

A faire si python ne parvient pas à accéder au port série

Aller dans le Bureau (startx) en mode PI , dans le terminal taper : `sudo nano /boot/cmdline.txt` et modifier celui-ci comme indiqué plus loin.

Dans la config du la raspberry à partir du Bureau, désactiver port Série.

Pour supprimer l'utilisation de l'UART du démarrage, il faut éditer le fichier `/boot/cmdline.txt`, supprimer la partie en rouge :

`/boot/cmdline.txt`

```
Avant :  
dwc_otg.lpm_enable=0 console=ttyAMA0,115200 kgdboc=ttyAMA0,115200  
console=tty1 root=/dev/mmcblk0p2 rootfstype=ext4 elevator=deadline  
rootwait  
Après :  
dwc_otg.lpm_enable=0 console=tty1 root=/dev/mmcblk0p2  
rootfstype=ext4 elevator=deadline rootwait
```

L'édition du fichier `/boot/cmdline.txt` demande les droits d'administrateur si vous travaillez directement sur le Raspberry Pi.

Pour désactiver le terminal sur l'UART, il faut éditer le fichier `/etc/inittab` et supprimer ou commenter (en ajoutant un `#` en début de ligne) les lignes faisant référence à notre UART :

`/etc/inittab`

```
#T0:23:respawn:/sbin/getty -L ttyAMA0 115200 vt100
```

Après un redémarrage, vous devriez pouvoir accéder à l'UART. Pour vérifier que tout s'est bien passé, vous pouvez vérifier qu'aucun processus n'utilise votre précieux `/dev/ttyAMA0`.

Terminal

```
ps aux | grep ttyAMA0
```

Et que le noyau vous a bien rendu la main :

Terminal

```
cat /proc/cmdline
```