

# 硕士学位论文

## 中国科学院大学学位论文 LATEX 模板 $\pi\pi^{\pi}$

作者姓名:_	胡兵兵	
指导教师:_	吴幼龙 助理教授 上海科技大学	
- 学位类别:_	工学硕士	
- 学科专业:_	通信与信息系统	
- 培养单位:	中国科学院上海微系统与信息技术研究所	

2020年6月

### LATEX Thesis Template

of

The University of Chinese Academy of Sciences  $\pi \pi^{\pi}$ 

A thesis submitted to the
University of Chinese Academy of Sciences
in partial fulfillment of the requirement
for the degree of

 ${\bf Master~of~Engineering}$  in Communication and Information System

 $\mathbf{B}\mathbf{y}$ 

Hu Bingbing

Supervisor: Professor Wu Youlong

Shanghai Institute of Microsystem and Information Technology, Chinese Academy of Sciences

June, 2020

## 中国科学院大学 学位论文原创性声明

本人郑重声明: 所呈交的学位论文是本人在导师的指导下独立进行研究工作所取得的成果。尽我所知,除文中已经注明引用的内容外,本论文不包含任何其他个人或集体已经发表或撰写过的研究成果。对论文所涉及的研究工作做出贡献的其他个人和集体,均已在文中以明确方式标明或致谢。本人完全意识到本声明的法律结果由本人承担。

作者签名:

日期:

## 中国科学院大学 学位论文授权使用声明

本人完全了解并同意遵守中国科学院大学有关保存和使用学位论文的规定, 即中国科学院大学有权保留送交学位论文的副本,允许该论文被查阅,可以按照 学术研究公开原则和保护知识产权的原则公布该论文的全部或部分内容,可以 采用影印、缩印或其他复制手段保存、汇编本学位论文。

涉密及延迟公开的学位论文在解密或延迟期后适用本声明。

作者签名: 导师签名:

日期: 日期:

### 摘要

本文是中国科学院大学学位论文模板 ucasthesis 的使用说明文档。主要内容为介绍 LATEX 文档类 ucasthesis 的用法,以及如何使用 LATEX 快速高效地撰写学位论文。

关键词:中国科学院大学,学位论文,LATEX 模板

### **Abstract**

This paper is a help documentation for the LATEX class ucasthesis, which is a thesis template for the University of Chinese Academy of Sciences. The main content is about how to use the ucasthesis, as well as how to write thesis efficiently by using LATEX.

**Keywords:** University of Chinese Academy of Sciences (UCAS), Thesis, LATEX Template

## 目 录

第 1 章 绪论 · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	1
1.1 研究背景 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	1
1.2 研究现状 ·····	1
1.3 本文贡献 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	1
1.4 本文结构	1
第 2 章 C-InfoGAN 及其应用 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	3
2.1 C-InfoGAN	3
2.1.1 无监督分类方法 ·····	3
2.1.2 半监督分类方法 ······	3
2.2 InfoCatGAN · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	5
2.2.1 无监督分类方法 ······	5
2.2.2 半监督分类方法 ······	6
2.3 本章小结 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	7
第 3 章 实验设定及结果	9
3.1 实现细节 ·····	9
3.2 实验结果 ·····	9
附录 A 中国科学院大学学位论文撰写要求 ·····	11
A.1 论文无附录者无需附录部分 ·····	11
A.2 测试公式编号 $\Lambda,\lambda, heta,ar{\Lambda},\sqrt{S_{NN}}$ $\cdots$	11
A.3 测试生僻字······	12
参考文献	13

## 图形列表

2.1	C-InfoGAN 模型结构示意 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	4
2.2	InfoCatGAN 模型结构。图中 $D$ 的输出为 $P(y \cdot)$ 。在训练生成器的时	
	候,将判别器的输出 $P(y  ilde{\mathbf{x}})$ 和隐变量 $c$ 通过某种度量 $d(\cdot,\cdot)$ 建立联	
	系使得条件概率的峰值与 $c$ 的取值对应。 $\cdots \cdots \cdots$	6

## 表格列表

## 符号列表

### 字符

Symbol	Description	Unit
R	the gas constant	$\mathrm{m}^2\cdot\mathrm{s}^{-2}\cdot\mathrm{K}^{-1}$
$C_v$	specific heat capacity at constant volume	$\mathrm{m}^2\cdot\mathrm{s}^{-2}\cdot\mathrm{K}^{-1}$
$C_p$	specific heat capacity at constant pressure	$\mathrm{m}^2\cdot\mathrm{s}^{-2}\cdot\mathrm{K}^{-1}$
E	specific total energy	$\rm m^2\cdot s^{-2}$
e	specific internal energy	$\rm m^2\cdot s^{-2}$
$h_T$	specific total enthalpy	$\rm m^2\cdot s^{-2}$
h	specific enthalpy	$\rm m^2\cdot s^{-2}$
k	thermal conductivity	$\mathrm{kg}\cdot\mathrm{m}\cdot\mathrm{s}^{-3}\cdot\mathrm{K}^{-1}$
$S_{ij}$	deviatoric stress tensor	$\mathrm{kg}\cdot\mathrm{m}^{-1}\cdot\mathrm{s}^{-2}$
$ au_{ij}$	viscous stress tensor	$\mathrm{kg}\cdot\mathrm{m}^{-1}\cdot\mathrm{s}^{-2}$
$\delta_{ij}$	Kronecker tensor	1
$I_{ij}$	identity tensor	1
<b>労</b> フ		
算子		
Symbol	Description	
$\Delta$	difference	
$\nabla$	gradient operator	
$\delta^\pm$	upwind-biased interpolation scheme	
烷豆		
缩写		
CFD	Computational Fluid Dynamics	
CFL	Courant-Friedrichs-Lewy	
EOS	Equation of State	

JWL Jones-Wilkins-Lee

WENO Weighted Essentially Non-oscillatory

ZND Zel'dovich-von Neumann-Doering

## 第1章 绪论

- 1.1 研究背景
- 1.2 研究现状
- 1.3 本文贡献
- 1.4 本文结构

### 第2章 C-InfoGAN 及其应用

现在来介绍 C-InfoGAN. ??所有经 w

#### 2.1 C-InfoGAN

#### 2.1.1 无监督分类方法

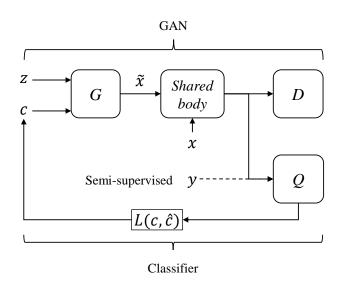
InfoGAN 通过优化隐变量与生成数据的之间的互信息,很好地研究了隐空间和数据空间的联系,可以通过改变隐变量来调整生成数据的指定特征。值得注意的是,InfoGAN 能够无监督地学习到数据类别的特征,并且可以通过隐变量来控制生成数据的类别,这为分类任务提供了基础。InfoGAN 中使用一个辅助的Q 网络来估计后验概率P(c|x),如果隐变量 $c=(c,c_1,c_2,\cdots)$ 中的c 能够学习到数据的类别特征,则可以利用Q(c|x) 作为一个概率分类器。对于其他隐变量,则可以学到其他数据特征(如手写数字的粗细,角度等),参见图 ??。具体来说,本文在 InfoGAN 的目标函数上添加一个正则项  $L(c,\hat{c})$ ,其中 $\hat{c}=Q(c|\tilde{x})\in\mathbf{R}^K$ 是 Q 网络的输出。称这个分类模型为 C-InfoGAN,简称 CIG,其目标函数如下:

$$\begin{split} \min_{G,Q} \max_{D} & V_{\text{CIG}}(G,D,Q,\lambda_{1},\lambda_{2}) = \\ & V_{\text{InfoGAN}}(G,D,Q,\lambda_{1}) + \lambda_{2}L(c,Q(c|\tilde{\boldsymbol{x}})), \end{split}$$

其中  $\lambda_2$  是正则化系数, $L(c,\hat{c})=L(c,Q(c|\tilde{x}))$  在实现中一般采用交叉熵,参见(??)式,模型结构见图 2.1.

#### 2.1.2 半监督分类方法

当拥有少量标签信息时,C-InfoGAN 可以利用这些标签进一步提升分类准确率和生成效果。同时将隐变量 c 直接绑定到真实的标签,实现精准调控。不同于 Spurr 等[1] 将隐变量进一步划分为无监督版本  $c_{us}$  和半监督版本  $c_{ss}$ ,同时设计两个辅助网络  $Q_{us}$  和  $Q_{ss}$  分别处理对应版本的隐变量;本文直接将标签信息加入 Q 网络,先用真实数据和标签训练,接着用生成数据和虚假标签(即隐变量 c)来训练,这样做的目的是为了使真实标签的信息流入隐变量 c 中,或者可以说是用真实标签指导 c 绑定到正确的类别特征。使用和??节中类似的方法,



- 图 2.1 C-InfoGAN 模型结构。无监督情况下,生成数据  $\tilde{x}$  和真实数据 x 参与训练,通过和 D 共享部分结构,Q 网络可以将 GAN 模型学习到的特征加以利用,实现分类任务;在半监督情况下,一部分真实标签 y 会直接被 Q 网络利用,以得到更好的效果。优化 Q 网络的输出  $\hat{c}$  和隐变量 c 构成的损失函数  $L(c,\hat{c})$  来增加 Q 的分类准确率。
- Figure 2.1 The architecture of C-InfoGAN. In unsupervised case, the generated data  $\tilde{x}$  and the real data x are used for training. By sharing the body with D, Q is able to using features learned by GAN framework to perform classification. In semi-supervised case, labels y is directly fed into Q to get better performance. We optimize the some loss function  $L(c,\hat{c})$  of latent code c and the output  $\hat{c}$  of Q to improve its accuracy.

我们给出半监督 C-InfoGAN 的目标函数:

$$\begin{split} \min_{G,Q} \max_{D} \ V_{\text{ss-CIG}}(G,D,Q,\lambda_{1},\lambda_{2},\lambda_{3}) &= V_{\text{CIG}}(G,D,Q,\lambda_{1},\lambda_{2}) + \\ \lambda_{3} \mathbb{E}_{(\boldsymbol{x}^{L},\boldsymbol{y}^{L}) \sim \mathcal{X}^{L}} \left[ \text{CE}[\boldsymbol{y}^{L},Q(y|\boldsymbol{x}^{L})] \right]. \end{split}$$

模型结构参见图 2.1。

#### 2.2 InfoCatGAN

#### 2.2.1 无监督分类方法

在训练概率分类模型的过程中,通过优化条件熵可以将分类边界调整到更自然的位置(数据分散区域)<sup>[2]</sup>,因此 CatGAN 使用条件熵作为判别器判断真假数据的依据。但是,使用熵作为目标函数的一个缺点是没有类别指向性(K个类别中任意一个都可以使  $p(y|\mathbf{x})$  呈单峰分布)。对于一个分类器,我们希望对于给定输入  $\mathbf{x}$ ,有且仅有一个  $k \in [K]$ ,使得  $p(y=k|\mathbf{x})$  最大,而对于任意 $k' \neq k$ , $p(y=k'|\mathbf{x})$  均很小。然而问题在于训练数据集没有标注,每个数据样本对应的标签无从获得。

对于上述问题本文从 InfoGAN 中获得启发,提出 InfoCatGAN 模型。InfoGAN 将输入噪声划分为 z 和 c, 实际上是对隐空间的结构进行了人为划分。一部分提供模型的容量,使得模型具有足够的自由度去学习数据的细节(高度耦合的特征);一部分提供隐变量,用于在学习过程中绑定到数据的显著特征(如:MNIST 中的数字类别、笔画粗细、角度)。模型的核心思想如下:通过在隐空间构造一维隐变量 c, 在训练过程中将生成数据的类别标签与之绑定,使得可以通过 c 来控制生成数据的类别。CatGAN 对 GAN 的扩展主要在于改变了判别器的输出结构:为所有真实数据分配一个类别标签而对于虚假数据则保持一个不确定的状态。类似的,生成器应该致力于生成某个具体类别的数据而不是仅仅生成足够逼真的图片。

下面给出 InfoCatGAN 的损失函数:设  $\mathbf{x} \in \mathcal{X}$  为一个真实数据样本, $\tilde{\mathbf{x}} = G(\mathbf{z},c)$  为一个生成数据,其中  $z \sim p_z$  为噪声, $c \sim p_c$  为隐变量。为了简单起见,这里只考虑 c 为一维离散随机变量, $p_c$  为离散均匀分布。生成器  $G = G(\mathbf{z},c;\theta_G)$  和判别器  $D = D(\mathbf{x};\theta_D)$  均为可微深度神经网络,其中  $\theta_G$ , $\theta_D$  分别为生成器和判别器的参数<sup>1</sup>。通过在 D 网络的最后一层做 Softmax 变换,可以直接将 D(x)

<sup>1</sup>为了简便起见, 在无歧义的情况下通常省略网络参数。

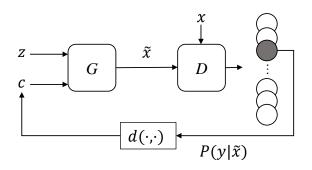


图 2.2 InfoCatGAN 模型结构。图中 D 的输出为  $P(y|\cdot)$ 。在训练生成器的时候,将判别器的输出  $P(y|\tilde{\mathbf{x}})$  和隐变量 c 通过某种度量  $d(\cdot,\cdot)$  建立联系使得条件概率的峰值与 c 的取值对应。

作为条件概率 p(y|x) 的估计。注意到式(??)和(??)可以重写为:

$$L_D^{\mathrm{cat}} = -I(X;Y) - \mathbb{E}_{\tilde{\mathbf{x}} \sim p_a}[H(p(y|\tilde{\mathbf{x}}))], \tag{2.3}$$

$$L_G^{\text{cat}} = -I(\tilde{X}; Y), \tag{2.4}$$

其中  $X \sim p_{data}$ , $\tilde{X} \sim p_g$  分别表示真实数据和虚假数据对应的随机变量,Y 表示未知标签对应的随机变量。从(2.3)、(2.4)式可以看出,CatGAN 在优化数据与标签之间的互信息。互信息是常用的变量间相关性的衡量标准,所以本文用它作为生成器损失函数的正则项,由此得到 InfoCatGAN 的损失函数如下:

$$\begin{split} L_D &= L_D^{\text{cat}}, \\ L_G &= L_G^{\text{cat}} - \lambda_1 I(c; \tilde{\mathbf{x}}), \end{split} \tag{2.5}$$

其中  $\lambda_1$  为正则系数,可知当  $\lambda_1=0$  时,InfoCatGAN 退化为 CatGAN,模型 结构见图 2.2。参考(??)式, $I(c;\tilde{\mathbf{x}})$  可以放缩为  $\mathbb{E}_{p(\mathbf{c},\tilde{\mathbf{x}})}[\log p(c|\tilde{\mathbf{x}})]$ ,在实现中通常使用交叉熵

$$CE[\mathbf{c}, p(c|\tilde{\mathbf{x}})] = -\sum_{i=1}^{K} c_i \log p(c = c_i|\tilde{\mathbf{x}})$$
 (2.6)

来优化此项,这里的  $\mathbf{c} \in \mathbf{R}^K$  是隐变量 c 经过 one-hot 编码之后的向量, $p(c|\tilde{\mathbf{x}})$  可以用  $D(\tilde{\mathbf{x}})$  来近似。

#### 2.2.2 半监督分类方法

draft 作为 CatGAN 的扩展,InfoCatGAN 能够很自然地适用于半监督的情况。假设  $\mathcal{X}^L = \{\mathbf{x}_i^L\}_{i=1}^m$  为 m 个有标签的样本, $\mathbf{y}_i^L \in \mathbf{R}^K$  为经过 one-hot 编码之后的标签向量。对于有标签的样本, $D(\mathbf{x}^L)$  的分布信息可以明确获得,所以可

以通过计算  $y^L$  和  $p(y|\mathbf{x}^L)$  之间的交叉熵:

$$CE[\mathbf{y}^L, p(y|\mathbf{x}^L)] = -\sum_{i=1}^K y_i \log p(y = y_i|\mathbf{x}^L) \tag{2.7}$$

来辅助判别器做出更精确的判断。半监督版本的 InfoCatGAN 损失函数如下:

$$L_D^L = L_D + \lambda_2 \mathbb{E}_{(\mathbf{x}^L, \mathbf{y}^L) \sim \mathcal{X}^L} \left[ CE[\mathbf{y}^L, p(y|\mathbf{x}^L)] \right], \tag{2.8}$$

其中  $\lambda_2$  为正则系数而生成器的损失函数同(2.5)式:  $L_G^L = L_G$ .

### 2.3 本章小结

To be written...

## 第3章 实验设定及结果

- 3.1 实现细节
- 3.2 实验结果

### 附录 A 中国科学院大学学位论文撰写要求

学位论文是研究生科研工作成果的集中体现,是评判学位申请者学术水平、授予其学位的主要依据,是科研领域重要的文献资料。根据《科学技术报告、学位论文和学术论文的编写格式》(GB/T 7713-1987)、《学位论文编写规则》(GB/T 7713.1-2006)和《文后参考文献著录规则》(GB7714—87)等国家有关标准,结合中国科学院大学(以下简称"国科大")的实际情况,特制订本规定。

#### A.1 论文无附录者无需附录部分

### A.2 测试公式编号 $\Lambda, \lambda, \theta, \bar{\Lambda}, \sqrt{S_{NN}}$

$$\begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{V}) = 0 \\ \frac{\partial (\rho \mathbf{V})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{V} \mathbf{V}) = \nabla \cdot \mathbf{\sigma} & \dots \text{ (A.1)} \\ \frac{\partial (\rho E)}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho E \mathbf{V}) = \nabla \cdot (k \nabla T) + \nabla \cdot (\mathbf{\sigma} \cdot \mathbf{V}) \\ \frac{\partial}{\partial t} \int_{\Omega} u \, \mathrm{d}\Omega + \int_{S} \mathbf{n} \cdot (u \mathbf{V}) \, \mathrm{d}S = \dot{\phi} & \dots \text{ (A.2)} \end{cases}$$

$$\mathcal{L}\{f\}(s) = \int_{0^{-}}^{\infty} f(t) e^{-st} \, \mathrm{d}t, \ \mathcal{L}\{f\}(s) = \int_{0^{-}}^{\infty} f(t) e^{-st} \, \mathrm{d}t \\ \mathcal{F}(f(x+x_0)) = \mathcal{F}(f(x)) e^{2\pi i \xi x_0}, \ \mathcal{F}(f(x+x_0)) = \mathcal{F}(f(x)) e^{2\pi i \xi x_0} \end{cases}$$

mathtext:  $A, F, L, 2, 3, 5, \sigma$ , mathnormal:  $A, F, L, 2, 3, 5, \sigma$ , mathrm:  $A, F, L, 2, 3, 5, \sigma$ 

mathbf: A, F, L, 2, 3, 5, mathit: A, F, L, 2, 3, 5, mathsf: A, F, L, 2, 3, 5,

mathtt: A, F, L, 2, 3, 5, , mathfrak:  $\mathfrak{A}, \mathfrak{F}, \mathfrak{L}, 2, 3, 5, \sigma$ , mathbb: A, F, L, 2, 3, 5,  $\sigma$ .

mathcal:  $\mathcal{A}, \mathcal{F}, \mathcal{L}, 2, 3, 5, \sigma$ , mathscr:  $\mathcal{A}, \mathcal{F}, \mathcal{L}, 2, 3, 5, \sigma$ , boldsymbol:  $\mathbf{A}, \mathbf{F}, \mathbf{L}, 2, 3, 5, \sigma$ .

vector:  $\sigma, T, a, F, n$ , unit vector:  $\sigma, T, a, F, n$ 

matrix:  $\sigma$ , T, a, F, n, unit matrix:  $\sigma$ , T, a, F, n

tensor:  $\sigma$ , T, a, F, n, unittensor:  $\sigma$ , T, a, F, n

#### A.3 测试生僻字

霜蟾盥薇曜灵霜颸妙鬘虚霩淩澌菀枯菡萏泬寥窅冥稖毸濩落霅霅便嬛岧峣 瀺灂姽婳愔嫕飒纚棽俪緸冤莩甲摛藻卮言倥侗椒觞期颐夜阑彬蔚倥偬澄廓簪缨 踽踽叆叇氞氲瓠犀流眄蹀躞赟嬛茕頔璎珞螓首蘅皋惏悷缱绻昶皴皱颟顸愀然菡 萏卑陬纯懿犇麤掱暒墌墍墎墏墐墒墒墓墔墕墖墘墖墚墛坠墝增墠墡墢墣墤墥墦 墧墨墩墪橂墬墭嶞墯墰墱墲坟墴墵垯墷墸墹墺墙墼墽垦墿壀壁壂壃壄雍壆抎壈 壉壊垱壌壍埙壏壐彮壒厒壔壕壖壗坌圹垆壛壜壝垄壠壡坜壣壤壥壦壧壨坝塆丰 嫶嫷嫸嫹嫺娴嫼蟟嫾婳妫嬁嬂嬃嬄嬅嬆嬇娆嬉嬊娇嬍嬎嬏嬐嬑嬒嬓嬎嬕嬖嬗嬘 嫱嬚蠉嬜嬞嬟嬠媛嬢嬣嬥嬦嬧嬨嬩嫔嬫嬬奶嬬嬮嬯婴嬱嬲嬳嬴嬵嬶嬤婶嬹嬺嬻 嬼嬽攋嬿孀孁孂斏孄鑯孆孇孆孈孉孊娈孋孊孍孎孏嫫婿媚嵭嵮嵯嵰嵱嵲嵳嵴嵵 嵶嵷篵嵹嵺嵻嵼嵽嵾嵿嶀嵝嶂嶃崭嶅嶆邖嶈嶉嶊嶋嶌嶍嶎嶏嶐嶑嶒嶓嵚嶕嶖嶘 嶙嶚嶛嶜嶝嶞嶟峤嶡峣嶣嶤嶥嶦峄峃嶩嶪嶫嶬嶭崄嶯嶰嶱雟嶳岙嶵嶶嶷嵘嶹岒 嶻屿岳帋巀巁雟巃巄巅巆巇巈巉巊岿巌巍巎巏巐巑峦巓巅巕岩巗巘巙巚帠帡帢 帣帤帨帩帪帬帯帰帱帲帴帵帷帹帺帻帼帽帾帿幁幂帏幄幅幆幇幈幉幊幋幌幍幎 幏幐微幒幓幖幙幚皚幜幝瞨帜幠幡幢幤幥幦幧幨幩幪幭幮幯幰幱庍庎庑庖庘庛 **庝庠庡庢庣庤庥麐庩庪庬庮庯屛庱庲堕庴犘庹庺庻庼庽庿廖厕廃厩廅廆廇暷廌** 商廠廢廐廑瘷廔廢廖廗廰廛廛廜廞庑廛廥廦廧廨廭廮廯廰痈廲巛廸廹硘硒廽廿 弁弅弆拿弉弓幵弟弜弝弞弡弢弣弤弨弩弪弫砈弭弮弰弲弪碠弶弸弻弻弽弿彖彗 彘彚彛彜彝彞彟彴彵彶彷彸役彺彻彽彾佛徂徃徆徇徉后徍徎徏径徒従徔徕徖徙 棟倚徜徝从徟徕御徢徣徤徥徦徧徨复循徫旁徭微徯徰徱徲徳徵徵徶德僮彻徺儤 忂惔愔忇忈忉忔忕忖忚忛応忝忞忟忪挣挦挧挨挩挪挫挬挭挮挰掇授掉掊掋掍掎 掐掑排掓掔掕挜掚挂棿掝掞掟掠采探掣掤掦措掫掬掭掮掯掰掱猲掳掴掵掶掸掹 掺掻掼掽掾掿拣揁揂揃揅揄揆揇揈媃揊揋揌揍揎揑揓揔掑揖揗揘揙揤揥揦揧揨 揫捂揰揱揲揳援揵揶揷楂揻揼揾揿搀搁褛搃搄搅搇搈搉搊搋搌搎搏搐搑搒摓摔 摕摖摗摙摚摛掼摝摞摠摡斫斩斮斱斵斳斴斵斶斸旪旫旮旯晒晓晔晕晖晗晘睃睍 晜晞晟晠晡晰晣晤晥晦晧晪晫睟晭晰睒晲晳瞔晵晷晸晹晻腕晽晾晿暀暁暂暃睻 **晒**暆暇星晖暊暋暌暍暎暏暐暑晖暓暔暕暖暗旸暙暚艖暜暝暞暟暠瞈暣暤暥磿暖 暨際瞞暬暭暮暯暰昵暲暳暴暵

### 参考文献

- [1] SPURR A, AKSAN E, HILLIGES O. Guiding infogan with semi-supervision[C]//Joint European Conference on Machine Learning and Knowledge Discovery in Databases. Springer, 2017: 119-134.
- [2] GRANDVALET Y, BENGIO Y. Semi-supervised learning by entropy minimization [C]//Advances in neural information processing systems. 2005: 529-536.