



单片机原理、接口及应用—嵌入式系统技术基础

第2章 51单片机的指令系统





内 容 提 要

★寻址方式

★数据传送与交换指令

★算术运算、逻辑运算指令

★控制转移指令

★位操作指令





计算机通过执行程序完成人们指定的任务，程序由一条一条指令构成，能为CPU识别并执行的指令的集合就是该CPU的指令系统。

MCS-51单片机汇编语言指令格式：

操作符 目的操作数，源操作数

操作符指明该指令完成什么操作；

操作数是指明该指令的操作对象。

目的操作数是存放结果的。

指令中操作数提供的方式称为寻址方式。





指令中的常用符号

Rn: $n=(0\sim7)$ ，表示当前工作寄存器R0~R7中的一个

Ri: $i=(0、1)$ ，代表R0和R1寄存器中的一个，用作间接寻址寄存器

dir: 8位直接字节地址（片内 RAM 和 SFR）

#data: 8位立即数，即8位常数。可以为2进制(B)、10进制、16进制(H)、
字符（‘ ’）

#data16: 表示16位立即数，即16位常数，取值范围为#0000H~#0FFFFH

addr16: 表示16位地址

addr11: 表示11位地址

rel: 相对偏移量（为一字节补码）用于相对转移指令中

bit: 位地址，在位地址空间中。

\$: 表示当前指令的地址。





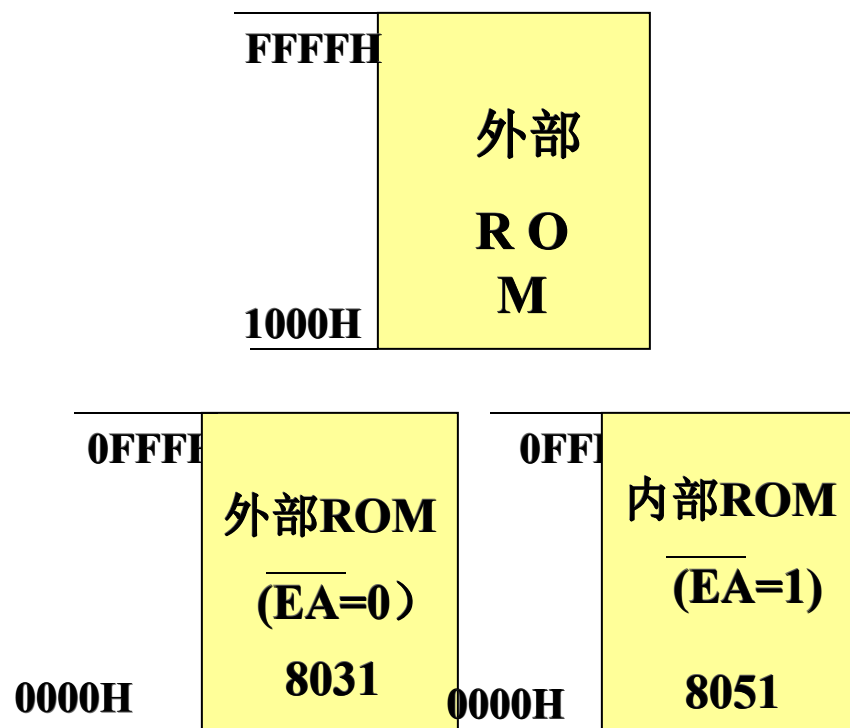
2.1 寻址方式

1、立即寻址

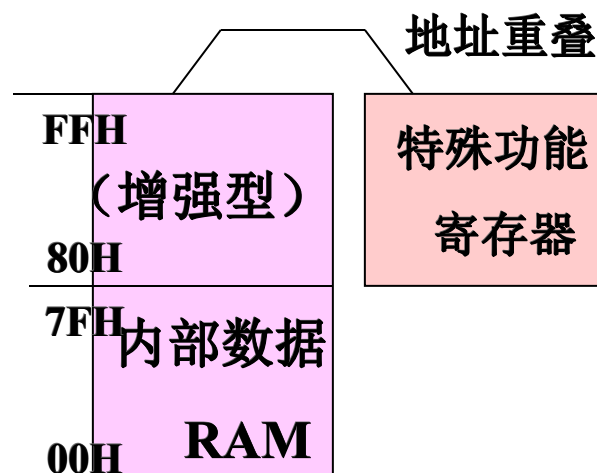
指令中直接给出操作数的寻址方式。在51系列单片机的指令系统中，立即数用一个前面加“#”号的8位数(#data，如#30H)或16位数(#data16，如#2052H)表示。立即寻址中的数，称为立即数。

例如指令：**MOV A, #30H**

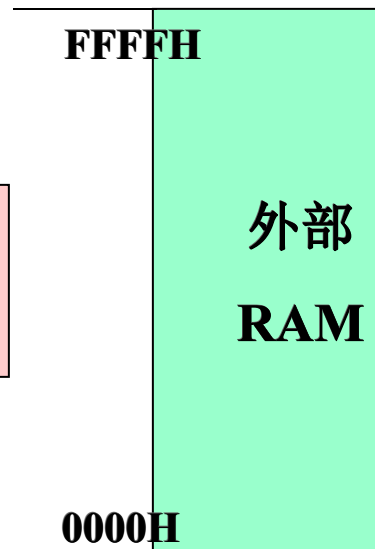




程序存储器



内部数据存储器



外部数据存储器





2、直接寻址

操作数的地址直接出现在指令中。

寻址对象：

①内部数据存贮器：使用它的地址。

②特殊功能寄存器：既可使用它的地址，也可以直接使用寄存器名。

例：MOV A, 40H ; A=56H
机器码 E540

41H	78H
40H	56H

MOV 40H, 41H ; 机器码为854140
内部RAM (41H) → (40H)
(40H) = (41H) = 78H

41H	78H
40H	78H

MOV P0, #45H ; 45H→P0,
P0为直接寻址的 SFR, 其地址为 80H,
机器码为758045





3、寄存器寻址

操作数存放在寄存器中。

寻址对象：A，B，DPTR，R0~R7。

B 仅在乘除法指令中为寄存器寻址，在其他指令中为直接寻址。

A 可以寄存器寻址又可以直接寻址，直接寻址时写作ACC

例如：MOV A, R0 ; R0→A, A、R0均为寄存器寻址，机器码E8

MUL AB ; A*B→BA, A、B为寄存器寻址，机器码A4





MOV B, R0 ; R0→B, R0为寄存器寻址, B为直接寻址
机器码 88F0, 其中 F0为B的字节地址 (见表1-2)

PUSH ACC ; A的内容压入堆栈
机器码C0E0





4、寄存器间址

操作数存放在以寄存器内容为地址的单元中。

例如：

MOV R0,#20H

MOV @R0, A ; A→(20H) 地址的内部RAM

MOVX A, @R1 ; 外部RAM（地址为P2 R1 ）
的 内容→A

MOVX @DPTR, A ; A→以DPTR内容为地址的
外部RAM





5、变址寻址

以DPTR或PC寄存器内容为基地址，和A的内容为相加形成操作数的地址。其中累加器A内容是可变的。

例如： `MOVC A, @A+DPTR`

6、相对寻址

相对寻址是将程序计数器PC的当前值与指令第二字节给出的偏移量相加，从而形成转移的目标地址。

例如： `JZ 61H`





7、位寻址

对片内RAM中20H~2FH中的128个位地址及SFR中的可位寻址的位地址寻址。

例如： **MOV C, 20H**； 20H位的内容送CY标志位，C称为位累加器。

MOV A, 20H； 字节寻址，将内部RAM中20H单元中的内容送给累加器A。

以上两条指令均为寻址，究竟是位寻址还是字节寻址，根据两操作数类型一致的原则，由另一个操作数决定。

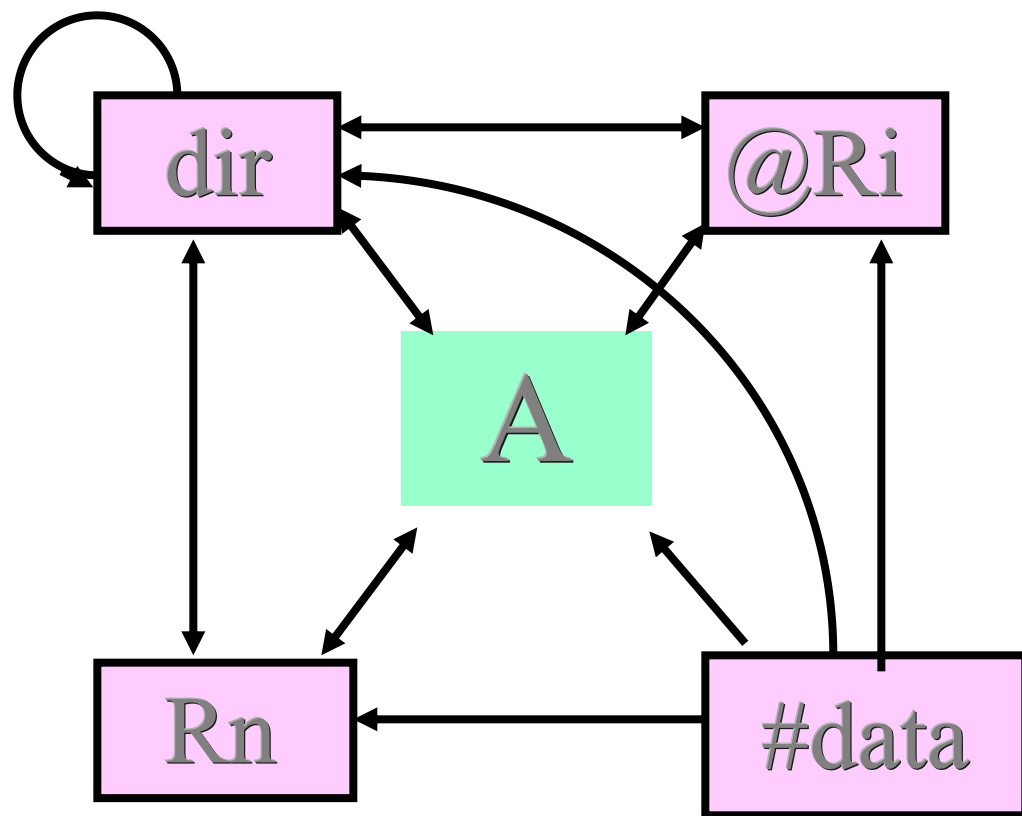




2.2 数据传送与交换指令

2.2.1 传送类指令

1、内部RAM、SFR之间的传送MOV指令



MOV A, {
Rn
#data
dir
@Ri

MOV dir, {
A
Rn
@Ri
#data
dir

MOV Rn, {
A
dir
#data

MOV @Ri, {
A
dir
#data





例 R1=20H, (20H) =55H,

指令MOV A, @R1执行后, A=55H。

例 (40H) =30H, 指令 MOV R7, 40H 执行后, R7=30H。

例 MOV R7, #40H 执行后, R7=40H。

■ 例 判断下列指令的正误:

MOV 29H,R7

MOV 25H,P1

MOV 56H,#70H

MOV 34H,28H

MOV R3,R7

MOV @R3,R7

MOV R3,#D2H

MOV #34H,28H

MOV A,#280H

MOV P3,P1

■ 编程将R3的内容送R1。

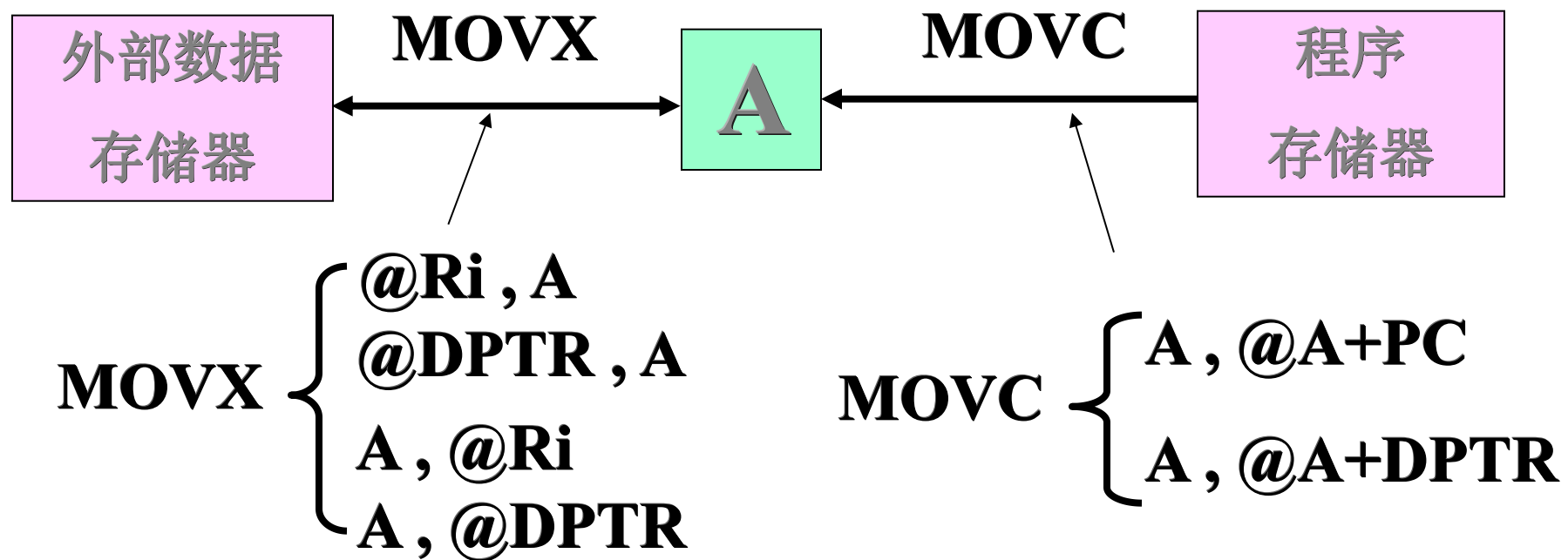
MOV A, R3

MOV R1, A





2、外部存储器和A累加器之间的传送





MOVX指令举例

例: 实现片外数据存储器数据传送 (2000H)→(2100H)。

MOV DPTR, #2000H	; DPTR= 2000H
MOVX A, @DPTR	; A← X
MOV DPTR, #2100H	; DPTR= 2100H
MOVX @DPTR, A	; (2100H)← X

DPTR→	片外RAM	
	地址	内容
	2000H	X
	...	
	2100H	

DPTR→	片外 RAM	
	地址	内容
	2000H	X
	...	
	2100H	X

片外数据存储器不能直接寻址。下列为非法指令:

MOVX A, 2000H ×

MOVX 2100H, 2000H ×





使用P2口和8位寄存器Ri间址：

MOV P2, #20H ; 高位地址

MOV R0, #00 ; 低位地址

MOVX A, @R0 ; 读片外RAM

MOV P2, #21H ; 改变高位地址

MOVX @R0, A ; 写片外RAM





查表指令MOVC

注：①只能从程序存储器读取数据到A累加器。

②只能使用变址间接寻址方式

多用于查常数表程序，直接求取常数表中的函数值

1) DPTR为基址寄存器

MOVC A, @A+DPTR ; $A \leftarrow (A+DPTR)$

查表范围为 64KB 程序存储器任意空间。

2) PC为基址寄存器

MOVC A, @A+PC ; $A \leftarrow (A+PC)$

常数表只能在查表指令后 256B 范围内。





例 查表法求 $Y=X^2$ 。设 $X(0 \leq X \leq 15)$ 在片内 RAM 20H 单元，要求将查表求 Y，存入片内 RAM 21H 单元

1) 用 DPTR 作基址寄存器

ORG 0100H

SQU: MOV DPTR, #TAB ; 确定表首地址

MOV A, 20H ; 取 X

MOVC A, @A+DPTR ; 查表求 $Y=X^2$

MOV 21H, A ; 保存 Y

RET ; 子程序结束

... ; 其它程序段

ORG 0200H ; 常数表格首地址

TAB: DB 00, 01, 04, 09, ..., 225 ; 平方表





2) 用PC作基址寄存器

指令地址

源程序

ORG 0100H ; 程序起始地址

0100H **SQU: MOV A, 20H**; 取X

0102H **ADD A, #3** ; 修正偏移量

0104H **MOVC A, @A+PC** ; 查表求 $Y=X^2$

0105H **MOV 21H, A**; 存结果

0107H **RET** ; 子程序结束

0108H **TAB: DB 00, 01, 04** ; 平方表

010BH **DB 09, ..., 225**

思考题 当 $0 \leq X \leq 255$ 时, 如何用查表法编程求 $Y=X^2$





3.堆栈操作指令

入栈指令: **PUSH dir** ; $SP \leftarrow SP+1, (SP) \leftarrow (dir)$

出栈指令: **POP dir** ; $(dir) \leftarrow (SP), SP \leftarrow SP-1$

例: 设 $A=02$, $B=56H$, 执行下列指令序列后, $SP = ?$ $A = ?$,
 $B = ?$

SBR: MOV SP, #30H ; 设栈底

PUSH A ; 保护现场

PUSH B

MOV A, #0

MOV B, #01

...

POP B

POP A ; 恢复现场

RET

堆栈操作示意:

片内 RAM	
34H	
33H	
32H	
31H	
30H	





2.2.2 交换指令

实现片内RAM区的数据双向传送

1. 字节交换指令

XCH A, Rn ; $A \longleftrightarrow Rn$

XCH A, @Ri ; $A \longleftrightarrow (Ri)$

XCH A, DIR ; $A \longleftrightarrow DIR$

例 设 $A=29H$, $(2AH)=38H$ 执行指令

XCH A, 2AH 后,

$A = ?$, $(2AH) = ?$

38H

29H

习题 将片内RAM 60H单元与 61H单元的数据交换

XCH 60H, 61H ←对吗?

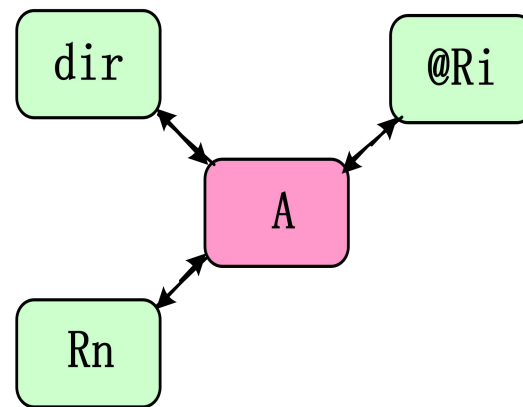


图2.8 XCH交换指令示意图

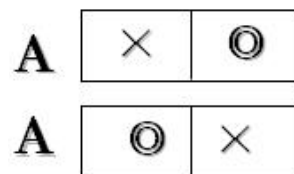




2. 半字节交换指令

XCHD A, @Ri ; $A_{0\sim3} \leftrightarrow (Ri)_{0\sim3}$

SWAP A ; $A_{4\sim7} \leftrightarrow A_{0\sim3}$



**例3-4-3：将片内 RAM 2AH和
2BH单元中的 ASCII码转换成压
缩式 BCD码存入 20H单元
数字 0~9的ASCII码30H~39H**

压缩的BCD码和非压缩的BCD码见图

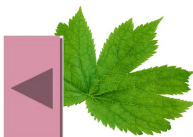
如 1823压缩的BCD码为1823H

非压缩的BCD码为01080203H

片内 RAM	
地址	内容
2BH	35H
2AH	38H
...	
20H	85H

压缩式BCD码	
千位	百位
十位	个位

非压缩BCD	
0000	千位
0000	百位
0000	十位
0000	个位





例 将片内RAM 2AH和 2BH单元中的ASCII码转换成压缩式BCD码存入 20H单元

MOV A, #00H ; A=00

MOV R0, #2AH

MOV R1, #2BH

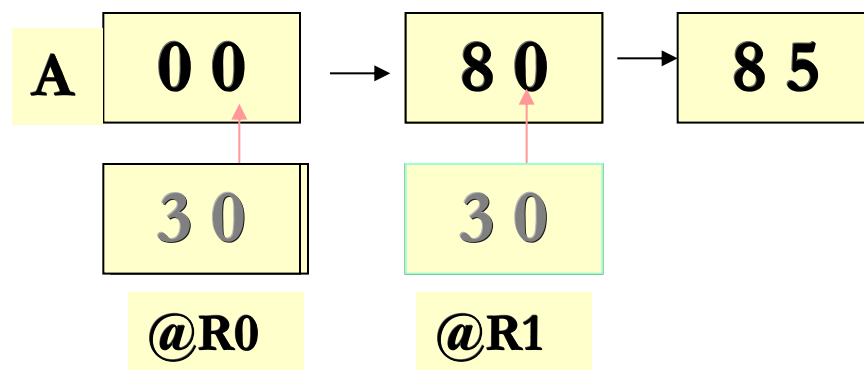
XCHD A, @R0 ; 低4位交换A=08

SWAP A ; A=80H

XCHD A, @R1 ; 低4位交换

XCH A, 20H ; (20H)=85H

片内 RAM	
地址	内容
R1→ 2BH	30H
R0→ 2AH	30H
...	
20H	85H



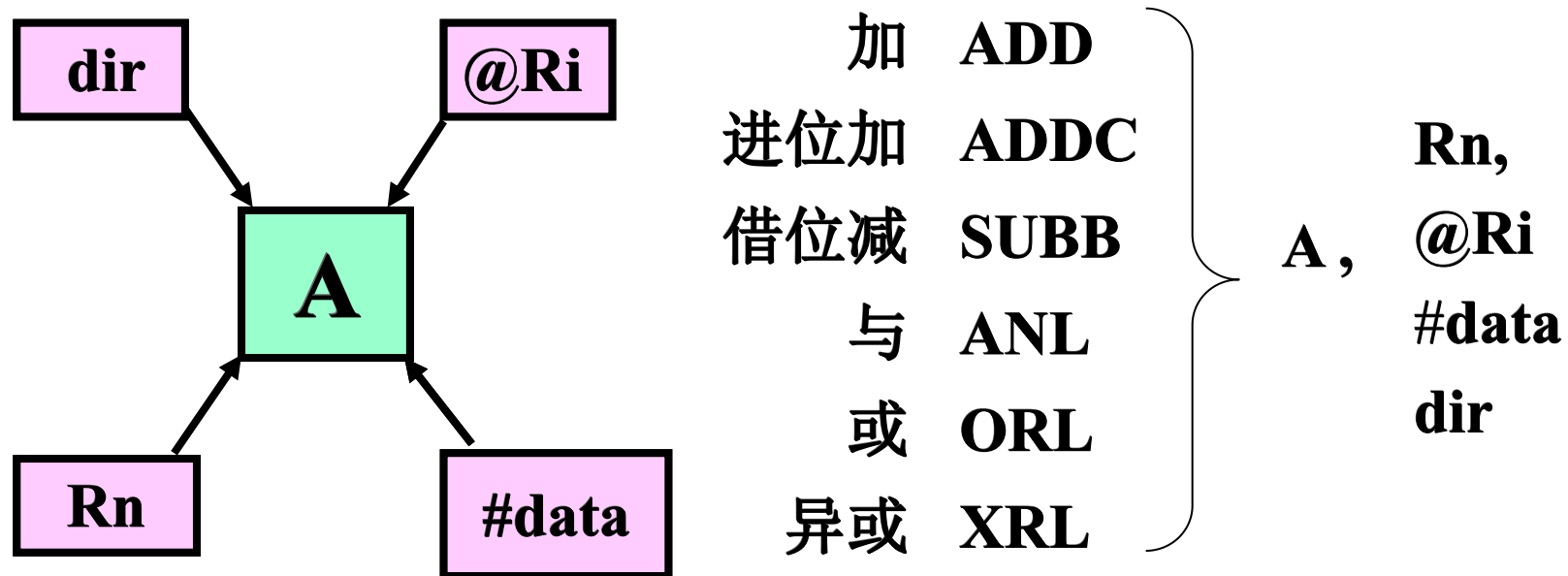
习题：交换片内RAM 40H单元和 41H单元的低半字节



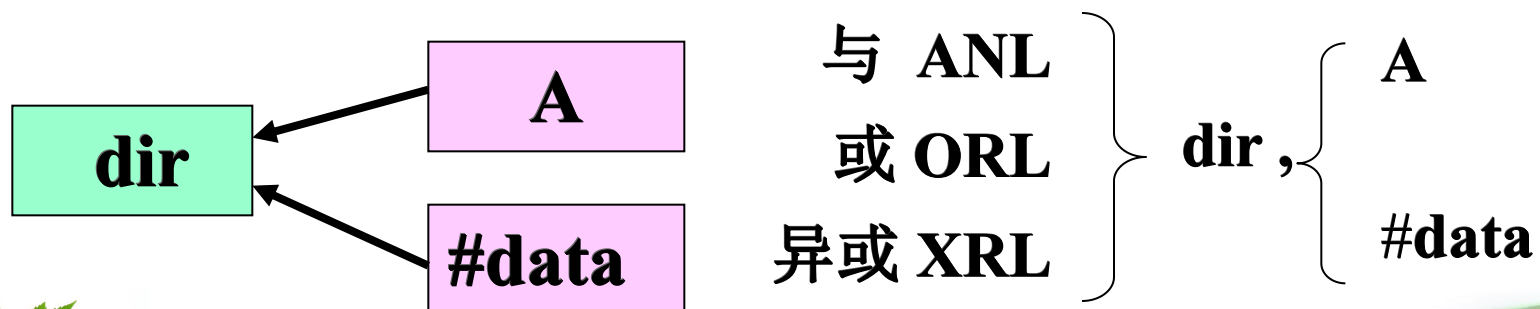


2.3 算术运算和逻辑运算指令

1. 以A为目的操作数的算术、逻辑运算指令（24条）



以dir为目的操作数逻辑运算指令（6条）





算术类指令的操作意义非常明确，不一一赘述，
注意减指令只有带借位减，因此在多字节减法中，
最低字节作减法时，注意先清CY。

逻辑运算是按位进行的，两数运算的运算法则是：

与：有“0”则“0”；

或：有“1”则“1”

异或：同为“0”，异为“1”；

与“0”异或值不变：与“1”异或值变反。

逻辑指令常用于对数据位进行加工。

例：A=0FH，执行ORL A, #86H 后 A=8FH

例：A=0FH，执行XRL A, #86H 后 A=89H

■ 0 0 0 0 1 1 1 1

√ 1 0 0 0 0 1 1 0

1 0 0 0 1 1 1 1

■ 0 0 0 0 1 1 1 1

⊕ 1 0 0 0 0 1 1 0

1 0 0 0 1 0 0 1





2.加1、减1指令

加 1 指令:

INC {
A
Rn
@Ri
dir
DPTR

减 1 指令:

DEC {
A
Rn
@Ri
dir

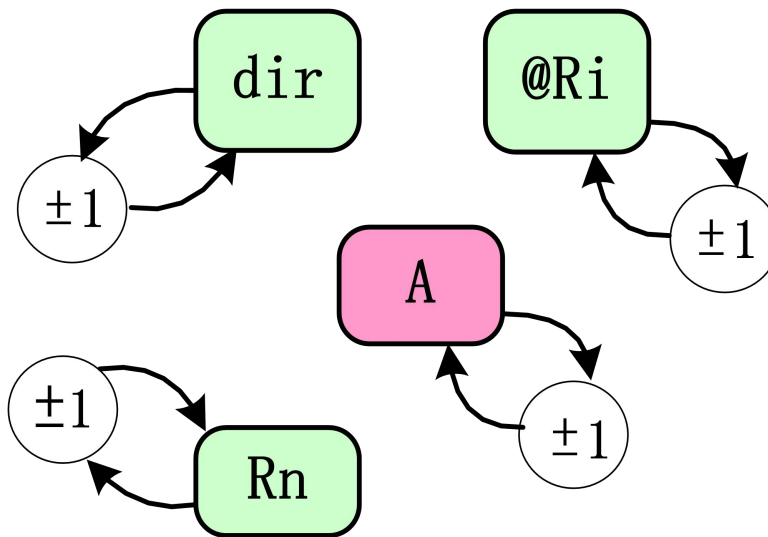


图2.13 INC、DEC指令

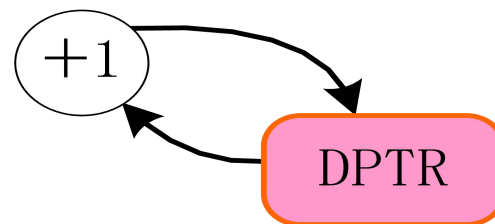


图2.14 INC DPTR

提问: 没有DEC DPTR指令, 怎么解决DPTR的减 1?



3. 十进制调整指令

计算机完成二进制加法其和也为二进制，如果是十进制相加（即BCD码相加）想得到十进制的结果，就必须进行十进制调整（即BCD码调整）。

调整指令： **DA A** ； 将**A**中二进制**相加和**调整成BCD码

调整方法： 和低4位大于9或有半进位则低4位加6；

和的高4位大于9或有进位，则高4位加6。

指令根据相加和及标志自行进行判断，因此该指令应紧跟在加指令之后，至少在加指令和该指令之间不能有影响标志的指令。

DA A指令只对一个字节和调整，如为多字节相加必须进行多次调整。此指令不能对减法结果进行调整。





例 完成56+17的编程。

MOV A, #56H ; A存放BCD码56H

MOV B, #17H ; B存放BCD码17H

ADD A, B ; A=6dH

DA A ; A=73H

SJMP \$

$$\begin{array}{r} 56\text{ H} \\ + 17\text{ H} \\ \hline 6\text{ d H} \\ + 6 \\ \hline 73\text{ H} \end{array}$$





指令对标志位的影响有如下规律：

- 1) 凡是对A 操作指令（包括传送指令）都将A中1个的奇偶反映到PSW的P标志位上。即A中奇数个“1”， $P=1$ ；偶数个“1”， $P=0$ 。
- 2) 传送指令、加1、减1指令、逻辑运算指令不影响Cy、OV、AC标志位。
- 3) 加减运算指令影响标志位，乘除指令使 $Cy=0$ ，当乘积大于255，或除数为0时，OV置1。
- 4) 对进位位Cy（指令中用C表示）进行操作的指令和大环移指令，显然会影响Cy。

具体指令对标志位的影响可参阅附录A。

标志位的状态是控制转移指令的条件，因此指令对标志位的影响应该记住。





例： A= 9AH, R2= E3H, PSW= 0, 执行指令

ADDC A, R2 后求：

A= 7DH, Cy= 1, OV= 1, AC= 0, P= 0

PSW= ?

10000100 = 84H

$$\begin{array}{r} 1001\ 1010 \\ 1110\ 0011 \\ + \quad \quad 0 \\ \hline 1\ 0111\ 1101 \end{array}$$

CY	AC	F0	RS1	RS0	OV	---	P
1	0	0	0	0	1	0	0





4. 移位指令（仅对 A）

设

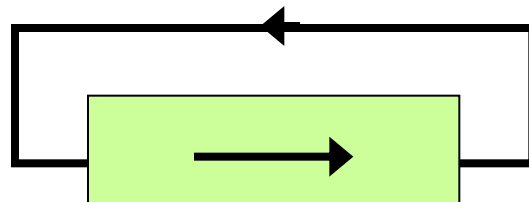
A

10010110

CY

1

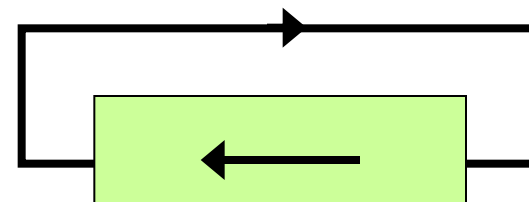
RR A



A

01001011

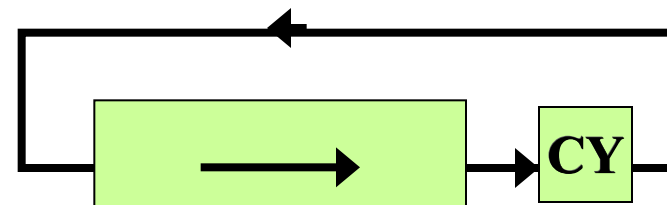
RL A



A

00101101

RRC A



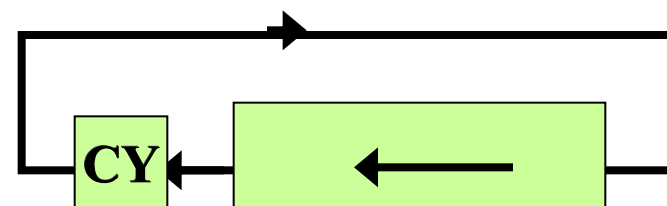
A

11001011

CY

0

RLC A



A

00101101

CY

1





2.4 控制转移指令

这一类指令的功能是改变指令的执行顺序，转到指令指示的新的PC地址执行。

MCS-51单片机的控制转移指令有以下类型：

无条件转移：无需判断，执行该指令就转移到目的地址。

条件转移：需判断标志位是否满足条件，满足条件转移到目的地址，否则顺序执行。

绝对转移：转移的目的地址用绝对地址指示，通常为无条件转移。

相对转移：转移的目的地址用相对于当前PC的偏差（偏移量）指示，通常为条件转移。

长转移或长调用：目的地址距当前PC 64KB地址范围内。

短转移或短调用：目的地址距当前PC 2KB地址范围。





2.4.1 调用程序和返回类指令

1.长调用

LCALL addr16 ; addr16→PC0~15

说明：

(1) 该指令功能是

①保护断点，即当前PC（本指令的下一条指令的首地址）压入堆栈。

②子程序的入口地址 addr16 送PC，转子程序执行。

(2) 本指令为64KB地址范围内的调子程序指令，子程序可在64KB地址空间的任一处。

(3) 本指令的机器码为三字节 12 addr16。





2.短调用

ACALL addr11 ;addr11→PC0~10

说明:

(1) 该指令的功能是

①保护断点，即当前PC压入堆栈。

② **addr11→PC0~10**,而PC11~15保持原值不变。

(2) 本指令为2KB地址范围的调子程序指令，子程序入口距当前PC不得超过2KB地址范围。

(3) 本指令的机器码为二字节，设addr11的各位是a10a9a8...a2a1a0，则ACALL指令机器码**a10a9a810001a7a6a5a4a3a2a1a0**，其中10001是ACALL指令的操作码。





例 子程序调用指令ACALL在 程序存储器中的首地址为0100H，子程序入口地址为0205H。试确定能否使用ACALL指令实现调用？如果能使用，确定该指令的机器码。

解：因为ACALL指令首地址在0100H，而ACALL是 2字节指令，所以下一条指令的首地址在0102H。0102H和0250H在同一2KB地址范围内，故可用ACALL调用。调用入口地址为0250H，ACALL指令的机器码形式为：
0101000101010000B=5150H。





3.子程序返回指令 ■

RET ； 从调用子程序返回。

功能：从栈顶弹出断点到PC。 ■

RETI ； 从中断服务程序返回。

功能：从栈顶弹出断点到PC，并恢复中断优先级状态触发器。





2.4.2 转移指令

1. 无条件转移指令

(1) 短转移

AJMP addr11 ; addr11→PC0~10

说明:

①转移范围: 本指令为2KB地址范围内的转移指令。对转移目的地址的要求与ACALL指令对子程序入口地址的要求相同。

②机器码形式: 本指令为2字节指令。设addr11的各位是

a10a9a8...a2a1a0,则指令的机器码为

a10a9a800001a7a6a5a4a3a2a1a0。





(2) 长转移

LJMP addr16 ; addr16→PC0~15

说明:

- ①本指令为64KB程序存储空间的全范围转移指令。转移地址可为16位地址中的任意值。
- ②本指令为3字节指令02 addr16。

(3) 间接转移

JMP @A+DPTR ; A+DPTR→PC

例 A=02H, DPTR=2000H, 指令JMP @A+DPTR执行后,
PC=2002H。也就是说, 程序转移到2002H地址单元去执行。





例 现有一段程序如下：

```
MOV DPTR, #TABLE
```

```
JMP @A+DPTR
```

```
TABLE: AJMP PROC0
```

```
AJMP PROC1
```

```
AJMP PROC2
```

```
AJMP PROC2
```

根据JMP @A+DPTR指令的操作可知，

当A=00H时，程序转入到地址 PROC0 处执行；

当A=02H时，转到PROC1处执行.....

可见这是一段多路转移程序，进入的路数由A确定。因为AJMP指令是2字节指令，所以 A 必须为偶数。

以上均为绝对转移指令，下面介绍相对转移指令。





(4) 无条件相对转移

SJMP rel ; PC+rel→PC,

即 $As + 2 + rel \rightarrow PC$, 机器码为 **80 rel**

说明:

As为源地址（本指令的首地址），该指令为2字节指令，执行本指令时

当前PC=**As**+2, **rel** 为转移的偏移量，转移可以向前转（目的地址小于源地址），也可以向后转（目的地址大于源地址），因此偏移量**rel** 是 1 字节有符号数，用补码表示（-128~+127），所以指令转移范围在离源地址**As**的一126~+129字节之间。





2. 条件转移指令

(1) 累加器为零（非零）转移

JZ rel

； A=0 则转移 ($As+2+rel \rightarrow PC$)

JNZ rel

； A≠0 程序顺序执行，机器码为60rel





(2) 减 1 不等于零转移

DJNZ Rn , rel ; Rn-1

DJNZ dir , .rel

本指令有自动减 1 功能。

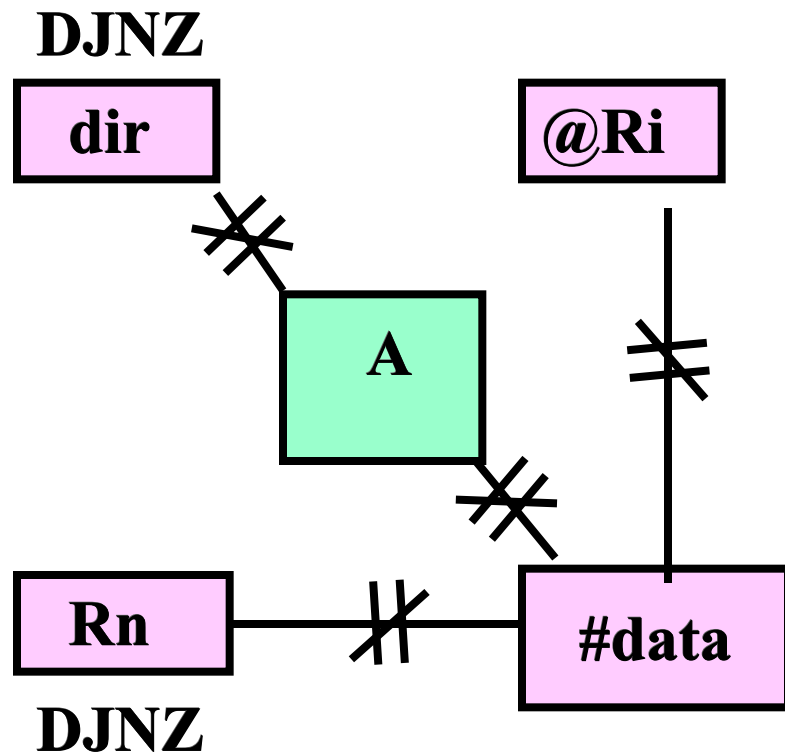
(3) 比较转移指令

CJNE A,dir , rel

CJNE A , #data , rel

CJNE Rn , #data , rel

CJNE @Ri , #data , rel





说明:

- ① **CJNE**指令都是3字节指令，作减操作，不回送结果，影响**CY**标志。
- ② 若第一操作数大于或等于第二 操作数，则标志**CY=0**。若第一操作数小于第二操作数，则**CY=1**。

这几条指令除实现两操作数相等与否的判断外，利用对**CY**的判断，还可完成两数大小的比较。





试说明以下一段程序运行后A中的结果。

```
MOV 23H, #0AH
```

```
CLR A
```

```
LOOP: ADD A, 23H
```

```
DJNZ 23H, LOOP
```

```
SJMP $
```

根据程序可知

$A=10+9+8+7+6+5+4+3+2+1=55=37H$





例 编写程序，要求读P1 端口上的信息，若不为55H，则程序等待，直到P1端口为55H时，程序才往下顺序执行。

程序：

MOV A, #55H ; A=55H

CJNE A, P1, \$; P1≠55H，则程序循环执行本指令

...

在实际编程中，转移的目的地址不管是addr11、addr16、还是rel,均是一符号地址表示的（如SJMP ABC, AJMP LOOP...），转移的类型是通过指令的操作符来决定的。





3.相对偏移量rel的求法

在相对转移中，用偏移量 rel 和转移指令所处的地址值来计算转移的目的地址，rel 是 1 字节补码。

在填机器码时，需计算rel,下面介绍计算rel 的方法。

设 本条转移指令的首地址为As——源地址，

指令字节数为Bn——2字节或3字节，

要转移的目标地址为Ad——目的地址，

当前PC= $As + Bn$ 因为在执行本条指令时，PC已经指向了下一条指令,见下图：





Ad \longrightarrow 0100 MN:

As \longrightarrow 0125 BF 05 rel **Bn=3**

CJNE R7,#06,MN

当前PC \longrightarrow 0128

当前PC = As + Bn = 0125 + 3 = 0128

于是 $\text{rel} = \text{Ad} - \text{当前PC} = \text{Ad} - (\text{As} + \text{Bn}) = \text{Ad} - \text{As} - \text{Bn}$

在上例中 $\text{rel} = \text{Ad} - \text{当前PC} = 0100\text{H} - 0128\text{H} = -28\text{H}$
-28求补得D8H

于是 $\text{rel} = (\text{Ad} - \text{As} - \text{Bn})$ 补

这就是在已知源地址，目的地址和指令的长度时，计算rel 大小的公式。





例 MCS-51单片机指令系统中，没有停机指令，通常用短转移指令SJMP \$ (\$为本条指令的首地址)来实现动态停机的操作，试写出这条指令中机器码。

解：查附录A，SJMP rel 的指令码为80rel 据题意 本条指令的首地址 $As = \$$ ，转移的目的地址是本条指令地址，即 $Ad = \$$ 该指令为两字节，即 $Bn = 2$ ，

$rel = (Ad - As - Bn)补 = (\$ - \$ - 2)补 = (-2)补 = FEH$

所以SJMP \$指令的机器码是80FEH。





例 计算下面程序中CJNE指令的偏移量。

LOOP: MOV A, P1

CJNE A, #55H, LOOP

解：由于MOV A,P1是2字节指令，故CJNE指令的首地址是LOOP+2。又因为CJNE是3字节指令，于是有： $Ad=LOOP$, $As=LOOP+2$, $Bn=3$

$rel=[LOOP-(LOOP+2)-3]$ 补 $=[-5]$ 补 $=FBH$

所以CJNE A,#55H,LOOP的指令码为B455FBH。

2.4.3 空操作指令

NOP 机器码 00

该指令经取指，译码后不进行任何操作（空操作）而转到下一条指令，常用于生产一个机器周期的延时，或上机修改程序时作填充指令，以方便增减指令。





例 将A累加器的低四位取反四次、高四位不变。每变换一次，从P1输出。

方法一 加1计数：

```
MOV R0, #0           ; 计数初值送0
LL: XRL A, #0FH       ; 高4位不变，低四位取反
INC R0               ; 次数加1
MOV P1, A            ; 从P1输出
CJNE R0, #04, LL     ; 不满四次循环
RET
```

方法二 减1计数：

```
MOV R0, #04H         ; 计数初值送4
LL: XRL A, #0FH
MOV P1, A
DJNZ R0, LL          ; 次数减1不等于0循环
RET
```





例 在内部RAM的40H地址单元中，有1字节符号数，编写求其绝对值后放回原单元的程序。

程序如下： **MOV A, 40H**

ANL A, #80H

JNZ NEG ; 为负数转移

SJMP \$; 为正数，绝对值=原数，不
改变原单元内容

NEG: MOV A, 40H ; 为负数求补，得其绝对值

CPL A

INC A

MOV 40H, A

SJMP \$

有符号数在计算机中以补码形式存放，例如-5，存放在内部RAM中为FBH，求补后得5，即 $|-5|=5$ 。





2.5 位操作指令

MCS-51单片机的特色之一就是具有丰富的位处理功能，以进位标志**CY**为位累加器**C**，使得开关量控制系统的设计变得十分方便。

在程序中位地址的表达有多种方式：

- 1) 用直接位地址表示，如**D4H**。
- 2) 用“.”操作符号表示，如**PSW.4**，或**D0H.4**
- 3) 用位名称表示，如**RS1**。
- 4) 用用户自定义名表示。如**ABC BIT D4H**，其中**ABC**定义为**D4H**位的位名，**BIT**为位定义伪指令。以上各例均表示**PSW.4**的**RS1**位。

位操作类指令的对象是**C**和直接位地址，由于**C**是位累加器，所以位的逻辑运算指令目的操作数只能是**C**，这就是位操作指令的特点。下面将位操作的17条指令介绍如下。





1. 位清零

CLR C ; 0→CY

CLR bit ; 0→bit

2. 位置 1

SETB C ; 1→CY

SETB bit ; 1→bit

3. 位取反

CPL C ; CY →CY

CPL bit ; bit → bit





4. 位与

ANL C, bit ; $CY \wedge (bit) \rightarrow CY$

ANL C, /bit ; $CY \wedge (bit) \rightarrow CY$

5. 位或

ORL C, bit ; $CY \vee (bit) \rightarrow CY$

ORL C, /bit ; $CY \vee (bit) \rightarrow CY$

6. 位传送

MOV C, bit ; $(bit) \rightarrow CY$

MOV bit, C ; $CY \rightarrow bit$





7. 位转移

位转移根据位的值决定转移，均为相对转移指令，设As为下面各指令的首地址。

JC rel ;CY=1, 则转移 ($As+2+rel \rightarrow PC$)，否则程序顺序执行

JNC rel ;CY=0, 则转移 ($As+2+rel \rightarrow PC$)，否则程序顺序执行

JB bit, rel ;(bit)=1, 则转移 ($As+3+rel \rightarrow PC$)，否则程序顺序执行

JNB bit, rel ;(bit)=0, 则转移 ($As+3+rel \rightarrow PC$)，否则程序顺序执行

JBC bit, rel ;(bit)=1, 则转移 ($As+3+rel \rightarrow PC$)，且该位清零；否则程序顺序执行





例 用位操作指令实现 $X = X0 \oplus X1$ ，设X0为P1.0，X1为P1.1，X为ACC.0。 ■

解(1): 因位操作指令中无异或指令，依据 $X = X0 \oplus X1 = X0X1 + X0X1$ ■用与、或指令完成，编程如下： ■

```
X BIT ACC.0
X0 BIT P1.0
X1 BIT P1.1    ;位定义
MOV C, X0
ANL C, /X1     ;C=X0∧X1
MOV 20H, C     ;暂存于20H 单元
MOV C, X1
ANL C, /X0     ;C=X0∧X1
ORL C, 20H     ; C=X0X1+X0X1
MOV X, C
SJMP $
```





解（2）：根据异或规则，一个数与“0”异或，该数值不变；与“1”异或，该数值变反，编程如下：

```
MOV C, X0
```

```
JNB X1, NCEX ; X1=0, X=C=X0
```

```
CPL C
```

```
NCEX: MOV X, C ;X1=1, X=C=X0
```

```
SJMP $
```





小 结

- (1) 51系列单片机指令系统的特点是不同的存储空间寻址方式不同，适用的指令不同，必须进行区分。
- (2) 指令是程序设计的基础，应重点掌握传送指令、算术运算指令、逻辑运算指令、控制转移指令和位操作指令，掌握指令的功能，操作的对象和结果，对标志位的影响，应要求熟记。

