risikobewertung.

Diese Arbeit, welche zum Teilgebiet Auslegung Grundstruktur Solar Butterfly gehört, befasst sich mit der Ausarbeitung eines detailiertn Lastenheftes, dem Design und den Festigkeitsberechnungen. -> Komponenten und Strukturen.

#### 1.1 Aufgabenstellung

Der Fokus dieses Teils der Arbeit liegt im Ausarbeiten der Auslegungskriterien (Lastenheft) und der Dimensionierung der Grundstruktur inklusive Lasteinleitungen. Dabei soll auch ein globales FEM zur Anwendung kommen (z.B. zur Bestimmung von Schnittgrössen für Handrechnungen). Zulässige Festigkeitswerte sollen abhängig von der gewählten Bauweise abgeschätzt werden ("Design-Allowables") und mittels Test bestätigt werden.

- Schnittgrössen für Handrechnungen
- ("Design-Allowables") und mittels Test bestätigt

#### 1.2 Vorgehen

Anforderungen: (Welcher Kriterien gilt es zu erfüllen? Was ist die definition von "nicht aushalten"?) Festigkeit

KOHEB FS21

1 Einleitung Seite 2

Sicherheit gegen Fliessen Steifigkeit Sicherheit Dauerfestigkeit 200'000km Fahren Muss den Lasten im Lastenheft standhalten können.

Anforderungen/Auslegungskriterien an Materialien und Komponenten: (Was dürfen spezifische Komponenten aushalten? Wie werden diese überprüft? Designallowables) - Aluminiumstrukturen:

- Platten:
- Verbindungen:
- Dauerfestigkeit:

Gloabales FEM-Modell für die Ermittlung der Lastpfade Überprüfung einzelner ausschnitte des Butterflys gemäss Kriterien.

#### 1.3 Theorie

#### Leichtbau:

Als Einschränkung ist dabei zu berücksichtigen, dass hierdurch weder die Funktion noch die Sicherheit und Langlebigkeit /s. DIN EN 1993/ beeinträchtigt werden dürfen. Maßnahmen, mit denen man dies heute zu erreichen versucht, sind: - Umsetzung des Integrationsprinzips, - Wahl leichter und hochfester Werkstoffe, - neue Herstelltechnologien - analytische Beherrschung der Beanspruchungs- bzw. Instabilitätsfälle durch hochwertige Analysemethoden (FEM, BEM).

Im Zuge der Umsetzung dieser Prinzipien kommen bestimmte Entwurfsstrategien /BLE 74/zum Tragen, deren Merkmale sich verkürzt klassifizieren lassen in einen Form- oder Funktionsleichtbau, bei dem integrative Konstruktionslösungen, dünnwandige Querschnittsgeometrien und eindeutige Kraftleitungspfade umgesetzt werden; einen Stoffleichtbau, bei dem spezifisch schwere Werkstoffe durch leichtere Werkstoffe mit möglichst hohen Gütekennzahlen substituiert werden; einen Fertigungsleichtbau, in dem alle technologischen Möglichkeiten ausgeschöpft werden, um das Ziel der Funktionsintegration (Einstückigkeit) bei geringstem Materialeinsatz und minimalem Fügeaufwand zu realisieren und einen Sparleichtbau, mit dem Ziel hohe Kosten zu vermeiden durch eine gerade noch ausreichende Werkstoffqualität, minimalem Werkstoffeinsatz und vereinfachte Herstellung. (S16)

Da ein typisches Einsatzgebiet von Leichtbaukonstruktionen die Verkehrstechnik (Automobilbau, Schienen- und Luftfahrzeuge) ist, dürfen Leichtbaukonstruktionen nicht "unsicherer" als vergleichbare Massivkonstruktionen sein. Dies bedingt eine sorgfältige Auslegung auf Steifigkeit (Instabilitäten), Bruchfestigkeit sowie Zuverlässigkeit und Nutzungsdauer. (S20)

Die Philosophie des "safe-life-quality", die absolute Schadensfreiheit für das ganze Leben verlangt, und die Philosophie des "fail-safe-quality", die Schadenstoleranz und hinreichende Resttragfähigkeit voraussetzt. Dem Ziel nach sollten alle erforderlichen Leichtbaumaßnahmen begründbar sein.(S21) Auslegungsphilosophie: Safe-Life-Quality: Absolute Schadensfreiheit für die angestrebte Lebensdauer Statistische Ausfallwahrscheinlichkeit Fail-Safe-Quality: Schadenstolerant Hinreichende Resttragfähigkeit

aufeinander aufbauende Arbeitsschritte mit etwa folgenden Inhalten: - Klären der Aufgaben-

Seite 3 1 Einleitung

stellung: Informationsbeschaffung über die Anforderungen einer Aufgabe und Erstellung einer Anforderungsliste; Eingrenzung bestehender Bedingungen und ihre Bewertung für die Lösungserfüllung; Festlegung einer Lösungsrichtung; technisch-wirtschaftliche Konsequenzen. - Konzipieren (Findung einer prinzipiellen Lösung): Hinterfragung der Aufgabe und Sichten des Kernproblems; Zerlegung des Kernproblems in untergeordnete Teilprobleme; Suche nach Lösungswegen zur Erfüllung der Teilprobleme; Kombination der Teilproblemlösungen zu Lösungsansätzen für das Kernproblem; Bewertung der Lösungen; Erstellung von Konzeptskizzen. Voraussetzungen einer sinnvollen Konzepterstellung sind Kenntnisse über die Größe und Richtung der wirkenden Kräfte, die Möglichkeiten des gewählten Werkstoffs, die Bauweiseneigenschaften und eine angepasste Vordimensionierung. Ein gutes Konzept ist letztlich auch der Garant für eine innovative Problemlösung. Der Konzeptentwicklung sollte daher große Bedeutung beibemessen werden. - Entwerfen (gestalterische Konkretisierung einer Lösung): maßstäbliche Ausarbeitung der Konzeptskizzen zu Bauvarianten; Bewertung, Vereinfachung und Auswahl einer Variante; Überarbeitung zu einem Gesamtentwurf und - Ausarbeiten (fertigungs- und montagegerechte Festlegung einer Lösung): endgültige Bestimmung der Geometrie, Dimensionen, Werkstoffe und Herstellung, um die notwendigen Fertigungsunterlagen erstellen zu können.

Hieran schließen sich eine oder mehrere Schleifen an, die der Optimierung der Lösung dienen. Dem zuzuordnende Phasen sind: - Prototypen-Herstellung (Kontrolle der Funktionen, Montage etc.), - Testprozeduren (Überprüfung der Tragfähigkeit, Zuverlässigkeit, Lebensdauer).

FEM Die FEM ist eine rechnerorientierte Methode, die softwaretechnisch über einen Vorrat an mechanischen Grundelementen (Balken, Scheibe, Platte, Schale, Volumina), einen Zusammenbauund einen Lösungsalgorithmus verfügt.

S206 Abb.

#### 1.4 Der Solar Butterfly

Ziel: Überblick vermitteln. Funktionalität veranschaulichen, Begriffe Definieren.

Chassis, Hauptkörper, Seitenteil, Küche, Bad, Stützen, Panelen Gross, Panelen Klein

Zustände: Fahrzustand: Alles eingefahren, Panelen Fixiert usw.

Steh-Zustand: Alles Ausgefahren, Stützen unten.

Weitere Zustände beim Übergang vom einen zum anderen Zustand. (Einseitig ausgefahren stützen unten oder eben nicht unten.)

Koordinaten System Definieren

### 2 Anforderungen und Methodik

In diesem Kapitel wird beschrieben, welchen Anforderungen der Solar Butterfly und dessen Komponenten gerecht werden müssen. In einem ersten Schritt werden auf die allgemeinen Anforderungen des Solar Butterflys und anschliessen auf die daraus folgenden Auslegungskriterien der einzelnen Komponenten eingegangen. Es wird beschrieben, was die Anforderungen konkret für die einzelnen Komponenten bedeuten und wie gewährleistet wird, dass diese erfüllt werden. Im rahmen dieser Arbeit wird lediglich auf diejenigen Anforderungen eingegangen, welche für die strukturelle Auslegung und Festigketisberechnungen relevant sind. Die komplette Liste der Anforderungen an den Solar Butterfly ist in der Arbeit von [HUBER] zu finden.

#### 2.1 Anforderungen an den Solar Butterfly

- Der Solar Butterfly muss den Angreifenden Kräften und herrschenden Lastfällen standhalten. (Vgl. Lastenheft [KAPITEL]) Konkret bedeutet dies, dass die Struktur sich bei den verschiedenen Lastfällen, und Kombinationen davon, nicht plastisch vervormen dürfen und somit eine genügend grosse Sicherheit gegen Fliessen aufweisen muss.
- Weiter darf der Solar Butterfly sich nicht so stark verformen, dass seine Funktionstauglichkeit eingeschränkt wird. Die exakten Anforderungen an die Steifigkeit werden bei der Abhandlnung der einzelnen Komponenten genauer beschrieben.
- Die Struktur des Solar Butterflys soll so ausgelegt werden, dass dieser ca. 180'000 km Fahrt auf zum teil recht holperiger Strasse auf sich nehmen kann. Dies beinhaltet die Auslegung der Komponenten auf Dauerfestigkeit.

#### 2.2 Auslegungskriterien

Nachdem die allgemeinen Kriterien für den Solar Butterfly abgehandeln wurden, wird in diesem Unterkapitel behandelt, was die Anforderungen konkret für die einzelnen Komponenten und Strukturelementen bedeutet. Es wird beschrieben mit welchen Methoden die Auslegung angegangen wird und welche Vereinfachungen getroffen werden.

Verwendete Komponenten erwähnen? Sandwich, Profile usw...?

Grund Struktur erläutern... Boden, Chassis, Wände, Panelen usw.

**Dauerfestigkeit** Die Dauerfestigkeit des Solar Butteflys wird erreicht, indem durch entsprechendes Design, Spannungskonzentrationen vermieden werden. Weiter wird der Solar Butterfly so ausgelegt, dass dieser bei 50% der Lasten aus dem Lastenheft, mit einem R von 0, dauerfest ist. Bei den Sandwichstrukturen wird dabei lediglich die Deckschicht auf die Dauerfestigkeit ausgelegt.

Sicherheitsfaktor SF = 1.5

#### 2.2.1 Aluminiumstrukturen

Die Aluminiumstrukturen werden so ausgelegt, dass diese genügend Sicherheiten gegen Fliessen und Knickung aufweisen.

Sicherheit gegen Fliessen Um die Sicherheit eines Strukturelementes gegen Fliessen zu gewährleisten, wird überprüft, ob die *Von Mises*-Vergleichsspannung kleiner als die zulässige Span-

nung ist, wobei sich die zulässige Spannung aus der Dehngrenze des gewählten Materials und einem Sicherheitsfaktor zusammensetzt. Die *Von Mises*-Vergleichsspannung kann gemäss der Formel 1 berechet werden [2].

$$\sigma_v = \sqrt{\sigma_x^2 - \sigma_x \cdot \sigma_y + \sigma_y^2 + 3\tau^2} \tag{1}$$

Wobei die Annahmen getroffen werdenn, dass es sich um einen ebenen Spannungszustand handelt und die angeifenden Lasten dem selben Lastfall angehören.

**Knicken** Wird durch design verhindert (?)

#### 2.2.2 Sandwichstrukturen

Versagenskriterien der Sandwichstrukturen können gemäss [3] in die beiden Kategoriene Festigkeitsprobleme und Stabilitätsprobleme eingeteilt werden. Zu den Festigkeitsproblemen gehören;

- Fliessen der Deckschicht,
- Schubbruch der Kernschicht,
- Delamination und
- Ermüdung.

Zu den Stabilitätsproblemen gehören unteranderem;

- Knickung,
- Schubbeulung der Kernschicht (Shear Crimping) und
- Kurzwelliges Beulen der Deckschicht (Wrinkling).

Die auszulegenden Sandwichstrukturen werden gegenüber diesen Festigkeits und Stabilitätsproblemen abesichert. Um den Rechenaufwand und die Komplexität zu verringern werden Annahmen und Vereinfachungen getroffen.

**Annahmen und Vereinfachungen** Für die Auslegung von Sandwichstrukturen können gemäss [3] und Klein [4] folgende Annahmen getroffen werden;

- linear elastische und isentrope Materialverhalten,
- Eigenbiegesteifigkeiten der Deckschichten sind vernachlässigbar,
- Dehnsteifigkeit der Kernschicht ist vernachlässigbar und
- die Kernschicht lässt sich nicht zusammendrücken.

Aus den getroffenen Annahmen reulstiert ein vereinfachter Spannungszustand welcher besagt, dass die Deckschichten jeweils die Normalkräfte und die Kernschichten die Schubkräfte aufnehmen. (Sandwichmembrantheorie)

**Festigkeitsprobleme** Aus den getroffenen Annahmen und Vereinfachungen lassen sich die Formeln 2 und 3 herleiten. Mit der Formel 2 lassen sich die Spannungen in den Deckschichten berechnen. Die Dicke der Deckschicht wird so gewählt, dass die zulässige Spannung höher liegt als jene, welche in der Deckschicht herrscht.

$$\sigma = \frac{1}{t_d} \cdot \left(\frac{n}{2} \pm \frac{m}{h}\right) \tag{2}$$

Mit der Formel 3 lassen sich die Schubspannungen in der Kernschicht berechnen und somit Aussagen über ihre Resistenz gegenüber dem Schubbruch machen. Die Dicke der Kernschicht wird so ausgelegt, dass die in der Kernschicht herrscheden Spannungen tiefer liegen als die zulässigen.

$$\tau_k = \frac{q}{t_k} \tag{3}$$

Die Delamination der Deckschichten wird abgesichert, indem die Auswahl des Klebers so getroffen wird, dass dieser eine höhere Schubfestigkeit aufweist als das Material der jeweiligen Kernschicht.

Stabilitätsprobleme Die Stabilitätsprobleme der Sandwichstrukturen lassen sich in globale und lokale Instabilitäten einteilen. Zur globalen Instabilität gehört das Knicken, welches sich aus der Eueler-Knickung des schubsteifen Balkens und dem Schubknicken zusammensetzt. Die kritische Belastung, bei welcher es zur Euler-Knickung kommt, lässt sich gemäss Klein [4] mit der Formel 4 berechnen.

$$F_{kB} = \frac{\pi^2 \cdot E_d \cdot I_y}{l_k^2} \tag{4}$$

Wobei sich die Biegesteifigkeit  $I_y$  vereinfacht gemäss der Formel 5 berechnen lässt. Hier wurde die Annahme getroffen, dass die Eigenbiegesteifigkeiten der Deckschichten vernachlässigbar sind. Diese Annahme kann gemäss Klein [4] ab einem Verhältnis von  $t_d$  zu  $t_k$  von 0.25, getroffen werden.

$$I_y = 2 \cdot b \cdot t_d \cdot \left(\frac{t_k}{2} + t_d\right)^2 \tag{5}$$

Die kritische Schubknicklast lässt sich gemäss Klein [4] mit der Formel 6 berechnen.

$$F_{kS} = b \cdot t_k \cdot G_k \tag{6}$$

Die totale kritische Knicklast  $F_k$  ergibt sich dann aus der Formel 7:

$$F_k = \frac{1}{\frac{1}{F_{kB}} + \frac{1}{F_{kS}}} \tag{7}$$

Zu den lokalen Instabilitäten zählen das Schubbeulen und das Knittern der Deckschicht. Die kritischen Spannunge, bei welcher Schubbeulung auftritt, lässt sich gemäss [3] aus den Formel 8 berechnen.

$$\sigma_k = G_k \cdot \frac{h}{2 \cdot t_d} \tag{8}$$

Die kritischen Spannunge, bei welcher das Knittern der Deckschicht auftritt, lässt sich nach [3] mit der Formel 9 berechnen.

$$\sigma_k = k_s \sqrt[3]{E_d \cdot E_k \cdot G_k} \tag{9}$$

Wobei für Auslegungen  $k_s = 0.5$  gilt.

Seite 7 3 Lasten

#### 2.2.3 Nieten

Laut Klein [4] gehört zum Tragfähigkeitsnachweis für gewöhnlich ein Abscher- und Lochleibungsnachweis. Insofern sei für Nietverbindungen ein Nachweis auf Scherbruch (Formel 10) und Lochleibung (Formel 11) zu erbringen:

$$F \le F_{SB} = \frac{d_N^2 \cdot \pi}{4} \cdot \tau_B \tag{10}$$

$$F \le F_{LF} = d_N \cdot t \cdot \sigma_{FL} \tag{11}$$

Wobei  $d_N$  der Nietlochdurchmesser,  $\tau_B$  die Scherfestigkeit, t die Blechdicke und  $\sigma_{FL}$  die Lochleibungs-Dehngrenze ist. Für dynamische Wechselfestigkeitswerte sei die Scherfestigkeit  $\tau_B$  noch um den Faktor 2 bis 2.2 zu verringern.

Überlagerte Scher- und Zugbeanspruchung In der Praxis werden Nietverbindungen aus einer Kombination von Scher- und Zugbeanspruchung beansprucht. Der Nachweis der Tragfähigkeit der überlagerten Belastung wird durch die Ausweisung des Reservefaktors  $R_f$  bewerkstelligt. Dazu werden gemäss den Formeln 12 und 13 der Schubreservefaktor  $R_s$  und der Zugreservefaktor  $R_z$  berechnet

$$F \le F_{SB} = \frac{d_N^2 \cdot \pi}{4} \cdot \tau_B \tag{12}$$

$$R_z = \frac{F_z}{k \cdot F_{ZB}}$$

#### 2.2.4 Klebeverbindungen

$$\tau_K = \frac{F}{b \cdot l_{ii}} \le \frac{\tau_{KB}}{S} \tag{14}$$

wech selnd: 
$$\tau_{KW} \approx (0.2...0.4) \cdot \tau_{KB}$$
  
schwellend:  $\tau_{KSch} \approx 0.8 \cdot \tau_{KB}$  (15)

- 2.2.5 Schrauben
- 2.2.6 Spannpratzen
- 2.3 Verformung

#### 3 Lasten

Begründung und Erklärung der Lasten Aufbau des Lastenheftes A B1, B2 und C, mit verschiedenen Konfigurationen

#### 3.1 Belastungen beim Fahren

Zustand A:

3 Lasten Seite 8

**Beschleunigungen** Beschleunigungen werden Absolut angegeben. Og heisst schwerelosigkeit. wird in G angegeben wobei damit  $9.81 \left[\frac{m}{s^2}\right]$  gemeint ist.

Die folgenden Beschleunigungen werden immer in Kombination mit der Erdbeschleunigung von 1g kombiniert.

#### 1.2 Vertikale Beschleunigung

Zusätzlich zur vertikalen Beschleunigung durch die Erdanziehung, entstehen durch das Überfahren von Schlaglöcher und Bremsschwellen vertikale Beschleunigungen.

In einem ersten Ansatz wurde der Solar Butterflys als ein *Ein-Massen-Schwinger*-System modelliert und die Beschleunigung beim Überfahren einer Sinusförmigen Bremsschwelle numerisch berechnet.

Die Position des Rades während dem Überfahren der Bremsschwelle ist gegeben durch folgenden Zusammenhang:

$$x_r^n = h \cdot \sin(\pi \cdot \frac{n\Delta t \cdot v}{l}) \tag{16}$$

l steht dabei für die Länge, und h<br/> für die Höhe der Bremsschwelle. n und  $\Delta t$  werden so gewählt, dass

Um die Beschleunigung des Solar Butterflys zu berechnen, wird in einem ersten Schritt dessen Position zum Zeitpunk n  $x_{SB}^n$  aus der vorangehenden Situation berechnet.

$$x_{SB}^{n} = x_{SB}^{(n-1)} + v^{(n-1)} \cdot \Delta t \tag{17}$$

Als nächstes wird der Federweg  $s^n$ , sowie die Änderungsrate des Federwegs  $v^n_s$  zum Zeitpunkt n berechnet.

$$s^n = x_r^n - x_{SB}^n \tag{18}$$

$$v_s^n = \frac{s^n - s^{(n-1)}}{\Delta t} \tag{19}$$

Die Beschleunigung des Solar Butterfly ergibt sich dann zu:

$$a_{SB}^n = \frac{k \cdot s^n + d \cdot v_s^n}{m} \tag{20}$$

womit die daraus resultierende neue Geschwindigkeit des Chassis berechnet werden kann.

$$v^n = v^{(n-1)} + a^n \cdot \Delta t \tag{21}$$

Die Berechnungen wurden bis zum ersten Null-Durchgang gemacht. Die Anzahlberechnungspunkte und  $\Delta t$  werden entsprechend gewählt.

Bei einer Geschwindigkeit von 40 km/h

k = 177'000 N/m

d = 2000 Ns/m

l = 0.9 m

h = 0.1 m

Resultat: 1.6g

Konservatives Modell: Federung durch Reifen fehlt, weiter ist der Massenschwerpunkt aus der Feder-achse Verschoben, was eine weitere abminderung der Beschl. zur folge hat.

[5], [6] und [7] zeigen Beschleunigung von PKW's zwischen 0.8 und 1.3 g Beschleunigung. (Des Massenschwerpunktes)

[8] zeigt +-1g Beschleunigung für Transportware in einem Sattelschlepper.

Schluss: 1.25g vertikale Beschleunigung

#### 1.3 Longitudinale Beschleunigung

- Beschleunigung durch Notbremse
- Beschleunigung druch Unfall

#### 1.4 Laterale Beschleunigung

Beschleunigung durch Kurven

#### Belastung durch Wind

**2.1** Wind

#### Belastung durch Neigung

3.1 Geneigte Strasse

#### Mobiliar

- 4.1 Mobiliar vorne
- 4.2 Mobiliar hinten

#### 4 FEM

Wie ist das FEM aufgesetzt und welchen Zweck erfüllt es?

## 5 Auslegung und Design

Hier werden Komponenten und Baugruppen ausgelegt

#### Teil II

## Anhang

## A Quellenverzeichnis

- [1] BAFU, "Klima: Das wichtigste in kürze," 2020.
- [2] R. Bärtsch, Mechanik & Festigkeit Festigkeitslehre. 2 2019.

#### KOHEB FS21

- [3] B. Harry, "Eth-skript,"
- [4] B. Klein, "Leichtbau-konstruktion dimensionierung, strukturen, werkstoffe und gestaltung,"
- [5] R. Janczur, "Vertical accelerations of the body of a motor vehicle when crossing a speed bump," *The Archives of Automotive Engineering Archivum Motoryzacji*, vol. 67, no. 1, pp. 47–60, 2015.
- [6] D. García-Pozuelo, A. Gauchia, E. Olmeda, and V. Diaz, "Bump modeling and vehicle vertical dynamics prediction," Advances in Mechanical Engineering, vol. 6, pp. 736576–736576, 08 2015.
- [7] T. Haniszewski and A. MICHTA, "Preliminary studies of vertical acceleration of a passenger car passing through the speed bump for various driving speeds," *Transport Problems*, vol. 14, pp. 23–34, 03 2019.
- [8] R. Pidl, "Analytical approach to determine vertical dynamics of a semi-trailer truck from the point of view of goods protection," AIP Conference Proceedings, vol. 1922, no. 1, p. 120003, 2018.

### B Abbildungsverzeichnis

#### C Tabellenverzeichnis

#### D Rissfortschritt

- D.1 Zeichnungen
- D.1.1 Zeichnung des Probenrohlings Erste Serie
- D.1.2 Zeichnung des Probenrohlings Zweite Serie

#### Teil III

## Elektronischer Anhang

### A Elektronischer Anhang

- A.1 Zeichnungen
- A.1.1 Zeichnung des Probenrohlings Erste Serie
- A.1.2 Zeichnung des Probenrohlings Zweite Serie